

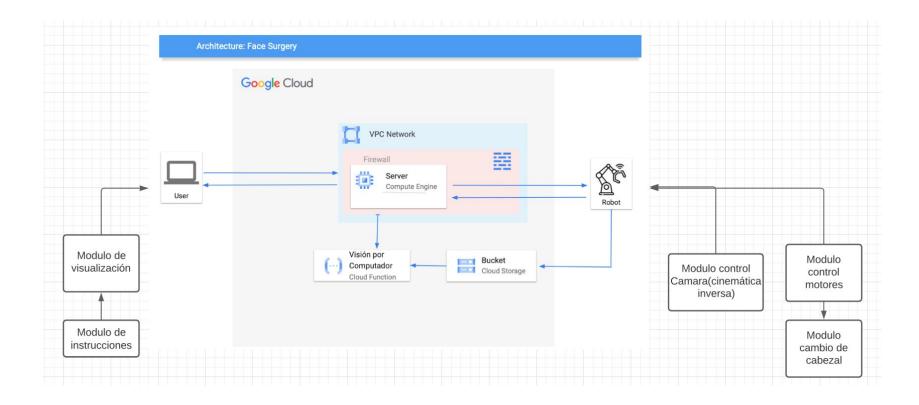
## MultiArm

Alumne	NIU
Jan Rubio Rico	1603753
Pol Colomer Campoy	1605612
Gerard Guarin Velez	1605947
Rubén Simó Marin	1569391

Braç robotic amb visió per computador per a realitzar operacions quirúrgiques remotament via Internet.

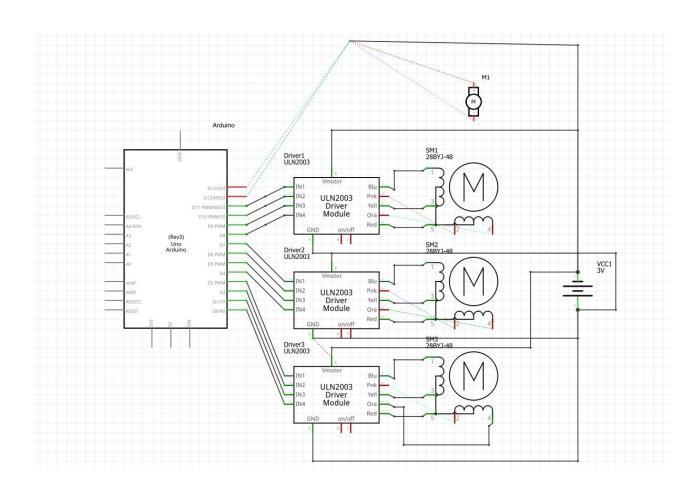


## 1.1 Arquitectura software









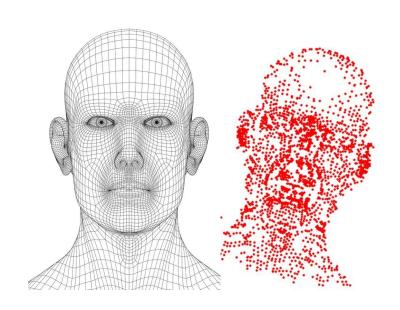
## 2. Algorísmica



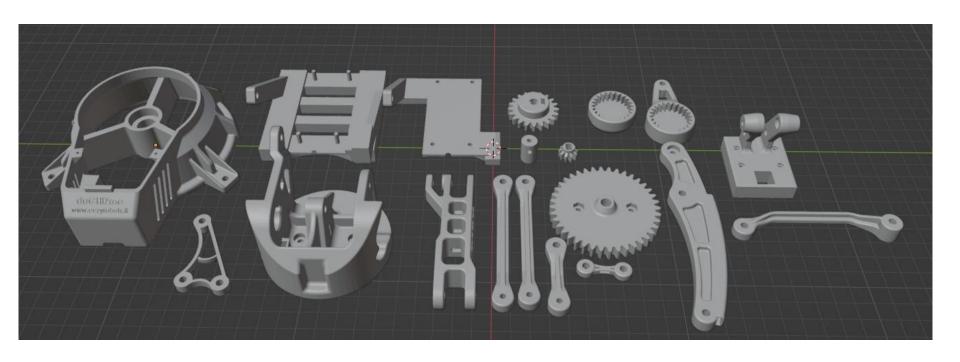
Cinemàtica inversa

Visió per computador





## FOTOS, VIDEO i Git





Enllaç al vídeo: <a href="https://www.youtube.com/watch?v=n3rDo8sf0jU">https://www.youtube.com/watch?v=n3rDo8sf0jU</a>



Enllaç al nostre GitHub: <a href="https://github.com/GerardGV/MultiArm">https://github.com/GerardGV/MultiArm</a>