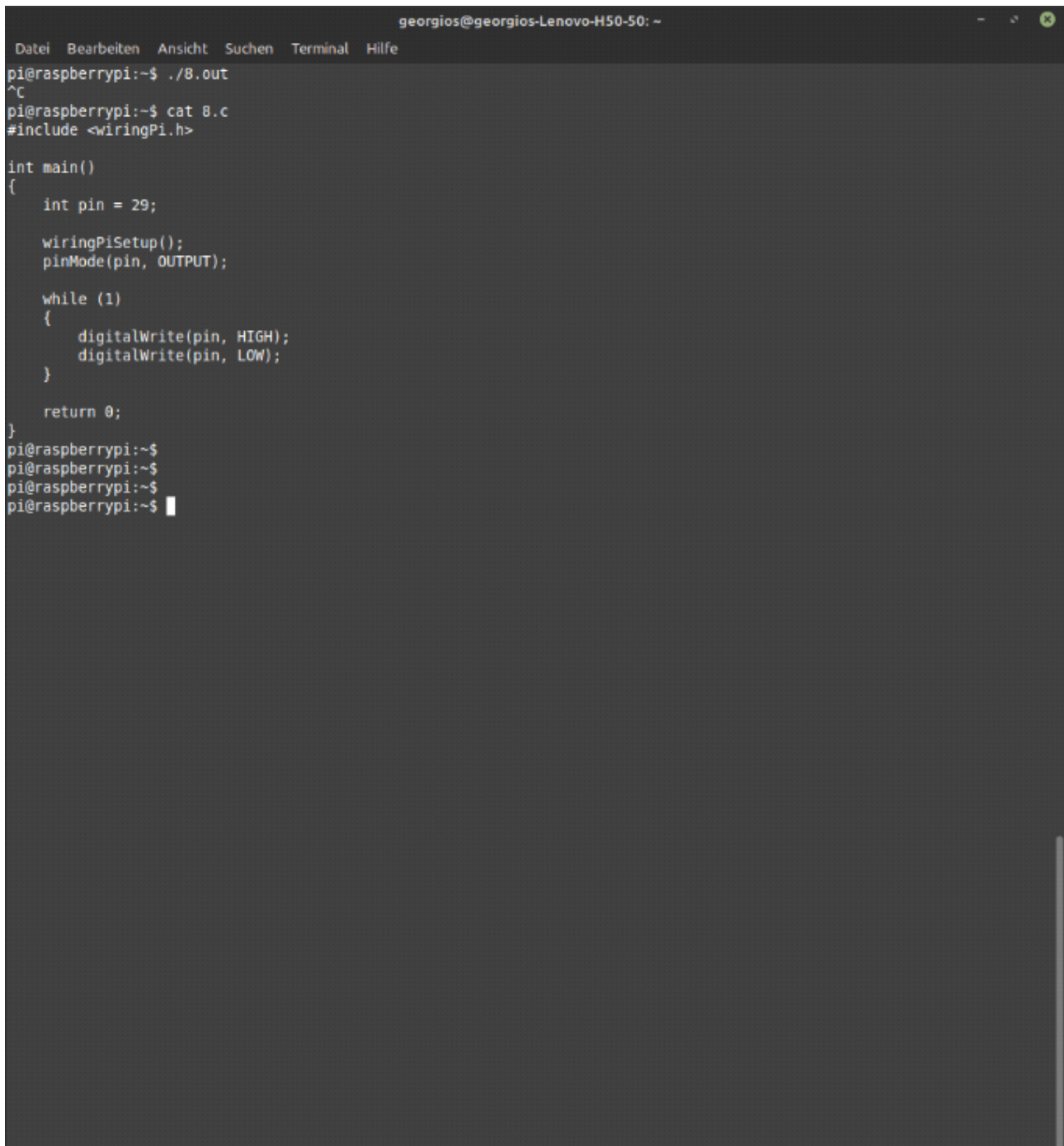


## 8\_2)

A terminal window titled 'georgios@georgios-Lenovo-H50-50: ~' with a menu bar containing 'Datei', 'Bearbeiten', 'Ansicht', 'Suchen', 'Terminal', and 'Hilfe'. The terminal shows the following sequence of commands and output:

```
pi@raspberrypi:~$ ./8.out
^C
pi@raspberrypi:~$ cat 8.c
#include <wiringPi.h>

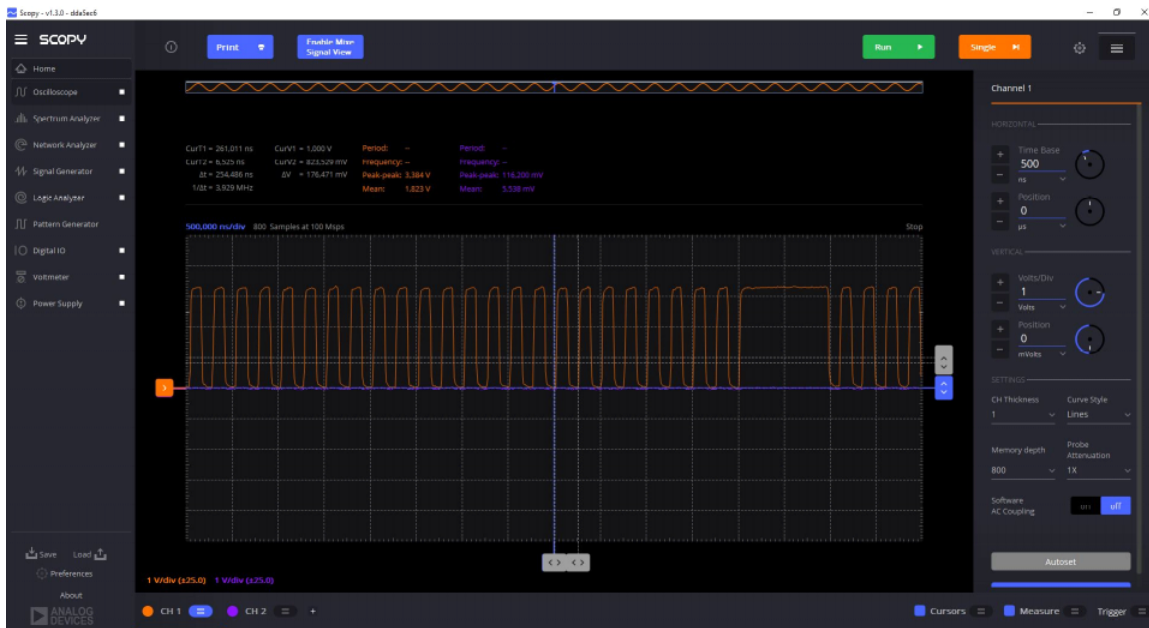
int main()
{
    int pin = 29;

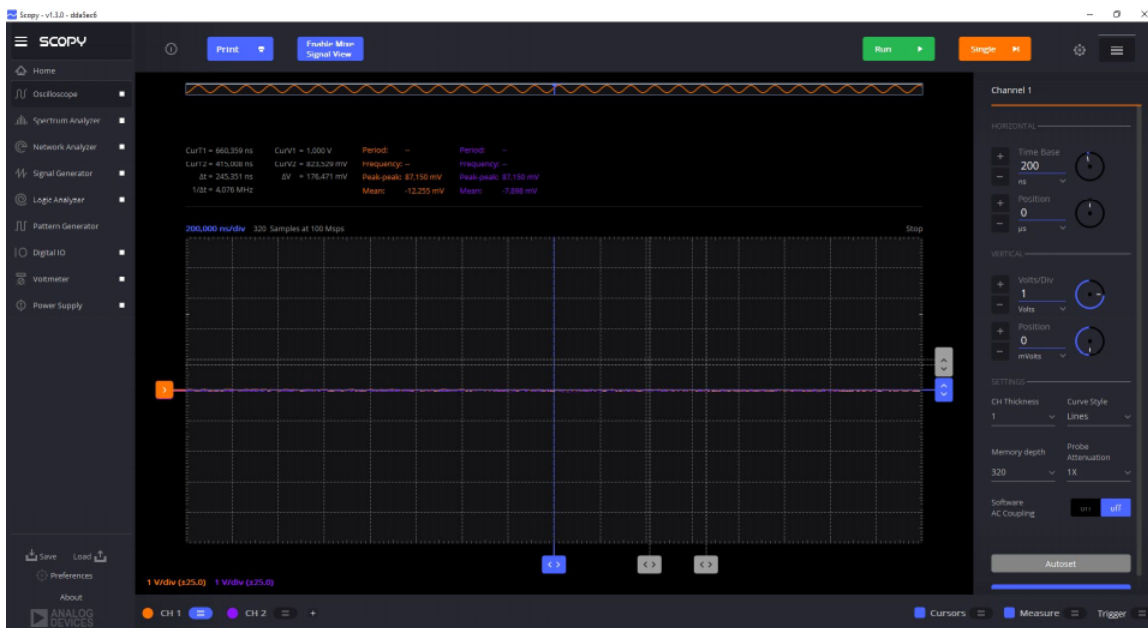
    wiringPiSetup();
    pinMode(pin, OUTPUT);

    while (1)
    {
        digitalWrite(pin, HIGH);
        digitalWrite(pin, LOW);
    }

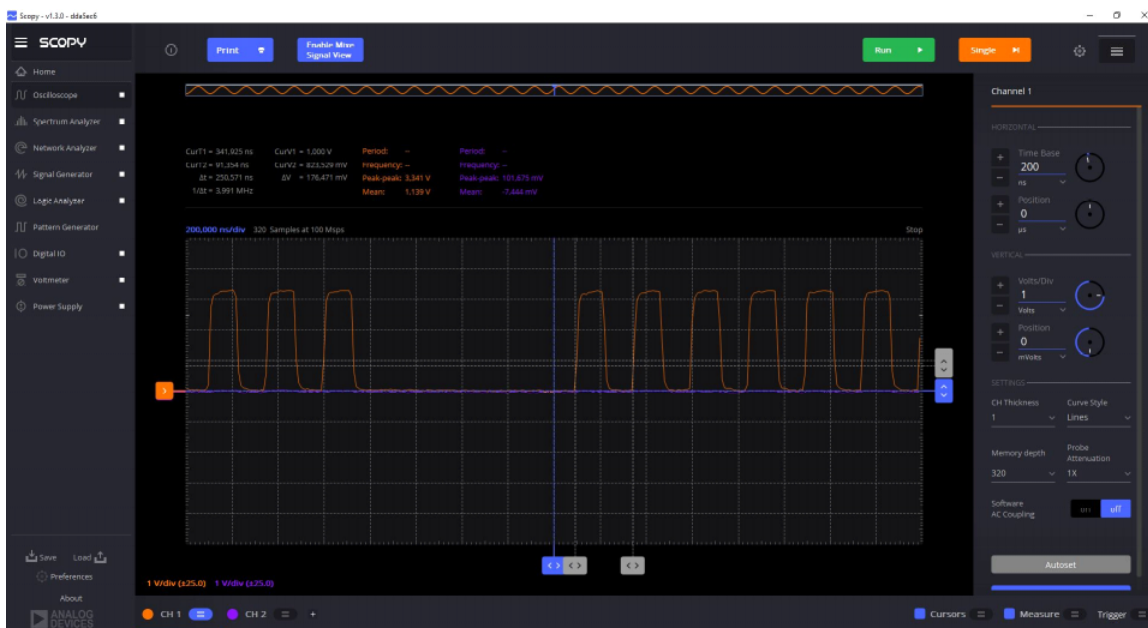
    return 0;
}
pi@raspberrypi:~$
pi@raspberrypi:~$
pi@raspberrypi:~$
pi@raspberrypi:~$
```

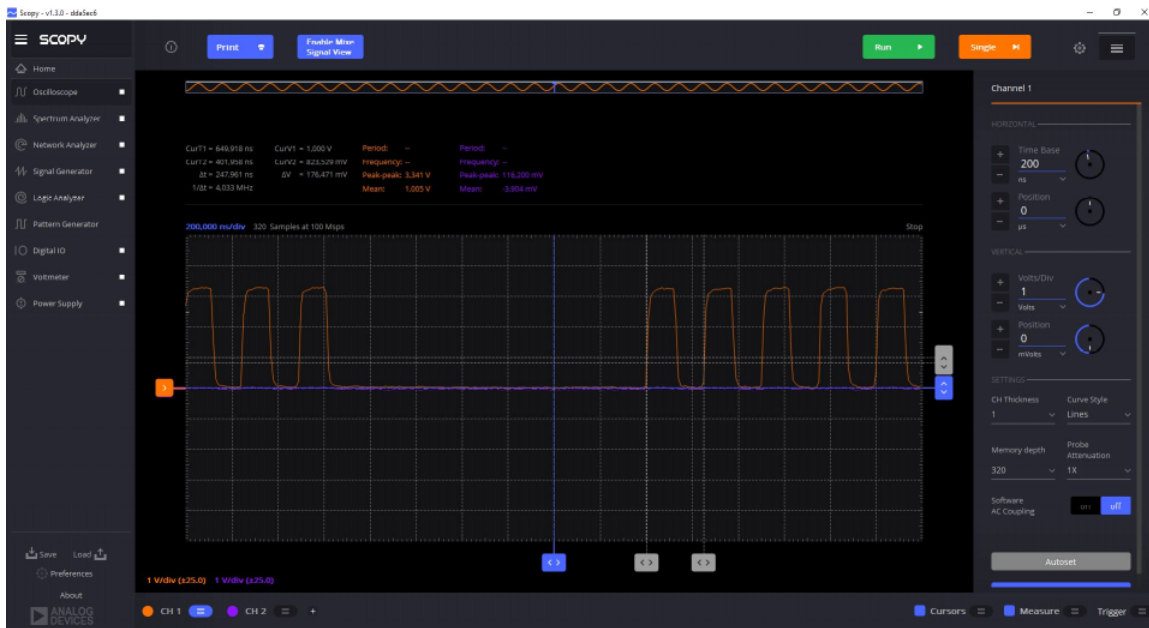
Mit dem ersten Befehl führe ich das Programm “8.out“ aus und mit dem nächsten Befehl gebe ich den C-Code, der ausgeführt wurde, aus. Erstmal wird das Programm getestet ohne andere Programme im Hintergrund.



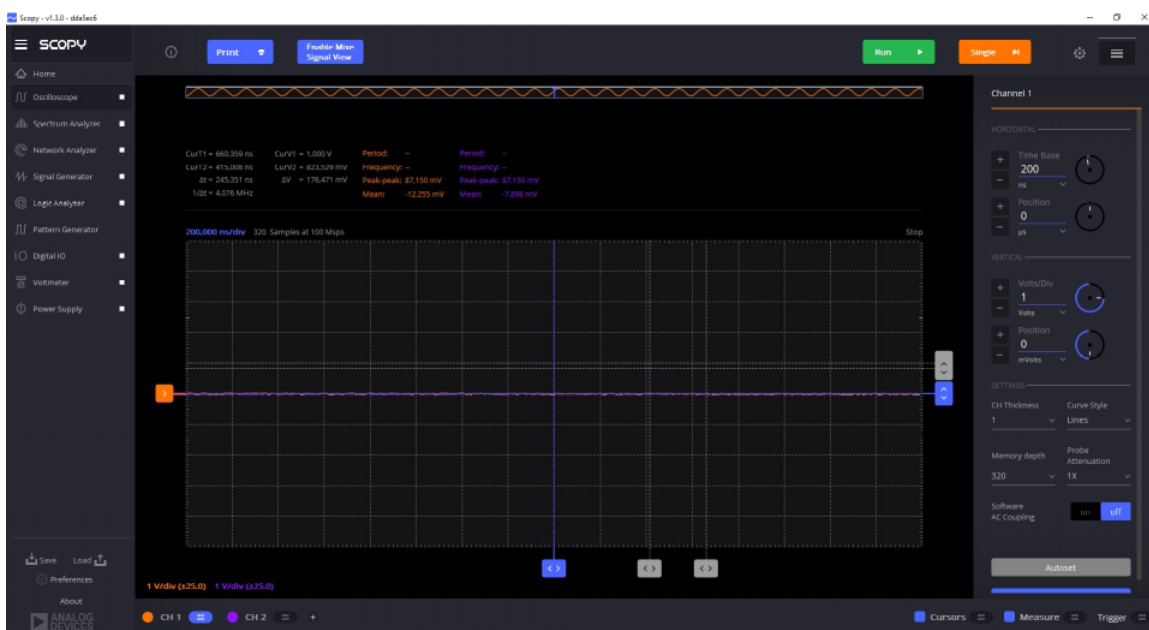


Wie man erkennt gibt es oft Aussetzer. Das Signal hat (wenn es funktioniert) ca. 4 MHz.





Hier führe ich "md5sum" im Hintergrund aus. Wie man sieht sind die Aussetzer größer



Jedoch kann ich im vorgegebenen Zeitraum gar keinen Puls aufzeichnen, sowohl mit Last im Hintergrund als auch ohne.

9)

a)

Um mich mit den Interrupts vertraut zu machen habe ich (nochmal) die folgende Seite verwendet.

<http://wiringpi.com/reference/priority-interrupts-and-threads/>

b)

Wurde im Unterricht/Praktikum (schon letztes mal) besprochen.