更多资料到菜鸟导航网站查看:www.cainiaodaohang.com菜鸟导航,国内领先的电路设计导航网站!



2013 年全国大学生电子设计竞赛试题

参寒注意事项

- (1)9月4日8:00竞赛正式开始。本科组参赛队只能在【本科组】题目中任选一题;高职高专组参赛队在【高职高专组】题目中任选一题,也可以选择【本科组】题目。
- (2) 参赛队认真填写《登记表》内容,填写好的《登记表》交赛场巡视员暂时保存。
- (3) 参赛者必须是有正式学籍的全日制在校本、专科学生,应出示能够证明参赛者学生身份的有效证件(如学生证)随时备查。
- (4) 每队严格限制 3人,开赛后不得中途更换队员。
- (5) 竞赛期间,可使用各种图书资料和网络资源,但不得在学校指定竞赛场地外进行设计制作,不得以任何方式与他人交流,包括教师在内的非参赛队员必须迴避,对违纪参赛队取消评审资格。
- (6) 9月7日20:00 竞赛结束,上交设计报告、制作实物及《登记表》,由专人封存。

电磁控制运动装置 (J 题) 【高职高专组】

一、任务

设计并制作一套电磁控制运动装置,该装置由电磁控制装置、摆杆等部分构成。装置外形尺寸要求不能大于:长 300mm、宽 300mm、高 300 mm,摆杆支撑轴中心点到摆杆底端的长度规定在 100mm~150mm 范围内;装置结构示意图如图 1 和图 2 所示。

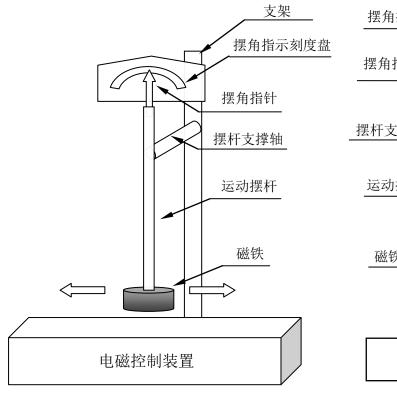


图 1 电磁控制运动装置示意图

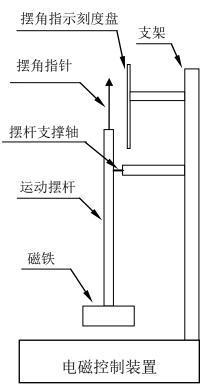


图 2 电磁控制运动装置侧面示意图

二、要求

1.基本要求

- (1) 按下启动按钮,由静止点开始,控制摆杆摆动。
- (2)由静止点开始,控制摆杆在指定的摆角(10°~45°范围内)连续摆动,摆动摆角绝对误差≤5°,响应时间≤15s。
- (3)由静止点开始,按指定周期(0.5s~2s 范围内)控制摆杆连续摆动,摆动周期 绝对误差值≤0.2s,响应时间≤15s。
- (4) 在摆杆连续摆动的情况下,按下停止按钮,控制摆杆平稳地停在静止点上,停止时间≤10s。

2.发挥部分

- (1) 摆杆摆角幅度能在 10° \sim 45° 范围内预置,预置步进值为 5° ,摆角幅度绝对误差值 \leq 3°,响应时间 \leq 10s。
- (2) 摆杆的周期能在 $0.5s\sim2s$ 范围内预置,预置步进值 0.5s,周期绝对误差值<0.1s,响应时间 $\le10s$ 。
- (3) 摆杆摆角幅度和周期在上述范围内可同时预置,由静止点开始摆动,摆角幅度值和周期相对误差要求均和发挥部分中的(1)、(2)相同。当摆杆稳定运行 20 秒后发出声、光提示,并在 5s 内平稳停在静止点上。
- (4) 其他。

三、说明

- (1) 图 1 和图 2 只作为设计参考,参赛队可以自行设计电磁控制运动装置结构;
- (2) 摆杆和摆杆支撑轴上不能安装任何驱动装置,但可以安装角度传感器;
- (3) 摆杆运动控制、检测装置的安装方式与控制方法由参赛队自行确定;
- (4) 磁铁在摆杆上的安装位置不做限制,在测试过程中不允许做任何改动和调整;
- (5) 摆角指示刻度盘绘制以 1°为最小单位,可以自制或采用成品量角器,摆角测量值以摆杆上指针与指示刻度盘相对应的读数为基准。
- (6) 摆杆自然下垂的点定义为摆杆的静止点。
- (7)响应时间在本题目中定义为:摆杆由初始静止状态到达稳定状态(4个周期摆幅基本相同)的时间。响应时间包括4个稳定周期摆动的时间。

四、评分标准

项目	内 容	得 分
设计报告	比较与选择、方案描述	4
	理论分析、电路参数计算	4
	电路设计、程序设计	4
	测试方案及测试条件、测试结果完整性、测试结果分析	4
	摘要、设计报告正文的结构、图表规范性	4
	合计	20
基本要求	完成 (1)	10
	完成 (2)	15
	完成 (3)	15
	完成 (4)	10
	合计	50
发挥 部分	完成(1)	14
	完成 (2)	14
	完成 (3)	17
	其他	5
	合计	50