1 Механика

Имеет основное разделение на Кинематику и Динамику.

1.1 Кинематика

раздел механики, изучающий движение материальных объектов без учёта их масс и действующих на них сил.

1.1.1 Термины и определения

- ▶ Механическое движение изменение положения тела относительно других тел с течением времени.
- ► *Материальная точка* это модель тела, размерами которого в данных условиях можно пренебречь.
- ► *Система отсчёта* тело отсчёта, система координат и часы, связанные с ним.
- ► Траектория линия, по которой движется тело.
- ightharpoonup Путь (S) величина, характеризующая длину траектории.
- lacktriangledown Перемещение $(ec{S})$ вектор, соединяющий начальное и конечное положение тела.
- ightharpoonup $C\kappa opocmb (\vec{v})$ векторная величина, показывающая быстроту изменения координаты.

$$|\vec{v}| = \frac{S}{t}$$

- ▶ Мгновенная скорость скорость в данный момент времени.
- ► *Средняя скорость* отношение всего пути ко всему времени.
- ▶ $y_{c\kappa openue}(\vec{a})$ быстрота изменения скорости.

$$|\vec{a}| = \frac{\Delta v}{t}$$

1.1.2 Виды движения

1. Равномерное прямолинейное (a = 0):

$$x(t) = x_0 + vt$$

2. Равноускоренное движение $(a \neq 0)$:

$$x(t) = x_0 + v_0 t + \frac{at^2}{2}$$
$$v(t) = v_0 + at$$
$$\frac{v^2(t) - v_0^2}{2a} = x(t) - x_0$$

1

- 3. Свободное падение (a = g):
- 4. Движение по параболе $(a_y = g, v_x = const)$:

- 5. Движение по окружности:
- ▶ Угловая скорость (ω) скорость изменения угла.

$$v = \omega R$$

lacktriangle *Центростремительное ускорение* $(a_{\mathfrak{u}})$ – ускорение сохраняющее траекторию движения по окружности.

$$a_{\rm u} = \omega^2 R = \frac{\upsilon^2}{R}$$

1.1.3 Сложение скоростей

■ Закон Галилея (нерелятивиское сложение скоростей)

Скорость тела в абсолютной системе отсчёта складывается из скорости тела в подвижной системе и из скорости самой системы.

$$\vec{v_{\rm a}} = \vec{v_{\rm o}} + \vec{v_{\rm m}}$$

1.2 Динамика