Bellman-Ford

```
Bellman_Ford (G, weights, initial) for every vertex \in V
\lambda \text{ [vertice]} \leftarrow \infty
\pi \text{ [vertice]} \leftarrow \text{null}
\lambda \text{ [initial]} \leftarrow 0
for i from 1 to |V|-1
for every edge = (u, v) \in A
if \lambda \text{ [v]} > \lambda \text{ [u]} + \text{weights } (u, v) \text{ # relaxation}
\lambda \text{ [v]} \leftarrow \lambda \text{ [u]} + \text{weights } (u, v)
\pi \text{ [v]} \leftarrow u
```

O algoritmo de Bellman-Ford executa em tempo O(V x E) onde V é o número de vértices e E o número de arestas.

Floyd-Warshall

```
ROTINA fw(Inteiro[1..n,1..n] grafo)
  # Inicialização
  VAR Inteiro[1..n,1..n] dist := grafo
  VAR Inteiro[1..n,1..n] pred
  PARA i DE 1 A n
     PARA j DE 1 A n
       SE dist[i,j] < Infinito ENTÃO
          pred[i,j] := i
  # Laço principal do algoritmo
  PARA k DE 1 A n
     PARA i DE 1 A n
       PARA j DE 1 A n
          SE dist[i,j] > dist[i,k] + dist[k,j] ENTÃO
             dist[i,j] = dist[i,k] + dist[k,j]
             pred[i,j] = pred[k,j]
  RETORNE dist
```

Complexidade de O(V³).

Dijkstra

```
\begin{array}{l} \text{para todo } v \in V[G] \\ \quad d[v] \leftarrow \infty \\ \quad \pi[v] \leftarrow -1 \\ \\ d[s] \leftarrow 0 \\ \quad Q \leftarrow V[G] \\ \\ \text{enquanto } Q \neq \emptyset \\ \quad u \leftarrow \text{extrair-min}(Q) \\ \end{array} \  \  \, //Q \leftarrow Q - \{u\}
```

```
para cada v adjacente a u se \ d[v] > d[u] + peso(u, v) \qquad //relaxe \ (u, v) \\ então \ d[v] \leftarrow d[u] + peso(u, v) \\ \pi[v] \leftarrow u
```

Grafos sem ciclos com peso negativo em uma complexidade de tempo O(V3).

Ford-Fulkerson

```
função Atualiza-Grafo-Residual(G, f)
  Para cada aresta a(u,v) em G, , com u,v∈N
       Se f(a) < ca então
         insira aR(u,v) com caR=(ca - f(a))
       Se f(a) > 0 então
         insira aR(v,u) com caR=f(a)
   Retorna(GR)
função Ford-Fulkerson(G, s, t)
 Inicia f(a)=0 para cada aresta a de G
 Defina GR = Atualiza-Grafo-Residual(G, f)
  Enquanto existir caminho de aumento de s para t em GR
     Seja P um caminho de aumento s-t em GR
     Defina cP = min\{caR : aR \in P\}
     Para cada aresta aR em P
       Se aR tem direção s-t então
          faça [f(a) \rightarrow f(a) + cP] em G
       Caso contrário
          faça [f(a) \rightarrow f(a) - cP] em G
     GR = Atualiza-Grafo-Residual(G, f)
 Retorna (f)
```

A complexidade do algoritmo é O(mf), em que $\,$ m representa o número de arestas presentes no grafo G e f o fluxo máximo encontrado.

Push-relabel

```
\begin{array}{ll} \text{push}(f,\,h,\,v,\,w) \; . & \text{e(v)} > 0,\,h(w) < h(v)\,\,e\,\,(v,\,w) \in \,Gf \\ \text{se}\,\,(v,\,w) \,\,\acute{\text{e}} \,\,\text{uma} \,\,\text{aresta} \,\,\text{direta} \,\,\text{de} \,\,\text{Gf} \,\,\text{então} \\ & e \leftarrow (v,\,w) \\ & \epsilon \leftarrow \,\,\text{min}(e(v),\,u(e) - f(e)) \\ & f(e) \leftarrow f(e) + \epsilon \\ \text{se}\,\,(v,\,w) \,\,\acute{\text{e}} \,\,\text{uma} \,\,\text{aresta} \,\,\text{inversa} \,\,\text{de} \,\,\text{Gf} \,\,\text{então} \\ & e \leftarrow (w,\,v) \\ & \epsilon \leftarrow \,\,\text{min}(e(v),\,f(e)) \\ & f(e) \leftarrow f(e) - \epsilon \\ \text{devolva}\,\,(f,\,h) \end{array}
```

O algoritmo push-relabel é um dos algoritmos de fluxo máximo mais eficientes. O algoritmo genérico tem uma complexidade de tempo O (V² E).

Busca em profundidade

```
Busca-em-Profundidade (n, Adj, r)
para u ← 1 até n faça
       cor[u] ← branco
cor[r] ← cinza
P \leftarrow Cria-Pilha (r)
enquanto P não estiver vazia faça
       u ← Copia-Topo-da-Pilha (P)
       v \leftarrow Pr\'oximo (Adj[u])
       se v≠nil
              então se cor[v] = branco
                     então cor[v] ← cinza
                             Coloca-na-Pilha (v, P)
              senão cor[u] ← preto
                     Tira-da-Pilha (P)
devolva cor[1..n]
Complexidade: O(m+n)
Shortest-Path
Shortest-Path-Main (W)
L = W
Para i = 2 até n
       L = Shortest-Path(L,W)
Retorne L
```

```
Shortest-Path (L(m), W)

Cria L(m+1) = inf

Para todo i pertencente a V

Para todo j pertencente a V

c = 0

Para todo k pertencente a V

c + L(m)[i,k] + W[k,i]

L(m+1)[i,j] = c

Retorne L(m+1)

Complexidade: O(n^n)
```