

## 4. Mathematische Behandlung von Zuverlässigkeits-Problemen

- 4.1 Grundaxiome der Wahrscheinlichkeitsrechnung
  - 4.2 Seriensysteme ohne Redundanz
  - 4.3 Parallelsysteme mit Redundanz
  - 4.4 m-von-n-Systeme mit identischen Komponenten
  - 4.5 2-von-3-System aus unterschiedlichen Komponenten
  - 4.6 Serien-Parallel- und Parallel-Serien-Systeme
  - 4.7 Systemverfügbarkeit eines Doppelrechnersystems
-

Methoden zur Bestimmung der Zuverlässigkeitsmerkmalen von IT-Systeme können wie folgt klassifiziert werden:

- **Experimentelle Methoden:** Bei experimentellen Methoden werden Messungen an **realen** Systemen durchgeführt, z. B. in Form eines Labor- oder Feldversuchs.
- **Simulative Methoden:** Mit einer beliebig genauen Modellierung des zu untersuchenden Systems wird diese geeignet nachgebildet und numerisch ausgewertet.
- **Analytische Methoden:** Analytische Methoden setzen vereinfachte Modellannahmen voraus und liefern einen formelmäßigen Ausdruck für die gesuchten Merkmale und Kenngrößen (wegen der hohen Systemkomplexität oft nur Abschätzungen).

### Grundbegriffe der Wahrscheinlichkeitsrechnung:

**Zufallsexperiment („Versuch“)**: Beliebiger oft wiederholbarer Vorgang, der nach einer ganz bestimmten Vorschrift ausgeführt wird und dessen Ergebnis vom **Zufall** abhängt.

**Elementarereignisse („Ereignis“)**: Einfache, nicht weiter zerlegbare und sich gegenseitig ausschließende Ereignisse eines **Zufallsexperiments**.

**Elementarereignisraum**: Menge aller Elementarereignisse eines **Zufallsexperiments**:

$$\Omega := \{e \mid e = \text{Elementarereignis}\}$$

**Ereignisraum**: Teilmenge der Potenzmenge von  $\Omega$ :

$$A \subset \mathbf{P}(\Omega)$$

**Zufälliges Ereignis („Ereignis“):** Element des **Ereignisraums** = Teilmenge von **Elementarereignissen**.

$$a \in A$$

**Absolute Häufigkeit:** Anzahl  $H_n(a)$ , mit der ein **Ereignis  $a$**  in  **$n$  Versuchen** auftritt.

**Relative Häufigkeit:** **Absolute Häufigkeit  $H_n(a)$**  dividiert durch  **$n$** .

$$h_n(a) = \frac{H_n(a)}{n}$$

**Wahrscheinlichkeit:** Jedem **Ereignis** eines **Zufallsexperiments** wird eine reelle Zahl  **$P(a)$**  so zugeordnet, dass

$$P : A \rightarrow [0, 1] \quad \text{mit} \quad P(a) := \lim_{n \rightarrow \infty} h_n(a)$$

---

**Gesetz der großen Zahlen (Bernoulli):** Die Wahrscheinlichkeit, dass die **relative Häufigkeit** eines Ereignisses **a** von der Wahrscheinlichkeit **P(a)** um mehr als eine beliebige Zahl  $\varepsilon \geq 0$  abweicht, strebt für  $n \rightarrow \infty$  **gegen Null**:

$$P(|P(a) - h_n(a)| \geq \varepsilon) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0 \quad \text{für } \forall \varepsilon \geq 0$$

**Bedingte Wahrscheinlichkeit:** Wahrscheinlichkeit für das Auftreten von **a**, falls **b** eingetreten ist. ( $\rightarrow$  durch **b** wird das Zufallsexperiment verändert.)

$$P(a | b) = \frac{P(a \cap b)}{P(b)}$$

**Disjunkte Ereignisse:** Die Ereignisse **a** und **b** treten **nie** gemeinsam auf, d. h.

$$a \cap b = \{\}$$

**Stochastisch unabhängige Ereignisse:** Das Auftreten des Ereignisses ***b*** beeinflusst **nicht** die Wahrscheinlichkeit für das Auftreten von ***a***.

$$P(a | b) = P(a)$$

**Wichtige Rechenregeln (Kolmogorov):**

$$0 \leq P(a) \leq 1; \quad P(\Omega) = 1; \quad P(\{\}) = 0$$

Komplement:  $P(\bar{a}) = 1 - P(a)$

Summenregel:  $P(a \cup b) = P(a) + P(b) - P(a \cap b)$

Additionstheorem:  $P(a \cup b) = P(a) + P(b)$  falls  $a \cap b = \{\}$

Produktregel:  $P(a \cap b) = P(a) \cdot P(b)$  falls

stochastisch unabhängige Ereignisse

**Satz:** Disjunkte Ereignisse sind stochastisch abhängig!!!

---

### Andrei Nikolajewitsch Kolmogorov

- sowjetischer Mathematiker
- einer der bedeutendsten Mathematiker des 20. Jahrhunderts
- lieferte wesentliche Beiträge auf den Gebieten der Wahrscheinlichkeitstheorie
- gilt als Begründer der Algorithmischen Komplexitätstheorie
- seine bekannteste mathematische Leistung war die **Axiomatisierung der Wahrscheinlichkeitstheorie**
- publizierte außerdem über Logik und **Fourierreihen**
- später über die Anwendung der Wahrscheinlichkeitstheorie in der klassischen Mechanik



\* 1903 in Tambow  
(RUS) † 20. Okt.  
1987 in Moskau

### Kombinatorik:

Soll die Wahrscheinlichkeit eines Ereignisses **A** berechnet werden, kommt es darauf an, die für **A** günstigen Ereignisse und die beim Experiment insgesamt möglichen Ereignisse abzuzählen.

1. Die Auswahl einer Stichprobe von **n** Elementen aus einer Grundmenge von **N** Elementen
    - a) Auswahl **ohne** Zurücklegen → ohne Wiederholungen
    - b) Auswahl **mit** Zurücklegen → mit Wiederholungen
  2. Die Anordnung der Elemente in der Stichprobe
    - a) **Geordnete** Stichprobe → Beachtung der Reihenfolge
    - b) **Ungeordnete** Stichprobe → Reihenfolge spielt keine Rolle
-



## Permutation:

Jede Anordnung von **n** Elementen in einer bestimmten Reihenfolge, heißt **Permutation** dieser Elemente.

- a) Alle **n** Elemente sind voneinander verschieden
- b) Es existieren **k** Klassen von je  $n_1, n_2, \dots, n_k$  gleichen Elementen, wobei  $n = n_1 + n_2 + \dots + n_k$

	alle Elemente sind verschieden	je $n_1, n_2, \dots, n_k$ Elemente sind gleich
Anzahl der Permutationen	$n !$	$\frac{n !}{n_1 ! n_2 ! \dots n_k !}$

### Anzahl der möglichen Stichproben:

Stichproben vom Umfang  $n$  aus einer Grundgesamtheit von  $N$  Elementen.

	mit Beachtung der Reihenfolge	ohne Beachtung der Reihenfolge
ohne Zurücklegen	$\frac{N!}{(N - n)!}$	$\binom{N}{n}$
mit Zurücklegen	$N^n$	$\binom{N + n - 1}{n}$

### Verteilungsfunktionen und Erwartungswerte:

**Zufallsvariable („Zufallsgröße“):** Ist eine reellwertige Abbildung (Funktion), die jedem Elementarereignis  $e \in \Omega$  eine reelle Zahl  $Z(e)$  zuordnet.

$$Z : \Omega \rightarrow \mathbf{R} ; \quad Z : e \in \Omega \rightarrow Z(e)$$

**Verteilungsfunktion einer Zufallsvariablen  $Z$ :** Gibt für jede Realisierung  $z$  die Wahrscheinlichkeit an, mit der  $Z \leq z$  ist.

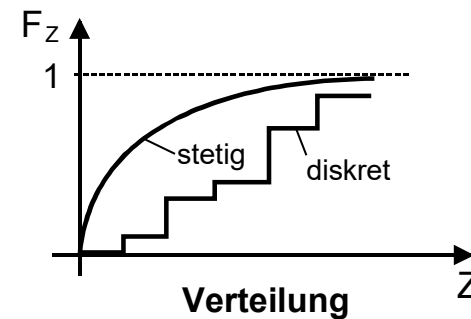
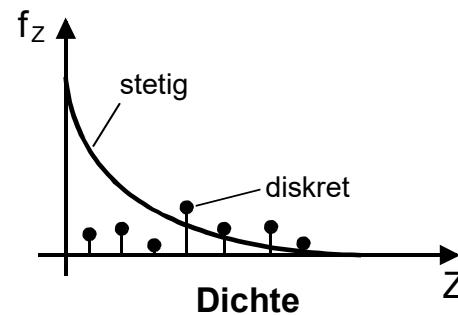
$$F_Z(z) = P(Z \leq z)$$

**Diskrete Verteilung:**  $F_Z$  hat nur endlich viele Funktionswerte

**Stetige Verteilung:**  $F_Z$  besitzt in jedem Punkt  $z \in \mathbf{R}$  eine **nicht-negative Ableitung** ( $\rightarrow$  **sog. (Verteilungs-)Dichtefunktion**)

**Dichtefunktion:**  $f_Z$  ist die Ableitung der Verteilungsfunktion  $F_Z$

$$f_Z(z) = \frac{d F_Z(z)}{d z}; \quad F_Z(z) = \int_{-\infty}^z f_Z(\tau) d \tau$$



**Normierungsbedingung:**

$$F_Z(\infty) = \int_{-\infty}^{+\infty} f_Z(\tau) d \tau = 1$$

**Erwartungswert:** Gewichtetes arithmetisches Mittel aller möglichen Realisierungen der Zufallsvariablen  $Z$  ( $\rightarrow$  **zu erwartender „durchschnittlicher“ Wert, auch: Anfangsmoment 1. Ordnung genannt**)

**Für stetige Verteilungen:**

$$E(Z) := \int_{-\infty}^{+\infty} z \cdot f_Z(z) \, dz$$

Dabei wird die Existenz des Integrals vorausgesetzt!

**Für diskrete Verteilungen:**

$$E(Z) := \sum_{i=1}^n z_i \cdot P(Z = z_i)$$

Dabei wird die Konvergenz der Summe vorausgesetzt!

### Rechenregeln zum Erwartungswert:

#### Linearität:

$$E(a \cdot Z_1 + Z_2) = a \cdot E(Z_1) + E(Z_2)$$

#### Bei **stochastischer Unabhängigkeit**:

$$E(Z_1 \cdot Z_2) = E(Z_1) \cdot E(Z_2)$$

#### Wichtiger **Spezialfall**:

Für **nicht-negative Verteilungsfunktionen**, d. h. wenn  $F_Z(z) = 0$  ist für  $\forall z \leq 0$  (z. B. Lebensdauer eines Systems), gilt:

$$E(Z) := \int_0^{+\infty} z \cdot f_Z(z) \, dz = \int_0^{+\infty} [1 - F_Z(z)] \, dz$$

### Spezielle Verteilungsfunktionen:

**Gleichverteilung:** Verteilung innerhalb vorgegebener Grenzen ist konstant!

$$f(z_i) = \begin{cases} \text{konst.} & \text{für } a \leq z_i \leq b \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

- konst. ergibt sich aus der Normierungsbedingung
- oft zur Approximation komplexer Verteilungsfunktionen benutzt

**Binomialverteilung:** (Stichprobe vom Umfang  $n$  mit Zurücklegen)

**Bernoulli-Versuch:** Wenn Zufallsvariable  $Z$  nur die beiden Werte  $0$  oder  $1$  annehmen kann.

**1** „Treffer“ mit der Wahrscheinlichkeit  $p$ , wobei  $p := P(Z = 1)$

**0** „Niete“ mit der Wahrscheinlichkeit  $q = 1 - p$

**n** Anzahl Versuche

**k** Trefferzahl

$$f_Z(k) = P(Z = k) = \binom{n}{k} p^k q^{n-k} \quad \text{mit} \quad q = 1 - p$$



**Binomialverteilung:** (Stichprobe vom Umfang  $n$  mit Zurücklegen)

Mittelwert und Varianz:

Hierzu fassen wir eine Zufallsgröße  $\mathbf{X}$  als die Summe von  $n$  **unabhängigen** Zufallsgrößen  $X_i$  auf, wobei  $X_i$  im  $i$ -ten Versuch nur die Werte 0 oder 1 annehmen kann.

$$\Rightarrow E(X_i) = p \quad \text{und} \quad \text{Var}(X_i) = p(1 - p)$$

Wegen der Unabhängigkeit der  $X_i$  und insgesamt  $n$  Versuchen:

$$\Rightarrow E(\mathbf{X}) = n \cdot E(X_i) = n \cdot p \quad \text{und} \quad \text{Var}(\mathbf{X}) = n \cdot \text{Var}(X_i) = n \cdot p(1 - p)$$

Ergebnis:

$$E(\mathbf{X}) = \mu = n \cdot p$$
$$\text{Var}(\mathbf{X}) = \sigma^2 = n \cdot p(1 - p)$$

**Poisson-Verteilung:** (gute Näherung für die Binomialverteilung bei großem  $n$  und kleinem  $p$ )

$$f_Z(k) = P(Z = k) = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda} ; \quad k = 0, 1, \dots$$

- $k! := 1 \cdot 2 \cdot 3 \dots \cdot k = (k-1)! \cdot k ; \quad 0! = 1! := 1$
- gerne für analytische Rechnungen oder für die Approximation komplexer Verteilungsfunktionen benutzt

**Poisson-Verteilung:** (gute Näherung für die Binomialverteilung bei großem  $n$  und kleinem  $p$ )

- Diskrete, asymmetrische Verteilung mit  $\lambda := n \cdot p$  sowie  $\lim p \rightarrow 0$  und  $\lim n \rightarrow \infty$ .
- Beispiele: radioaktiver Zerfall, elektronisches Rauschen etc.
- Auch als Verteilung seltener Ereignisse bekannt.

Mittelwert und Varianz:

$$E(\mathbf{X}) = \mu = \lambda$$

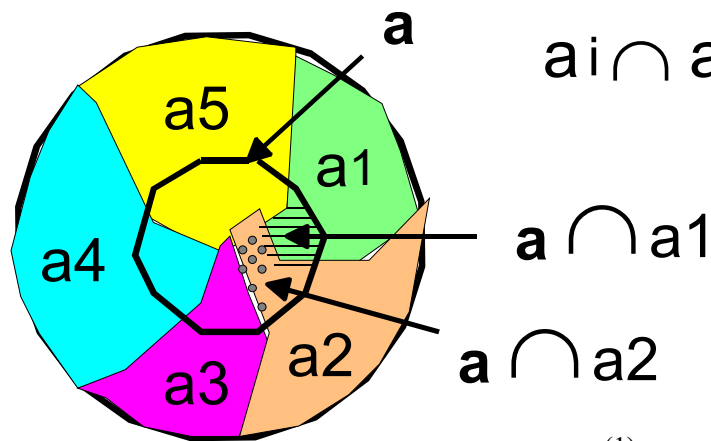
$$\text{Var}(\mathbf{X}) = \sigma^2 = \lambda$$

**Poisson-Verteilung:** (gute Näherung für die Binomialverteilung bei großem  $n$  und kleinem  $p$ ) → **Poissonsche Annahmen:**

- Innerhalb des Raum- oder Zeitintervalls  $\Delta s$  bzw.  $\Delta t$  gibt es **höchstens ein Ereignis** und beliebig viele Momente, in denen **nichts** geschieht (**Seltenheit**).
- Die Wahrscheinlichkeit, ein Ereignis im Raum- oder Zeitintervalls  $\Delta s$  bzw.  $\Delta t$  zu finden, ist **proportional** zur Länge des Intervalls – jedoch **unabhängig** vom Raum- oder Zeitkontinuum  $s$  bzw.  $t$ , wo das Bernoulli-Experiment sehr oft durchgeführt wird.
- Das Eintreten eines Ereignisses im Raum- oder Zeitintervalls  $\Delta s$  bzw.  $\Delta t$  wird nicht beeinflusst von Ereignissen, die in der Vergangenheit stattgefunden haben (**Gedächtnislosigkeit**).

### Regel von der totalen Wahrscheinlichkeit:

Zum Beweis über die obige Regel muss man **a** gemäß dem skizzierten Venndiagramm aus **disjunkten Teilmengen**  $a_i$  zusammensetzen.



$$a_i \cap a_j = \{ \} \text{ für } i \neq j$$

1. Summenregel für einander ausschließende Ereignisse

2. Definition für die bedingte Wahrscheinlichkeit

$$P(\mathbf{a}) \stackrel{(1)}{=} P(\mathbf{a} \cap a_1) + P(\mathbf{a} \cap a_2) + \dots + P(\mathbf{a} \cap a_5) = \sum_{i=1}^5 P(\mathbf{a} \cap a_i)$$

Mit

$$P(\mathbf{a} \cap a_i) \stackrel{(2)}{=} P(\mathbf{a} | a_i) \cdot P(a_i)$$

folgt:

$$P(\mathbf{a}) = \sum_{i=1}^5 [P(\mathbf{a} \mid a_i) \cdot P(a_i)]$$

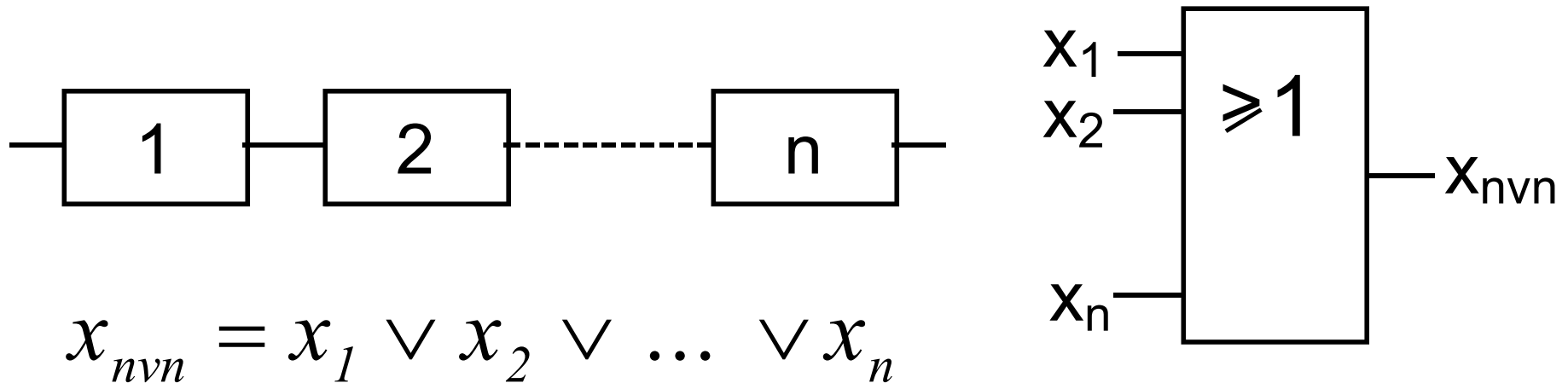
Speziell für  $n = 2$  und infolge dessen:

$$P(a_1) + P(a_2) = 1$$

gilt:

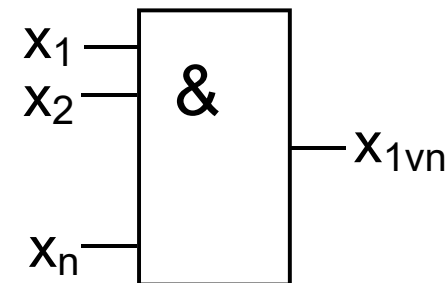
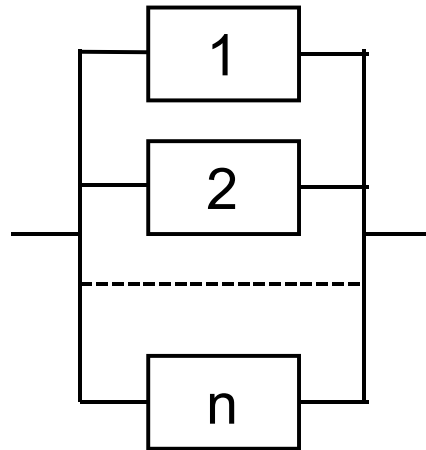
$$\begin{aligned} P(\mathbf{a}) &= P(\mathbf{a} \mid a_1) \cdot P(a_1) + P(\mathbf{a} \mid a_2) \cdot P(a_2) \\ &= P(\mathbf{a} \mid a_1) \cdot P(a_1) + P(\mathbf{a} \mid \bar{a}_1) \cdot P(\bar{a}_1) \end{aligned}$$

### Seriensysteme:



$$V_S^{nvn} = \prod_{1 \leq i \leq n} V_i \quad U_S^{nvn} = 1 - \prod_{1 \leq i \leq n} (1 - U_i) \approx \sum_{1 \leq i \leq n} U_i \quad \text{für } U_i \ll 1$$

### Parallelsysteme:



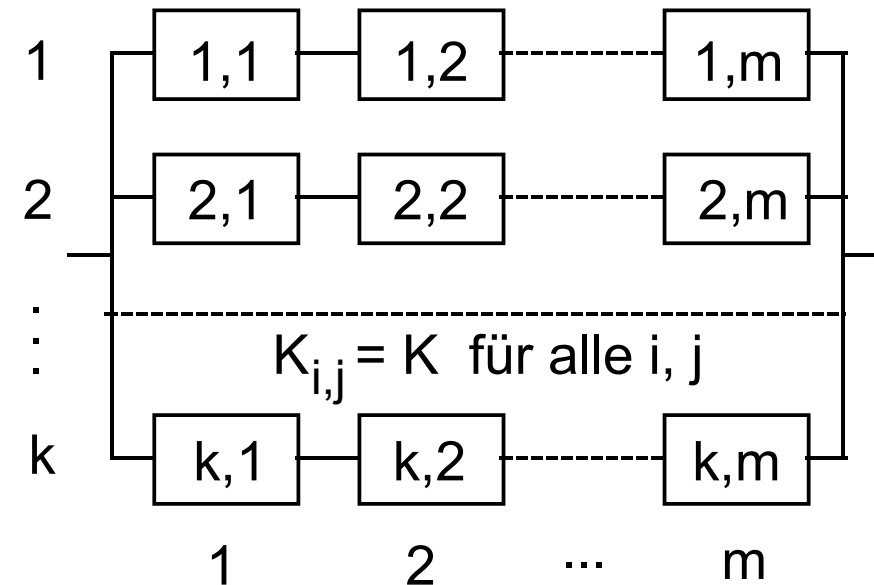
$$x_{1vn} = x_1 \wedge x_2 \wedge \dots \wedge x_n$$

$$V_S^{1vn} = 1 - \prod_{1 \leq i \leq n} (1 - V_i)$$

$$U_S^{1vn} = \prod_{1 \leq i \leq n} U_i$$



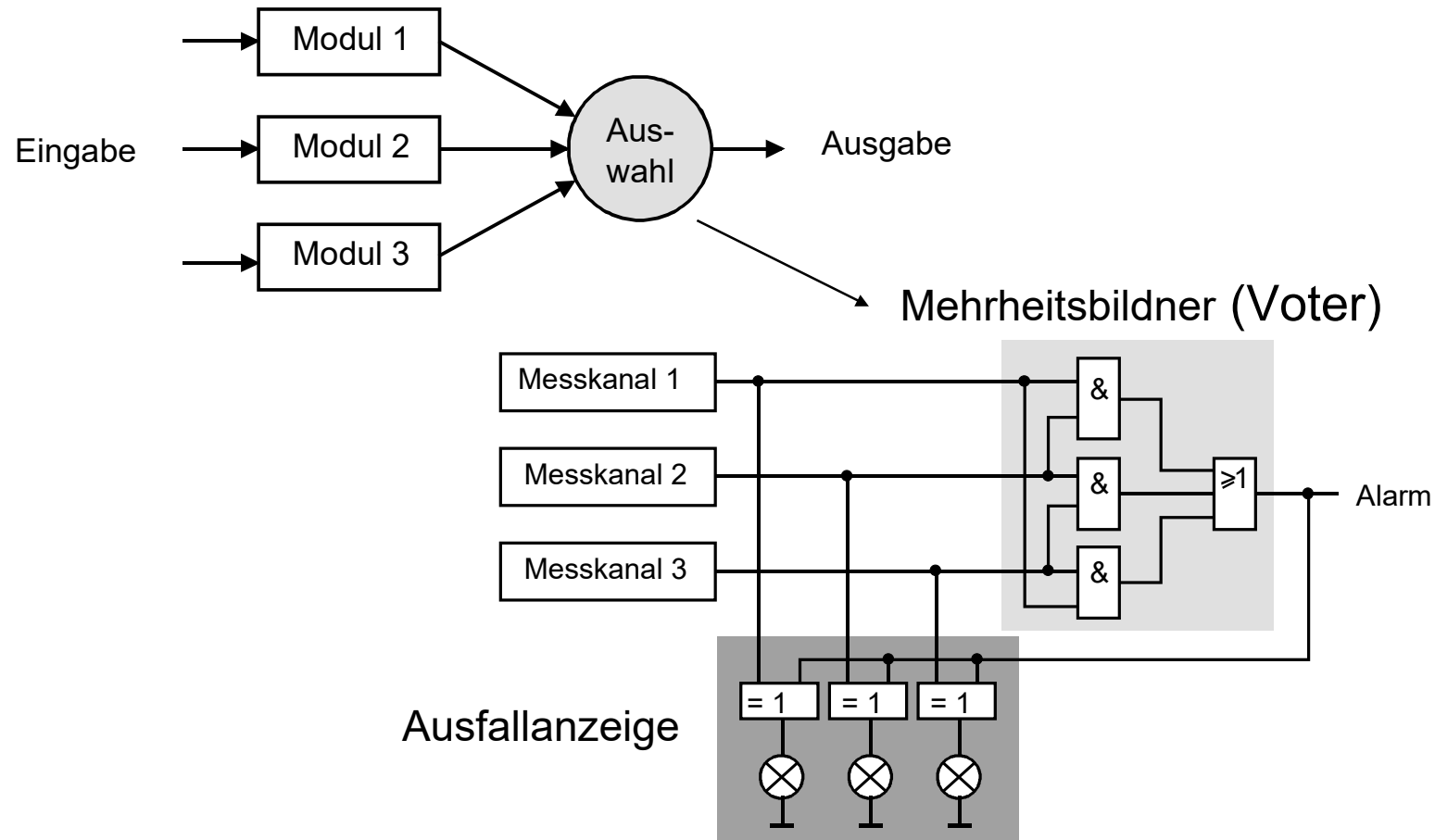
### m-von-n-Systeme:



$$V_S^{m \vee n} = \sum_{x=0}^{n-m} \binom{n}{x} \cdot U^x \cdot (1-U)^{n-x}$$

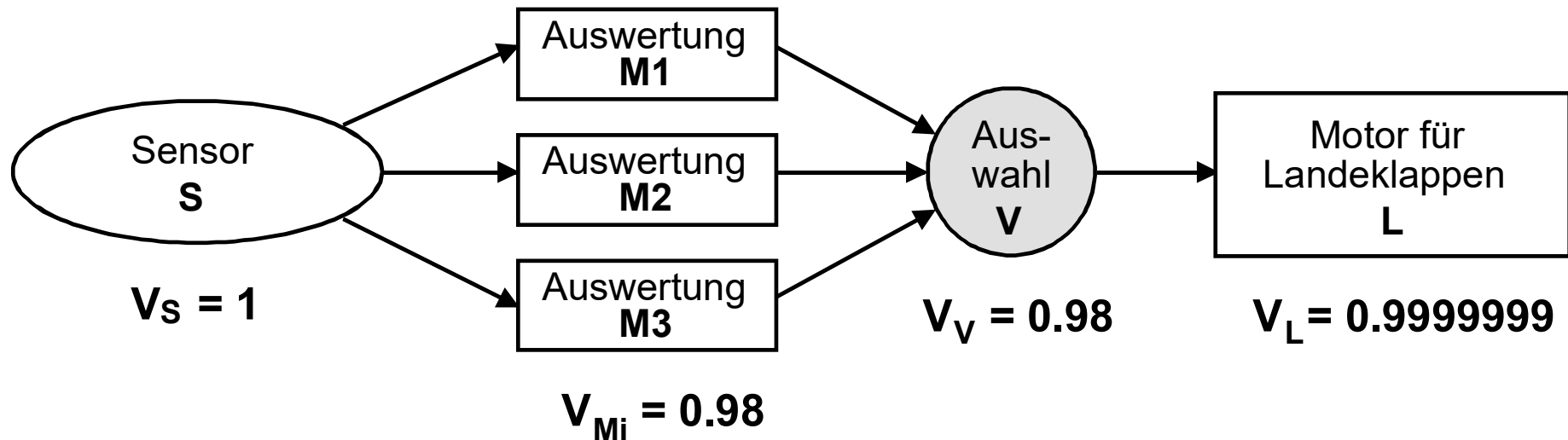
## Abschnitt 4.5

## Triple Modular Redundancy



## Abschnitt 4.5

## Triple Modular Redundancy

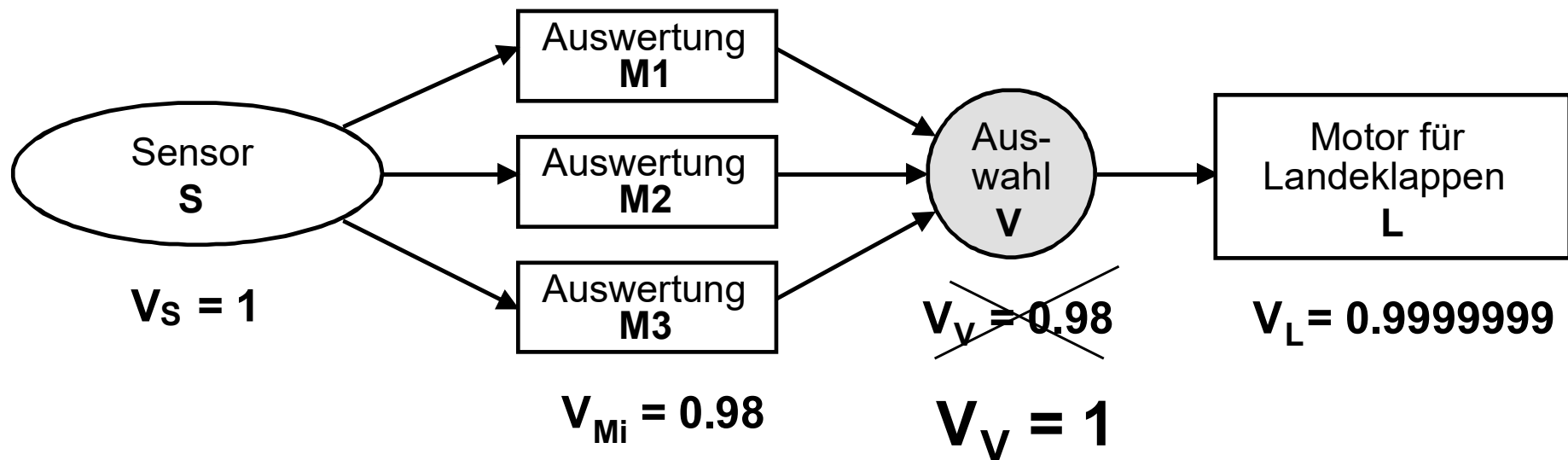


Ohne Fehlertoleranz:  $V_{SYS} = V_M * V_L = 0,9799999$

Mit Fehlertoleranz:  $V_{SYS} = (V_{M_i}^3 + 3 V_{M_i}^2 (1 - V_{M_i})) * V_V * V_L = 0,978839582$

## Abschnitt 4.5

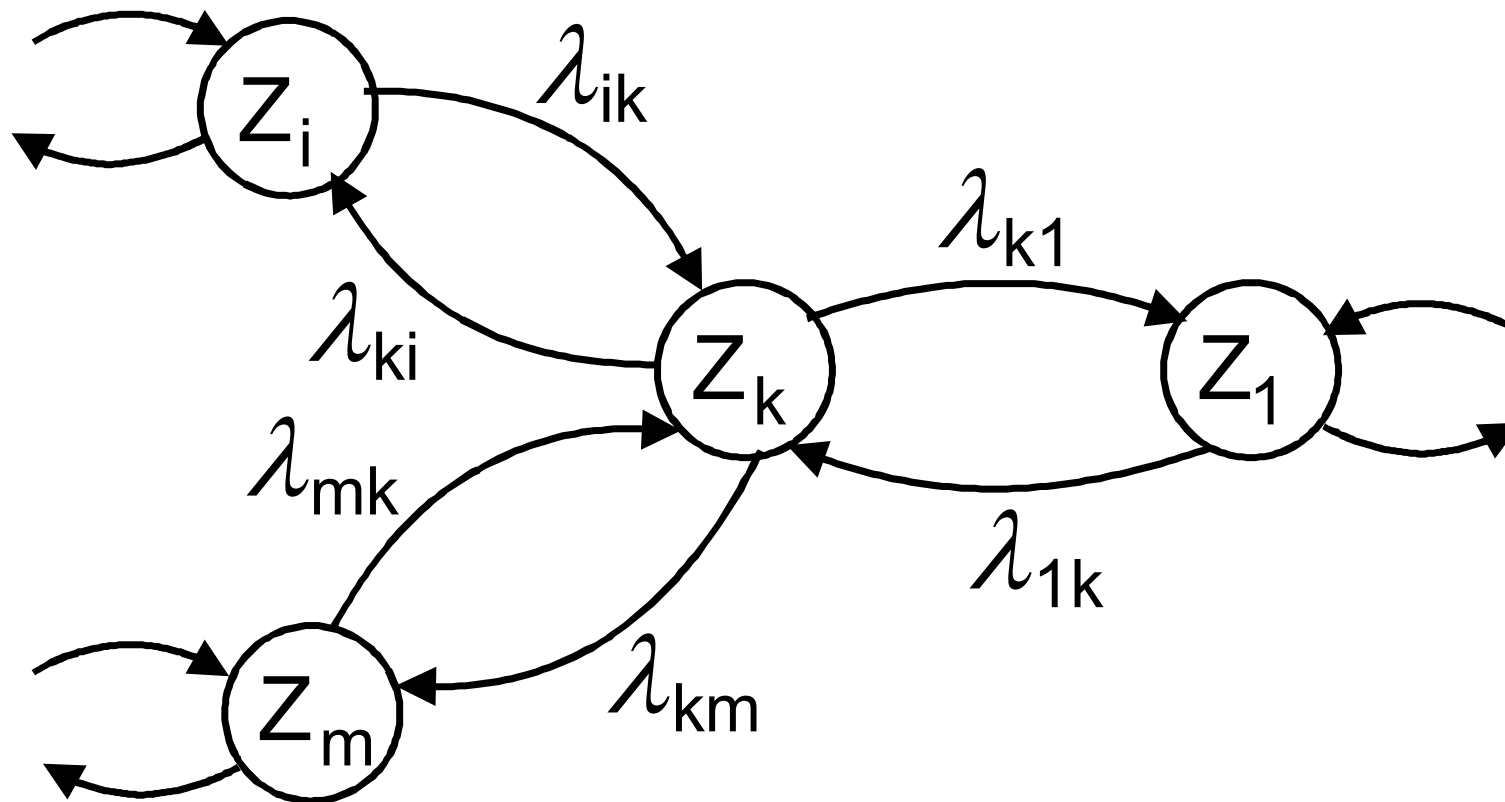
## Triple Modular Redundancy



Ohne Fehlertoleranz:  $V_{SYS} = V_M * V_L = 0,9799999$  **0,9988159**

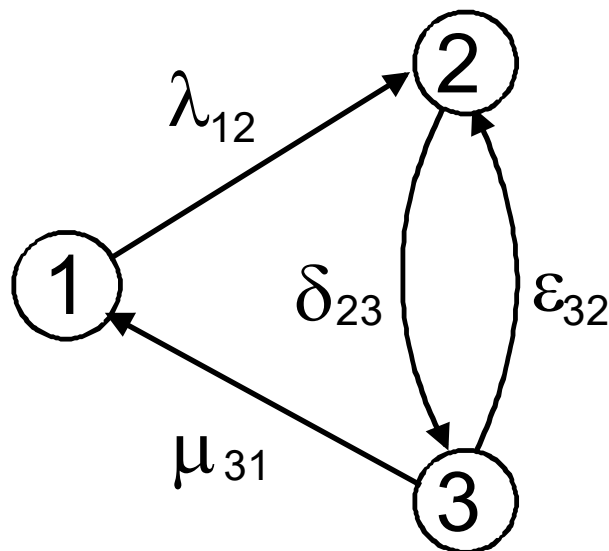
Mit Fehlertoleranz:  $V_{SYS} = (V_{Mi}^3 + 3 V_{Mi}^2 (1 - V_{Mi})) * V_V * V_L = 0,978839582$

### Wahrscheinlichkeitsflüsse im Zustandsmodell:



### Aufgabenstellung:

Wir betrachten folgende Systembeschreibung:



### Zustandsbeschreibung:

1 = Betriebszustand

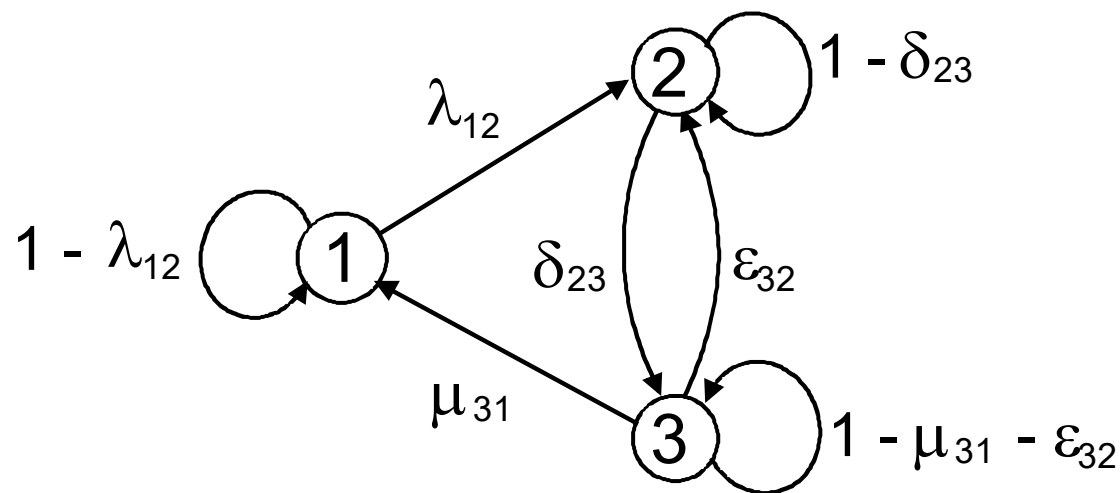
2 = Reparaturzustand

3 = Wiederaanlauf

$\lambda_{12}$ ,  $\mu_{31}$ ,  $\varepsilon_{32}$  und  $\delta_{23}$  sind allesamt  
**Übergangswahrscheinlichkeiten**  
 $\in [0, 1]$

### Markovmethode mit **diskreter** Zeitfunktion:

Modifizierung der Systembeschreibung durch:



#### Zwischenschritt:

Ergänze die **wegführenden** Wahrscheinlichkeitsflüsse auf 100 %.

### Übergangswahrscheinlichkeiten:

Wir schreiben die Übergangswahrscheinlichkeiten als Matrix  $[P] = (p_{ij})$ :

		nach Zustand Nr.								
		①	②	③						
von Zustand Nr.	①	[	1 - \lambda_{12}	\lambda_{12}	0	]	= (p_{ij})			
	②							0	1 - \delta_{23}	\delta_{23}
	③							\mu_{31}	\varepsilon_{32}	1 - \mu_{31} - \varepsilon_{32}

Hinweis: Zeilensumme von  $[P]$  ist 1!



Mit dem **Zustandsvektor**

$$Z := \begin{bmatrix} Z_1 \\ Z_2 \\ Z_3 \end{bmatrix}$$

schreibt sich die **zeitdiskrete Lösung** für das zeitliche Verhalten:

$$Z_{n+1} := P^T \cdot Z_n \quad \text{für} \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

Durch **sukzessives** Einsetzen ergibt sich die Lösungskette:

Lösungskette:

$$Z_1 := P^T \cdot Z_0$$

$$Z_2 := P^T \cdot Z_1$$

$$Z_3 := P^T \cdot Z_2$$

$\Rightarrow$

$$Z_3 := P^T \cdot Z_2 = P^T \cdot P^T \cdot Z_1 = P^T \cdot P^T \cdot P^T \cdot Z_0$$

$$:= [P^T]^3 \cdot Z_0 = [P^3]^T \cdot Z_0$$

Verallgemeinerung:

$$Z_n := [P^T]^n \cdot Z_0 = [P^n]^T \cdot Z_0$$

### Stationäre Lösung:

- $n \rightarrow \infty$
- **unabhängig** vom Anfangszustand  $\Rightarrow$

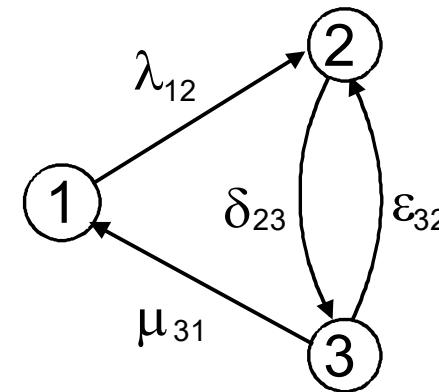
$$Z_0 := \begin{bmatrix} Z_1 \\ Z_2 \\ Z_3 \end{bmatrix}_0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

kann o.E.d.A. angenommen werden.

### Konstruktion der Wahrscheinlichkeitsmatrix [P]:

Wir definieren die **Knoten-Inzidenzmatrix**  $[K] = (k_{ij})$  mit den Übergangswahrscheinlichkeiten von Zustand Nr. i nach Zustand Nr. j:

$$[K] := \begin{bmatrix} 0 & \lambda_{12} & 0 \\ 0 & 0 & \delta_{23} \\ \mu_{31} & \varepsilon_{32} & 0 \end{bmatrix}$$



⇒ Wahrscheinlichkeitshinflüsse

Dann schreiben wir die Einheitsmatrix  $[E]$ :

$$[E] := \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

sowie die Matrix  $[M]$  der **Wahrscheinlichkeitswegflüsse**:

$$[M] := (m_{ij}) \quad \text{mit}$$

$$m_{ij} = \begin{cases} -\sum_{\substack{k=1 \\ k \neq j}}^3 k_{ik} & \text{falls } i=j \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Explizit aufgeschrieben:

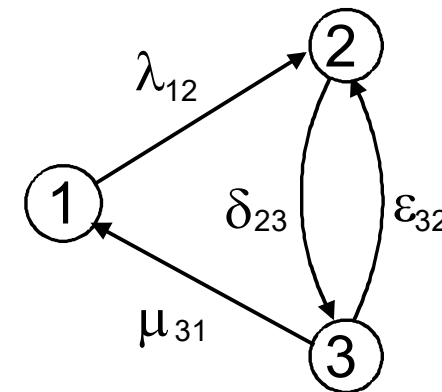
$$m_{11} = -(0 + k_{12} + k_{13} + k_{14} + \dots)$$

$$m_{22} = -(k_{21} + 0 + k_{23} + k_{24} + \dots)$$

$$m_{33} = -(k_{31} + k_{32} + 0 + k_{34} + \dots)$$

⇒ hier im Beispiel: ...

$$[M] := \begin{bmatrix} -\lambda_{12} & 0 & 0 \\ 0 & -\delta_{23} & 0 \\ 0 & 0 & -\mu_{31} - \varepsilon_{32} \end{bmatrix}$$



Dann schreiben wir die Matrix der Wahrscheinlichkeiten  $[P]$  in der Form:

$$[P] := [K] + [E] + [M]$$

und erhalten auch in diesem Fall:

$$[P] := \begin{bmatrix} 1 - \lambda_{12} & \lambda_{12} & 0 \\ 0 & 1 - \delta_{23} & \delta_{23} \\ \mu_{31} & \varepsilon_{32} & 1 - \mu_{31} - \varepsilon_{32} \end{bmatrix} = (p_{ij})$$

Hinweis: **Zeilensumme von  $[P]$  ist 1!**

### Ergebnis:

Lösung für den **stationären** Zustand mittels Matrizenmultiplikation:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} [P]^n := \begin{bmatrix} Z_{1,\infty} & Z_{2,\infty} & Z_{3,\infty} \\ Z_{1,\infty} & Z_{2,\infty} & Z_{3,\infty} \\ Z_{1,\infty} & Z_{2,\infty} & Z_{3,\infty} \end{bmatrix}$$

### Hinweis:

Die stationäre Lösung  $[Z_{1,\infty}, Z_{2,\infty}, Z_{3,\infty}]^T$  kann auch mit Hilfe eines **Gleichungssystems** berechnet werden.



### Gleichungssystem:

Mit der Matrix  $[P]$  und dem Zustandsvektor  $Z$  schreibt sich:

$$\begin{bmatrix} Z_1 \\ Z_2 \\ Z_3 \end{bmatrix}_{n+1} := \begin{bmatrix} 1 - \lambda_{12} & 0 & \mu_{31} \\ \lambda_{12} & 1 - \delta_{23} & \varepsilon_{32} \\ 0 & \delta_{23} & 1 - \mu_{31} - \varepsilon_{32} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} Z_1 \\ Z_2 \\ Z_3 \end{bmatrix}_n$$

mit

$$Z_0 := \begin{bmatrix} Z_1 \\ Z_2 \\ Z_3 \end{bmatrix}_0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Für den **Zustand 1** ergibt sich die Gleichung:

$$Z_{1,n+1} = (1 - \lambda_{12}) \cdot Z_{1,n} + \mu_{31} \cdot Z_{3,n}$$

Strebt das System für  $n \rightarrow \infty$  einem (stationären) Grenzwert zu, so folgt wegen:

$$Z_{1,n+1} = Z_{1,n} = Z_{1,\infty} \quad \text{für} \quad n \rightarrow \infty$$

$$Z_{1,\infty} = (1 - \lambda_{12}) \cdot Z_{1,\infty} + \mu_{31} \cdot Z_{3,\infty}$$

oder:

$$0 = -\lambda_{12} \cdot Z_{1,\infty} + \mu_{31} \cdot Z_{3,\infty}$$

Für den **Zustand 2** ergibt sich analog:

$$Z_{2,\infty} = \lambda_{12} \cdot Z_{1,\infty} + (1 - \delta_{23}) \cdot Z_{2,\infty} + \varepsilon_{32} \cdot Z_{3,\infty}$$

oder:

$$0 = \lambda_{12} \cdot Z_{1,\infty} - \delta_{23} \cdot Z_{2,\infty} + \varepsilon_{32} \cdot Z_{3,\infty}$$

Und schließlich erhält man für den **Zustand 3** eine 3. Gleichung:

$$Z_{3,\infty} = \delta_{23} \cdot Z_{2,\infty} + (1 - \mu_{31} - \varepsilon_{32}) \cdot Z_{3,\infty}$$

oder:

$$0 = \delta_{23} \cdot Z_{2,\infty} - (\mu_{31} + \varepsilon_{32}) \cdot Z_{3,\infty}$$

---

Das sind 3 Gleichungen mit 3 Unbekannten:

- Leider sind nur zwei dieser Gleichungen linear unabhängig (eine der Gleichungen ergibt sich durch Addition der beiden anderen)
- Aber:  
Die Summe aller **Aufenthaltswahrscheinlichkeiten**  
 $[Z_{1,\infty}, Z_{2,\infty}, Z_{3,\infty}]^T$  muss gleich 1 sein.

$$1 = Z_{1,\infty} + Z_{2,\infty} + Z_{3,\infty}$$

- Letztere ist die **dritte linear unabhängige** Gleichung.
- Damit ergibt sich insgesamt das lineare Gleichungssystem:

**Gleichungssystem:**

$$\begin{aligned}0 &= -\lambda_{12} \cdot Z_{1,\infty} && + \mu_{31} \cdot Z_{3,\infty} \\0 &= \lambda_{12} \cdot Z_{1,\infty} - \delta_{23} \cdot Z_{2,\infty} + \varepsilon_{32} \cdot Z_{3,\infty} \\1 &= Z_{1,\infty} + Z_{2,\infty} + Z_{3,\infty}\end{aligned}$$

Aus diesem Gleichungssystem lässt sich die **stationäre Lösung**:

$$Z_{\infty} := \begin{bmatrix} Z_1 \\ Z_2 \\ Z_3 \end{bmatrix}_{\infty}$$

leicht berechnen (z. B. Gaussche Eliminationsverfahren).

**Resultat:**

$$Z_{1,\infty} = \frac{\mu_{31} \cdot \delta_{23}}{\eta}$$

$$Z_{2,\infty} = \frac{\lambda_{12} \cdot (\varepsilon_{32} + \mu_{31})}{\eta}$$

$$Z_{3,\infty} = \frac{\lambda_{12} \cdot \delta_{23}}{\eta}$$

$$\text{mit } \eta = \lambda_{12} (\varepsilon_{32} + \delta_{23}) + \mu_{31} (\lambda_{12} + \delta_{23})$$

### Markovmethode mit **kontinuierlicher** Zeitfunktion:

$$\dot{P}_k(t) = \sum_{\substack{i=1 \\ (i \neq k)}}^m (\lambda_{ik} \cdot P_i(t) - \lambda_{ki} \cdot P_k(t)) \quad \text{für } k=1,2,\dots,m \quad (9)$$

$$\underline{\dot{P}}(t) = \underline{\underline{\Delta}}^T \cdot \underline{P}(t) \quad \text{mit} \quad \underline{\underline{\Delta}} := f(\lambda_{ik})_{m,m}, \quad (10)$$

$$\underline{P}(t) = \underline{\underline{e}}^{\underline{\underline{\Delta}}^T t} \cdot \underline{P}(0) \quad \text{für } \forall t > 0 \quad . \quad (11)$$

---

### Numerische Integration:

Explizite Euler-Methode:

$$P_k(n+1) = P_k(n) + \Delta t_n \cdot \dot{P}_k(n) \quad (12)$$

Implizite Euler-Methode:

$$P_k(n+1) = P_k(n) + \Delta t_n \cdot \dot{P}_k(n+1) \quad (13)$$

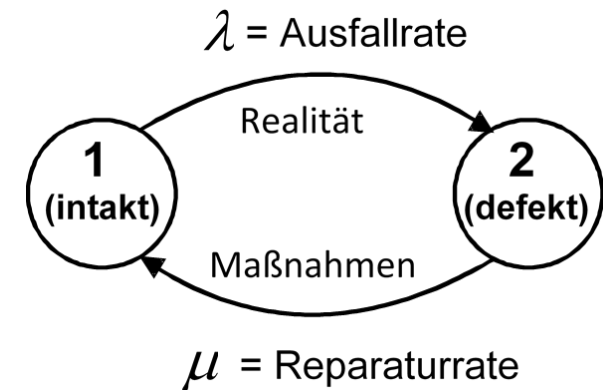


### Reparaturmodell:

Gemäß Kap. 3, Folie 11:

$$\frac{dP_1(t)}{dt} = -\lambda \cdot P_1(t) + \mu \cdot P_2(t) \quad P_1(t) + P_2(t) = 1$$

$$P_k(n+1) = P_k(n) + \Delta t_n \cdot P'_k(n)$$



Iterationsformel:

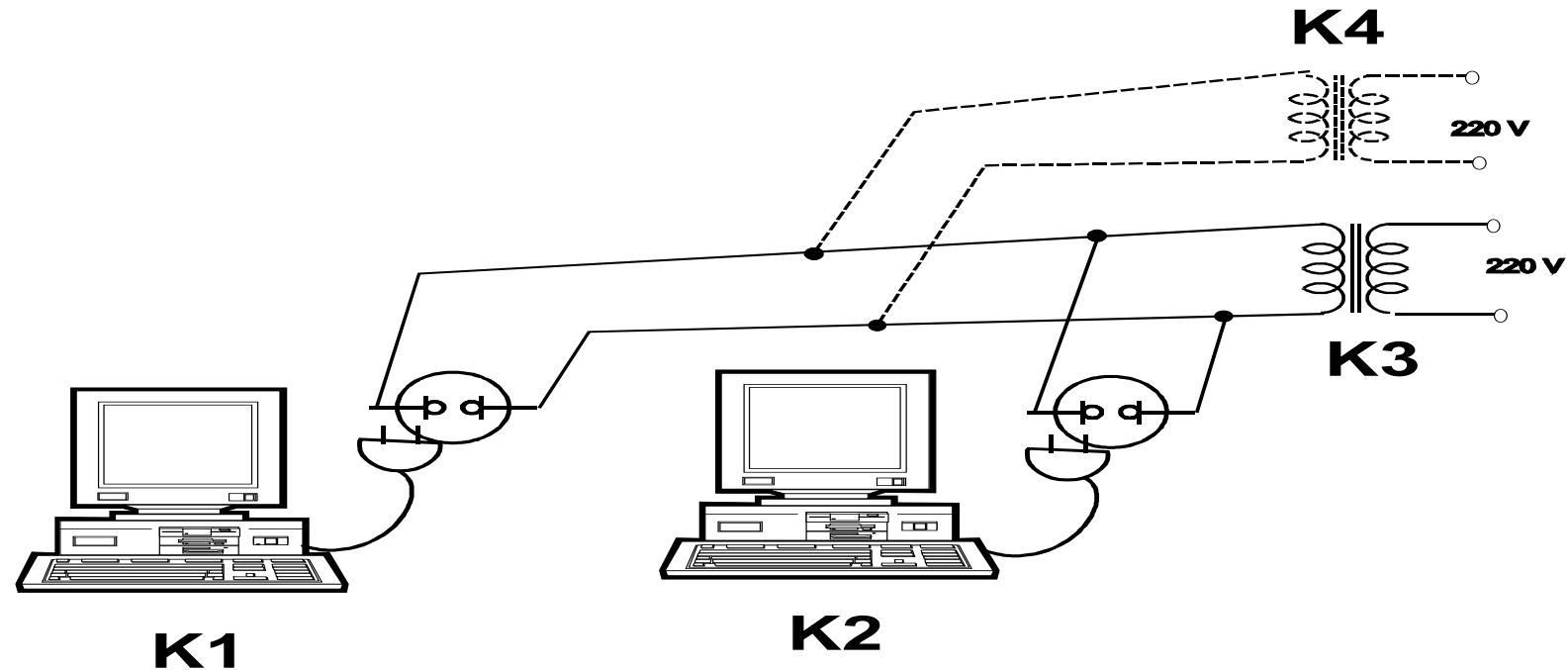
$$P_1(n+1) = [1 - \Delta t_n \cdot (\lambda + \mu)] \cdot P_1(n) + \Delta t_n \cdot \mu$$

mit für  $n = 0, 1, 2, \dots$

$$P_1(0) = 1.$$

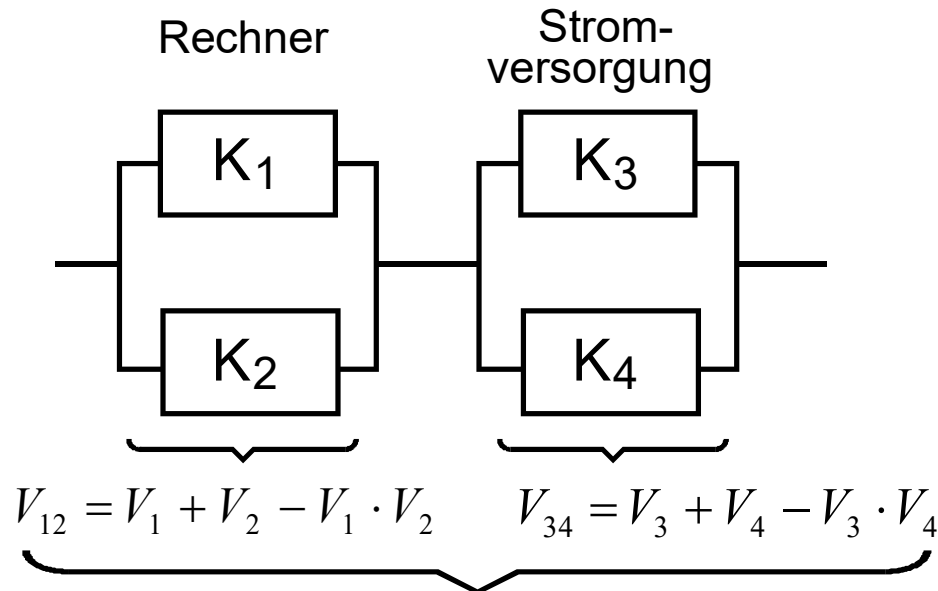
Systemverfügbarkeit:

$$V_S = \lim_{t \rightarrow \infty} P_1(t)$$



### Fragestellung:

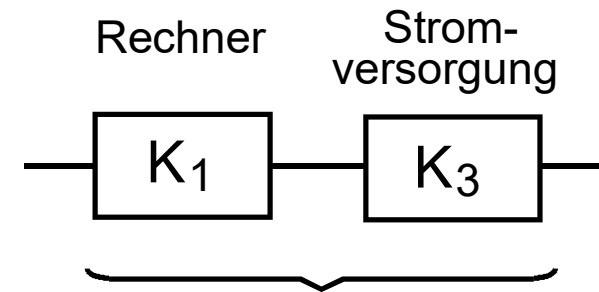
Ist die Systemverfügbarkeit höher als die Verfügbarkeit der Einzelrechner?



$$V_{SYS}^{mit} = V_{12} \cdot V_{34}$$

$$= 4 \cdot V_1 \cdot V_3 - 2 \cdot V_1^2 \cdot V_3 - 2 \cdot V_1 \cdot V_3^2 + V_1^2 \cdot V_3^2$$

$$\text{für } V_1 = V_2 \text{ und } V_3 = V_4$$



$$V_{SYS}^{ohne} = V_1 \cdot V_3$$

