

■ 实验报告

姓名	
评分	

实验报告

课程名称：数值分析

课题名称：解线性方程组的迭代法

专 业：地球物理

姓 名：王锴

班 级：201145

完成日期：2016 年 12 月 20 日

目录

一、实验名称	1
二、实验目的	1
三、实验要求	1
四、实验题目	1
五、实验原理	1
六、实验步骤	1
七、实验整体流程图	2
八、程序代码	3
九、运行结果及实验结果分析	6
十、实验体会	9

实验报告

■ 一、实验名称

解线性方程组的迭代法。

■ 二、实验目的

- (1) 掌握解线性方程组的迭代法的原理与方法;
- (2) 培养编程与上机调试能力;
- (3) 熟悉 matlab 软件环境。

■ 三、实验要求

- (1) 通过编程实现雅克比迭代法、赛德尔迭代法和松弛迭代法;
- (2) 分析三种常用迭代方法优缺点。

■ 四、实验题目

就解线性方程组的方法中的某一个点进行实验分析。

■ 五、实验原理

迭代法的基本思想是将线性方程组转化为便于迭代的等价方程组,对任选一组初始值 $x_i^{(0)} (i = 1, 2, \dots, n)$,按某种计算规则,不断地对所得到的值进行修正,最终获得满足精度要求的方程组的近似解。

其思路是:将 $Ax = b$ 改写为等价形式 $x = Bx + g$,建立迭代 $x^{(k+1)} = Bx^{(k)} + g$,从初值 $x^{(0)}$ 出发,得到数列 $\{x^{(k)}\}$,使其收敛到某个极限向量 x ,即所要求方程组的准确解。

该方法适用于大型稀疏非带状的线性方程组 (n 很大,且零元素很多。如偏微方程数值解产生的线性方程组, $n \geq 10^4$) 的求解问题。

■ 六、实验步骤

- (1) 输入线性方程组的系数矩阵 A , 常数矩阵 b , 误差限 e 和初始值 x_0 (松弛迭代还需要松弛因子 ω);
- (2) 将 A 矩阵分解成下三角阵 L 、对角阵 D 以及上三角阵 U 之和;
- (3) 求解迭代方程里的 B 矩阵和 g 矩阵,对于雅克比迭代法有:

$$B = -D^{-1}(L + U), \quad f = D^{-1}b \quad (6.1)$$

对于赛德尔迭代法有：

$$G = -(D + L)^{-1}U, \quad d = (D - L)^{-1}b \quad (6.2)$$

对于松弛迭代法有：

$$B = (D + \omega L)^{-1}[(1 - \omega)D - \omega U], \quad g = \omega(D + \omega L)^{-1}b \quad (6.3)$$

(4) 计算 B 或 G 矩阵的无穷大范数 fan、特征值 lan 以及谱半径 rho;

(5) 将初始值代入迭代方程：

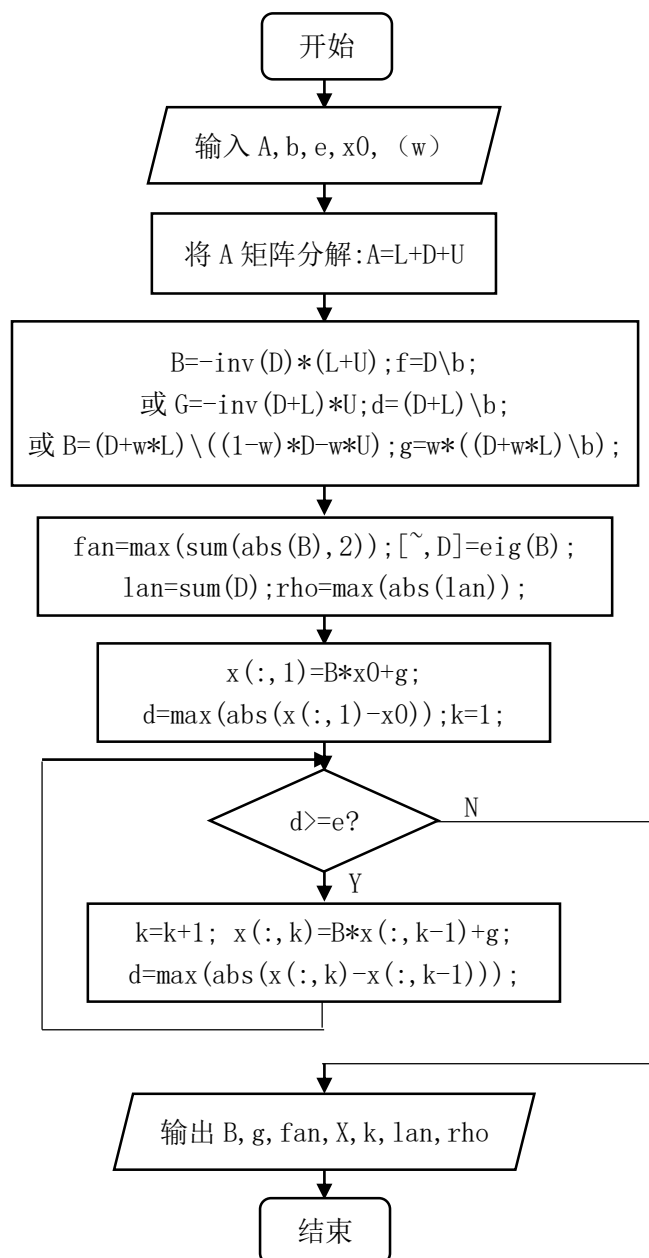
$$x^{(k+1)} = Bx^{(k)} + g \quad (6.4)$$

并计算前后两次迭代结果差的无穷大范数：

$$d = \|x^{(k+1)} - x^{(k)}\|_{\infty} \quad (6.5)$$

(6) 直到 $d < e$ ，输出近似解 $x^{(k+1)}$ 以及迭代次数 $k + 1$ 。

■ 七、实验整体流程图



■ 八、程序代码

(1) 雅克比迭代法:

```

1  function [B,f,fan,X,k,lan,rho]=Jacobi(A,b,e,x0)
2  % Jacobi迭代法解线性方程组
3  %输入:
4  % A为系数矩阵;
5  % b为常数项矩阵;
6  % e为误差限;
7  % x0为初始值;
8  %输出:
9  % B为迭代格式中的系数矩阵;
10 % f为迭代格式中的常数项矩阵;
11 % fan为B矩阵的无穷大范数;
12 % X为近似解;
13 % k为迭代次数;
14 % lan为B矩阵的特征值;
15 % rho为B矩阵的谱半径。
16
17 n=length(b);           %n为方程个数
18 D=zeros(n,n);          %D为对角阵
19 L=D;U=D;                %L为下三角阵，U为上三角阵
20 D(1,1)=A(1,1);
21 for i=2:n               %为L、D、U矩阵赋值
22     D(i,i)=A(i,i);
23     for j=1:i-1
24         L(i,j)=A(i,j);
25         U(j,i)=A(j,i);
26     end
27 end
28
29 B=-inv(D)*(L+U);         %计算雅克比迭代矩阵B
30 f=D\b;                  %计算常数项矩阵
31 fan=max(sum(abs(B),2));  %计算B矩阵无穷大范数
32 [~,D]=eig(B);
33 lan=sum(D);              %计算B矩阵特征值
34 rho=max(abs(lan));       %计算B矩阵谱半径
35
36 x(:,1)=B*x0+f;          %第一次迭代近似解
37 d=max(abs(x(:,1)-x0));   %估计误差
38 k=1;
39 while d>=e               %迭代法计算近似解
40     k=k+1;
41     x(:,k)=B*x(:,k-1)+f;
42     d=max(abs(x(:,k)-x(:,k-1))));
43 end
44 X=x(:,k);                %得到近似解

```

(2) 赛德尔迭代法:

```

1  function [G,d,fan,X,k,lan,rho]=Seidel(A,b,e,x0)
2  % Seidel迭代法解线性方程组
3  %输入:
4  % A为系数矩阵;
5  % b为常数项矩阵;
6  % e为误差限;
7  % x0为初始值;
8  %输出:
9  % G为迭代格式中的系数矩阵;
10 % d为迭代格式中的常数项矩阵;
11 % fan为G矩阵的无穷大范数;
12 % X为近似解;
13 % k为迭代次数;
14 % lan为G矩阵的特征值;
15 % rho为G矩阵的谱半径。
16
17 n=length(b);           %n为方程个数
18 D=zeros(n,n);         %D为对角阵
19 L=D;U=D;               %L为下三角阵, U为上三角阵
20 D(1,1)=A(1,1);
21 for i=2:n              %为L、D、U矩阵赋值
22     D(i,i)=A(i,i);
23     for j=1:i-1
24         L(i,j)=A(i,j);
25         U(j,i)=A(j,i);
26     end
27 end
28
29 G=-inv(D+L)*U;         %计算赛德尔迭代矩阵G
30 d=(D+L)\b;             %计算常数项矩阵
31 fan=max(sum(abs(G),2)); %计算G矩阵无穷大范数
32 [~,D]=eig(G);
33 lan=sum(D);             %计算G矩阵特征值
34 rho=max(abs(lan));     %计算G矩阵谱半径
35
36 x(:,1)=G*x0+d;         %第一次迭代近似解
37 ee=max(abs(x(:,1)-x0)); %估计误差
38 k=1;
39 while ee>=e             %迭代法计算近似解
40     k=k+1;
41     x(:,k)=G*x(:,k-1)+d;
42     ee=max(abs(x(:,k)-x(:,k-1))));
43 end
44 X=x(:,k);              %得到近似解

```

(3) 松弛迭代法:

```

1  function [B, g, fan, X, k, lan, rho]=Songchi (A, b, e, w, x0)
2  % 松弛迭代法解线性方程组
3  %输入:
4  % A为系数矩阵;
5  % b为常数项矩阵;
6  % e为误差限;
7  % x0为初始值;
8  % w为松弛因子;
9  %输出:
10 % B为迭代格式中的系数矩阵;
11 % g为迭代格式中的常数项矩阵;
12 % fan为B矩阵的无穷大范数;
13 % X为近似解;
14 % k为迭代次数;
15 % lan为B矩阵的特征值;
16 % rho为B矩阵的谱半径。
17
18 - n=length(b);           %n为方程个数
19 - D=zeros(n,n);         %D为对角阵
20 - L=D;U=D;              %L为下三角阵, U为上三角阵
21 - D(1,1)=A(1,1);
22 - for i=2:n              %为L、D、U矩阵赋值
23 -     D(i,i)=A(i,i);
24 -     for j=1:i-1
25 -         L(i,j)=A(i,j);
26 -         U(j,i)=A(j,i);
27 -     end
28 - end
29
30 - B=(D+w*L)\((1-w)*D-w*U); %计算松弛迭代矩阵B
31 - g=w*((D+w*L)\b);        %计算常数项矩阵
32 - fan=max(sum(abs(B),2)); %计算B矩阵无穷大范数
33
34 - [~,D]=eig(B);           %计算B矩阵特征值
35 - lan=sum(D);             %计算B矩阵谱半径
36
37 - x(:,1)=B*x0+g;         %第一次迭代近似解
38 - d=max(abs(x(:,1)-x0)); %估计误差
39 - k=1;
40 - while d>=e              %迭代法计算近似解
41 -     k=k+1;
42 -     x(:,k)=B*x(:,k-1)+g;
43 -     d=max(abs(x(:,k)-x(:,k-1)));
44 - end
45 - X=x(:,k);              %得到近似解

```

■ 九、运行结果及实验结果分析

(1) 雅克比迭代法:

解线性方程组:

$$\begin{cases} 5x_1 - 4x_2 = 7 \\ -4x_1 + 5x_2 - x_3 = -3 \\ -x_2 + 5x_3 = 3 \end{cases} \quad (9.1)$$

有精确解 $x = (3, 2, 1)^T$, 取 $x_i^{(0)} = (0, 0, 0)^T$, $e = 10^{-4}$ 。

代入程序得:

```
>>
A=[5 -4 0;-4 5 -1;0 -1 5];           %系数矩阵
b=[7;-3;3];                           %常数项矩阵
e=1e-4;                                %误差限
x0=[0;0;0];                            %初始值
[~,~,~,X,k,~]=Jacobi(A,b,e,x0)        %输出结果

X =

    2.9999
    1.9998
    0.99997

k =

    51
```

结果显示, 雅克比迭代法共迭代了 51 次得到了要求精度的解。

(2) 赛德尔迭代法:

同样解 (9.1) 式, 代入程序得:

```
>>
A=[5 -4 0;-4 5 -1;0 -1 5];           %系数矩阵
b=[7;-3;3];                           %常数项矩阵
e=1e-4;                                %误差限
x0=[0;0;0];                            %初始值
[~,~,~,X,k,~]=Seidel(A,b,e,x0)       %输出结果

X =

    2.9998
    1.9999
    0.99997
```



```
k =
25
```

结果显示，赛德尔迭代法共迭代了 25 次得到了要求精度的解，其收敛速度较之于雅克比迭代法更快了。

(3) 松弛迭代法:

同样解 (9.1) 式，代入程序得：

```
>>
A=[5 -4 0;-4 5 -1;0 -1 5];           %系数矩阵
b=[7;-3;3];                           %常数项矩阵
e=1e-4;                                %误差限
w=1.2;                                 %松弛系数
x0=[0;0;0];                            %初始值
[~,~,~,X,k,~]=Songchi(A,b,e,w,x0)     %输出结果

X =

2.9999
1.9999
0.99999

k =

15
```

结果显示，松弛迭代法在 $\omega=1.2$ 时，共迭代了 15 次得到了要求精度的解，其收敛速度较之于雅克比迭代法和赛德尔迭代法更快了。同时也可以看到松弛迭代法的解更加接近于真实解。

事实上，松弛迭代法可以看作是赛德尔迭代法的一种加速方法，但是，松弛迭代法的计算结果与松弛因子的选取有关系，如果松弛因子取得适当，则松弛迭代法往往具有加速收敛的作用，相反，如果松弛因子选的不好，有可能导致迭代法不收敛，可以证明，松弛迭代法收敛的必要条件是 $0 < \omega < 2$ 。

例如：同样解 (9.1) 式，令 $\omega=4$ ，代入程序得：

```
>>
A=[5 -4 0;-4 5 -1;0 -1 5];           %系数矩阵
b=[7;-3;3];                           %常数项矩阵
e=1e-4;                                %误差限
w=4;                                   %松弛系数
x0=[0;0;0];                            %初始值
[~,~,~,X,k,~,rho]=Songchi(A,b,e,w,x0) %输出结果
```

```

X =

    NaN
    NaN
    NaN

k =

    646

rho =

    3

```

此时 B 矩阵的谱半径 $\rho=3>1$ ，此时松弛迭代法不收敛。

(4) 迭代法的收敛性:

在 (1) 和 (2) 小节，我们发现赛德尔迭代法较之于雅可比迭代法收敛速度更快，但是雅可比迭代矩阵与赛德尔迭代矩阵的谱半径间并无特定关系。虽然大多数情况下，赛德尔迭代法比雅可比迭代法收敛速度快，但仍存在雅可比迭代收敛而赛德尔迭代不收敛，或赛德尔迭代收敛而雅可比迭代不收敛的情况。

例如，解线性方程组：

$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 + x_3 = 1 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ x_1 + x_2 - 2x_3 = 1 \end{cases} \quad (9.2)$$

有精确解 $x = \left(\frac{2}{3}, \frac{1}{3}, 0\right)^T$ ，取 $x_i^{(0)} = (0, 0, 0)^T$ ， $e = 10^{-4}$ 。

代入程序得：

```

>>
A=[2 -1 1;1 1 1;1 1 -2];           %系数矩阵
b=[1;1;1];                         %常数项矩阵
e=1e-4;                             %误差限
x0=[0;0;0];                         %初始值
[~,~,~,~,~,rho_J]=Jacobi(A,b,e,x0)
[~,~,~,~,~,rho_S]=Seidel(A,b,e,x0) %输出结果

rho_J =

    1.118

```

```
rho_S =

    0.5
```

结果显示，此时用雅可比迭代法求解不收敛，但用赛德尔法收敛。
又如，解线性方程组：

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - 2x_3 = 1 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 2 \\ 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 3 \end{cases} \quad (9.3)$$

有精确解 $x = (-1, 2, 1)^T$ ，取 $x_i^{(0)} = (0, 0, 0)^T$ ， $e = 10^{-4}$ 。

代入程序得：

```
>>
A=[1 2 -2;1 1 1;2 2 1];           %系数矩阵
b=[1;2;3];                         %常数项矩阵
e=1e-4;                             %误差限
x0=[0;0;0];                         %初始值
[~,~,~,~,~,rho_J]=Jacobi(A,b,e,x0)
[~,~,~,~,~,rho_S]=Seidel(A,b,e,x0) %输出结果

rho_J =

    1.2332e-05

rho_S =

    2
```

结果显示，此时用雅可比迭代法求解收敛，但用赛德尔法不收敛。

■ 十、实验体会

本次实验主要学习了线性方程组的迭代法解法，通过本次实验，我掌握了迭代法求解线性方程组的三种常用方法：雅可比迭代法、赛德尔迭代法和松弛迭代法。

在实验中，我得到了以下结论：①在大多数情况下，赛德尔迭代法的收敛速度快于雅可比迭代法，在恰当选择松弛因子的情况下，松弛迭代法快于赛德尔迭代法和雅可比迭代法；②松弛迭代法的收敛性和收敛速度取决于松弛因子的选取，其收敛的必要条件是 $0 < \omega < 2$ ；③雅可比迭代矩阵与赛德尔迭代矩阵的谱半径间并无特定关系，存在雅可比迭代收敛而赛德尔迭代不收敛，或赛德尔迭代收敛而雅可比迭代不收敛的情况。

同时在实验中也可以看到：①迭代法解线性方程组的优点是能充分利用系数的稀疏性，适宜解大型稀疏系数矩阵的方程组；②迭代法不存在误差累积问题，收敛性与迭代初值的选取无关，这是比一般非线性方程求根的优越之处。

最后，我要感谢付老师的谆谆教诲与同学们的帮助。