Итерационные методы решения систем линейных уравнений

Итерационные методы решения систем линейных уравнений отличаются самоисправляемостью и простотой реализации на ЭВМ. Итерационные методы требуют задания начальных приближений. Сходимость итерационных методов зависит от свойств матрицы системы и выбора начальных приближений.

Рассматривается следующая система:

$$Ax = f,$$
где $A = [a_{ij}]$ $i, j = 1, 2, ..., m, x = (x_1, x_2, ..., x_m)^T, f = (f_1, f_2, ..., f_m)^T.$

1. Метод итераций

Перед применением метода итераций систему (1) необходимо привести к эквивалентному виду

$$x = Bx + C. (2)$$

Метод итераций для системы (2) имеет вид

$$x^{n+1} = Bx^n + C.$$

Теорема. Если ||B|| < 1, где $||B|| = \max_{i} \sum_{k=1}^{m} |a_{ik}|$ то метод итераций сходится при

любом начальном приближении x^0 со скоростью геометрической прогрессии.

В качестве начального приближения обычно выбирается вектор свободных членов C, тогда для оценки числа итераций, необходимых для достижения заданной точности, можно использовать формулу

$$||x^{n} - x|| \le \frac{||B||^{n+1}}{1 - ||B||} ||C||$$
(3)

Пример. Методом итераций решить систему линейных уравнений

$$\begin{cases} x_1 = 0.32x_1 - 0.05x_2 + 0.11x_3 - 0.08x_4 + 2.15, \\ x_2 = 0.11x_1 + 0.16x_2 - 0.28x_3 - 0.06x_4 - 0.83, \\ x_3 = 0.08x_1 - 0.15x_2 + 0.12x_4 + 1.16, \\ x_4 = -0.21x_1 + 0.13x_2 - 0.27x_3 + 0.44, \end{cases}$$

предварительно оценив число необходимых для этого шагов, $\varepsilon = 10^{-3}$.

Число шагов, дающих ответ с точностью до 0,001, определим из соотношения (3). Здесь

$$B = \begin{pmatrix} 0.32 & -0.05 & 0.11 & -0.08 \\ 0.11 & 0.16 & -0.28 & -0.06 \\ 0.08 & -0.15 & 0 & 0.12 \\ -0.21 & 0.13 & -0.27 & 0 \end{pmatrix},$$

 $||B|| = \max\{0,56; 0,61; 0,35; 0,61\} < 1;$ значит, итерационный процесс сходится; $C = (2,15 - 0.83 1,16 0.44)^T$,

$$\|C\| = 2,15$$
. Имеем
$$\frac{0,61^{\kappa+1}}{0,39} \cdot 2,15 < 0,001; \quad 0,61^{k+1} < \frac{0,001 \cdot 0,39}{2,15}; \quad (k+1) \cdot \lg 0,61 < -3 + \lg 0,39 - \lg 2,15;$$
 $k+1 > \frac{3,7413}{0.2147} \approx 17,5; \quad k \ge 17$.

В качестве нулевого приближения выбираем вектор С.

Вычисления расположим в таблице

k	x_1	x_2	x_3	x_4
0	2,15	-0,83	1,16	0,44
1	2,9719	-1,0775	1,5093	-0,4326
2	3,3555	-1,0721	1,5075	-0,7317
3	3,5017	-0,0106	1,5015	-0,8111
4	3,5511	-0,9277	1,4944	-0,8312
5	3,5637	-0,9563	1,4834	-0,8298
6	3,5678	-0,9566	1,4890	-0,8332
7	3,5700	-0,9575	1,4889	-0,8356
8	3,5709	-0,9573	1,4890	-0,8362
9	3,5712	-0,9571	1,4889	-0,8364
10	3,5713	-0,9570	1,4890	-0,8364

2. Метод Якоби

Метод Якоби для системы (1) в координатной форме имеет вид

$$x_i^{n+1} = -\frac{1}{a_{ii}} \left(\sum_{j \neq i} a_{ij} x_i^n + f_i \right), \quad i = 1, ..., m$$

Теорема. Пусть А - матрица с диагональным преобладанием, то есть

$$|a_{ii}| > \sum_{i \neq i} a_{ij} .$$

Тогда метод Якоби сходится.

Если систему (1) представить в виде (2), то можно оценить количество итераций по формуле (3).

Пример. Методом Якоби решить систему линейных уравнений

$$\begin{cases} 2x_1 - 1.8x_2 + 0.4x_3 = 1 & \text{(I)} \\ 3x_1 + 2x_2 - 1.1x_3 = 0 & \text{(II)} \\ x_1 - x_2 + 7.3x_3 = 0 & \text{(III)} \end{cases}$$

предварительно приведя матрицу системы к матрице с диагональным преобладанием и оценить число необходимых шагов для достижения точности 0,001.

Приведем систему к виду, в котором элементы главной диагонали превосходили бы остальные элементы строк:

$$\begin{cases} 25x_1 + x_2 - 3.5x_3 = 5 & (5I + 5II) \\ -9.4x_2 + 3.4x_3 = 3 & (3I + 2II) \\ x_1 - x_2 + 7.3x_3 = 0 & (III) \end{cases}$$

Для оценки числа итераций запишем эту систему в виде (2), поделив каждое уравнение на диагональный элемент:

$$\begin{cases} x_1 = -0.04x_2 + 0.41x_3 - 0.2 \\ x_2 = 0.36x_3 - 0.32 \\ x_3 = 0.14x_2 - 0.14x_1 \end{cases}$$

Число шагов, дающих ответ с точностью до 0,001, определяется из соотношения (3). Здесь

$$B = \begin{pmatrix} 0 & -0.04 & 0.41 \\ 0 & 0 & 0.36 \\ 0 & 0.14 & 0.14 \end{pmatrix},$$

 $||B|| = \max\{0.45; 0.36; 0.28\} = 0.45;$

$$C = (-0.2 -0.32 -0.14)^T$$

||C|| = 0.32. Имеем

$$\frac{0.45^{\kappa+1}}{0.55} \cdot 0.32 < 0.001; \quad 0.45^{k+1} < \frac{0.001 \cdot 0.55}{0.32}; \quad (k+1) \cdot \lg 0.45 < -3 + \lg 0.55 - \lg 0.32;$$

$$k > 19.$$

Нулевое приближение $x^0 = C$;

Вычислим первое приближение

$$x_i^1 = -\frac{1}{a_{ii}} \left(\sum_{j \neq i} a_{ij} x_i^0 + f_i \right) x_1^1 = i = 1,2$$

где a_{ii} - элементы матрицы

$$A = \begin{pmatrix} 25 & 1 & -3,5 \\ 0 & -9,4 & 3,4 \\ 1 & -1 & 7,3 \end{pmatrix},$$

а f_{i} - элементы вектора $f = (5 \ 3 \ 0)^{T}$

$$x_{1}^{1} = -\frac{1}{25} ((1 - 3.5)x_{1}^{0} + f_{1}), x_{1}^{1} = -0.22.$$

$$x_{2}^{1} = \frac{1}{9.4} (3.4x_{2}^{0} + f_{2}), x_{2}^{1} = 0.2034.$$

$$x_{3}^{1} = -\frac{1}{7.3} ((1 - 1)x_{1}^{0} + f_{3}), x_{3}^{1} = 0.$$

Для окончания вычислений нужно произвести 20 итераций.

3. Метод простой итерации

Метод простой итерации для системы (1) имеет вид

$$x^{n+1} = (E - \tau A)x^n + \tau f$$

или в канонической форме

$$\frac{x^{n+1}-x^n}{\tau}-Ax^n=f,$$

где $\tau > 0$ - постоянный итерационный параметр.

Теорема. Если A - симметричная положительно определенная матрица, тогда метод простой итерации сходится при $0 < \tau < \frac{2}{\lambda_{\max}}$.

Теорема. Если ||B|| < 1, где $B = (E - \tau A)$, то метод простой итерации сходится. **Пример.** Пусть матрица A имеет вид

$$A = \begin{pmatrix} 4 & -1 & 0 \\ -1 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 6 \end{pmatrix},$$

$$B = \begin{pmatrix} 1 - 4\tau & \tau & 0 \\ \tau & 1 - 3\tau & -\tau \\ 0 & -2\tau & 1 - 6\tau \end{pmatrix};$$

 $\|B\|_{\infty} = \max\{1-3\tau \ 1-\tau \ 1-4\tau\}$. (складываются модули элементов в каждой строке)

Выберем τ так, чтобы выполнялось условие сходимости $\|B\| < 1$.

$$\tau = \frac{1}{9}.$$

Число итераций, необходимое для заданной точности, можно вычислить как в случае метода итераций.

4. Метод Зейделя

Итерационный метод Зейделя для системы (1) в координатной форме имеет вид

$$x_k^{n+1} = \frac{1}{a_{kk}} \left(f_k - \sum_{j>k} a_{kj} x_j^n - \sum_{j$$

Теорема. Если A - матрица с диагональным преобладанием, тогда метод Зейделя сходится для любого начального приближения.

Теорема. Если A - симметричная положительно определенная матрица, тогда метод Зейделя сходится.

Пример. Методом Зейделя решить с точностью 0,001 систему линейных уравнений

$$\begin{cases} 4.5x_1 - 1.8x_2 + 3.6x_3 = -1.7 & \text{(I)} \\ 3.1x_1 + 2.3x_2 - 1.2x_3 = 3.6 & \text{(II)} \\ 1.8x_1 + 2.5x_2 + 4.6x_3 = 2.2 & \text{(III)} \end{cases}$$

приведя ее к виду, удобному для итераций.

Приведем систему к виду, в котором элементы главной диагонали превосходили бы остальные элементы строк

$$\begin{cases}
7,6x_1 + 0,5x_2 + 2,4x_3 = 1,9 & (I + II) \\
2,2x_1 + 9,1x_2 + 4,4x_3 = 9,7 & (2III + II - I) \\
-1,3x_1 + 0,2x_2 + 5,8x_3 = -1,4 & (III - II)
\end{cases}$$

Нулевое приближение $x^0 = (1.9 \ 9.7 \ -1.4)^T$.

Первое приближение

$$x_{1}^{1} = \frac{1}{7,6} (1,9 - 0,5 * 2,7 + 2,4 * 1,4) = 0,5145$$

$$x_{2}^{1} = \frac{1}{9,1} (9,7 + 4,4 * 1,4 - 2,2 * 0,5145) = 1,6185$$

$$x_{3}^{1} = \frac{1}{5.8} (-1,4 + 1,3 * 0,5145 - 0,2 * 1,6185) = -0,1819$$

и т.д

Окончание вычислений определяется условием

$$\max_{1 \le i \le m} \left| x_i^{n+1} - x_i^n \right| < \varepsilon ,$$

где $\varepsilon > 0$ - заданное число.

5. Метод верхней релаксации

Метод верхней релаксации является обобщением метода Зейделя. В координатной форме метод верхней релаксации имеет следующий вид

$$x_i^{n+1} + \omega \sum_{j < i} \frac{a_{ji}}{a_{ii}} x_j^{n+1} = (1 - \omega) x_i^n - \omega \sum_{j > i} \frac{a_{ji}}{a_{ii}} x_j^n + \omega \frac{d_i}{a_{ii}}, \quad i = 1, ..., 2$$

При $\omega = 1$ этот метод совпадает с методом Зейделя.

Теорема. Если A - симметричная положительно определенная матрица, тогда метод верхней релаксации сходится при $0 < \omega < 2$.

Окончание вычислений определяется условием

$$\max_{1\leq i\leq m} \left| x_i^{n+1} - x_i^n \right| < \varepsilon ,$$

где $\varepsilon > 0$ - заданное число.

6. Метод минимальных невязок

Метод минимальных невязок определен для систем уравнений симметричной положительно определенной матрицей A. Этот метод определяется формулой

$$x^{n+1} = x^n - \tau_{n+1} \left(A x^n - f \right), \tag{4}$$

где параметр τ_{n+1} выбирается из условия минимума $\|r^{n+1}\| = \|Ax^{n+1} - f\|$ при заданной норме $\|r^n\|$:

$$\tau_{n+1} = \frac{\left(Ar^{n}, r^{n}\right)}{\left\|Ar^{n}\right\|^{2}}, \quad r^{n} = Ax^{n} - f$$

Теорема. Если А - симметричная положительно определенная матрица, тогда метод минимальных невязок сходится.

Окончание вычислений определяется условием

$$\max_{1\leq i\leq m} \left| x_i^{n+1} - x_i^n \right| < \varepsilon ,$$

где $\varepsilon > 0$ - заданное число.

7. Метод скорейшего спуска

Если в формуле (4) итерационный параметр r^{k+1} выбирается из условия минимума $\|z_{k+1}\|_A = \|x^{k+1} - x\|_A$, где $\|x\|_A = \sqrt{(Ax, x)}$ при заданном z_k , то этот метод называется методом скорейшего спуска. Итерационные параметры вычисляются по формуле

$$r^{k+1} = \frac{\left(r_k, \quad r_k\right)}{\left(Ar_k, \quad r_k\right)}, \qquad r_k = Ax^k - f.$$

Теорема. Пусть A — симметричная положительно определенная матрица, тогда метод скорейшего спуска сходится.

Окончание вычислений определяется условием

$$\max_{1 \le i \le m} \left| x_i^{n+1} - x_i^n \right| < \varepsilon ,$$

где $\varepsilon > 0$ - заданное число.

Задачи

Методом итераций решить системы линейных уравнений, предварительно приведя их к виду, удобному для итераций и оценив число необходимых для этого шагов, $\varepsilon = \frac{1}{2} \cdot 10^{-3}$.

№ 1.

$$\begin{cases} -0.32x_1 - 1.27 x_2 + 0.27 x_3 - 0.18x_4 = -0.36 \\ 0.45 x_1 - 1.23 x_2 + 0.06 x_3 = 0.88 \\ 0.31 x_1 + 0.08 x_2 - 0.77 x_3 - 1.12 x_4 = 0.55 \\ 0.05 x_1 - 0.26 x_2 - 0.34 x_3 - 1.12 x_4 = 1.17 \end{cases}$$

№ 2.

$$\begin{cases} -0.79 x_1 + 0.31 x_2 - 0.72 x_4 = -0.11 \\ 0.56 x_1 - x_2 - 1.31 x_3 + 0.85 x_4 = -0.52 \\ 0.11 x_1 - 1.08 x_3 + 0.78 x_4 = -0.85 \\ 0.08 x_1 + 0.09 x_2 + 0.33 x_3 - 0.79 x_4 = 1.7 \end{cases}$$

№ 3.

$$\begin{cases} -x_1 + 0.24 x_2 - 0.48 x_3 + 0.23 x_4 = 0.39 \\ -0.05 x_1 - x_2 + 0.44 x_3 + 0.31 x_4 = 0.72 \\ -1.1 x_1 + 0.27 x_2 - 1.48 x_3 - 0.32 x_4 = 0.95 \\ -0.88 x_1 + 0.17 x_2 - 0.37 x_3 - 0.77 x_4 = 0.86 \end{cases}$$

№ 4.

$$\begin{cases} -x_1 + 0.22 x_2 - 0.11 x_3 + 0.31 x_4 = -2.7 \\ -0.62 x_1 - 0.78 x_2 - 0.23 x_3 + 0.53 x_4 = -1.2 \\ 0.28 x_1 + 0.22 x_2 - 0.69 x_3 - 1.51 x_4 = -1.03 \\ 0.17 x_1 - 0.21 x_2 + 0.31 x_3 - x_4 = 0.17 \end{cases}$$

Методом Якоби решить системы линейных уравнений, предварительно приведя матрицу системы к матрице с диагональным преобладанием и оценив число необходимых шагов для достижения точности 0,001.

№ 5.

$$\begin{cases} 2.3 x_1 + 1.1 x_2 + 0.23 x_3 = 3.3 \\ -2x_1 + 1.3 x_2 + 1.77 x_3 = -0.7 \\ 2.5 x_1 + 3.2 x_2 + 2.73 x_3 = 7.7 \end{cases}$$

№ 6.

$$\begin{cases}
-2.4 x_1 + x_2 + 1.2 x_3 = 5.1 \\
0.93 x_1 - 2.5x_2 + 5.8 x_3 = 11.1 \\
1.2 x_1 + 1.3 x_2 + 1.4 x_3 = 1.5
\end{cases}$$

№ 7.

$$\begin{cases} 1,3 x_1 - 0,3 x_2 + 3,8 x_3 = 3,9 \\ 4,63 x_1 - 4x_2 + 3,4 x_3 = 9,9 \\ 1,2 x_1 + 1,3 x_2 - 2,6 x_3 = 1,5 \end{cases}$$

№ 8.

$$\begin{cases} 2,15 \, \mathbf{x}_1 + 2,3 \, \mathbf{x}_2 - 0,3 \, \mathbf{x}_3 = 4 \\ 0,25 \, \mathbf{x}_1 + 2,5 \, \mathbf{x}_2 - 1,3 \, \mathbf{x}_3 = 2,5 \\ -0,3 \, \mathbf{x}_1 + 3,9 \, \mathbf{x}_2 + 1,2 \, \mathbf{x}_3 = 4,5 \end{cases}$$

Методом простой итерации решить систему линейных уравнений с точностью до 0,001.

№ 9.

$$\begin{cases} 2.8x_1 - 0.2x_2 - 0.4x_3 + 1.2x_4 = 2.23 \\ 0.42x_1 + 3.7x_2 - 1.5x_3 - 0.11x_4 = 1.71 \\ 0.05x_1 - 0.13x_2 + 2.2x_3 + 1.3x_4 = -0.54 \\ -1.2x_1 - 1.1x_2 + 2x_3 + 4.7x_4 = 0.65 \end{cases}$$

№ 10.

$$\begin{cases} 3.3x_1 + 1.2x_2 - 0.07x_3 + x_4 = 0.23 \\ 0.1x_1 + 2.7x_2 + 0.3x_3 - 1.2x_4 = 7.2 \\ 0.5x_1 - 0.5x_2 + 2.2x_3 + 0.5x_4 = -0.22 \\ 0.2x_1 - 0.3x_2 - 0.4x_3 + 1.8x_4 = -0.6 \end{cases}$$

№ 11.

$$\begin{cases} 3,4x_1 + 1,1x_2 + 0,2x_3 - 1,2x_4 = 2 \\ -0,7x_1 + 3,3x_2 - 0,3x_3 + 2x_4 = 1,9 \\ 0,4x_1 + 0,3x_2 + 2,6x_3 + 0,2x_4 = -0,4 \\ -0,2x_1 + 0,6x_2 + 0,4x_3 + 1,7x_4 = -6,5 \end{cases}$$

№ 12.

$$\begin{cases} 2.5x_1 - 0.12x_2 + 2.2x_3 + 0.2x_4 = -1.2 \\ 1.2x_1 + 3x_2 + x_3 - 1.5x_4 = 0.1 \\ 0.2x_1 - 0.4x_2 + 2.5x_3 + 0.7x_4 = -0.4 \\ 0.3x_1 + 0.7x_2 - 0.8x_3 + 3.7x_4 = 0.6 \end{cases}$$

Методом Зейделя решить системы линейных уравнений, приведя их к виду, удобному для итераций, $\varepsilon = \frac{1}{2} \cdot 10^{-3}$.

№ 13.

$$\begin{cases} 2,7x_1 + 0.9x_2 - 1.5x_3 = 3.5 \\ 4,5x_1 - 2.8x_2 + 6.7x_3 = 2.6 \\ 5.1x_1 + 3.7x_2 - 1.4x_3 = -0.14 \end{cases}$$

№ 14.

$$\begin{cases} 3,8x_1 + 6,7x_2 - 1,2x_3 = 5,2 \\ 6,4x_1 + 1,3x_2 - 2,7x_3 = 3,8 \\ 2,4x_1 - 4,5x_2 + 3,5x_3 = -0,6 \end{cases}$$

№ 15.

$$\begin{cases} 3,2x_1 - 11,5x_2 + 3,8x_3 = 2,8 \\ 0,8x_1 + 1,3x_2 - 6,4x_3 = -6,5 \\ 2,4x_1 + 7,2x_2 - 1,2x_3 = 4,5 \end{cases}$$

№ 16.

$$\begin{cases}
5,6x_1 + 2,7x_2 - 1,7x_3 = 1,9 \\
3,4x_1 - 3,6x_2 - 6,7x_3 = -2,4 \\
0,8x_1 + 1,3x_2 + 3,7x_3 = 1,2
\end{cases}$$

Методом верхней релаксации решить системы линейных уравнений, приведя их к виду, удобному для итераций, $\varepsilon = \frac{1}{2} \cdot 10^{-3}$.

№ 17.

$$\begin{cases} 2,7x_1 + 3,3x_2 + 1,3x_3 = 2,1 \\ 3,5x_1 - 1,7x_2 + 2,8x_3 = 1,7 \\ 4,1x_1 + 5,8x_2 - 1,7x_3 = 0,8 \end{cases}$$

№ 18.

$$\begin{cases} 3,6x_1 + 1,8x_2 - 4,7x_3 = 3,8 \\ 2,7x_1 - 3,6x_2 + 1,9x_3 = 0,4 \\ 1,5x_1 + 4,5x_2 + 3,3x_3 = -1,6 \end{cases}$$

№ 19.

$$\begin{cases} 3.7x_1 - 2.3x_2 + 4.5x_3 = 2.4 \\ 2.5x_1 + 4.7x_2 - 7.8x_3 = 3.5 \\ 1.6x_1 + 5.3x_2 + 1.3x_3 = -2.4 \end{cases}$$

№ 20.

$$\begin{cases} 2,4x_1 + 3,7x_2 - 8,3x_3 = 2,3\\ 1,8x_1 + 4,3x_2 + 1,2x_3 = -1,2\\ 3,4x_1 - 2,3x_2 + 5,2x_3 = 3,5 \end{cases}$$

Решить системы линейных уравнений методом минимальных невязок и методом скорейшего спуска, $\varepsilon = \frac{1}{2} \cdot 10^{-3}$.

№ 21.

$$\begin{cases} 2,74x_1 - 1,18x_2 + 1,23x_3 = 0,16 \\ -1,18x_1 + 1,71x_2 - 0,52x_3 = 1,81 \\ 1,23x_1 - 0,52x_2 + 0,62x_3 = -1,25 \end{cases}$$

№ 22.

$$\begin{cases} 1,17x_1 - 0,65x_2 + 1,54x_3 = -1,43 \\ -0,65x_1 + 1,16x_2 - 1,33x_3 = 0,68 \\ 1,54x_1 - 1,33x_2 + 2,15x_3 = 1,87 \end{cases}$$

№ 23.

$$\begin{cases} 3,74x_1 + 0,86x_2 + 1,13x_3 = 1,13 \\ 0,86x_1 + 1,71x_2 - 0,49x_3 = 1,88 \\ 1,13x_1 - 0,49x_2 + 1,26x_3 = -0,25 \end{cases}$$

№ 24.

$$\begin{cases} 2,01x_1 - 0,53x_2 + 1,13x_3 = -2,09 \\ -0,53x_1 + 1,62x_2 - 1,03x_3 = 0,39 \\ 1,13x_1 - 1,03x_2 + 2,34x_3 = 2,13 \end{cases}$$