



٢ المهام المطلوبة - المهمة الأولى



المهام المطلوبة

•صمم الدائرة الالكترونية للتحكم بعدد ٥ محركات سرفو

• برمج الدائرة الالكترونية لتكون جميع الحركات على المركات المركات

•برمجة المحركات ليتم تحريكها باستخدام مقاومة متحركة



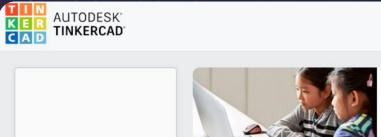
1 فتح الموقع

Learn Teach

Gallery

Blog

بالبداية بدأت بالبحث عن الموقع ثم تسجيل الدخول



NEW

تنشيط Windows

انتقل لي الإعدادت لتنشيط Collectionsws

3D Designs

Codeblocks

Your Classes

Circuits

Lessons

Tinkercad Lesson Plans

Tinkercad lesson plans are ready to use online or in the classroom. Discover curriculum developed in partnership with teachers. <u>Learn more</u>

My recent designs

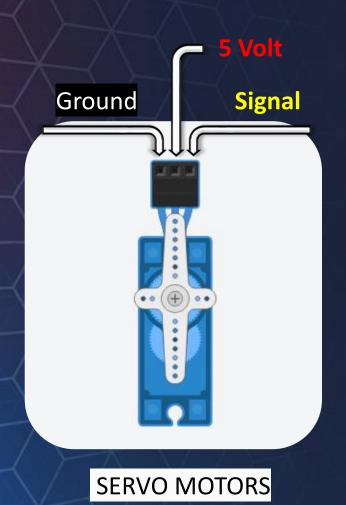
Create new design





2) تصميم الدائرة

القطع المطلوبة هي مقاومة متغيرة ، ومحرك سيرفو



Surren Contains

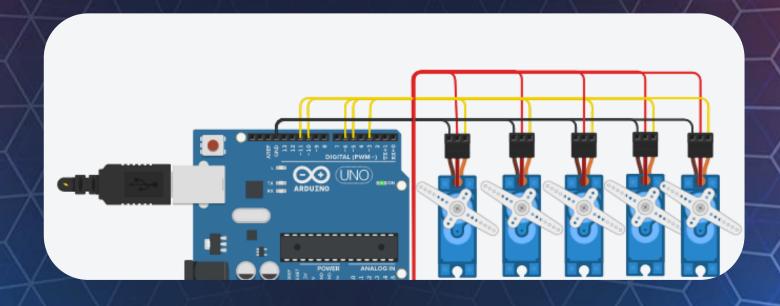
Potentiometer

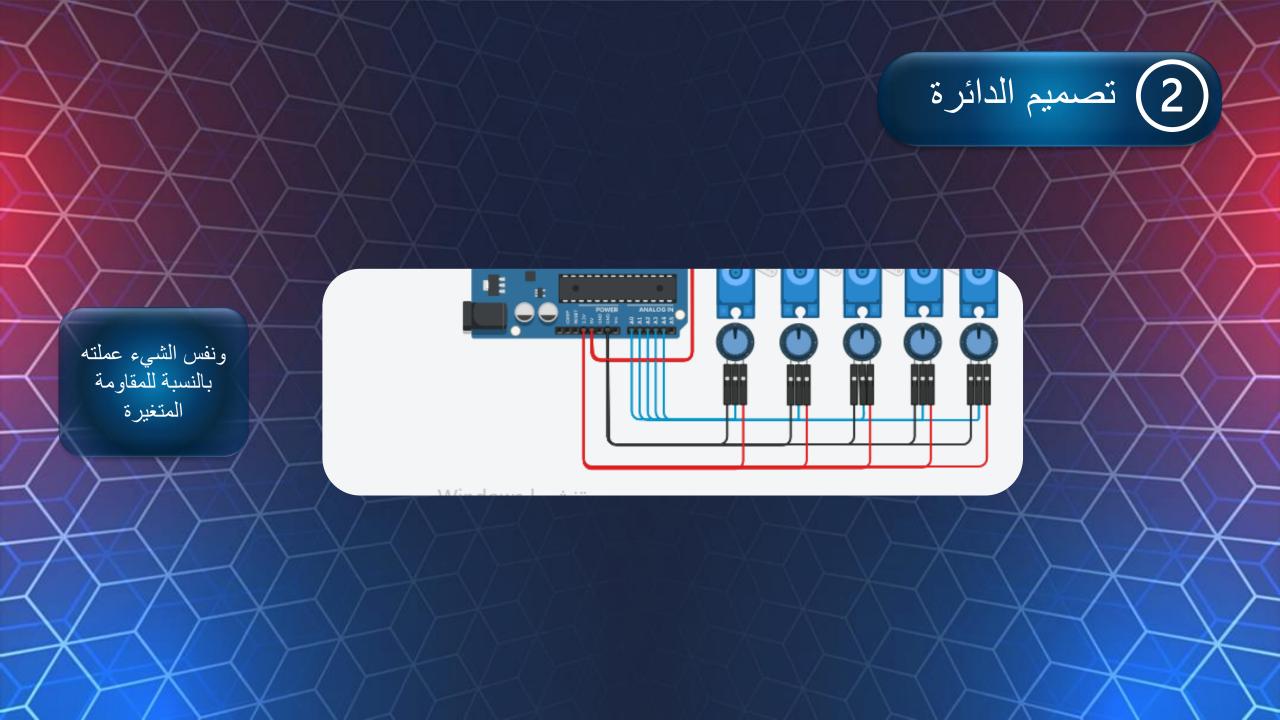
Ground 1 1 5 Volt

Signal



فأوصلت الى البور (الطاقة) ، ثم أوصلت السيرفو بمنافذ تعريف الـPWM ليسهل التحكم بهم بالإشارة لتماثلية ،





2 تصميم الدائرة

ثم برمجت محرك السيرفو بحيث يمكننا التحكم به عبر المقاومة المتغيرة ، ولكل محرك مقاومة خاصة به

```
1 (Arduino Uno R3) -
   #include <Servo.h>
   Servo servol; // create servo object to control a servo
 4 Servo servo2; // create servo object to control a servo
 5 Servo servo3:
 6 Servo servo4;
   Servo servo5;
   int startPos = 90;
int potpin1 = 4; // analog pin used to connect the potentiometer
11 int val1; // variable to read the value from the analog pin
13 int potpin2 = 3;
14 int val2;
16 int potpin3 = 2;
17 int val3;
19 int potpin4 = 1;
20 int val4;
22 int potpin5 = 0;
23 int val5;
24
25 void setup() {
servol.attach(11); // attaches the servo on pin 9 to the
27 <
Serial Monitor
                                                              ARDUINO
```

