

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н. Э. Баумана)

| ФАКУЛЬТЕТ _ | Фундаментальные науки |
|-------------|-----------------------|
| КАФЕДРА | Прикладная математика |

ОТЧЕТ ПО ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ №4

Численное решение краевых задач для двумерного уравнения Пуассона Варианты 5, 16

| | | И.П. Шаманов |
|------------------|-----------------|----------------|
| Студенты ФН2-61Б | (Подпись, дата) | (И.О. Фамилия) |
| (Группа) | | О. Д. Климов |
| - | (Подпись, дата) | (И.О. Фамилия) |
| Преподаватель | | |
| | | |
| | (Подпись, дата) | (И.О. Фамилия) |

1. Ответы на контрольные вопросы

1. Оцените число действий, необходимое для перехода на следующий слой по времени методом переменных направлений.

Имеем схему

$$2\frac{y^{k+1/2} - y^k}{\tau} = \Lambda_1 y^k + \Lambda_2 y^{k+1/2} + \varphi, \tag{1}$$

которая является неявной по направлению x1 и явной по направлению x2. Тогда подряд для каждого индекса $j=1,2,...N_2-1$ вдоль направления x_1 решаем систему методом прогонки. Известно, что число операций деления и умножения в методе прогонки равняется 5n. Получаем, что в нашем случае число действий будет $5N_1(N_2-2)$.

На втором этапе данная схема:

$$2\frac{y^{k+1} - y^{k+\frac{1}{2}}}{\tau} = \Lambda_1 y^{k+\frac{1}{2}} + \Lambda_2 y^{k+1} + \varphi$$

является уже неявной по направлению x_2 и явной по направлению x_1 . Тогда соответственно для каждого индекса $i=1,2,...,N_1-1$ вдоль направления x_2 также решаем систему методом прогонки. Получаем, что число арифметических операций будет $5N_2(N_1-2)$.

Как итог, для перехода на следующий временной слой требуется:

$$5N_1(N_2 - 2) + 5N_2(N_1 - 2) = 5N_1N_2 - 10N_1 + 5N_2N_1 - 10N_2 = 10N_1N_2 - 10(N_1 + N_2)$$

арифметических операций. То есть данный алгоритм для перехода на следующий слой занимает порядка $O(N_1N_2)$ операций.

2. Почему при увеличении числа измерений резко возрастает количество операций для решения неявных схем (по сравнению с одномерной схемой)?

Процесс расчета неявных схем в многомерных случаях является весьма трудоемким, потому что каждом временном шаге необходимо решать систему аппроксимирующих уравнений. Из предыдущего вопроса можно сделать вывод, что добавление каждого измерения на порядок увеличивает количество вычислений для перехода на следующий временной слой.

3. Можно ли использовать метод переменных направлений в областях произвольной формы?

Метод переменных направлений позволяет проводить расчеты на любых выпуклых областях. Если область такая, что можно разделить ее на прямоугольники со сторонами параллельными осям, то, определив граничные условия (идеального контакта на границе) между участками, можно применить данный метод.

4. Можно ли использовать метод переменных направлений для решения пространственных и вообще n-мерных задач?

Метод переменных направлений можно использовать для решения пространственных задач. Рассмотрим трехмерную задачу, тогда метод можно записать в виде:

$$\frac{y^{k+\frac{1}{3}} - y^k}{\frac{\tau}{3}} = \Lambda_1 y^{k+\frac{1}{3}} + \Lambda_2 y^k + \Lambda_3 y^k + \varphi$$

Отсюда можно найти $y^{k+\frac{1}{3}}$.

$$\frac{y^{k+\frac{2}{3}} - y^{k+\frac{1}{3}}}{\frac{\tau}{3}} = \Lambda_1 y^{k+\frac{1}{3}} + \Lambda_2 y^{k+\frac{2}{3}} + \Lambda_3 y^{k+\frac{1}{3}} + \varphi$$

Отсюда можно найти $y^{k+\frac{2}{3}}$.

$$\frac{y^{k+1} - y^{k+\frac{2}{3}}}{\frac{\tau}{3}} = \Lambda_1 y^{k+\frac{2}{3}} + \Lambda_2 y^{k+\frac{2}{3}} + \Lambda_3 y^{k+1} + \varphi$$

Отсюда можно найти y^{k+1} .

Метод не обобщается на случай размерности $n \geqslant 3$, так как возникает несимметричность и условная устойчивость.

5. Можно ли использовать метод переменных направлений на неравномерных сетках?

Можно, но порядок сходимости по пространству будет ниже.

Пусть $h_{-1} = x_i - x_{i-1}$, $h_{+1} = x_{i+1} - x_i$. Тогда разложим по формуле Тейлора в i-м узле

$$\Lambda u = \frac{2}{h_{-1} + h_{+1}} \left(\frac{u_{i+1} - u_i}{h_{+1}} - \frac{u_i - u_{i-1}}{h_{-1}} \right) = \frac{2}{h_{-1} + h_{+1}} \left(\frac{1}{h_{-1}} \left(u_i + h_{+1} u_x + \frac{h_{+1}^2}{2} u_{xx} + \frac{h_{+1}^3}{6} u_{xxx} + O(h_{+1}^4) - u_i \right) - \frac{1}{h_{-1}} \left(u_i - u_i + h_{-1} u_x + \frac{h_{-1}^2}{2} u_{xx} + \frac{h_{-1}^3}{6} u_{xxx} + O(h_{-1}^4) \right) = u_{xx} + \frac{1}{3} u_{xxx} (h_{+1} - h_{-1}) + O(h^2).$$

Таким образом, на равномерной сетке $h_{-1} = h_{+1} = h$ порядок аппроксимации $O(h^2)$, а на равномерной сетке $O(h_{-1} + h_{+1})$

2. Ответы на дополнительные контрольные вопросы

6. Монотонность. Выведите условия положительности коэффициентов для схемы переменных направлений.

Схема записывается следующим образом:

$$\frac{2}{\tau}y^{k+1/2} - \Lambda_1 y^{k+1/2} = \frac{2}{\tau}y^k + \Lambda_2 y^k + \varphi,$$

$$\frac{2}{\tau}y^{k+1} - \Lambda_2 y^{k+1} = \frac{2}{\tau}y^{k+1/2} + \Lambda_1 y^{k+1/2} + \varphi.$$

Вычтем первое выражение из второго и выразим $y^{k+1/2}$:

$$\frac{2}{\tau}y^{k+1} - \frac{2}{\tau}y^{k+1/2} - \Lambda_2 y^{k+1} + \Lambda_1 y^{k+1/2} = \frac{2}{\tau}y^{k+1/2} - \frac{2}{\tau}y^k + \Lambda_1 y^{k+1/2} - \Lambda_2 y^k,$$

$$\frac{2}{\tau}(y^{k+1} + y^k) - \Lambda_2 (y^{k+1} - y^k) = \frac{4}{\tau}y^{k+1/2},$$

$$y^{k+1/2} = \frac{1}{2}(y^{k+1} + y^k) - \frac{\tau}{4}\Lambda_2 (y^{k+1} - y^k).$$

Подставим во второе выражение исходной схемы и сократим слагаемые:

$$\frac{1}{\tau} y^{k+1} - \frac{1}{2} \Lambda y^{k+1} + \frac{\tau}{4} \Lambda_1 \Lambda_2 y^{k+1} = \frac{1}{\tau} y^k + \frac{1}{2} \Lambda y^k + \frac{\tau}{4} \Lambda_1 \Lambda_2 y^k + \varphi,$$

где $\Lambda=\Lambda_1+\Lambda_2$. Заметим, что узлы $y_{i+1,j+1}^{k+1},\,y_{i+1,j-1}^{k+1},\,y_{i-1,j+1}^{k+1}$ и $y_{i-1,j-1}^{k+1}$ указаны только лишь в слагаемом вида $\Lambda_1\Lambda_2y^{k+1}$. Распишем его:

$$\Lambda_1 \Lambda_2 y^{k+1} = \Lambda_1 \left(\frac{y_{i,j+1}^{k+1} - 2y_{i,j}^{k+1} + y_{i,j-1}^{k+1}}{h_2^2} \right) = \frac{1}{h_2^2} \left(\Lambda_1 y_{i,j+1}^{k+1} - 2\Lambda_1 y_{i,j}^{k+1} + \Lambda_1 y_{i,j-1}^{k+1} \right)$$

$$=\frac{1}{h_{2}^{2}}\frac{1}{h_{1}^{2}}\left(y_{i+1,j+1}^{k+1}-2y_{i,j+1}^{k+1}+y_{i-1,j+1}^{k+1}-2(y_{i+1,j}^{k+1}-2y_{i,j}^{k+1}+y_{i-1,j}^{k+1})+y_{i+1,j-1}^{k+1}-2y_{i,j-1}^{k+1}+y_{i-1,j-1}^{k+1}\right).$$

Видно, что коэффициенты при указанных узлах положительны. Таким образом, после переноса их направо они станут отрицательными. Также можно показать, что коэффициенты при $y_{i,j+1}^{k+1}$, $y_{i,j-1}^{k+1}$, $y_{i-1,j}^{k+1}$ и $y_{i-1,j}^{k+1}$ будут положительными, т.е. условие положительности коэффициентов в любом случае не выполняется.

7. Критерий останова. Какой критерий останова Вы использовали в счёте на установление?

8. Трёхмерный случай. Обобщите продольно-поперечную схему на трёхмерный случай. Предоставьте запись схемы.

Для многомерного случая обобщением продольно-поперечной схемы является локальноодномерная схема. Рассмотрим уравнение

$$u_t = \sum_{i=1}^{n} u_{x_i x_i} + f.$$

Аппроксимируем это уравнение, используя симметричную неявную схему

$$y_t = \sum_{i=1}^n \Lambda_i y^{(0.5)} + \varphi,$$

где Λ_i — разностная вторая производная по координате x_i .

Наряду с исходной схемой построим локально-одномерную схему. Для этого между слоями t и $t+\tau$ введем n+1 промежуточных слоев с шагами τ/n между ними. Первый слой соответствует моменту времени t, последний с номером n+1 — моменту времени $t+\tau$. На каждом таком слое с номером α суммарный оператор в правой части заменим оператором Λ_{α} . Обозначим решение на промежуточных шагах через w_{α} , $\alpha=1,2,\ldots,n$. Тогда w_{α} является решением следующей разностной задачи:

$$\frac{1}{\tau}(\hat{w}_{\alpha} - w_{\alpha}) = \frac{1}{2}\Lambda_{\alpha}(\hat{w}_{\alpha} + w_{\alpha}) + \varphi_{\alpha}, \quad \alpha = 1, 2, \dots, n;$$

$$w_{1} = y, \quad w_{2} = \hat{w}_{1}, \dots, w_{n} = \hat{w}_{n-1}, \quad \hat{w}_{n} = y.$$

Очевидно, что для любого n соответствующее уравнение является одномерным, решаемым методом обычной прогонки. Остальные независимые переменные участвуют в нем только в качестве параметров. Поэтому и схема называется локально-одномерной.

- 9. Порядок сходимости. Покажите, что рассматриваемая схема имеет порядок сходимости, предсказываемый теорией (составьте таблицу погрешностей и порядков сходимости в зависимости от шагов, h1 и h2).
- 10. Время выхода на стационар. Как в зависимости от меняется время выхода решения на стационар?

Список использованных источников

1. Галанин М.П., Савенков Е.Б. Методы численного анализа математических моделей. М.: Изд-во МГТУ им. Н.Э. Баумана. 2018. 592 с.