

```
In [1]: import matplotlib.pyplot as plt
from sympy import *
from ubogsla18p import *
#x,y=symbols('x y')
#o2=Matrix([0,0])
#imprimir('o2=',o2)
```

Producto Cruz

El producto cruz de dos vectores $u = \begin{bmatrix} u_0 \\ u_1 \\ u_2 \end{bmatrix}$ y $v = \begin{bmatrix} v_0 \\ v_1 \\ v_2 \end{bmatrix}$ es un vector $n = u \times v = \begin{bmatrix} n_0 \\ n_1 \\ n_2 \end{bmatrix}$

perpendicular a los otros dos vectores, lo cual implica que $n \cdot u = 0$ y que $n \cdot v = 0$, lo cual genera un sistema de dos ecuaciones y tres variables (n_0 , n_1 y n_2).

$$\begin{aligned} u_0 n_0 + u_1 n_1 + u_2 n_2 &= 0 \\ v_0 n_0 + v_1 n_1 + v_2 n_2 &= 0 \end{aligned} \quad \begin{bmatrix} u_0 & u_1 & u_2 & : & 0 \\ v_0 & v_1 & v_2 & : & 0 \end{bmatrix}$$

suponiendo que $u_0 \neq 0$

$$\begin{bmatrix} u_0 & u_1 & u_2 & : & 0 \\ v_0 & v_1 & v_2 & : & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\frac{1}{u_0} r_0} \begin{bmatrix} 1 & \frac{u_1}{u_0} & \frac{u_2}{u_0} & : & 0 \\ v_0 & v_1 & v_2 & : & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{-v_0 r_0 + r_1} \begin{bmatrix} 1 & \frac{u_1}{u_0} & \frac{u_2}{u_0} & : & 0 \\ 0 & v_1 - v_0 \frac{u_1}{u_0} & v_2 - v_0 \frac{u_2}{u_0} & : & 0 \end{bmatrix}$$

n_2 es la única variable libres. Por lo tanto, se le asigna un parámetro t

$$n_2 = t$$

y despejando las variables delanteras se obtiene

$$\begin{aligned} n_1 &= \frac{-\left(v_2 - v_0 \frac{u_2}{u_0}\right) t}{v_1 - v_0 \frac{u_1}{u_0}} \\ &= \frac{-(v_2 u_0 - v_0 u_2) t}{v_1 u_0 - v_0 u_1} \\ n_0 &= -\left(\frac{u_2}{u_0}\right) t - \left(\frac{u_1}{u_0}\right) \left(\frac{-(v_2 u_0 - v_0 u_2) t}{v_1 u_0 - v_0 u_1}\right) \\ &= \frac{-u_2(v_1 u_0 - v_0 u_1) + u_1(v_2 u_0 - v_0 u_2) t}{u_0(v_1 u_0 - v_0 u_1)} \\ &= \frac{-u_2 v_1 u_0 + u_2 v_0 u_1 + u_1 v_2 u_0 - u_1 v_0 u_2 t}{u_0(v_1 u_0 - v_0 u_1)} \\ &= \frac{-u_2 v_1 u_0 + u_1 v_2 u_0 t}{u_0(v_1 u_0 - v_0 u_1)} \\ &= \frac{-u_2 v_1 + u_1 v_2 t}{v_1 u_0 - v_0 u_1} \end{aligned}$$

La solución general del sistema es

$$n = t \begin{bmatrix} \frac{-u_2 v_1 + u_1 v_2}{v_1 u_0 - v_0 u_1} \\ \frac{-v_2 u_0 + v_0 u_2}{v_1 u_0 - v_0 u_1} \\ 1 \end{bmatrix}$$

El producto cruz corresponde al hacer $t = v_1 u_0 - v_0 u_1$.

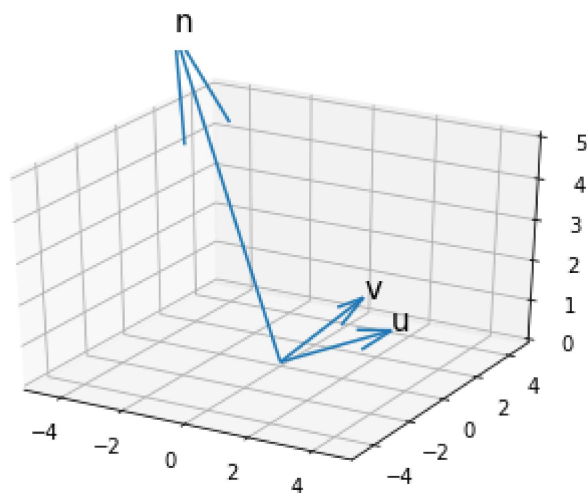
$$\begin{bmatrix} u_0 \\ u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} v_0 \\ v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1 v_2 - v_1 u_2 \\ u_2 v_0 - v_2 u_0 \\ u_0 v_1 - v_0 u_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \begin{vmatrix} u_1 & v_1 \\ u_2 & v_2 \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} u_0 & v_0 \\ u_2 & v_2 \end{vmatrix} \\ \begin{vmatrix} u_0 & v_0 \\ u_1 & v_1 \end{vmatrix} \end{bmatrix}$$

Observe que los signos se intercalan y que el renglón i corresponde al determinante de la matriz de 2×2 eliminando el elemento i de cada vector. Cada determinante con su respectivo signo se denominará cofactor.

```
In [2]: import matplotlib.pyplot as plt
from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D

u=Matrix([3,1,1])
v=Matrix([1,3,1])
n=u.cross(v)

ax=ejes3d(-5,5,-5,5,0,5)
flecha3d(ax,juntar(u,v,n),nombres=['u','v','n'])
plt.show()
```



Ejercicio:

1 Sabiendo que $i = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$, $j = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ y $k = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$. complete la siguiente tabla.

\times	i	j	k
i			
j			
k			

2 ¿Es el producto cruz conmutativo?

3 Para los vectores i, j y k ¿es el producto cruz asociativo?

Propiedades del producto cruz:

$$\vec{u} \times \vec{v} = -\vec{v} \times \vec{u}.$$

$$\vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \times \vec{v} + \vec{u} \times \vec{w}.$$

$$(\vec{v} + \vec{w}) \times \vec{u} = \vec{v} \times \vec{u} + \vec{w} \times \vec{u}.$$

$$c(\vec{u} \times \vec{v}) = (c\vec{v}) \times \vec{u} = \vec{v} \times (c\vec{u}).$$

$$\vec{0} \times \vec{u} = \vec{0} = -\vec{u} \times \vec{0}.$$

$$\vec{u} \times \vec{u} = \vec{0}.$$

$$\vec{u} \times (\vec{v} \times \vec{w}) = (\vec{u} \cdot \vec{w})\vec{v} - (\vec{u} \cdot \vec{v})\vec{w}.$$

$$\|\vec{u} \times \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 \|\vec{v}\|^2 - (\vec{u} \cdot \vec{v})^2.$$

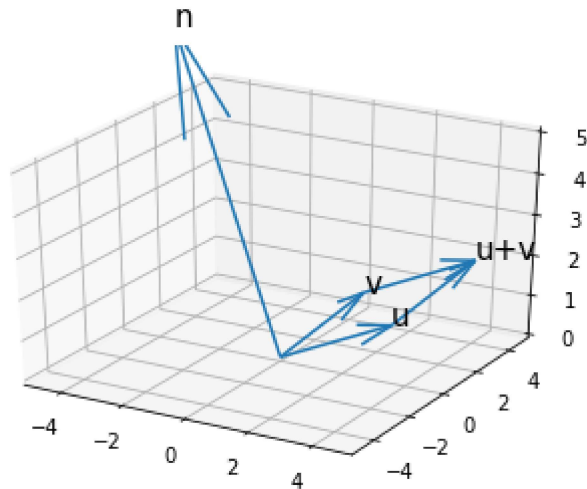
$$\|\vec{u} \times \vec{v}\| = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \sin(\theta).$$

Área del paralelogramo en 3D

```
In [3]: import matplotlib.pyplot as plt
from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D

u=Matrix([3,1,1])
v=Matrix([1,3,1])
n=u.cross(v)
o3=Matrix([0,0,0])

ax=ejes3d(-5,5,-5,5,0,5)
flecha3d(ax,juntar(u,v,u,v,n),juntar(o3,o3,v,u,o3),nombres=['u','v','u+v','','n'])
plt.show()
```



El área del paralelogramo en 3D es

$$\text{Área} = bh$$

Donde

- b es la base, $b = |u|$.
- h es la altura del paralelogramo $h = |v| \sin(\alpha)$

$$\text{Área} = |u||v| \sin(\alpha) = |u \times v|$$

El área de un paralelogramo en 2D es un caso particular del de 3D. Sean $u = \begin{bmatrix} u_0 \\ u_1 \\ 0 \end{bmatrix}$ y $v = \begin{bmatrix} v_0 \\ v_1 \\ 0 \end{bmatrix}$,

entonces el área del paralelogramo es

$$\begin{aligned} \left| \begin{bmatrix} u_0 \\ u_1 \\ 0 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} v_0 \\ v_1 \\ 0 \end{bmatrix} \right| &= \left| \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ u_0 v_1 - u_1 v_0 \end{bmatrix} \right| = \left| \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ |u_0 \ v_0| \\ |u_1 \ v_1| \end{bmatrix} \right| \\ &= \sqrt{0^2 + 0^2 + \left| \begin{bmatrix} u_0 & v_0 \\ u_1 & v_1 \end{bmatrix} \right|^2} = \text{abs} \left(\begin{bmatrix} u_0 & v_0 \\ u_1 & v_1 \end{bmatrix} \right) \end{aligned}$$

