

RAPPORT DE SEANCE N°6

(07.02.22)

OBJECTIFS DE LA SEANCE

L'objectif de cette séance était de :

- Continuer de mettre en œuvre l'algorithme final ;
- Continuer de fixer les différents éléments sur la maquette.

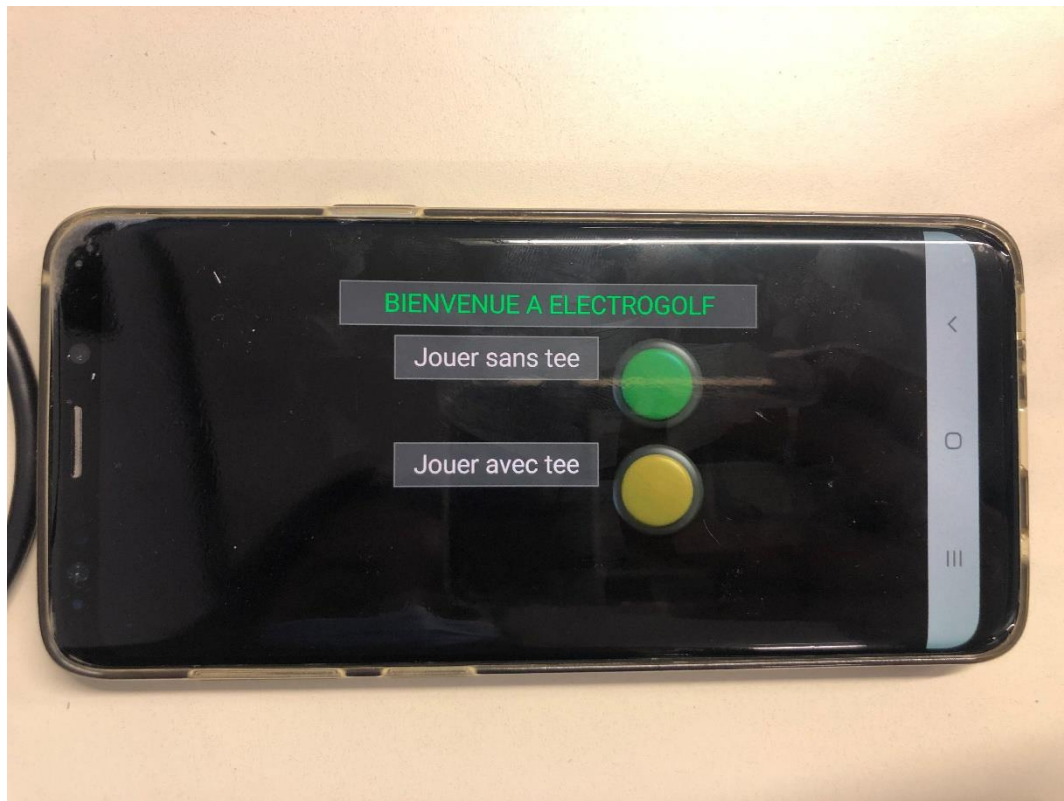
REALISATION DURANT LA SEANCE

Durant cette séance, Swan s'est occupé de fixer les différents éléments sur la maquette et je me suis occupée de la partie programmation.

PARTIE PROGRAMMATION

J'ai donc commencé par remettre en place un circuit Bluetooth avec une LED pour vérifier que tout marchait bien. Après plusieurs essais de connecter la puce HC-06 et le téléphone de Swan j'ai compris que la puce avait un problème. J'ai donc changé de puce et tout s'est mis à marcher parfaitement. J'en ai profité pour la configurer (changer de nom « TaniGentil » et de PIN).

Après avoir fait marcher la puce Bluetooth, j'ai changé l'interface graphique sur mon application pour que ce soit plus clair.



Design de l'application

Ensuite je suis allée chercher le réservoir à balle pour commencer à tester mon application et je me suis rendu compte que mon ordinateur n'avait pas assez d'énergie pour tout faire marcher en même temps donc il a fallu brancher la puce Arduino à une prise directement ce qui a empêché mon programme de fonctionner. A la prochaine séance nous allons tenter de régler le problème.

PARTIE FABLAB

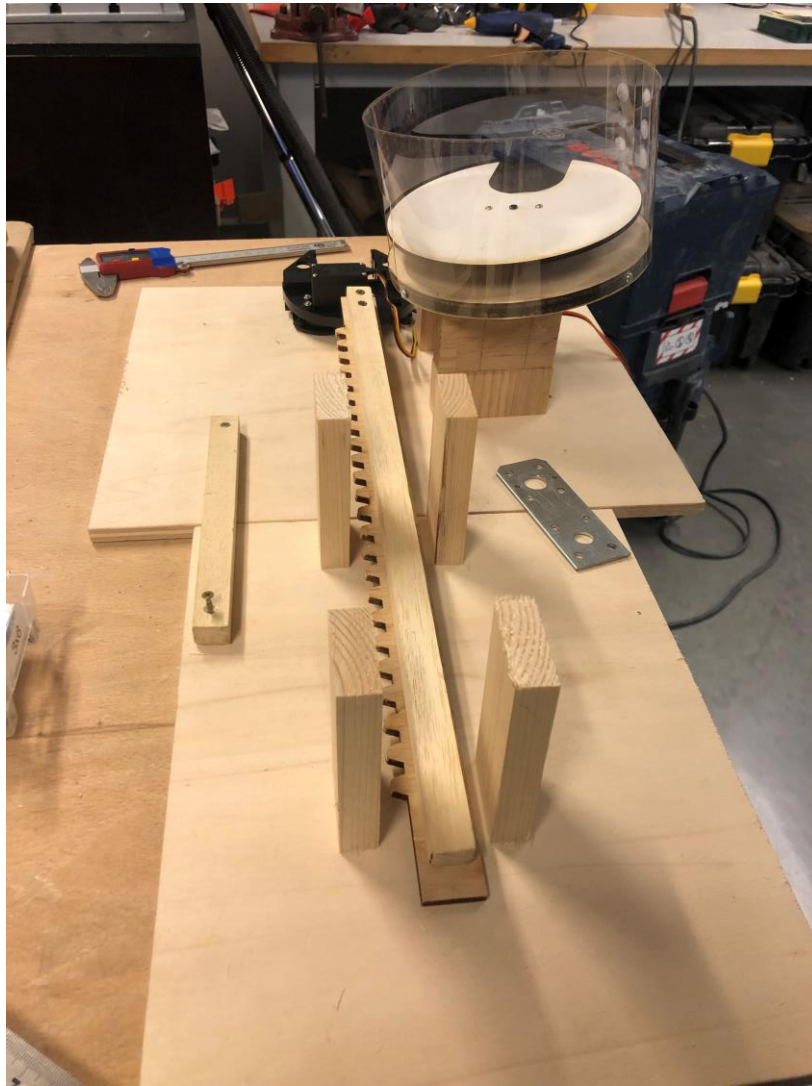
Swan a ensuite ramené la maquette et nous nous sommes rendu compte que même après avoir réhaussé le réservoir de balles, nous ne pouvions pas fixer le bras en bois où nous voulions. Nous sommes donc retournés au FABLAB et après réflexion nous avons trouvé une solution pour palier au manque de place.

Nous en avons profité pour réfléchir sur d'autres contraintes d'espaces :

- Comment empêcher le bras de dévier de sa trajectoire ?
- Comment tenir le bras en l'air ?

Pour la première question, nous avons décidé de créer une « glissière » qui consiste en une barrière de chaque côté du bras. J'ai commencé à réaliser quatre poteaux sur lesquels je vais fixer une planche (deux à deux).





Pour la seconde question, nous avons décidé de créer sous le bras, fixé sur la planche, des triangles (« des dents de scie ») pour porter le bras en évitant le maximum de frottement, nous poncerons le bout pointu qui sera en contact avec le bras. De plus, nous avons dû mettre une rallonge pour agrandir la planche qui ne permettait pas de couvrir toute la longueur du bras.