1 Esercizio Programmazione

Completare le parti mancati del seguente codice C con tutte le istruzioni necessarie per il corretto funzionamento del programma. Inserire dei commenti nel codice per descrivere le operazioni effettuate.

```
Soluzione di un sistema lineare con il metodo di Jacobi
   * AX = B
   * Input:
6
   * - n: dimensioni del sistema lineare
   * - A(n,n): matrice dei coefficienti viene fornita tramite un file "matriceA.dat"
   * - B(n): vettore dei termini noti viene fornito tramite un file "vettoreB.dat"
   * - e: accuratezza richiesta approssimazione
   * Output:
   *-X(n,n): soluzione approssimata
   * - num_iter: numero di iterazioni
   * - err_k: differenza tra le ultime due approssimazioni in norma 1
   */
16
17
18 #include <stdio.h>
19 #include <stdlib.h>
20 #include <math.h>
  // Funzioni per la gestione delle matrice (da considerare implementate)
23 void LETTURA.MATRICE(int righe, int colonne, double A[righe][colonne], FILE *input);
24 void STAMPA_MATRICE(int righe, int colonne, double A[righe][colonne]);
  void ZEROS_MATRICE(int righe, int colonne, double A[righe][colonne]);
26 void ZEROS_VETTORE(int num, double V[num]);
  // Funzione per il calcolo della norma n di un vettore (da considerare implementata)
  double NORMANVETTORE(int num, double a | num | , double ordine_norma);
29
30 int main()
31
    int i = 0, j = 0;
32
    int N=0;
                 /* Numero di equazioni */
    double e=0:
34
    /* Lettura parametri di input */
36
    printf("Inserire il numero di equazioni N: ");
37
    scanf("%d", &N);
38
    printf("Inserire la soglia epsilon e: ");
39
    scanf("%lf", &e);
40
41
    /* Allocazione della matrice A e dei vettore B e X del sistema lineare */
42
      double A[N][N];
43
      double B[N][1];
44
      double X0[N];
45
      double X[N];
46
      double errore [N];
47
      /* Inizializzazione di A e B */
48
      ZEROS\_MATRICE(N,N,A);
49
      ZEROS\_MATRICE(N, 1, B);
      ZEROS_VETTORE(N, X0);
51
      ZEROS_VETTORE(N,X);
```

```
ZEROS_VETTORE(N, errore);
53
54
       /* Lettura da file dei valori della matrice A e del vettore B */
55
     FILE *inputA=NULL;
56
     FILE *inputB=NULL;
57
     inputA = fopen("matriceA.dat", "r");
59
     if (inputA == NULL)
60
61
       printf("Errore nell'apertura del file matriceA.dat\n");
62
       printf("Riprovare\n");
63
       return(1);
64
     } /* if */
65
66
     inputB = fopen("vettoreB.dat", "r");
67
       if (inputB == NULL)
68
69
       printf("Errore nell'apertura del file vettoreB.dat\n");
70
       printf("Riprovare\n");
71
       return (1);
72
     } /* if */
73
74
     LETTURA_MATRICE(N, N, A, input A);
75
76
     LETTURA_MATRICE(N, 1, B, inputB);
     printf("La matrice A:\n");
78
     STAMPA\_MATRICE(N,N,A);
79
       printf("Il vettore B:\n");
80
     STAMPA_MATRICE(N, 1, B);
81
82
     double err_k = 10000.00;
83
     int num_iter = 0;
84
     while (err_k > e \&\& num_iter < 100)
86
87
       num_iter ++;
88
89
                       -PARTE MANCANTE-
90
91
      inserire tutte le operazioni necessarie per completare il programma
92
93
    */
94
95
       err_k = NORMA_N_VETTORE(N, errore, 1.0);
97
     }
98
99
     printf("La soluzione:\n");
100
     for (i=0; i < N; i++) printf("x%d = %12.81f\n", i, X0[i]);
     printf("Il numero di iterazione effettuate = %d\n", num_iter);
     printf("La norma uno del vettore errore = %lf\n:", err_k);
103
104
     return 0;
105
106
```

2 Esercizio Programmazione

Completare le parti mancati del seguente codice C con tutte le operazioni necessarie per il corretto funzionamento del programma. Inserire dei commenti nel codice per descrivere le operazioni effettuate.

```
1 /* Programma di Runge-Kutta:
2
     Calcola la soluzione numerica di equazioni differenziali del primo ordine
     con il metodo di Runge-Kutta esplicito
4
   * Funzioni:
6
   * - f(t,y): termine noto equazione differenziale
     - g(t): soluzione analitica del problema di Cauchy
   * Input:
   *-t0, y0: condizione iniziale
11
   * - h: passo di discretizzazione
   * - n: numero di passi
13
14
15
   * Output:
   * stampa su un file "Runge-Kutta_output.txt" dei valori di
16
   * - ti: nodo i-esimo
17
   * - yi: approssimazione al nodo ti
   * - ei: errore al nodo i-esimo
19
20
   */
22 #include <stdio.h>
23 #include <math.h>
25 // Funzione f(t,y) (da considerare implementata)
26 double f (double t, double y);
_{27} // Funzione g(t): soluzione esatta del problema di Cauchy (da considerare
      implementata)
  double g(double t);
28
29
   int main()
30
31
   {
32
    // Allocazione e inizializzazione delle variabili
33
34
    int n=0, k=0;
35
    double t0=0., y0=0., h=0.;
36
    double ti = 0., yi = 0., err;
37
38
    FILE *OUT = NULL;
39
40
    // Recupero dei dati dati di input
41
42
    printf("Inserire il numero n di passi = \n");
43
    scanf("%d", &n);
44
    printf("Inserire il valore di h = \langle n \rangle;
45
    scanf("%lf", &h);
46
    printf("Inserire il valore di t0 = n");
47
    scanf("%lf", &t0);
48
    printf("Inserire il valore di y0 = \langle n \rangle;
49
    scanf("%lf", &y0);
50
51
```

```
printf("n = \%d \t h = \%14.81f \t t0 = \%14.81f \t y0 = \%14.81f \n\n", n, h, t0, y0);
52
53
    /* Apertura file di output */
54
    OUT = fopen("Runge-Kutta_output.txt", "w");
55
    // Controllo apertura file
56
    if(OUT == NULL)
    {
58
      printf("Errore nell'apertura del file\n");
59
      printf("Riprovare\n");
60
      return(1);
61
    } /* if */
62
63
    ti = t0;
64
    yi = y0;
65
66
                      —PARTE MANCANTE—
67
68
   * inserire tutte le operazioni necessarie per completare il programma
69
70
   */
71
72
    fclose (OUT);
73
74
75
    return 0;
   }
76
```