## Ejercicios 2

## Tpicos de Investigación CM-072

## Scipy, Matplotlib, Probabilidad, scikit-learn

X\_train, X\_test = X[:80], X[-20:]
y\_train, y\_test = y[:80], y[-20:]

1. Explica en términos matemáticos que es lo produce el siguiente código fuente

```
import numpy as np
       from scipy import optimize
        import matplotlib.pyplot as plt
        from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D
        def f1(x):
                    return (4 - 2.1*x[0]**2 + x[0]**4 / 3.) * x[0]**2 + x[0] * x[1] + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 + (-4 
                                 4*x[1]**2) * x[1] **2
       x = np.linspace(-2, 2)
       y = np.linspace(-1, 1)
       xg, yg = np.meshgrid(x, y)
       plt.figure()
       plt.imshow(f1([xg, yg]))
       plt.colorbar()
       fig = plt.figure()
       ax = fig.add_subplot(111, projection='3d')
        surf = ax.plot_surface(xg, yg, f1([xg, yg]), rstride=1, cstride=1,
                                                                                 cmap=plt.cm.jet, linewidth=0, antialiased=False)
        ax.set_xlabel('x')
        ax.set_ylabel('y')
        ax.set_zlabel('f(x, y)')
        ax.set_title('titulo')
2. Explica línea por línea el siguiente código
        import numpy as np
       from sklearn import linear_model
       from sklearn.datasets.samples_generator import make_regression
       import matplotlib.pyplot as plt
       from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D
       X, y = make_regression(n_samples=100, n_features=2, n_informative=1,
                                                                                      random_state=0, noise=50)
```

```
regr = linear_model.LinearRegression()
  regr.fit(X_train, y_train)
  print(regr.coef_)
  X1 = np.array([1.2, 4])
  print(regr.predict(X1))
  print(regr.score(X_test, y_test))
  fig = plt.figure(figsize=(8, 5))
  ax = fig.add_subplot(111, projection='3d')
  ax.scatter(X_train[:, 0], X_train[:, 1], y_train, facecolor='#00CC00')
  ax.scatter(X_test[:, 0], X_test[:, 1], y_test, facecolor='#FF7800')
  coef = regr.coef_
  line = lambda x1, x2: coef[0] * x1 + coef[1] * x2
  grid_x1, grid_x2 = np.mgrid[-2:2:10j, -2:2:10j]
  ax.plot_surface(grid_x1, grid_x2, line(grid_x1, grid_x2),
                  alpha=0.1, color='k')
  ax.xaxis.set_visible(False)
  ax.yaxis.set_visible(False)
  ax.zaxis.set_visible(False)
  plt.show()
3. Explica lo que hace el siguiente código
  import numpy as np
  from sklearn.datasets import load_boston
  from sklearn.linear_model import SGDRegressor
  from sklearn.cross_validation import cross_val_score
  from sklearn.preprocessing import StandardScaler
  from sklearn.cross_validation import train_test_split
  data = load_boston()
  X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(data.data, data.target)
  X_scaler = StandardScaler()
  y_scaler = StandardScaler()
  X_train = X_scaler.fit_transform(X_train)
  y_train = y_scaler.fit_transform(y_train)
  X_test = X_scaler.transform(X_test)
  y_test = y_scaler.transform(y_test)
  regresor = SGDRegressor(loss='squared_loss')
  scores = cross_val_score(regresor, X_train, y_train, cv=5)
  print ('Validacion cruzada r2 score:', scores)
  print ('Promedio de la validacion cruzada r2 score:', np.mean(scores))
```

```
regressor.fit_transform(X_train, y_train)
print ('Prueba r2 score', regressor.score(X_test, y_test))
```

- 4. Considera una secuencia de lanzamientos infinitos. La probabilidad de un éxito en el i-ésimo lanzamiento es algún número positivo  $p_i$ . Sea N el evento que no hay éxitos y sea I el evento donde hay un número infinito de éxitos.
  - Asumiendo que los lanzamientos son independientes y que  $\sum_{i=1}^{\infty} p_i = \infty$ . Muestra que P(N) = 0 y P(I) = 1.
  - Asumimos que  $\sum_{i=1}^{\infty} p_i < \infty$ . Muestra que P(I) = 0.
- 5. Supongamos que X e Y son variables aleatorias geométricas con parámetro p, independientes, identicamente distribuidas. Muestra que

$$P(X = i | X + Y = n) = \frac{1}{n-1}, i = 1, ..., n-1.$$

6. Considera el siguiente pdf

$$f_X(x) = \begin{cases} p\lambda e^{-\lambda x} & \text{si } x \ge 0, \\ (1-p)\lambda e^{\lambda x} & \text{si } x < 0 \end{cases}$$

donde  $\lambda$  y p son escalares con  $\lambda > 0$  y  $p \in [0,1]$ . Encuentra la media y varianza de X de dos maneras:

- calculando la esperanza asociada.
- usando la estrategia divide y vencerás y la media y varianza de la variable aleatoria exponencial.
- 7. Sean X e Y variablea aleatorias normales estándar indepedientes. El par (X,Y) puede ser descrita en coordenadas polares de la siguiente forma

$$X = R \cos \Theta$$
,  $Y = R \sin \Theta$ 

para  $R \leq 0$  y  $\Theta \in [0, 2\pi]$ .

• Muestra que  $\Theta$  es uniformemente distribuida en  $[0,2\pi]$ , que R tiene un pdf

$$f_R(r) = re^{-r^2/2}$$
  $r > 0$ 

y que R y  $\Theta$  son independientes.

• Muestra que  $R^2$  tiene una distribución exponencial con parámetro 1/2.