## Zusammenfassung Partielle DGLn

© Tim Baumann, http://timbaumann.info/uni-spicker

## 1. Einleitung

Def. Eine partielle Differentialgleichung (PDGL) hat die Form

$$E(x, u(x), Du(x), ..., D^k u(x)) = 0$$
 in  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $(\star)$ 

wobei  $E: \Omega \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \times ... \times \mathbb{R}^{n^k} \to \mathbb{R}$  gegeben und  $u: \Omega \to \mathbb{R}$  gesucht ist. Die höchste Ableitungsordnung von u, die in E vorkommt, heißt **Ordnung** der PDGL.

**Def.** Eine PDGL von der Ordnung k heißt

• linear, falls sie folgende Form besitzt:

$$\sum_{|\alpha| \le k} a_{\alpha}(x) D^{\alpha} u(x) - f(x) = 0$$

 semilinear, falls sie linear in der höchsten Ableitungsordnung ist, man sie also schreiben kann als

$$\sum_{|\alpha|=k} a_{\alpha}(x) D^{\alpha} u(x) + E_{k-1}(x, u(x), Du(x), ..., D^{k-1} u(x)) = 0.$$

• quasilinear, falls sie sich schreiben lässt als

$$\sum_{|\alpha|=k} a_{\alpha}(x, u(x), Du(x), ..., D^{k-1}u(x))D^{\alpha}u(x)$$
+  $E_{k-1}(x, u(x), Du(x), ..., D^{k-1}u(x)) = 0.$ 

• sonst voll nichtlinear.

Bemerkung. { lineare PDGLn }  $\subsetneq$  { semilineare PDGLn }  $\subsetneq$  { quasilineare PDGLn }  $\subsetneq$  { PDGLn }

**Def** (Typeinteilung für lineare PDGLn 2. Ordnung). Seien  $a_{ij}, b_i, c, f: \Omega \to \mathbb{R}$   $(i, j \in \{1, ..., n\})$  vorgegebene Fktn. auf  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen.

• Die lineare PDGL

$$\sum\limits_{1\leq i,j\leq n}a_{ij}(x)D_iD_ju(x)+\sum\limits_{1\leq j\leq n}b_j(x)D_ju(x)+c(x)u(x)+f(x)=0$$

heißt elliptisch, falls die  $(n \times n)$ -Matrix  $(a_{ij})_{1 \le i,j \le n}$  für alle  $x \in \Omega$  positiv definit ist.

• Die lineare PDGL

$$D_1D_1u(x)-\sum\limits_{2\leq i,j\leq n}a_j(x)D_iD_ju(x)+\sum\limits_{1\leq i\leq n}b_i(x)D_iu(x)+c(x)u(x)+f(x)=0$$

heißt hyperbolisch, falls die  $(n-1) \times (n-1)$ -Matrix  $(a_{ij})_{2 \le i,j \le n}$  für alle  $x \in \Omega$  positiv definit ist.

• Die lineare PDGL

$$D_1 u(x) - \sum_{2 \le i, j \le n} a_{ij}(x) D_i D_j u(x) + \sum_{2 \le i \le n} b_i(x) D_i u(x) + c(x) u(x) + f(x) = 0$$

heißt parabolisch, falls die  $(n-1) \times (n-1)$ -Matrix  $(a_{ij})_{2 \leq i,j \leq n}$  für alle  $x \in \Omega$  positiv definit ist.

**Def.** Eine Funktion  $u: \Omega \to \mathbb{R}$  heißt klassische Lösung, falls  $u \in C^k(\Omega)$  und die Differentialgleichung  $(\star)$  überall in  $\Omega$  erfüllt ist.

## 2. Laplace- und Poisson-Gleichung

**Notation.** Seien  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  und  $F = (F_1, ..., F_n)^T : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$ Funktionen, Dann heißt

- $\operatorname{div} F := \sum_{i=1}^{n} D_{i} F_{i} : \mathbb{R}^{n} \to \mathbb{R}$  Divergenz von F,
- grad  $f := \nabla f := (\partial_1 f, ..., \partial_n f)^T : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$  Gradient von f,
- $\Delta$  mit  $\Delta f = \text{div}(\text{grad}f) = \sum_{i=1}^{n} D_i D_i f$  Laplace-Operator.

**Notation.** Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  schreibe

$$V \subseteq \Omega$$
 für  $V \subset \mathbb{R}^n$  mit  $\overline{V}$  kompakt und  $\overline{V} \subset \Omega^{\circ}$ .

Def. Die Laplace- bzw. Poisson-Gleichung ist die Gleichung

$$\Delta u = 0$$
 bzw.  $\Delta u = f$  auf  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ .

**Satz** (Transformations satz). Sei  $T: \Omega \to T(\Omega)$  für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  ein  $\mathcal{C}^1$ -Diffeo, dann gilt für  $f: T(\Omega) \to \overline{\mathbb{R}}$ 

$$\begin{split} f \in L^1(T(\Omega)) &\iff (f \circ T) \circ |\mathrm{det}(DT)| \in L^1(\Omega) \quad \mathrm{mit} \\ & \int\limits_{T(\Omega)} f \, \mathrm{d}x = \int\limits_{\Omega} (f \circ T) \cdot |\mathrm{det}(DT)| \, \mathrm{d}x. \end{split}$$

**Bsp** (Polarkoordinaten). Sei  $f \in L^1(B_r(K))$ . Dann ist f auf fast jeder Sphäre  $\partial B_{\rho}(K)$  für  $\rho \in [0, r]$  integrierbar und es gilt

$$\int_{B_r(x)} f(x) dx = \int_0^r \int_{\partial B_\rho(x_0)} f dS d\rho$$

**Satz** (Gauß). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ . Ist  $F \in \mathcal{C}^0(\overline{\Omega}, \mathbb{R}^n) \cap \mathcal{C}^1(\Omega, \mathbb{R}^n)$  mit  $\operatorname{div} F \in L^1(\Omega)$ , so gilt

$$\int_{\Omega} \operatorname{div} F \, \mathrm{d}x = \int_{\partial \Omega} (F \circ \nu) \, \mathrm{d}S,$$

wobei  $\nu$  der äußere Einheitsnormalenvektor ist.

**Korollar.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ . Sind  $f, g \in \mathcal{C}^1(\overline{\Omega})$ , dann gilt die partielle Integrationsregel

$$\int_{\Omega} D_i f g \, dx = - \int_{\Omega} f D_i g \, dx + \int_{\partial \Omega} f g \nu^i \, d\mathcal{H}^{n-1}$$

Sind  $f, g \in \mathcal{C}^2(\overline{\Omega})$ , dann gelten die Greenschen Formeln

$$\int_{\Omega} Df \cdot Dg \, dx = -\int_{\Omega} f \Delta g \, dx + \int_{\Omega} f D_{\nu} g \, d\mathcal{H}^{n-1}$$
$$\int_{\Omega} (f \Delta g - g \Delta f) \, dx = \int_{\partial \Omega} (f D_{\nu} g - g D_{\nu} f) \, d\mathcal{H}^{n-1}$$

**Proposition.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  messbar mit  $|\Omega| < \infty$ ,  $I = ]a, b[ \subset \mathbb{R}$  und  $f : \Omega \times I \to \mathbb{R}$ . Angenommen,

- $f(x,-) \in \mathcal{C}^1(I)$  für fast alle  $x \in \Omega$ ,
- $f(-,t) \in L^1(\Omega) \frac{\partial f}{\partial t}(-,t) \in L^1(\Omega)$  für alle  $t \in I$  und

• für alle  $t \in I$  gibt es  $\epsilon > 0$  sodass  $|t - \epsilon, t + \epsilon| \subset I$  und

$$\sup_{s \in ]t-\epsilon, t+\epsilon[} \left| \frac{\partial f}{\partial t}(-, s) \right| \in L^1(\Omega).$$

Dann ist die Abbildung

$$g: I \to \mathbb{R}, \qquad t \mapsto \int_{\Omega} f(x, t) \, \mathrm{d}x$$

wohldefiniert und stetig differenzierbar mit

$$\frac{\partial g}{\partial t}(t) = \int_{\Omega} \frac{\partial f}{\partial t}(x, t) dx.$$

Bemerkung. Die Voraussetzungen sind erfüllt, wenn  $\Omega$  offen und beschränkt ist,  $f(x,-) \in \mathcal{C}^1(I)$  für alle  $x \in \Omega$  und  $f, \frac{\partial f}{\partial t} \in \mathcal{C}(\overline{\Omega} \times I)$ .

**Notation.** Bezeichne mit  $\mathcal{L}^n$  das Lebesgue-Maß auf dem  $\mathbb{R}^n$ . Für messbare Teilmengen  $A \subset \mathbb{R}^n$  schreibe  $|A| := \mathcal{L}^n(A)$ .

**Bsp.** Zwischen dem Volumen von Kugeln und Sphären im  $\mathbb{R}^n$  bestehen folgende Zusammenhänge:

$$|B_r(0)| = r^n \cdot |B_1(0)|$$
 und  $|B_r(0)| = \frac{r}{n} \cdot \int_{\partial B_r(0)} 1 \, \mathrm{d}S$ 

Notation. 
$$\omega_n := \mathcal{L}^n(B_1(0)) = \frac{\pi^{\frac{n}{2}}}{\Gamma(\frac{n}{2}+1)}$$

Notation. Sei  $f: \Omega/M \to \mathbb{R}$  integrierbar für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  messbar mit  $\mathcal{L}^k(\Omega) \in ]0, \infty[$  bzw.  $M \subset \mathbb{R}^n$  eine k-dimensionale

Untermannigfaltigkeit mit  $\int\limits_M 1\,\mathrm{d}S\in\ ]0,\infty[$ 

$$\int\limits_{\Omega} f(x) \, \mathrm{d}x \coloneqq \frac{1}{|\Omega|} \int\limits_{\Omega} f(x) \, \mathrm{d}x \quad \text{bzw.} \quad \int\limits_{M} f(x) \, \mathrm{d}x \coloneqq \frac{1}{|M|} \int\limits_{M} f(x) \, \mathrm{d}x$$

heißen Mittelwerte von f auf  $\Omega$  bzw. M.

**Def.** Ein **Glättungskern** auf  $\mathbb{R}^n$  ist eine nicht-negative, radialsymmetrische Funktion  $\eta \in \mathcal{C}_0^{\infty}(B_1(0))$  mit  $\int_{\mathbb{R}^n} \eta \, dx = 1$ .

Def. Der Standardglättungskern ist die Funktion

$$\eta(x) \coloneqq C \cdot \exp\left(\frac{1}{|x|^2 - 1}\right) \cdot \mathbb{1}_{B_1(0)}(x)$$

mit Normierungskonstante C. Für  $\epsilon>0$  ist der dazugehörige skalierte Glättungskern gegeben durch

$$\eta_{\epsilon}(x) \coloneqq \epsilon^{-n} \eta(x/\eta).$$

Alle Glättungskern-Eigenschaften bleiben bei Skalierung erhalten.

**Notation.**  $\Omega_{\epsilon} := \{x \in \Omega \mid \operatorname{dist}(x, \partial \Omega) > \epsilon\}$ 

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $\epsilon > 0$ . Für  $f \in L^1_{loc}$  heißt die Funktion

$$f_{\epsilon}: \Omega_{\epsilon} \to \mathbb{R}, \quad x \mapsto \eta_{\epsilon} * f(x) \coloneqq \int_{B_{\epsilon}(x)} \eta_{\epsilon}(x-y) f(y) \, \mathrm{d}y \quad \epsilon\text{-Gl\"{a}ttung von } f$$

Satz (Eigenschaften von Glättungen). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $\epsilon > 0$  und  $f \in L^1_{loc}(\Omega)$ . Dann gilt

- Regularität:  $f_{\epsilon} \in C^{\infty}(\Omega_{\epsilon})$  mit  $D^{\alpha}f_{\epsilon} = (D^{\alpha}\eta_{\epsilon}) * f$  für beliebige Multiindizes  $\alpha \in \mathbb{N}^{n}$ .
- Ist  $D_i f$  stetig auf  $\Omega$ , so gilt  $D_i(f_{\epsilon}) = (D_i f)_{\epsilon}$  auf  $\Omega_{\epsilon}$ .

- Falls  $f \in \mathcal{C}^{\alpha}(\Omega)$  für ein  $\alpha \in ]0,1]$ , so gilt  $f_{\epsilon} \in \mathcal{C}^{\alpha}(\Omega_{\epsilon})$  mit derselben Hölderkonstante.
- Falls  $f \in L^p(\Omega)$  für  $p \in [0, \infty]$ , so gilt  $||f_{\epsilon}||_{L^p(\Omega_{\epsilon})} \le ||f||_{L^p(\Omega)}$ .
- $f_{\epsilon} \xrightarrow{\epsilon \to 0} f$  fast-überall in  $\Omega$ .
- Falls  $f \in \mathcal{C}(\Omega)$ , so konvergiert  $f_{\epsilon}$  gleichmäßig gegen f für  $\epsilon \to 0$  auf kompakten Teilmengen von  $\Omega$ ,
- Falls  $f \in L^p_{loc}(\Omega)$  für  $p \in [1, \infty[$ , so gilt  $f_{\epsilon} \xrightarrow{\epsilon \to 0} f$  in  $L^p_{loc}(\Omega)$ .
- Abschätzung der Approximationsgüte: Ist  $Du \in L^p(\Omega)$ , so gilt

$$||f - f_{\epsilon}||_{L^{p}(\Omega_{\epsilon})} \le \epsilon \cdot ||Df||_{L^{p}\Omega}.$$

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Man nennt u

- harmonisch, falls  $\Delta u = 0$  in  $\Omega$  gilt.
- subharmonisch, falls  $\Delta u \geq 0$  in  $\Omega$  gilt.
- superharmonisch, falls  $\Delta u \leq 0$  in  $\Omega$  gilt.

**Bspe.** • Affine Funktionen sind harmonisch.

- Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Definiere  $u(x) := x \cdot Ax$ . Dann gilt  $\Delta u = \operatorname{spur} A$ , also  $\Delta u = 0 \iff \operatorname{spur} A = 0$ .
- Real- und Imaginärteil von holomorphen Fktn. sind harmonisch.

**Def.** Die Funktion  $\Phi: \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \to \mathbb{R}$ , definiert durch

$$\Phi(x) := \begin{cases} -(2\pi)^{-1} \log|x|, & \text{wenn } n = 2\\ (n(n-2)\omega_n)^{-1}|x|^{2-n}, & \text{wenn } n \ge 3 \end{cases}$$

heißt Fundamentallösung der Laplacegleichung.

Bemerkung. •  $\Phi$  ist radialsymmetrisch, d. h. für alle  $x_1, x_2 \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$  mit  $||x_1|| = ||x_2||$  gilt  $\Phi(x_1) = \Phi(x_2)$ .

- $\Phi$ ,  $|D\Phi| \in L^1(B_R(0))$  für alle R > 0 aber  $|D^2\phi| \notin L^1(B_1(0))$ .
- Die Konstanten wurden so gewählt, dass gilt:

$$-\int_{\partial B_r(0)} D\Phi \cdot \nu \, \mathrm{d}\mathcal{H}^{n-1} = 1 \quad \text{für alle } r > 0.$$

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $B_R(x_0) \subset \Omega$ ,  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Für

$$\phi: ]0, R[ \to \mathbb{R}, \quad r \mapsto \int_{\partial B_r(x_0)} u \, d\mathcal{H}^{n-1}$$
 gilt dann

• 
$$\lim_{r \to 0} \phi(r) = u(x_0)$$
 •  $\phi'(r) = \frac{r}{n} \oint_{B_r(x_0)} \Delta u(x) dx$ 

**Korollar** (Mittelwertseigenschaft). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $B_r(x_0) \in \Omega$  und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Dann gilt:

$$0 = \Delta u \implies u(x_0) = \int_{\partial B_r(x_0)} d\mathcal{H}^{n-1} \quad \text{und} \quad u(x_0) = \int_{B_r(x_0)} u \, d\mathcal{H}^{n-1}$$

In diesen Gleichungen darf man = durch  $\leq$ , <,  $\geq$  oder > ersetzen.

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Dann sind äquivalent:

• u ist harmonisch, d. h. es gilt  $\Delta u = 0$  in  $\Omega$ .

 $\bullet$  u erfüllt die sphärische Mittelwertseigenschaft, d. h. es gilt

$$u(x_0) = \int_{\partial B_r(x_0)} d\mathcal{H}^{n-1}$$
 für alle Kugeln  $B_r(x_0) \in \Omega$ .

• u erfüllt die Mittelwertseigenschaft auf Kugeln, d. h. es gilt

$$u(x_0) = \int_{B_r(x_0)} u \, d\mathcal{H}^{n-1}$$
 für alle Kugeln  $B_r(x_0) \in \Omega$ .

Bemerkung. Die Äquivalenz gilt auch unter den schwächeren Voraussetzungen  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  oder  $u \in L^1(\Omega)$ .

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $u \in C^2(\Omega) \cap C^0(\overline{\Omega})$  subharmonisch in  $\Omega$ , d. h.  $\Delta u > 0$  in  $\Omega$ . Dann gilt

- Das schwache Maximumsprinzip:  $\max_{\overline{\Omega}} u = \max_{\partial \Omega} u$
- Das starke Maximumsprinzip: Ist  $\Omega$  zusammenhängend und existiert  $x_0 \in \Omega$  mit  $u(x_0) = \max_{\overline{\Omega}} u$ , so ist u konstant.

Bemerkung. Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen, zusammenhängend und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  harmonisch. Dann gilt

$$\min_{\partial \Omega} u < \max_{\partial \Omega} u \implies \min_{\partial \Omega} u < u < \max_{\partial \Omega} u \text{ auf } \Omega.$$

**Korollar** (Eindeutigkeit). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $u, v \in C^2(\Omega) \cap C(\overline{\Omega})$ . Dann ist u = v, falls gilt:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \Delta u = \Delta v & \text{in } \Omega \\ u = v & \text{auf } \partial \Omega \end{array} \right.$$

Bemerkung (Stetige Abhängigkeit von Randwerten). Gilt lediglich  $\Delta u = \Delta v$  in  $\Omega$ , aber nicht u = v auf  $\partial \Omega$ , so gilt immerhin

$$\max_{\overline{\Omega}} |u - v| = \max_{\partial \Omega} |u - v|.$$

Satz (Harnack-Ungleichung). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $V \in \Omega$  offen, zusammenhängend. Dann gibt es eine Konstante  $c = c(\Omega, V)$ , sodass

$$\sup_{V} u \leq c \cdot \inf_{V} u \qquad \text{für alle harmonischen Fktn. } u:\Omega \to \mathbb{R}_{\geq 0}.$$

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und erfülle  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  die Mittelwert-Eigenschaft auf Sphären, d. h.

$$u(x_0) = \int_{\partial B_r(x_0)} u \, d\mathcal{H}^{n-1}$$
 für alle Kugeln  $B_r(x_0) \in \Omega$ .

Dann gilt  $u(x) = u_{\epsilon}(x)$  für alle  $x \in \Omega$  und  $\epsilon < \text{dist}(x, \partial \Omega)$ . Insbesondere ist  $u \in C^{\infty}(\Omega)$  und harmonisch.

**Korollar.** Obiger Satz gilt auch, wenn  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  die Mittelwert-Eigenschaft auf Kugeln erfüllt, d. h.

$$u(x_0) = \int_{B_r(x_0)} u \, d\mathcal{H}^{n-1}$$
 für alle Kugeln  $B_r(x_0) \in \Omega$ .

**Def.** Eine Folge von Funktionen  $(f_n)_{n\in\mathbb{N}}$  auf einem topologischen Raum X konvergiert lokal gleichmäßig gegen  $f:X\to\mathbb{R}$ , falls es zu jedem Punkt  $x\in X$  eine Umgebung  $U_x$  von x gibt, sodass  $f_n$  auf  $U_x$  gleichmäßig gegen f konvergiert.

Korollar (Konvergenzsatz von Weierstraß). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, zusammenhängend und  $(u_k)_{k \in \mathbb{N}}$  eine Folge harmonischer Funktionen auf  $\Omega$ , die lokal gleichmäßig gegen eine Funktion u konvergiert. Dann ist u harmonisch auf  $\Omega$ .

Korollar (Harnackscher Konvergenzsatz). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $(u_k)_{k \in \mathbb{N}}$  eine monoton wachsende Folge harmonischer Funktionen auf  $\Omega$ . Gibt es ein  $x_0 \in \Omega$ , sodass  $(u_k(x_0))_{k \in \mathbb{N}}$  beschränkt (und damit konvergent) ist, so konvergiert  $(u_k)$  lokal gleichmäßig gegen eine harmonische Funktion auf  $\Omega$ .

**Satz** (von Hermann Weyl). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $u \in L^1_{loc}(\Omega)$  mit

$$\int_{\Omega} u \cdot \Delta \phi \, \mathrm{d}x = 0 \quad \text{für alle } \phi \in \mathcal{C}_0^{\infty}(\Omega).$$

Dann gibt es eine harmonische Funktion  $\tilde{u}:\Omega\to\mathbb{R}$  mit  $u(x)=\tilde{u}(x)$  für fast alle  $x\in\Omega$ .

**Satz** (Innere Abschätzung für Ableitungen harmonischer Fktn). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $u \in C^2(\Omega)$  harmonisch. Dann gilt für jeden Multiindex  $\alpha$  mit  $|\alpha| = k \in \mathbb{N}_0$  und jede Kugel  $B_r(x_0) \subseteq \Omega$ :

$$|D^{\alpha}u(x_0)| \le C(n,k)r^{-n-k}||u||_{L^1(B_r(x_0))} \quad \text{mit } C(n,k) := \frac{(2^{n+1}nk)^k}{\omega_n}$$

**Satz** (Liouville). Sei  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$  harmonisch.

- Ist u beschränkt, so ist u konstant.
- Gilt  $\limsup_{|x| \to \infty} \frac{|u(x)|}{|x|^{k+1}} = 0$ , so ist u ein Polynom, dessen Grad  $\leq k$  ist.

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Eine Funktion  $f: \Omega \to \mathbb{R}$  heißt **analytisch** in  $x \in \Omega$ , falls f sich lokal durch ihre Taylorreihe darstellen lässt, also ein  $r \in ]0$ , dist $(x, \partial\Omega)[$  existiert mit

$$f(y) = \sum_{\alpha \in \mathbb{N}^n} \frac{1}{\alpha!} D^{\alpha} f(x) (y - x)^{\alpha}$$
 für alle  $y \in B_r(x)$ .

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Wenn u harmonisch ist, dann auch analytisch.

**Problem.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, (beschränkt), regulär und  $f: \Omega \to \mathbb{R}$  und  $g: \partial \Omega \to \mathbb{R}$  stetig. Gesucht ist  $u: \overline{\Omega} \to \mathbb{R}$  mit

$$(2.1) \left\{ \begin{array}{ll} -\Delta u &= f & \text{in } \Omega \subset \mathbb{R}^n \\ u &= g & \text{auf } \partial \Omega \end{array} \right.$$

Satz (Greensche Darstellungsformel). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand und  $h \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^1(\overline{\Omega})$  mit  $\Delta h \in L^1(\Omega)$ . Es gilt für  $x \in \Omega$ :

$$h(x) = -\int_{\Omega} \Phi(x - y) \Delta h(y) \, dy + \int_{\partial \Omega} \Phi(x - y) \cdot Dh(y) \cdot \nu \, dS(y)$$
$$-\int_{\Omega} h(y) D_y \Phi(x - y) \cdot \nu \, dS(y)$$

Bemerkung. Für Randpunkte  $x \in \partial \Omega$  gilt:

$$\begin{split} \frac{1}{2}h(x) &= -\int\limits_{\Omega} \Phi(x-y)\Delta h(y) \,\mathrm{d}y + \int\limits_{\partial\Omega} \Phi(x-y) \cdot Dh(y) \cdot \nu \,\mathrm{d}S(y) \\ &- \int\limits_{\partial\Omega} h(y) D_y \Phi(x-y) \cdot \nu \,\mathrm{d}S(y) \end{split}$$

Korollar (Darstellungsformel für Lsgn in  $\mathbb{R}^n$ ). Sei  $f \in \mathcal{C}_0^2(\mathbb{R}^n)$ , setze

$$u: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, \qquad x \mapsto (\Phi * f)(x) := \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(x - y) f(y) \, dy.$$

Dann gilt:  $u \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^n)$  und  $-\Delta u = f$  in  $\mathbb{R}^n$ .

Bemerkung. • Für n = 2 ist die Lösung potentiell unbeschränkt.

• Für  $n \geq 3$  ist diese Lsg beschränkt und erfüllt  $\lim_{|x| \to \infty} u(x) = 0$ .

**Proposition.** Jede andere beschränkte Lösung von  $-\Delta u = f$  auf  $\mathbb{R}^n$  unterscheidet sich nur durch eine additive Konstante.

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Eine **Greensche Funktion** für  $\Omega$  ist eine Funktion  $G: \{(x,y) \in \Omega \times \Omega \mid x \neq y\} \to \mathbb{R}$ , falls für alle  $x \in \Omega$  gilt:

- Die Korrektorfunktion  $y \mapsto G(x, y) \Phi(x y)$  ist von der Klasse  $C^2(\Omega) \cap C^1(\overline{\Omega})$  und ist harmonisch in  $\Omega$ .
- Die Funktion G(x,-) hat Nullrandwerte auf  $\partial\Omega$ , d. h. es gilt  $\lim_{y\to y_0} G(x,y) = 0$  für alle  $y_0 \in \partial\Omega \cup \{\infty\}$ .

Bemerkung. Die Funktion G(x,-) ist in  $C^2(\Omega \setminus \{x\}) \cap C(\overline{\Omega} \setminus \{x\})$  und hat die gleiche Singularität wie  $y \mapsto \Phi(x-y)$ .

Satz. Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt, mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ . Ist  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^1(\overline{\Omega})$  eine Lösung von (2.1) und ist G die Greensche Funktion für  $\Omega$  (falls existent), dann gilt für alle  $x \in \Omega$ :

$$u(x) = \int_{\Omega} G(x, y) f(y) dy - \int_{\partial \Omega} g(y) \cdot D_y G(x, y) \cdot \nu dS(y).$$

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, G die Greensche Funktion für  $\Omega$  und  $B_r(x) \in \Omega$ . Für  $f \in C^2(\Omega) \cap C^1(\overline{\Omega})$  gilt dann:

$$\lim_{\epsilon \to 0} \int_{\partial B_{\epsilon}(x)} (G(x,y)Df(y) - f(y)D_yG(x,y)) \cdot \nu(y) \, d\mathcal{H}^{n-1}(y) = f(x).$$

**Satz.** Ist G die Greensche Funktion zu  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ , so gilt G(x,y) = G(y,x) für alle  $x,y \in \Omega$  mit  $x \neq y$ .

**Korollar.** Sei G die Greensche Funktion zu  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt mit  $C^1$ -Rand  $\partial\Omega$ , so ist die Funktion  $x \mapsto G(x,y)$  harmonisch auf  $\Omega \setminus \{y\}$ .

**Def.** Sei  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n$  eine Kugel,  $x \in \mathbb{R}^n \setminus \partial B_r(a)$ . Dann heißt

$$x^* \coloneqq a + r^2 \frac{x - a}{\|x - a\|^2} \in \mathbb{R}^n \setminus \partial B_r(a)$$
 Spiegelungspunkt von  $x$ .

Bemerkung. Es gilt: •  $||x - a|| \cdot ||x^* - a|| = r^2$  •  $(x^*)^* = x$ 

•  $\forall y \in \partial B_r(a) : ||x^* - y||^2 = r^2 ||x - a||^{-2} ||y - x||^2$ .

**Notation.** Für  $B_r(a) \subset \mathbb{R}$  sei  $g: B_r(a) \times B_r(a) \to \mathbb{R}$  definiert durch

$$g(x,y) := \begin{cases} -\Phi\left(\frac{|x-a|}{r}(y-x^*)\right) & \text{für } x \in B_r(a) \setminus \{a\} \\ -\Phi(re_1) & \text{für } x = a. \end{cases}$$

**Proposition.** Für die Funktion g gilt:

- $q(x,y) \Phi(x-y) = 0$  für alle  $y \in \partial B_r(a)$  und  $x \in B_r(a)$ .
- $y \mapsto g(x,y)$  ist glatt und harmonisch in  $B_r(a)$  für alle  $x \in B_r(a)$ .

**Korollar.** Die Greensche Funktion für  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n$  lautet

$$G_{B_r(a)}(x,y) := \Phi(x-y) + g(x,y)$$

$$= \begin{cases} \Phi(x-y) - \Phi\left(\frac{|x-a|}{r}(y-x^*)\right) & \text{für } x \in B_r(a) \setminus \{a\} \\ \Phi(a-y) - \Phi(re_1) & \text{für } x = a. \end{cases}$$

**Def.** Der Poisson-Kern für die Kugel  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n$  ist

$$K_{B_r(a)}(x,y) := \frac{1}{n\omega_n} \cdot \frac{r^2 - |x-a|^2}{r|x-y|^n}.$$

**Satz** (Poisson-Integral formel für Kugeln). Sei  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n$  und  $g: \partial B_r(a)$  stetig.

• Für  $u \in \mathcal{C}^2(B_r(a)) \cap \mathcal{C}(\overline{B_r(a)})$  harmonisch mit u=g auf  $\partial B_r(a)$  gilt

$$u(x) = \int\limits_{\partial B_r(a)} (K_{B_r(a)}(x,y)g(y) \,\mathrm{d}\mathcal{H}^{n-1}(y) \quad \text{für alle } x \in B_r(a). \quad (2.8)$$

• Umgekehrt definiert (2.8) die eindeutige harmonische Funktion  $u \in \mathcal{C}^2(B_r(a)) \cap \mathcal{C}^1(\overline{B_r(a)})$  mit u = g auf  $\partial B_r(a)$ .

Notation.  $\mathbb{R}^n_+ := \{(x_1, ..., x_n) \in \mathbb{R}^n \mid x_n > 0\}$  heißt Halbraum.

**Def.** Für  $x = (x_1, ..., x_n) \in \mathbb{R}^n$  heißt  $\overline{x} := (x_1, ..., x_{n-1}, -x_n)$ **Spiegelpunkt** von x bzgl.  $\partial \mathbb{R}_+^n$ .

**Satz.** Die Greensche Funktion für  $\mathbb{R}^n_+$  lautet

$$G_{\mathbb{R}^n_+}(x,y) := \Phi(x-y) - \Phi(x^*-y) \quad \text{für } x,y \in \mathbb{R}^n_+ \text{ mit } x \neq y.$$

**Def.** Der Poisson-Kern für den Halbraum  $\mathbb{R}^n$  ist definiert als

$$K_{\mathbb{R}^n_+}(x,y) \coloneqq \frac{1}{n\omega_n} \cdot \frac{2x_n}{|x-y|^n} \quad \text{für } x \in \mathbb{R}^n_+ \text{ und } y \in \partial \mathbb{R}^n_+.$$

Satz (Poisson-Integralformel für den Halbraum). Sei  $g \in \mathcal{C}(\mathbb{R}^{n-1}) \cap L^{\infty}(\mathbb{R}^{n-1})$ . Dann definiert

$$u(x) \coloneqq \int\limits_{\partial \mathbb{R}^n} K_{\mathbb{R}^n_+}(x,y) g(y) \, \mathrm{d}\mathcal{H}^{n-1}(y) \quad \text{für } x \in \mathbb{R}^n_+$$

eine beschränkte, harmonische Funktion  $u \in \mathcal{C}(\mathbb{R}^n_+) \cap \mathcal{C}^1(\overline{\mathbb{R}^n_+})$  mit u = g auf  $\partial \mathbb{R}^n_+$ .

**Notation.** Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  schreibe

- $\Omega^+ := \{(x_1, ..., x_n) \in \Omega \mid x_n > 0\} = \Omega \cap \mathbb{R}^n_+$
- $\Omega^0 := \{(x_1, ..., x_n) \in \Omega \mid x_n = 0\} = \Omega \cap \partial \mathbb{R}^n_+$
- $\Omega^- := \{(x_1, ..., x_n) \in \Omega \mid x_n < 0\} = \Omega \setminus \overline{\mathbb{R}^n_+}$

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und symmetrisch bzgl.  $\partial \mathbb{R}^n_+$ , d. h. für alle  $x \in \mathbb{R}^n$  gilt  $x \in \Omega \iff \overline{x} \in \Omega$ .

• Ungerades Spiegelungsprinzip: Ist  $u \in C^2(\Omega^+) \cap C(\Omega^+ \cup \Omega^0)$  harmonisch auf  $\Omega^+$  mit u = 0 auf  $\Omega^0$ , so ist die ungerade Fortsetzung

$$\overline{u}(x) := \begin{cases} u(x) & \text{für } x \in \Omega^+ \cup \Omega^0, \\ -u(\overline{x}) = -u(x_1, ..., -x_n) & \text{für } x \in \Omega^- \end{cases}$$

harmonisch auf  $\Omega$ .

• Gerades Spiegelungsprinzip: Ist  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega^+) \cap \mathcal{C}^1(\Omega^+ \cup \Omega^0)$  mit  $D_n u = 0$  auf  $\Omega^0$ , so ist die gerade Fortsetzung

$$\overline{u}(x) \coloneqq \begin{cases} u(x) & \text{für } x \in \Omega^+ \cup \Omega^0, \\ u(\overline{x}) = u(x_1, ..., x_{n-1}, -x_n) & \text{für } x \in \Omega^- \end{cases}$$

harmonisch auf  $\Omega$ .

Bemerkung. Aus dem Spiegelungsprinzip und dem Satz von Liouville folgt die Eindeutigkeit beschränkter harmonischer Funktionen auf dem Halbraum mit vorgegebenen Randwerten.

**Problem** (Dirichlet-RWP). Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  und  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$  ist  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  gesucht mit

$$(2.9) \left\{ \begin{array}{rcl} \Delta u & = & 0 & \text{in } \Omega, \\ u & = & q & \text{in } \partial \Omega. \end{array} \right.$$

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Eine Funktion  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  heißt  $\mathcal{C}^0$ -sub-harmonisch, falls die MW-Ungleichung auf Sphären erfüllt ist, d.h.

$$u(x_0) \leq \int_{\partial B_r(x_0)} d\mathcal{H}^{n-1}$$
 für alle  $x_0 \in \Omega$  und  $r \in ]0, \mathrm{dist}(x_0, \partial \Omega)[$ .

Die Funktion heißt  $C^0$ -superharmonisch, falls -u  $C^0$ -subharmonisch ist und  $C^0$ -harmonisch, falls u sowohl subharmonisch als auch harmonisch ist.

Notation.  $H^-(\Omega) := \{ u \in \mathcal{C}(\Omega) \mid u \text{ ist subharmonisch auf } \Omega \}$   $H^+(\Omega) := \{ u \in \mathcal{C}(\Omega) \mid u \text{ ist superharmonisch auf } \Omega \}$   $H^0(\Omega) := \{ u \in \mathcal{C}(\Omega) \mid u \text{ ist harmonisch auf } \Omega \}$ 

Bemerkung.  $C^0$ -harmonische Funktionen sind glatt und harmonisch.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Für  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  sind äquivalent:

- u ist  $C^0$ -subharmonisch auf  $\Omega$ .
- u erfüllt die MW-Ungleichung auf Kugeln, d. h. für alle  $x_0 \in \Omega$  gilt

$$u(x_0) \leq \int\limits_{B_r(x_0)} u(x) \, \mathrm{d}x \quad \text{für alle } r \in \ ]0, \mathrm{dist}(x_0, \partial \Omega)[.$$

• u erfüllt die MW-Ungleichung auf kleinen Kugeln, d.h. für alle  $x_0 \in \Omega$  gibt es ein  $R(x_0) \in [0, \operatorname{dist}(x_0, \partial \Omega)]$  mit

$$u(x_0) \leq \int_{B_r(x_0)} u(x) dx$$
 für alle  $r \in ]0, R(x_0)[$ .

• Für alle Kugeln  $B_r(x_0) \in \Omega$  gilt das Vergleichsprinzip mit harmonischen Funktionen, d. h. für jede harmonische Funktion  $h \in \mathcal{C}(\overline{B_r(x_0)})$  gilt: u < h auf  $\partial B_r(x_0) \implies u < h$  in  $B_r(x_0)$ .

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $B_r(x_0) \subseteq \Omega$ . Der **Perron-Projektor**  $P_{x_0,r}: \mathcal{C}(\Omega) \to \mathcal{C}(\Omega)$  ist definiert durch

$$(P_{x_0,r}u)(x) \coloneqq \begin{cases} u(x) & \text{für } x \in \Omega \setminus B_r(x_0), \\ \int\limits_{\partial B_r(x_0)} K_{B_r(x_0)}(x,y)u(y) \, \mathrm{d}\mathcal{H}^{n-1}(y) & \text{für } x \in B_r(x_0). \end{cases}$$

Bemerkung. Die Funktion  $P_{x_0,r}(u)$  wird harmonische Fortsetzung von u auf  $B_r(x_0)$  genannt.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Dann gilt:

- Sind  $v \in H^-(\Omega)$  und  $w \in H^+(\Omega)$ , so gilt  $v w \in H^-(\Omega)$ .
- Sind  $v_1, v_2 \in H^-(\Omega)$ ,  $w_1, w_2 \in H^+(\Omega)$  und  $\lambda_1, \lambda_2 \ge 0$ , so ist  $\{\max(v_1, v_2), \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2\} \subset H^-(\Omega),$  $\{\min(w_1, w_2), \lambda_1 w_1 + \lambda_2 w_2\} \subset H^+(\Omega).$
- Sind  $v \in H^-(\Omega)$ ,  $w \in H^+(\Omega)$  und  $B_r(x_0) \in \Omega$ , so gelten  $P_{x_0,r}v \ge v \text{ in } \Omega \quad \text{und} \quad P_{x_0,r}v \in H^-(\Omega),$   $P_{x_0,r}w \le w \text{ in } \Omega \quad \text{und} \quad P_{x_0,r}w \in H^+(\Omega).$

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $g \in \mathcal{C}(\partial \Omega)$ . Dann heißt  $u \in \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  **Sublösung** des Dirichletproblems (2.9), falls  $u \leq g$  auf  $\partial \Omega$  gilt und **Superlösung** von (2.9), falls  $u \geq g$  auf  $\partial \Omega$  gilt.

Notation. 
$$\begin{split} H_g^-(\Omega) &:= \{u \in \mathcal{C}(\overline{\Omega}) \cap H^-(\Omega) \,|\, u \leq g \text{ auf } \partial \Omega\}, \\ H_g^+(\Omega) &:= \{u \in \mathcal{C}(\overline{\Omega}) \cap H^+(\Omega) \,|\, u \geq g \text{ auf } \partial \Omega\}, \\ u^-(x) &:= \sup \{v(x) \,|\, v \in H_g^-(\Omega)\}, \\ u^+(x) &:= \sup \{v(x) \,|\, v \in H_g^+(\Omega)\}. \end{split}$$

Methode (Perron). Zeige zunächst, das  $u^-$  und  $u^+$  harmonisch sind. Zeige dann unter gewissen Regularitätsvoraussetzungen an  $\Omega$ , dass  $u^- = u^+$  gilt und die vorgegebenen Randwerte annimmt.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt,  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ . Dann sind  $u^-$  und  $u^+$  wohldefiniert und es gilt

$$\inf_{\partial\Omega}g \le u^- \le u^+ \le \sup_{\partial\Omega}g.$$

Bemerkung. Falls eine Lösung u des Dirichlet-Problems existiert, so gilt  $u = u^- = u^+$ .

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $g \in \mathcal{C}(\partial \Omega)$ . Dann sind  $u^-$  und  $u^+$  harmonisch in  $\Omega$ .

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt,  $x_0 \in \partial \Omega$ . Eine Funktion  $b : \overline{\Omega} \to \mathbb{R}_0^+$  heißt (obere) **Barriere** zu  $\Omega$  in  $x_0$ , falls

- $b \in \mathcal{C}(\overline{\Omega}) \cap H^+(\Omega)$
- $b(x_0) = 0$  und b(x) > 0 für alle  $x \in \overline{\Omega} \setminus \{x_0\}$

Falls eine solche Barriere existiert, so heißt  $x_0$  regulärer Randpunkt.

Bemerkung. Eine Funktion  $b: \overline{\Omega} \to \mathbb{R}_0^-$  heißt untere Barriere, falls  $(-b): \overline{\Omega} \to \mathbb{R}_0^+$  eine obere Barriere ist.

**Def.** Eine lokale Barriere zu  $\Omega$  in  $x_0 \in \partial \Omega$  ist eine Barriere  $\tilde{b}: B_r(x_0) \cap \Omega \to \mathbb{R}_0^+$  zu  $B_r(x_0) \cap \Omega$  in  $x_0$ .

Bemerkung. Aus jeder lokalen Barriere lässt sich eine globale Barriere konstruieren.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt. Falls das Dirichlet-Problem (2.9) für jede Funktion  $g \in \mathcal{C}(\partial \Omega)$  eine Lösung  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  besitzt, so sind alle Randpunkte  $x_0 \in \partial \Omega$  regulär.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt,  $x_0 \in \partial \Omega$ . Ist  $x_0$  regulär, dann gilt für jede stetige Funktion  $q \in \mathcal{C}(\partial \Omega)$ :

$$\lim_{\Omega \ni x \to x_0} u^-(x) = g(x_0) = \lim_{\Omega \ni x \to x_0} u^+(x).$$

 $\mathbf{Satz}$  (Perron). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt. Dann sind äquivalent:

- Der Rand  $\partial\Omega$  ist regulär.
- Das Dirichlet-Problem (2.9) besitzt eine eindeutige Lösung  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  für alle  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ .

**Def.** Eine offene Menge  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  erfüllt die **äußere Kugelbedingung** in  $x_0 \in \partial \Omega$  an  $\Omega$ , falls ein Ball  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n \setminus \Omega$  mit  $\overline{\Omega} \cap \overline{B_r(a)} = \{x_0\}$  existiert.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Erfüllt  $\Omega$  die äußere Kugelbedingung in  $x_0 \in \partial \Omega$  an  $\Omega$ , dann ist  $x_0$  ein regulärer Randpunkt.

Bemerkung.Beschränkte Gebiete mit  $\mathbb{C}^2\text{-Rand}$  und strikt konvexe Gebiete erfüllen die äußere Kugelbedingung.