

Breve descripción del problema:

El problema es simular el comportamiento de una intersección controlada por semáforos, donde los carros pueden llegar de las direcciones N, O, S, E.

Que se paralelizo

Se paralelizo liberar las filas en paralelo, al ser 4 semáforos y 2 se activan al mismo tiempo, se sirve entonces se sirven. Se paralelizo porque cada semáforo tiene su cola y estas no comparten datos, así que se puede sincronizar sin problema. Se agrego el Schedule para un balanceo de cargas cuando una fila tiene muchos carros.

La forma de implementación es en las direcciones, cuando la fase permite correr dos veces dos lados y para los giros, cuando se puede R/D y se uso critical para los prints

Paralelismo de memoria compartida, parallismo dinámico, porque hay 2 colas por dirección y secciones paralelas para hacer dos semaforos al mismo tiempo

Github: [Gerax5/MiniMini1Paralela](#)