

# Zusammenfassung Partielle DGLn

© Tim Baumann, <http://timbaumann.info/uni-spicker>

## 1. Einleitung

**Def.** Eine **partielle Differentialgleichung** (PDGL) hat die Form

$$E(x, u(x), Du(x), \dots, D^k u(x)) = 0 \quad \text{in } \Omega \subset \mathbb{R}^n \text{ offen}, \quad (*)$$

wobei  $E : \Omega \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \times \dots \times \mathbb{R}^{n^k} \rightarrow \mathbb{R}$  gegeben und  $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  gesucht ist. Die höchste Ableitungsordnung von  $u$ , die in  $E$  vorkommt, heißt **Ordnung** der PDGL.

**Def.** Eine PDGL von der Ordnung  $k$  heißt

- **linear**, falls sie folgende Form besitzt:

$$\sum_{|\alpha| \leq k} a_\alpha(x) D^\alpha u(x) - f(x) = 0$$

- **semilinear**, falls sie linear in der höchsten Ableitungsordnung ist, man sie also schreiben kann als

$$\sum_{|\alpha| = k} a_\alpha(x) D^\alpha u(x) + E_{k-1}(x, u(x), Du(x), \dots, D^{k-1} u(x)) = 0.$$

- **quasilinear**, falls sie sich schreiben lässt als

$$\sum_{|\alpha| = k} a_\alpha(x, u(x), Du(x), \dots, D^{k-1} u(x)) D^\alpha u(x) + E_{k-1}(x, u(x), Du(x), \dots, D^{k-1} u(x)) = 0.$$

- sonst **voll nichtlinear**.

**Bemerkung.**  $\{\text{lineare PDGLn}\} \subsetneq \{\text{semilineare PDGLn}\} \subsetneq \{\text{quasilineare PDGLn}\} \subsetneq \{\text{PDGLn}\}$

**Def** (Typeinteilung für lineare PDGLn 2. Ordnung). Seien  $a_{ij}, b_i, c, f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  ( $i, j \in \{1, \dots, n\}$ ) vorgegebene Fktn. auf  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen.

- Die lineare PDGL

$$\sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{ij}(x) D_i D_j u(x) + \sum_{1 \leq j \leq n} b_j(x) D_j u(x) + c(x) u(x) + f(x) = 0$$

heißt **elliptisch**, falls die  $(n \times n)$ -Matrix  $(a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$  für alle  $x \in \Omega$  positiv definit ist.

- Die lineare PDGL

$$D_1 D_1 u(x) - \sum_{2 \leq i, j \leq n} a_{ij}(x) D_i D_j u(x) + \sum_{1 \leq i \leq n} b_i(x) D_i u(x) + c(x) u(x) + f(x) = 0$$

heißt **hyperbolisch**, falls die  $(n-1) \times (n-1)$ -Matrix  $(a_{ij})_{2 \leq i, j \leq n}$  für alle  $x \in \Omega$  positiv definit ist.

- Die lineare PDGL

$$D_1 u(x) - \sum_{2 \leq i, j \leq n} a_{ij}(x) D_i D_j u(x) + \sum_{2 \leq i \leq n} b_i(x) D_i u(x) + c(x) u(x) + f(x) = 0$$

heißt **parabolisch**, falls die  $(n-1) \times (n-1)$ -Matrix  $(a_{ij})_{2 \leq i, j \leq n}$  für alle  $x \in \Omega$  positiv definit ist.

**Def.** Eine Funktion  $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  heißt **klassische Lösung**, falls  $u \in \mathcal{C}^k(\Omega)$  und die Differentialgleichung  $(*)$  überall in  $\Omega$  erfüllt ist.

## Grundlagen

**Notation.** Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  schreibe

$$V \in \Omega \quad \text{für} \quad V \subset \mathbb{R}^n \text{ mit } \bar{V} \text{ kompakt und } \bar{V} \subset \Omega^\circ.$$

**Notation.** Seien  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  und  $F = (F_1, \dots, F_n)^T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  Funktionen. Dann heißt

- $\operatorname{div} F := \sum_{i=1}^n D_i F_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  **Divergenz** von  $F$ ,
- $\operatorname{grad} f := \nabla f := (\partial_1 f, \dots, \partial_n f)^T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  **Gradient** von  $f$ ,
- $\Delta$  mit  $\Delta f = \operatorname{div}(\operatorname{grad} f) = \sum_{i=1}^n D_i D_i f$  **Laplace-Operator**.

**Satz** (Transformationssatz). Sei  $T : \Omega \rightarrow T(\Omega)$  für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  ein  $\mathcal{C}^1$ -Diffeo, dann gilt für  $f : T(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$

$$f \in L^1(T(\Omega)) \iff (f \circ T) \circ |\det(DT)| \in L^1(\Omega) \quad \text{mit}$$

$$\int_{T(\Omega)} f \, dx = \int_{\Omega} (f \circ T) \cdot |\det(DT)| \, dx.$$

**Bsp** (Polarkoordinaten). Sei  $f \in L^1(B_r(K))$ . Dann ist  $f$  auf fast jeder Sphäre  $\partial B_\rho(K)$  für  $\rho \in [0, r]$  integrierbar und es gilt

$$\int_{B_r(x)} f(x) \, dx = \int_0^r \int_{\partial B_\rho(x_0)} f \, dS \, d\rho$$

**Satz** (Gauß). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ . Ist  $F \in \mathcal{C}^0(\bar{\Omega}, \mathbb{R}^n) \cap \mathcal{C}^1(\Omega, \mathbb{R}^n)$  mit  $\operatorname{div} F \in L^1(\Omega)$ , so gilt

$$\int_{\Omega} \operatorname{div} F \, dx = \int_{\partial\Omega} (F \circ \nu) \, dS,$$

wobei  $\nu$  der äußere Einheitsnormalenvektor ist.

**Korollar.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ . Sind  $f, g \in \mathcal{C}^1(\bar{\Omega})$ , dann gilt die partielle Integrationsregel

$$\int_{\Omega} D_i f g \, dx = - \int_{\Omega} f D_i g \, dx + \int_{\partial\Omega} f g \nu^i \, d\mathcal{H}^{n-1}$$

Sind  $f, g \in \mathcal{C}^2(\bar{\Omega})$ , dann gelten die Greenschen Formeln

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} Df \cdot Dg \, dx &= - \int_{\Omega} f \Delta g \, dx + \int_{\Omega} f D_\nu g \, d\mathcal{H}^{n-1} \\ \int_{\Omega} (f \Delta g - g \Delta f) \, dx &= \int_{\partial\Omega} (f D_\nu g - g D_\nu f) \, d\mathcal{H}^{n-1} \end{aligned}$$

**Proposition** (Diff. parameterabh. Integrale). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  messbar mit  $|\Omega| < \infty$ ,  $I = (a, b) \subset \mathbb{R}$  und  $f : \Omega \times I \rightarrow \mathbb{R}$ . Angenommen,

- $f(x, -) \in \mathcal{C}^1(I)$  für fast alle  $x \in \Omega$ ,
- $f(-, t) \in L^1(\Omega) \frac{\partial f}{\partial t}(-, t) \in L^1(\Omega)$  für alle  $t \in I$  und
- für alle  $t \in I$  gibt es  $\epsilon > 0$  sodass  $(t - \epsilon, t + \epsilon) \subset I$  und

$$\sup_{s \in (t - \epsilon, t + \epsilon)} \left| \frac{\partial f}{\partial t}(-, s) \right| \in L^1(\Omega).$$

Dann ist die Abbildung

$$g : I \rightarrow \mathbb{R}, \quad t \mapsto \int_{\Omega} f(x, t) \, dx$$

wohldefiniert und stetig differenzierbar mit

$$\frac{\partial g}{\partial t}(t) = \int_{\Omega} \frac{\partial f}{\partial t}(x, t) \, dx.$$

**Bemerkung.** Die Voraussetzungen sind erfüllt, wenn  $\Omega$  offen und beschränkt ist,  $f(x, -) \in \mathcal{C}^1(I)$  für alle  $x \in \Omega$  und  $f, \frac{\partial f}{\partial t} \in \mathcal{C}(\bar{\Omega} \times I)$ .

**Notation.** Bezeichne mit  $\mathcal{L}^n$  das Lebesgue-Maß auf dem  $\mathbb{R}^n$ . Für messbare Teilmengen  $A \subset \mathbb{R}^n$  schreibe  $|A| := \mathcal{L}^n(A)$ .

**Bsp.** Zwischen dem Volumen von Kugeln und Sphären im  $\mathbb{R}^n$  bestehen folgende Zusammenhänge:

$$|B_r(0)| = r^n \cdot |B_1(0)| \quad \text{und} \quad |B_r(0)| = \frac{r}{n} \cdot \int_{\partial B_r(0)} 1 \, dS$$

**Notation.**  $\omega_n := \mathcal{L}^n(B_1(0)) = \frac{\pi^{\frac{n}{2}}}{\Gamma(\frac{n}{2} + 1)}$

**Notation.** Sei  $f : \Omega/M \rightarrow \mathbb{R}$  integrierbar für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  messbar mit  $\mathcal{L}^k(\Omega) \in (0, \infty)$  bzw.  $M \subset \mathbb{R}^n$  eine  $k$ -dimensionale

Untermannigfaltigkeit mit  $\int_M 1 \, dS \in (0, \infty)$

$$\int_{\Omega} f(x) \, dx := \frac{1}{|\Omega|} \int_{\Omega} f(x) \, dx \quad \text{bzw.} \quad \int_M f(x) \, dx := \frac{1}{|M|} \int_M f(x) \, dx$$

heißt **Mittelwerte** von  $f$  auf  $\Omega$  bzw.  $M$ .

## Funktionenräume

**Def.** Eine Funktion  $f : S \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $S \subset \mathbb{R}^n$  heißt (lokal) **Hölder-stetig** in  $x_0 \in S$  zum Exponenten  $\alpha \in (0, 1]$  mit Hölderkonstante  $C_{x_0} \in \mathbb{R}_{\geq 0}$ , falls für alle  $x \in S$  (bzw.  $x \in K$  für ein  $K \Subset S$ ) gilt:

$$|f(x) - f(x_0)| \leq C_{x_0} |x - x_0|^\alpha$$

**Def.** Die **Hölder-Seminorm** von  $f : S \rightarrow \mathbb{R}$  ist

$$[f]_{\mathcal{C}^{0, \alpha}(S)} := \sup_{x, x_0 \in S} \frac{|f(x_0) - f(x)|}{|x - x_0|^\alpha}.$$

**Def** (**Hölder-Räume**). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $\alpha \in (0, 1]$ .

- $\mathcal{C}^{0, \alpha}(\Omega) := \{f \in \mathcal{C}(\Omega) \mid [f]_{\mathcal{C}^{0, \alpha}(K)} < \infty \text{ für alle komp. } K \Subset S\}$
- $\mathcal{C}^{0, \alpha}(\bar{\Omega}) := \{f \in \mathcal{C}(\bar{\Omega}) \mid [f]_{\mathcal{C}^{0, \alpha}(\bar{\Omega})} < \infty\}$ .
- $\mathcal{C}^{k, \alpha}(\Omega) := \{f \in \mathcal{C}^k(\Omega) \mid [D^\beta f]_{\mathcal{C}^{0, \alpha}(K)} < \infty \text{ für alle kompakten } K \Subset \Omega \text{ und Multiindizes } \beta \text{ mit } |\beta| = k\}$
- $\mathcal{C}^{k, \alpha}(\bar{\Omega}) := \{f \in \mathcal{C}^k(\bar{\Omega}) \mid \text{alle Ableitungen bis zur Ordnung } k \text{ von } f \text{ sind beschränkt und } [D^\beta f]_{\mathcal{C}^{0, \alpha}(\bar{\Omega})} < \infty \text{ für alle Multiindizes } \beta \text{ mit } |\beta| = k\}$

**Bemerkung.** Es gelten die Inklusionen  $\mathcal{C}(\Omega) \supsetneq \mathcal{C}^{0, \alpha}(\Omega) \supsetneq \mathcal{C}^1(\Omega)$ , aber i. A.  $\mathcal{C}^1(\bar{\Omega}) \not\subset \mathcal{C}^{0, 1}(\bar{\Omega})$ .

*Bemerkung.* Die Räume  $\mathcal{C}^k(\overline{\Omega})$  und  $\mathcal{C}^{k,\alpha}$  sind Banachräume bzgl.

$$\|f\|_{\mathcal{C}^k(\overline{\Omega})} := \sum_{0 \leq |\beta| \leq k} \sup_{\overline{\Omega}} |D^\beta f|,$$

$$\|f\|_{\mathcal{C}^{k,\alpha}(\overline{\Omega})} := \|f\|_{\mathcal{C}^k(\overline{\Omega})} + \sum_{|\beta|=k} [D^\beta f]_{\mathcal{C}^{0,\alpha}(\overline{\Omega})}.$$

**Def.** Sei  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  messbar und  $p \in [1, \infty]$ . Für  $f : A \rightarrow I$  messbar sei

$$\|f\|_{L^p(A)} := \begin{cases} \left( \int_A |f|^p dx \right)^{1/p} & \text{falls } p < \infty, \\ \text{ess sup}_A |f| & \text{falls } p = \infty. \end{cases}$$

Der **Lebesgue-Raum**  $L^p(A)$  ist der Raum aller Äquivalenzklassen von fast-überall übereinstimmenden Funktionen, für die  $\| \cdot \|_{L^p(A)}$  endlich ist. Der Raum  $L^p_{\text{loc}}(A)$  ist der Raum aller Funktionen  $A \rightarrow \mathbb{R}^n$ , die für alle offenen  $O \Subset A$  zu  $L^p(O)$  gehören.

*Bemerkung.*  $L^p(A)$  ist ein Banachraum mit der Norm  $\| \cdot \|_{L^p(A)}$ .

### Glättungen

**Def.** Ein **Glättungskern** auf  $\mathbb{R}^n$  ist eine nicht-negative, radialsymmetrische Funktion  $\eta \in C_0^\infty(B_1(0))$  mit  $\int_{\mathbb{R}^n} \eta dx = 1$ .

**Def.** Der **Standardglättungskern** ist die Funktion

$$\eta(x) := C \cdot \exp\left(-\frac{1}{|x|^2-1}\right) \cdot \mathbb{1}_{B_1(0)}(x)$$

mit Normierungskonstante  $C$ . Für  $\epsilon > 0$  ist der dazugehörige skalierte Glättungskern gegeben durch

$$\eta_\epsilon(x) := \epsilon^{-n} \eta(x/\epsilon).$$

Alle Glättungskern-Eigenschaften bleiben bei Skalierung erhalten.

**Notation.**  $\Omega_\epsilon := \{x \in \Omega \mid \text{dist}(x, \partial\Omega) > \epsilon\}$

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $\epsilon > 0$ . Für  $f \in L^1_{\text{loc}}$  heißt die Funktion

$$f_\epsilon : \Omega_\epsilon \rightarrow \mathbb{R}, \quad x \mapsto \eta_\epsilon * f(x) := \int_{B_\epsilon(x)} \eta_\epsilon(x-y) f(y) dy \quad \textcolor{blue}{\text{e-Glättung}} \text{ von } f$$

**Satz** (Eigenschaften von Glättungen). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $\epsilon > 0$  und  $f \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$ . Dann gilt

- Regularität:  $f_\epsilon \in C^\infty(\Omega_\epsilon)$  mit  $D^\alpha f_\epsilon = (D^\alpha \eta_\epsilon) * f$  für beliebige Multiindizes  $\alpha \in \mathbb{N}^n$ .
- Ist  $D_i f$  stetig auf  $\Omega$ , so gilt  $D_i(f_\epsilon) = (D_i f)_\epsilon$  auf  $\Omega_\epsilon$ .
- Falls  $f \in C^\alpha(\Omega)$  für ein  $\alpha \in (0, 1]$ , so gilt  $f_\epsilon \in C^\alpha(\Omega_\epsilon)$  mit derselben Hölderkonstante.
- Falls  $f \in L^p(\Omega)$  für  $p \in [0, \infty]$ , so gilt  $\|f_\epsilon\|_{L^p(\Omega_\epsilon)} \leq \|f\|_{L^p(\Omega)}$ .
- $f_\epsilon \xrightarrow{\epsilon \rightarrow 0} f$  fast-überall in  $\Omega$ .
- Falls  $f \in \mathcal{C}(\Omega)$ , so konvergiert  $f_\epsilon$  gleichmäßig gegen  $f$  für  $\epsilon \rightarrow 0$  auf kompakten Teilmengen von  $\Omega$ ,
- Falls  $f \in L^p_{\text{loc}}(\Omega)$  für  $p \in [1, \infty)$ , so gilt  $f_\epsilon \xrightarrow{\epsilon \rightarrow 0} f$  in  $L^p_{\text{loc}}(\Omega)$ .
- Abschätzung der Approximationsgüte: Ist  $Du \in L^p(\Omega)$ , so gilt

$$\|f - f_\epsilon\|_{L^p(\Omega_\epsilon)} \leq \epsilon \cdot \|Df\|_{L^p\Omega}.$$

### Hausdorff-Maß

**Def.** Sei  $A \subset \mathbb{R}^n$ ,  $k \in [0, \infty)$ ,  $\delta > 0$ . Das **approximierende Maß**  $\mathcal{H}^k_\delta$  von  $A$  ist definiert als

$$\mathcal{H}^k_\delta(A) := \inf \left\{ \sum_{i=1}^\infty \omega_k r_i^k \mid A \subset \bigcup_{i=1}^\infty \overline{B_{r_i}(x_i)}, r_i < \delta \right\}$$

*Bemerkung.*  $\mathcal{H}^k_\delta(A)$  ist monoton fallend in  $\delta$ .

**Def.** Das **k-dimensionale Hausdorff-Maß**  $\mathcal{H}^k$  von  $A$  ist

$$\mathcal{H}^k(A) := \lim_{\delta \rightarrow 0} \mathcal{H}^k_\delta(A).$$

**Proposition.** • Für  $\delta > 0$  ist  $\mathcal{H}^k_\delta$  ein Maß auf  $\mathbb{R}^n$ .

- $\mathcal{H}^k$  ist ein Maß auf  $\mathbb{R}^n$
- Bewegungsinvarianz:  $\mathcal{H}^k(x + T(A)) = \mathcal{H}^k(A)$  für  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $T \in O(n)$ .
- Ist  $f : A \rightarrow \mathbb{R}^m$  Lipschitz-stetig mit Konstante  $L_f$ , so gilt

$$\mathcal{H}^k(f(A)) \leq L_f^k \mathcal{H}^k(A).$$

- Skalierungsverhalten:  $\mathcal{H}^k(\lambda A) = \lambda^k \mathcal{H}^k(A)$
- Spezialfälle:  $\mathcal{H}^0$  ist ein Zählmaß,  $\mathcal{H}^n = \mathcal{L}^n$  und  $\mathcal{H}^k \equiv 0$ .

**Lemma.** Sei  $A \subset \mathbb{R}^n$  und  $0 \leq k < k' < \infty$ .

- Ist  $\mathcal{H}^k(A) < \infty$ , so gilt  $\mathcal{H}^{k'}(A) = 0$ .
- Ist  $\mathcal{H}^{k'}(A) > 0$ , so gilt  $\mathcal{H}^k(A) = \infty$ .

**Def.** Die **Hausdorff-Dimension** von  $A \subset \mathbb{R}^n$  ist

$$\dim_H(A) := \inf \{k \in \mathbb{R}_{\geq 0} \mid \mathcal{H}^k(A) = 0\}$$

$$= \sup \{k \in \mathbb{R}_{\geq 0} \mid \mathcal{H}^k(A) = \infty\}.$$

**Proposition.** Für die Cantor-Menge  $C \subset \mathbb{R}$  gilt  $\dim_H(C) = \frac{\log 2}{\log 3}$ .

## 2. Laplace- und Poisson-Gleichung

**Def.** Die **Laplace-** bzw. **Poisson-Gleichung** ist die Gleichung

$$\Delta u = 0 \quad \text{bzw.} \quad \Delta u = f \quad \text{auf } \Omega \subset \mathbb{R}^n.$$

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Man nennt  $u$

- **harmonisch**, falls  $\Delta u = 0$  in  $\Omega$  gilt.
- **subharmonisch**, falls  $\Delta u \geq 0$  in  $\Omega$  gilt.
- **superharmonisch**, falls  $\Delta u \leq 0$  in  $\Omega$  gilt.

**Bspe.** • Affine Funktionen sind harmonisch.

- Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Definiere  $u(x) := x \cdot Ax$ . Dann gilt  $\Delta u = \text{spur} A$ , also  $\Delta u = 0 \iff \text{spur} A = 0$ .
- Real- und Imaginärteil von holomorphen Fktn. sind harmonisch.

**Def.** Die Funktion  $\Phi : \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$ , definiert durch

$$\Phi(x) := \begin{cases} -(2\pi)^{-1} \log|x|, & \text{wenn } n = 2 \\ (n(n-2)\omega_n)^{-1} |x|^{2-n}, & \text{wenn } n \geq 3 \end{cases}$$

heißt **Fundamentallösung** der Laplacegleichung.

*Bemerkung.* •  $\Phi$  ist radialsymmetrisch, d. h. für alle  $x_1, x_2 \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$  mit  $\|x_1\| = \|x_2\|$  gilt  $\Phi(x_1) = \Phi(x_2)$ .  
•  $\Phi, |D\Phi| \in L^1(B_R(0))$  für alle  $R > 0$  aber  $|D^2\Phi| \notin L^1(B_1(0))$ .  
• Die Konstanten wurden so gewählt, dass gilt:

$$-\int_{\partial B_r(0)} D\Phi \cdot \nu d\mathcal{H}^{n-1} = 1 \quad \text{für alle } r > 0.$$

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $B_R(x_0) \subset \Omega$ ,  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Für

$$\phi : (0, R) \rightarrow \mathbb{R}, \quad r \mapsto \int_{\partial B_r(x_0)} u d\mathcal{H}^{n-1} \quad \text{gilt dann}$$

- $\lim_{r \rightarrow 0} \phi(r) = u(x_0)$
- $\phi'(r) = \frac{r}{n} \int_{\partial B_r(x_0)} \Delta u(x) dx$

**Korollar** (Mittelwertseigenschaft). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $B_r(x_0) \Subset \Omega$  und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Dann gilt:

$$0 = \Delta u \implies u(x_0) = \int_{\partial B_r(x_0)} u d\mathcal{H}^{n-1} \quad \text{und} \quad u(x_0) = \int_{B_r(x_0)} u d\mathcal{H}^{n-1}$$

In diesen Gleichungen darf man  $=$  durch  $\leq, <, \geq$  oder  $>$  ersetzen.

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Dann sind äquivalent:

- $u$  ist harmonisch, d. h. es gilt  $\Delta u = 0$  in  $\Omega$ .
- $u$  erfüllt die sphärische Mittelwertseigenschaft, d. h. es gilt

$$u(x_0) = \int_{\partial B_r(x_0)} u d\mathcal{H}^{n-1} \quad \text{für alle Kugeln } B_r(x_0) \Subset \Omega.$$

- $u$  erfüllt die Mittelwertseigenschaft auf Kugeln, d. h. es gilt

$$u(x_0) = \int_{B_r(x_0)} u d\mathcal{H}^{n-1} \quad \text{für alle Kugeln } B_r(x_0) \Subset \Omega.$$

*Bemerkung.* Die Äquivalenz gilt auch unter den schwächeren Voraussetzungen  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  oder  $u \in L^1(\Omega)$ .

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^0(\overline{\Omega})$  subharmonisch in  $\Omega$ , d. h.  $\Delta u \geq 0$  in  $\Omega$ . Dann gilt

- Das **schwache Maximumsprinzip**:  $\max_\Omega u = \max_{\partial\Omega} u$
- Das **starke Maximumsprinzip**: Ist  $\Omega$  zusammenhängend und existiert  $x_0 \in \Omega$  mit  $u(x_0) = \max_\Omega u$ , so ist  $u$  konstant.

*Bemerkung.* Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen, zusammenhängend und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  harmonisch. Dann gilt

$$\min_{\partial\Omega} u < \max_\Omega u \implies \min_{\partial\Omega} u < u < \max_\Omega u \text{ auf } \Omega.$$

**Korollar** (Eindeutigkeit). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $u, v \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$ . Dann ist  $u = v$ , falls gilt:

$$\begin{cases} \Delta u = \Delta v & \text{in } \Omega \\ u = v & \text{auf } \partial\Omega \end{cases}$$

**Bemerkung** (Stetige Abhängigkeit von Randwerten). Gilt lediglich  $\Delta u = \Delta v$  in  $\Omega$ , aber nicht  $u = v$  auf  $\partial\Omega$ , so gilt immerhin

$$\max_{\Omega} |u - v| = \max_{\partial\Omega} |u - v|.$$

**Satz** (Harnack-Ungleichung). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $V \Subset \Omega$  offen, zusammenhängend. Dann gibt es eine Konstante  $c = c(\Omega, V)$ , sodass

$$\sup_V u \leq c \cdot \inf_V u \quad \text{für alle harmonischen Fktn. } u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}.$$

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und erfülle  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  die Mittelwert-Eigenschaft auf Sphären, d. h.

$$u(x_0) = \oint_{\partial B_r(x_0)} u \, d\mathcal{H}^{n-1} \quad \text{für alle Kugeln } B_r(x_0) \Subset \Omega.$$

Dann gilt  $u(x) = u_\epsilon(x)$  für alle  $x \in \Omega$  und  $\epsilon < \text{dist}(x, \partial\Omega)$ . Insbesondere ist  $u \in \mathcal{C}^\infty(\Omega)$  und harmonisch.

**Korollar.** Obiger Satz gilt auch, wenn  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  die Mittelwert-Eigenschaft auf Kugeln erfüllt, d. h.

$$u(x_0) = \oint_{B_r(x_0)} u \, d\mathcal{H}^{n-1} \quad \text{für alle Kugeln } B_r(x_0) \Subset \Omega.$$

**Def.** Eine Folge von Funktionen  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$  auf einem topologischen Raum  $X$  **konvergiert lokal gleichmäßig** gegen  $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ , falls es zu jedem Punkt  $x \in X$  eine Umgebung  $U_x$  von  $x$  gibt, sodass  $f_n$  auf  $U_x$  gleichmäßig gegen  $f$  konvergiert.

**Korollar** (Konvergenzsatz von Weierstraß). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, zusammenhängend und  $(u_k)_{k \in \mathbb{N}}$  eine Folge harmonischer Funktionen auf  $\Omega$ , die lokal gleichmäßig gegen eine Funktion  $u$  konvergiert. Dann ist  $u$  harmonisch auf  $\Omega$ .

**Korollar** (Harnackscher Konvergenzsatz). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $(u_k)_{k \in \mathbb{N}}$  eine monoton wachsende Folge harmonischer Funktionen auf  $\Omega$ . Gibt es ein  $x_0 \in \Omega$ , sodass  $(u_k(x_0))_{k \in \mathbb{N}}$  beschränkt (und damit konvergent) ist, so konvergiert  $(u_k)$  lokal gleichmäßig gegen eine harmonische Funktion auf  $\Omega$ .

**Satz** (von Hermann Weyl). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $u \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$  mit

$$\int_{\Omega} u \cdot \Delta \phi \, dx = 0 \quad \text{für alle } \phi \in \mathcal{C}_0^\infty(\Omega).$$

Dann gibt es eine harmonische Funktion  $\tilde{u} : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $u(x) = \tilde{u}(x)$  für fast alle  $x \in \Omega$ .

**Satz** (Innere Abschätzung für Ableitungen harmonischer Fktn). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$  harmonisch. Dann gilt für jeden Multiindex  $\alpha$  mit  $|\alpha| = k \in \mathbb{N}_0$  und jede Kugel  $B_r(x_0) \Subset \Omega$ :

$$|D^\alpha u(x_0)| \leq C(n, k) r^{-n-k} \|u\|_{L^1(B_r(x_0))} \quad \text{mit } C(n, k) := \frac{(2^{n+1} n k)^k}{\omega_n}.$$

**Satz** (Liouville). Sei  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$  harmonisch.

- Ist  $u$  beschränkt, so ist  $u$  konstant.
- Gilt  $\limsup_{|x| \rightarrow \infty} \frac{|u(x)|}{|x|^{k+1}} = 0$ , so ist  $u$  ein Polynom, dessen Grad  $\leq k$  ist.

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Eine Funktion  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  heißt **analytisch** in  $x \in \Omega$ , falls  $f$  sich lokal durch ihre Taylorreihe darstellen lässt, also ein  $r \in (0, \text{dist}(x, \partial\Omega))$  existiert mit

$$f(y) = \sum_{\alpha \in \mathbb{N}^n} \frac{1}{\alpha!} D^\alpha f(x) (y - x)^\alpha \quad \text{für alle } y \in B_r(x).$$

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Wenn  $u$  harmonisch ist, dann auch analytisch.

**Problem.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, (beschränkt), regulär und  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  und  $g : \partial\Omega \rightarrow \mathbb{R}$  stetig. Gesucht ist  $u : \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$  mit

$$(2.1) \begin{cases} -\Delta u &= f & \text{in } \Omega \subset \mathbb{R}^n, \\ u &= g & \text{auf } \partial\Omega. \end{cases}$$

**Satz** (Greensche Darstellungsformel). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand und  $h \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^1(\bar{\Omega})$  mit  $\Delta h \in L^1(\Omega)$ . Es gilt für  $x \in \Omega$ :

$$\begin{aligned} h(x) &= - \int_{\Omega} \Phi(x-y) \Delta h(y) \, dy + \int_{\partial\Omega} \Phi(x-y) \cdot Dh(y) \cdot \nu \, dS(y) \\ &\quad - \int_{\partial\Omega} h(y) D_y \Phi(x-y) \cdot \nu \, dS(y) \end{aligned}$$

**Bemerkung.** Für Randpunkte  $x \in \partial\Omega$  gilt:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} h(x) &= - \int_{\Omega} \Phi(x-y) \Delta h(y) \, dy + \int_{\partial\Omega} \Phi(x-y) \cdot Dh(y) \cdot \nu \, dS(y) \\ &\quad - \int_{\partial\Omega} h(y) D_y \Phi(x-y) \cdot \nu \, dS(y) \end{aligned}$$

**Korollar** (Darstellungsformel für Lsgn in  $\mathbb{R}^n$ ). Sei  $f \in \mathcal{C}_0^2(\mathbb{R}^n)$ , setze

$$u : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, \quad x \mapsto (\Phi * f)(x) := \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(x-y) f(y) \, dy.$$

Dann gilt:  $u \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^n)$  und  $-\Delta u = f$  in  $\mathbb{R}^n$ .

- Bemerkung.**
- Für  $n = 2$  ist die Lösung potentiell unbeschränkt.
  - Für  $n \geq 3$  ist diese Lsg beschränkt und erfüllt  $\lim_{|x| \rightarrow \infty} u(x) = 0$ .

**Proposition.** Jede andere beschränkte Lösung von  $-\Delta u = f$  auf  $\mathbb{R}^n$  unterscheidet sich nur durch eine additive Konstante.

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Eine **Greensche Funktion** für  $\Omega$  ist eine Funktion  $G : \{(x, y) \in \Omega \times \Omega \mid x \neq y\} \rightarrow \mathbb{R}$ , falls für alle  $x \in \Omega$  gilt:

- Die **Korrekturfunktion**  $y \mapsto G(x, y) - \Phi(x - y)$  ist von der Klasse  $\mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^1(\bar{\Omega})$  und ist harmonisch in  $\Omega$ .
- Die Funktion  $G(x, -)$  hat Nullrandwerte auf  $\partial\Omega$ , d. h. es gilt  $\lim_{y \rightarrow y_0} G(x, y) = 0$  für alle  $y_0 \in \partial\Omega \cup \{\infty\}$ .

**Bemerkung.**

- Ist  $\Omega$  beschränkt, so ist die Greensche Funktion eindeutig.

- Die Funktion  $G(x, -)$  ist in  $\mathcal{C}^2(\Omega \setminus \{x\}) \cap \mathcal{C}(\bar{\Omega} \setminus \{x\})$  und hat die gleiche Singularität wie  $y \mapsto \Phi(x - y)$ .

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt, mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ . Ist  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^1(\bar{\Omega})$  eine Lösung von (2.1) und ist  $G$  die Greensche Funktion für  $\Omega$  (falls existent), dann gilt für alle  $x \in \Omega$ :

$$u(x) = \int_{\Omega} G(x, y) f(y) \, dy - \int_{\partial\Omega} g(y) \cdot D_y G(x, y) \cdot \nu \, dS(y).$$

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $G$  die Greensche Funktion für  $\Omega$  und  $B_r(x) \Subset \Omega$ . Für  $f \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^1(\bar{\Omega})$  gilt dann:

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{\partial B_\epsilon(x)} (G(x, y) Df(y) - f(y) D_y G(x, y)) \cdot \nu(y) \, d\mathcal{H}^{n-1}(y) = f(x).$$

**Satz.** Ist  $G$  die Greensche Funktion zu  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ , so gilt  $G(x, y) = G(y, x)$  für alle  $x, y \in \Omega$  mit  $x \neq y$ .

**Korollar.** Sei  $G$  die Greensche Funktion zu  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ , so ist die Funktion  $x \mapsto G(x, y)$  harmonisch auf  $\Omega \setminus \{y\}$ .

**Def.** Sei  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n$  eine Kugel,  $x \in \mathbb{R}^n \setminus \partial B_r(a)$ . Dann heißt

$$x^* := a + r^2 \frac{x - a}{\|x - a\|^2} \in \mathbb{R}^n \setminus \partial B_r(a) \quad \text{Spiegelungspunkt von } x.$$

**Bemerkung.** Es gilt: •  $\|x - a\| \cdot \|x^* - a\| = r^2$  •  $(x^*)^* = x$   
•  $\forall y \in \partial B_r(a) : \|x^* - y\|^2 = r^2 \|x - a\|^{-2} \|y - x\|^2$ .

**Notation.** Für  $B_r(a) \subset \mathbb{R}$  sei  $g : B_r(a) \times B_r(a) \rightarrow \mathbb{R}$  definiert durch

$$g(x, y) := \begin{cases} -\Phi\left(\frac{|x-a|}{r}(y-x^*)\right) & \text{für } x \in B_r(a) \setminus \{a\} \\ -\Phi(re_1) & \text{für } x = a. \end{cases}$$

**Proposition.** Für die Funktion  $g$  gilt:

- $g(x, y) - \Phi(x - y) = 0$  für alle  $y \in \partial B_r(a)$  und  $x \in B_r(a)$ .
- $y \mapsto g(x, y)$  ist glatt und harmonisch in  $B_r(a)$  für alle  $x \in B_r(a)$ .

**Korollar.** Die Greensche Funktion für  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n$  lautet

$$\begin{aligned} G_{B_r(a)}(x, y) &:= \Phi(x - y) + g(x, y) \\ &= \begin{cases} \Phi(x - y) - \Phi\left(\frac{|x-a|}{r}(y-x^*)\right) & \text{für } x \in B_r(a) \setminus \{a\} \\ \Phi(a - y) - \Phi(re_1) & \text{für } x = a. \end{cases} \end{aligned}$$

**Def.** Der **Poisson-Kern für die Kugel**  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n$  ist

$$K_{B_r(a)}(x, y) := \frac{1}{n\omega_n} \cdot \frac{r^2 - |x-a|^2}{r|x-y|^n}.$$

**Satz** (Poisson-Integralformel für Kugeln). Sei  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n$  und  $g : \partial B_r(a)$  stetig.

- Für  $u \in \mathcal{C}^2(B_r(a)) \cap \mathcal{C}(\overline{B_r(a)})$  harmonisch mit  $u=g$  auf  $\partial B_r(a)$  gilt

$$u(x) = \int_{\partial B_r(a)} K_{B_r(a)}(x, y) g(y) \, d\mathcal{H}^{n-1}(y) \quad \text{für alle } x \in B_r(a). \quad (2.8)$$

- Umgekehrt definiert (2.8) die eindeutige harmonische Funktion  $u \in \mathcal{C}^2(B_r(a)) \cap \mathcal{C}^1(\overline{B_r(a)})$  mit  $u = g$  auf  $\partial B_r(a)$ .

**Notation.**  $\mathbb{R}_+^n := \{(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n \mid x_n > 0\}$  heißt **Halbraum**.

**Def.** Für  $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$  heißt  $\bar{x} := (x_1, \dots, x_{n-1}, -x_n)$  **Spiegelpunkt** von  $x$  bzgl.  $\partial\mathbb{R}_+^n$ .

**Satz.** Die Greensche Funktion für  $\mathbb{R}_+^n$  lautet

$$G_{\mathbb{R}_+^n}(x, y) := \Phi(x - y) - \Phi(x^* - y) \quad \text{für } x, y \in \mathbb{R}_+^n \text{ mit } x \neq y.$$

**Def.** Der **Poisson-Kern für den Halbraum**  $\mathbb{R}_+^n$  ist definiert als

$$K_{\mathbb{R}_+^n}(x, y) := \frac{1}{n\omega_n} \cdot \frac{2x_n}{|x-y|^n} \quad \text{für } x \in \mathbb{R}_+^n \text{ und } y \in \partial\mathbb{R}_+^n.$$

**Satz** (Poisson-Integralformel für den Halbraum). Sei  $g \in \mathcal{C}(\mathbb{R}^{n-1}) \cap L^\infty(\mathbb{R}^{n-1})$ . Dann definiert

$$u(x) := \int_{\partial\mathbb{R}_+^n} K_{\mathbb{R}_+^n}(x, y) g(y) d\mathcal{H}^{n-1}(y) \quad \text{für } x \in \mathbb{R}_+^n$$

eine beschränkte, harmonische Funktion  $u \in \mathcal{C}(\mathbb{R}_+^n) \cap \mathcal{C}^1(\overline{\mathbb{R}_+^n})$  mit  $u = g$  auf  $\partial\mathbb{R}_+^n$ .

**Notation.** Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  schreibe

- $\Omega^+ := \{(x_1, \dots, x_n) \in \Omega \mid x_n > 0\} = \Omega \cap \mathbb{R}_+^n$
- $\Omega^0 := \{(x_1, \dots, x_n) \in \Omega \mid x_n = 0\} = \Omega \cap \partial\mathbb{R}_+^n$
- $\Omega^- := \{(x_1, \dots, x_n) \in \Omega \mid x_n < 0\} = \Omega \setminus \overline{\mathbb{R}_+^n}$

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und symmetrisch bzgl.  $\partial\mathbb{R}_+^n$ , d. h. für alle  $x \in \mathbb{R}^n$  gilt  $x \in \Omega \iff \bar{x} \in \Omega$ .

- Ungerades Spiegelungsprinzip: Ist  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega^+) \cap \mathcal{C}(\Omega^+ \cup \Omega^0)$  harmonisch auf  $\Omega^+$  mit  $u = 0$  auf  $\Omega^0$ , so ist die ungerade Fortsetzung

$$\bar{u}(x) := \begin{cases} u(x) & \text{für } x \in \Omega^+ \cup \Omega^0, \\ -u(\bar{x}) = -u(x_1, \dots, -x_n) & \text{für } x \in \Omega^- \end{cases}$$

harmonisch auf  $\Omega$ .

- Gerades Spiegelungsprinzip: Ist  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega^+) \cap \mathcal{C}^1(\Omega^+ \cup \Omega^0)$  mit  $D_n u = 0$  auf  $\Omega^0$ , so ist die gerade Fortsetzung

$$\bar{u}(x) := \begin{cases} u(x) & \text{für } x \in \Omega^+ \cup \Omega^0, \\ u(\bar{x}) = u(x_1, \dots, x_{n-1}, -x_n) & \text{für } x \in \Omega^- \end{cases}$$

harmonisch auf  $\Omega$ .

*Bemerkung.* Aus dem Spiegelungsprinzip und dem Satz von Liouville folgt die Eindeutigkeit beschränkter harmonischer Funktionen auf dem Halbraum mit vorgegebenen Randwerten.

**Problem** (Dirichlet-RWP). Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  und  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$  ist  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  gesucht mit

$$(2.9) \begin{cases} \Delta u &= 0 & \text{in } \Omega, \\ u &= g & \text{in } \partial\Omega. \end{cases}$$

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Eine Funktion  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  heißt  **$\mathcal{C}^0$ -subharmonisch**, falls die MW-Ungleichung auf Sphären erfüllt ist, d. h.

$$u(x_0) \leq \int_{\partial B_r(x_0)} u d\mathcal{H}^{n-1} \quad \text{für alle } x_0 \in \Omega \text{ und } r \in (0, \text{dist}(x_0, \partial\Omega)).$$

Die Funktion heißt  **$\mathcal{C}^0$ -superharmonisch**, falls  $-u$   $\mathcal{C}^0$ -subharmonisch ist und  **$\mathcal{C}^0$ -harmonisch**, falls  $u$  sowohl subharmonisch als auch harmonisch ist.

**Notation.**  $H^-(\Omega) := \{u \in \mathcal{C}(\Omega) \mid u \text{ ist subharmonisch auf } \Omega\}$   
 $H^+(\Omega) := \{u \in \mathcal{C}(\Omega) \mid u \text{ ist superharmonisch auf } \Omega\}$   
 $H^0(\Omega) := \{u \in \mathcal{C}(\Omega) \mid u \text{ ist harmonisch auf } \Omega\}$

*Bemerkung.*  $\mathcal{C}^0$ -harmonische Funktionen sind glatt und harmonisch.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Für  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  sind äquivalent:

- $u$  ist  $\mathcal{C}^0$ -subharmonisch auf  $\Omega$ .
- $u$  erfüllt die MW-Ungleichung auf Kugeln, d. h. für alle  $x_0 \in \Omega$  gilt

$$u(x_0) \leq \int_{B_r(x_0)} u(x) dx \quad \text{für alle } r \in (0, \text{dist}(x_0, \partial\Omega)).$$

- $u$  erfüllt die MW-Ungleichung auf kleinen Kugeln, d. h. für alle  $x_0 \in \Omega$  gibt es ein  $R(x_0) \in (0, \text{dist}(x_0, \partial\Omega))$  mit

$$u(x_0) \leq \int_{B_r(x_0)} u(x) dx \quad \text{für alle } r \in (0, R(x_0)).$$

- Für alle Kugeln  $B_r(x_0) \Subset \Omega$  gilt das Vergleichsprinzip mit harmonischen Funktionen, d. h. für jede harmonische Funktion  $h \in \mathcal{C}(\overline{B_r(x_0)})$  gilt:  $u \leq h$  auf  $\partial B_r(x_0) \implies u \leq h$  in  $B_r(x_0)$ .

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $B_r(x_0) \Subset \Omega$ . Der **Perron-Projektor**  $P_{x_0, r} : \mathcal{C}(\Omega) \rightarrow \mathcal{C}(\Omega)$  ist definiert durch

$$(P_{x_0, r} u)(x) := \begin{cases} u(x), & x \in \Omega \setminus B_r(x_0) \\ \int_{\partial B_r(x_0)} K_{B_r(x_0)}(x, y) u(y) d\mathcal{H}^{n-1}(y), & x \in B_r(x_0). \end{cases}$$

*Bemerkung.* Die Funktion  $P_{x_0, r}(u)$  wird **harmonische Fortsetzung** von  $u$  auf  $B_r(x_0)$  genannt.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Dann gilt:

- Sind  $v \in H^-(\Omega)$  und  $w \in H^+(\Omega)$ , so gilt  $v - w \in H^-(\Omega)$ .
- Sind  $v_1, v_2 \in H^-(\Omega)$ ,  $w_1, w_2 \in H^+(\Omega)$  und  $\lambda_1, \lambda_2 \geq 0$ , so ist

$$\begin{aligned} \{\max(v_1, v_2), \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2\} &\subset H^-(\Omega), \\ \{\min(w_1, w_2), \lambda_1 w_1 + \lambda_2 w_2\} &\subset H^+(\Omega). \end{aligned}$$

- Sind  $v \in H^-(\Omega)$ ,  $w \in H^+(\Omega)$  und  $B_r(x_0) \Subset \Omega$ , so gelten

$$\begin{aligned} P_{x_0, r} v &\geq v \text{ in } \Omega \quad \text{und} \quad P_{x_0, r} v \in H^-(\Omega), \\ P_{x_0, r} w &\leq w \text{ in } \Omega \quad \text{und} \quad P_{x_0, r} w \in H^+(\Omega). \end{aligned}$$

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ . Dann heißt  $u \in \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  **Sublösung** des Dirichletproblems (2.9), falls  $u \leq g$  auf  $\partial\Omega$  gilt und **Superlösung** von (2.9), falls  $u \geq g$  auf  $\partial\Omega$  gilt.

**Notation.**  $H_g^-(\Omega) := \{u \in \mathcal{C}(\overline{\Omega}) \cap H^-(\Omega) \mid u \leq g \text{ auf } \partial\Omega\}$ ,  
 $H_g^+(\Omega) := \{u \in \mathcal{C}(\overline{\Omega}) \cap H^+(\Omega) \mid u \geq g \text{ auf } \partial\Omega\}$ ,  
 $u^-(x) := \sup\{v(x) \mid v \in H_g^-(\Omega)\}$ ,  
 $u^+(x) := \sup\{v(x) \mid v \in H_g^+(\Omega)\}.$

**Methode** (Perron). Zeige zunächst, dass  $u^-$  und  $u^+$  harmonisch sind. Zeige dann unter gewissen Regularitätsvoraussetzungen an  $\Omega$ , dass  $u^- = u^+$  gilt und die vorgegebenen Randwerte annimmt.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt,  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ . Dann sind  $u^-$  und  $u^+$  wohldefiniert und es gilt

$$\inf_{\partial\Omega} g \leq u^- \leq u^+ \leq \sup_{\partial\Omega} g.$$

*Bemerkung.* Falls eine Lösung  $u$  des Dirichlet-Problems existiert, so gilt  $u = u^- = u^+$ .

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ . Dann sind  $u^-$  und  $u^+$  harmonisch in  $\Omega$ .

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt,  $x_0 \in \partial\Omega$ . Eine Funktion  $b : \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}_0^+$  heißt (obere) **Barriere** zu  $\Omega$  in  $x_0$ , falls

- $b \in \mathcal{C}(\overline{\Omega}) \cap H^+(\Omega)$
- $b(x_0) = 0$  und  $b(x) > 0$  für alle  $x \in \overline{\Omega} \setminus \{x_0\}$

Falls eine solche Barriere existiert, so heißt  $x_0$  **regulärer Randpunkt**.

*Bemerkung.* Eine Funktion  $b : \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}_0^-$  heißt untere Barriere, falls  $(-b) : \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}_0^+$  eine obere Barriere ist.

**Def.** Eine **lokale Barriere** zu  $\Omega$  in  $x_0 \in \partial\Omega$  ist eine Barriere  $\tilde{b} : B_r(x_0) \cap \Omega \rightarrow \mathbb{R}_0^+$  zu  $B_r(x_0) \cap \Omega$  in  $x_0$ .

*Bemerkung.* Aus jeder lokalen Barriere lässt sich eine globale Barriere konstruieren.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt. Falls das Dirichlet-Problem (2.9) für jede Funktion  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$  eine Lösung  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  besitzt, so sind alle Randpunkte  $x_0 \in \partial\Omega$  regulär.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt,  $x_0 \in \partial\Omega$ . Ist  $x_0$  regulär, dann gilt für jede stetige Funktion  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ :

$$\lim_{\Omega \ni x \rightarrow x_0} u^-(x) = g(x_0) = \lim_{\Omega \ni x \rightarrow x_0} u^+(x).$$

**Satz** (Perron). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt. Dann sind äquivalent:

- Der Rand  $\partial\Omega$  ist regulär.
- Das Dirichlet-Problem (2.9) besitzt eine eindeutige Lösung  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  für alle  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ .

**Def.** Eine offene Menge  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  erfüllt die **äußere Kugelbedingung** in  $x_0 \in \partial\Omega$  an  $\Omega$ , falls ein Ball  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n \setminus \Omega$  mit  $\overline{\Omega} \cap \overline{B_r(a)} = \{x_0\}$  existiert.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Erfüllt  $\Omega$  die äußere Kugelbedingung in  $x_0 \in \partial\Omega$  an  $\Omega$ , dann ist  $x_0$  ein regulärer Randpunkt.

*Bemerkung.* Beschränkte Gebiete mit  $\mathcal{C}^2$ -Rand und strikt konvexe Gebiete erfüllen die äußere Kugelbedingung.



**Problem.** Seien  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $g : \partial\Omega \rightarrow \mathbb{R}$  gegeben. Gesucht ist eine Lösung  $u \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$  der Poisson-Gleichung

$$(2.10) \begin{cases} -\Delta u &= f & \text{in } \Omega \\ u &= g & \text{auf } \partial\Omega. \end{cases}$$

**Proposition.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen und  $\partial\Omega$  regulär. Sind  $f \in C_0^2(\mathbb{R}^n)$ ,  $g \in C(\partial\Omega)$ , so besitzt (2.10) eine eindeutige Lösung  $u \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$ .

*Bemerkung.* Die Behauptung folgt leicht aus den vorherigen Sätzen, aber die Voraussetzung  $f \in C_0^2(\Omega)$  ist zu stark.

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und beschränkt. Das **Newton-Potential**  $N_f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  einer Funktion  $f \in L^\infty(\Omega)$  ist die Faltung

$$N_f(x) := \int_{\Omega} \Phi(x-y)f(y) \, dy.$$

*Bemerkung.* Die Fktn  $f$  wird außerhalb von  $\Omega$  durch 0 fortgesetzt.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $f \in L^\infty(\Omega)$ . Dann gilt  $N_f \in C^1(\Omega)$  mit  $DN_f(x) = \int_{\Omega} D_x \Phi(x-y)f(y) \, dy$  für alle  $x \in \Omega$ .

**Korollar.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $f \in L^\infty(\Omega)$ . Dann gilt  $N_f \in C^{1,\alpha}(\Omega)$  für alle  $\alpha \in (0, 1)$ .

**Satz** (Hölder). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschr. und  $f \in C^{0,\alpha}(\Omega) \cap L^\infty(\Omega)$  für ein bel.  $\alpha \in (0, 1)$ . Dann gilt  $N_f \in C^2(\Omega)$  mit  $-\Delta N_f = f$  in  $\Omega$  und für jede Kugel  $B$  mit  $\Omega \Subset B$  gilt die Darstellung

$$\begin{aligned} D_i D_j N_f(x) &= \int_B D_{x_i} D_{x_j} \Phi(x-y)(f(y) - f(x)) \, dy \\ &\quad - f(x) \cdot \int_{\partial B} D_{x_j} \Phi(x-y) \nu_i(y) \, d\mathcal{H}^{n-1}(y). \end{aligned}$$

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $\partial\Omega$  regulär. Sind  $f \in C^{0,\alpha}(\Omega) \cap L^\infty(\Omega)$  für ein  $\alpha \in (0, 1)$  und  $g \in C(\partial\Omega)$ , so besitzt (2.10) eine eindeutige Lösung  $u \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$ .

*Bemerkung.* Für das Newtonpotential überträgt sich die Regularität von  $f$  wie folgt: Ist  $\alpha \in (0, 1)$  und  $f \in C^{k,\alpha}(\bar{B}_{2R})$ , so ist  $N_f \in C^{k+2,\alpha}(\bar{B}_R)$  für alle  $R > 0$ . Im Allgemeinen gilt:

$$f \in L^\infty \not\Rightarrow N_f \in C^2, \quad f \in C^k \not\Rightarrow N_f \in C^{k+2}, \quad f \in C^{k,1} \not\Rightarrow N_f \in C^{k+2,1}$$

**Problem.** Gesucht sind Lösungen des Eigenwertproblems mit Dirichlet-Randwert 0 für den Laplaceoperator, also Eigenwerte  $\lambda \in \mathbb{R}$  und Eigenfunktionen  $u_\lambda \in C^2(\Omega)$  mit

$$\begin{cases} -\Delta u_\lambda &= \lambda u_\lambda & \text{in } \Omega \\ u_\lambda &= 0 & \text{auf } \partial\Omega. \end{cases}$$

*Bemerkungen.* • Es sind nur nichtnegative EWe möglich.

- Es gibt höchstens abzählbar viele EWe.
- Die zugehörigen Eigenräume sind endlich-dimensional.
- Eigenfunktionen zu unterschiedlichen EWe sind orthogonal bzgl.

$$\langle u, v \rangle_{L^2} := \int_{\Omega} u \cdot v \, dx.$$

- Eigenfunktionen sind glatt.

### 3. Wärmeleitungsgleichung

**Notation.** Sei  $I \subset \mathbb{R}$  ein Intervall,  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ . Wir suchen  $u : I \times \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $(t, x) \mapsto u(t, x)$  und schreiben  $u_t := \frac{\partial u}{\partial t}$  für die Zeitableitung,  $Du(t, x) := D_x u(t, x)$  für die Ortsableitung und  $\Delta u(t, x) := \Delta_x u(t, x)$ .

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  und  $T > 0$ .

- Der **parabolische Zylinder** ist  $\Omega_T := (0, T] \times \Omega \subset \mathbb{R}^{n+1}$ .
- Der **parabolische Rand** von  $\Omega_T$  ist

$$\partial_p \Omega_T := (\{0\} \times \Omega) \cup ([0, T] \times \partial\Omega) \subset \partial\Omega_T.$$

**Notation.** Wir benötigen untersch. Regularitäten in Ort und Zeit:

$$C_1^2(\Omega_T) := \{f \in C^1(\Omega_T) \mid f \text{ ist zweimal stetig nach } x \text{ ableitbar}\}$$

**Problem.** Wärmeleitungsgleichung (WLG):  $u_t - \Delta u = 0$

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $T > 0$  und  $u \in C_1^2(\Omega_T)$ . Dann heißt  $u$

$$\left. \begin{array}{l} \text{subkalarisch} \\ \text{kalarisch} \\ \text{superkalarisch} \end{array} \right\} \text{ falls } \left\{ \begin{array}{l} u_t - \Delta u \leq 0 \\ u_t - \Delta u = 0 \\ u_t - \Delta u \geq 0 \end{array} \right\} \text{ in } \Omega_T \text{ gilt.}$$

*Bemerkung* (Invarianzen der Lösungseigenschaft). Wenn  $u \in C_t^2(\Omega_T)$  kalarisch, dann auch (auf geeigneten Zylindern):

$$\begin{aligned} u_{0,x_0}(t, x) &:= u(t, x - x_0) && \text{für } x_0 \in \mathbb{R}^n \\ u_{\mathcal{T},0}(t, x) &:= u(t - \mathcal{T}, x) && \text{für } \mathcal{T} \in \mathbb{R} \\ u_R(t, x) &:= u(t, Rx) && \text{für } R \in SO(n) \\ u_\lambda(t, x) &:= \lambda^n u(\lambda^2 t, \lambda x) && \text{für } \lambda > 0 \end{aligned}$$

$$\text{Es gilt } \int_{\mathbb{R}^n} u_\lambda(t, y) \, dy = \int_{\mathbb{R}^n} u(\lambda^2 t, y) \, dy.$$

**Bspe.** • Sei  $v$  harmonisch auf  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ . Dann ist  $(t, x) \mapsto v(x)$  kalarisch auf  $\Omega_T$ .

- Für  $n = 1$  und  $c_1, c_2, a \in \mathbb{R}$  sind kalarisch:

$$\begin{aligned} (t, x) &\mapsto \exp(a^2 t) \cdot (c_1 \sinh(ax) + c_2 \cosh(ax)) \\ (t, x) &\mapsto \exp(-a^2 t) \cdot (c_1 \sin(ax) + c_2 \cos(ax)) \\ (t, x) &\mapsto c_1 x + c_2 \end{aligned}$$

**Def.** Die **Fundamentallösung der WLG** ist die Funktion

$$\Psi : (0, \infty) \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, \quad (t, x) \mapsto \frac{1}{(4\pi t)^{n/2}} \exp\left(-\frac{|x|^2}{4t}\right).$$

*Bemerkungen.* •  $\Psi_t(t, x) - \Delta_x \Psi(t, x) = 0$  für alle  $t > 0$  und  $x \in \mathbb{R}^n$ .

$$\bullet \Psi(t, 0) \xrightarrow{t \rightarrow 0} \infty, \quad \bullet \Psi(t, x) \xrightarrow{t \rightarrow 0} 0 \text{ bei } x \neq 0 \text{ fest.}$$

$$\bullet \text{ Für alle } t \in \mathbb{R} \text{ gilt } \int_{\mathbb{R}^n} \Psi(t, x) \, dx = 1.$$

• Raum- und Zeitableitungen lassen sich explizit berechnen.

$$\bullet \|\Psi(t, -)\|_{L^\infty(\mathbb{R}^n)} \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0,$$

$$\bullet \|D\Psi(t, -)\|_{L^1(\mathbb{R}^n)} + \|\Psi_t(t, -)\|_{L^1(\mathbb{R}^n)} \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0,$$

$$\bullet \Psi(t, -) * \Psi(s, -) = \Psi(t+s, -)$$

*Bemerkung.* Für die Fundamentallösung der Laplace-Gleichung gilt:

$$\forall x_0 \in \mathbb{R}^n : B_1(x_0) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \Phi(x_0 - x) > \Phi(re_1)\}$$

**Def.** Die **Wärmeleitungskugel** um  $(t_0, x_0) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n$  mit  $r > 0$  ist

$$\begin{aligned} W_r(t_0, x_0) &:= \{(t, x) \in \mathbb{R}^{n+1} \mid t < t_0 \text{ und } \Psi(t_0 - t, x_0 - x) > r^{-n}\} \\ &\subseteq (-\infty, t_0) \times \mathbb{R}^n \end{aligned}$$

**Notation.**  $W_r := W_r(0, 0)$

**Notation.** Für  $r > 0$  setze

$$b_r : \mathbb{R}^- \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, \quad (t, x) \mapsto \frac{|x|^2}{4t} + n \log r - \frac{n}{2} \log(-4\pi t).$$

*Bemerkungen.* • Monotonie: Für  $r \leq \tilde{r}$  gilt  $W_r(x_0) \subseteq W_{\tilde{r}}(x_0)$

- Translationsinvarianz:  $W_r(t_0, x_0) = (t_0, x_0) + W_r(0, 0)$
- Parabolische Reskalierung:  $(t, x) \in W_r \iff (r^{-2}t, r^{-1}x) \in W_1$
- Explizite Darstellung: Für  $r > 0$  gilt

$$\begin{aligned} W_r(0, 0) &= \{(t, x) \in \mathbb{R}^- \times \mathbb{R}^n \mid b_r(t, x) > 0\} \\ \partial W_r(0, 0) &= \{(0, 0)\} \cup \{(t, x) \in \mathbb{R}^- \times \mathbb{R}^n \mid b_r(t, x) = 0\} \\ W_r(0, 0) &= \{(t, x) \in \mathbb{R}^- \times \mathbb{R}^n \mid -\frac{r^2}{4\pi} < t < 0 \text{ und} \\ &\quad |x|^2 < 4t(-n \log r + \frac{n}{2} \log(-4\pi t))\} \end{aligned}$$

$$\bullet \text{ Es gilt } \int_{W_r} \frac{|x|^2}{t^2} \, d(t, x) = 4r^n$$

**Lemma.** Sei  $R > 0$  und  $u \in C_1^2(W_R)$ . Für

$$\phi : (0, R) \rightarrow \mathbb{R}, \quad r \mapsto \frac{1}{4r^n} \int_{W_r} u(t, x) \frac{|x|^2}{t^2} \, d(t, x) \quad \text{gilt dann}$$

- $\lim_{r \rightarrow 0} \phi(r) = u(0, 0)$
- $\phi'(r) = \frac{n}{r^{n+1}} \int_{W_r} (-u_t(t, x) + \Delta u(t, x)) \cdot b_r(t, x) \, d(t, x)$

**Satz** (MWE). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $T > 0$ ,  $u \in C_1^2(\Omega_T)$  und  $W_r(t_0, x_0) \Subset \Omega_T$ . Dann gilt:

$$u_t - \Delta u = 0 \text{ in } \Omega_T$$

$$\implies u(t_0, x_0) = \frac{1}{4r^n} \int_{W_r(t_0, x_0)} u(t, x) \cdot \frac{|x - x_0|^2}{(t - t_0)^2} \, d(t, x)$$

In diesen Gleichungen darf man = durch  $\leq$ ,  $<$ ,  $\geq$  oder  $>$  ersetzen.

**Korollar.** Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $T > 0$  und  $u \in C_1^2(\Omega_T)$  sind äquivalent:

- $u$  ist kalarisch
- $u$  erfüllt die MWE auf WL-Kugeln, d. h. f. a.  $W_r(t_0, x_0) \Subset \Omega_T$  gilt

$$u(t_0, x_0) = \frac{1}{4r^n} \int_{W_r(t_0, x_0)} u(t, x) \cdot \frac{|x - x_0|^2}{(t - t_0)^2} \, d(t, x)$$

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen,  $T > 0$  und  $u \in C_1^2(\Omega_T) \cap C(\bar{\Omega}_T)$  subkalarisch. Dann gilt:

- Das **schwache Maximumsprinzip**:  $\max_{\overline{\Omega_T}} u = \max_{\partial_p \Omega_T} u$
- Das **starke Maximumsprinzip**: Ist  $\Omega$  zshgd und gibt es  $(t_0, x_0) \in \Omega_T$  mit  $u(t_0, x_0) = \max_{\overline{\Omega_T}} u$ , so ist  $u$  konstant auf  $\Omega_{t_0}$ .

*Bemerkung.* Es gelten auch entsprechende Minimumsprinzipien für superkalorische Funktionen.

*Bemerkung* („unendliche Ausbreitungsgeschwindigkeit“).

Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen, zusammenhängend,  $T > 0$  und  $u \in \mathcal{C}_1^2(\Omega_T) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega_T})$  eine kalorische Funktion, die auf  $[0, T] \times \partial\Omega$  verschwindet. Dann gilt

$$\min_{\{0\} \times \partial\Omega} u < \max_{\{0\} \times \partial\Omega} u \implies \min_{\partial\{0\} \times \Omega} u < u < \max_{\{0\} \times \partial\Omega} u \text{ in } \Omega_T.$$

**Korollar** (Eindeutigkeit). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt,  $T > 0$ ,  $u, v \in \mathcal{C}_1^2(\Omega_T) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega_T})$  mit

$$\begin{cases} u_t - \Delta u = v_t - \Delta v & \text{in } \Omega_T \\ u = v & \text{auf } \partial_p \Omega_T \end{cases}$$

Dann gilt  $u \equiv v$  in  $\Omega_T$ .

**Proposition.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen mit regulären Randpunkten und  $f \in \mathcal{C}^{0,\alpha}(\Omega) \cap L^\infty(\Omega)$  für ein  $\alpha \in (0, 1)$  und  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ . Dann gilt für jede Lösung  $u \in \mathcal{C}_1^2(\Omega \times (0, \infty)) \cap \mathcal{C}(\Omega \times [0, \infty))$  von

$$\begin{cases} u_t - \Delta u = f & \text{in } (0, \infty) \times \Omega \\ u = g & \text{auf } \partial_p \Omega_T \end{cases}$$

mit beliebigen Anfangswerten auf  $\{0\} \times \Omega$ :

$$\lim_{t \rightarrow \infty} u(t, -) = v,$$

wobei  $v \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  die eindeutige Lösung der folgender Poisson-Gleichung ist:

$$\begin{cases} \Delta u = f & \text{in } \Omega, \\ u = g & \text{auf } \partial\Omega. \end{cases}$$

**Satz.** Sei  $g \in L^p(\mathbb{R}^n)$  für ein  $p \in [1, \infty]$ . Dann ist die Funktion  $u : (0, \infty) \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  definiert durch

$$u(t, x) := (\Psi(t, -) * g)(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \Psi(t, x - y) \cdot g(y) \, dy$$

in  $\mathcal{C}^\infty((0, \infty) \times \mathbb{R}^n)$  und erfüllt

$$\begin{cases} u_t - \Delta u &= 0 & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^n, \\ u &= g & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n. \end{cases}$$

**Satz.** Für die Funktion  $u$  aus dem vorherigen Satz gilt:

- Ist  $g \in \mathcal{C}(\mathbb{R}^n) \cap L^\infty(\mathbb{R}^n)$ , so konvergiert

$$u(t, x) \xrightarrow{t \rightarrow 0, x \rightarrow x_0} g(x_0) \quad \text{für alle } x_0 \in \mathbb{R}^n.$$

Die Konvergenz ist gleichmäßig auf kompakten Mengen.

- Ist  $g \in L^p(\mathbb{R}^n)$  für ein  $p \in [1, \infty]$ , so ist  $\|u(t, -)\|_{L^p(\mathbb{R}^n)} \leq \|g\|_{L^p(\mathbb{R}^n)}$  für alle  $t > 0$ . Ist  $p < \infty$ , so gilt

$$\|u(t, -) - g\|_{L^p(\mathbb{R}^n)} \xrightarrow{t \rightarrow 0} 0.$$

**Proposition.** Es gilt außerdem

$$\int_{\mathbb{R}^n} u(t, x) \, dx = \int_{\mathbb{R}^n} g(x) \, dx \quad \text{für alle } t > 0.$$

**Satz.** Sei  $f \in \mathcal{C}_1^2([0, \infty] \times \mathbb{R}^n)$  mit  $\text{supp}(f) \Subset [0, \infty] \times \mathbb{R}^n$ . Dann ist die Funktion  $u : (0, \infty) \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  definiert durch

$$u(t, x) := \int_0^t \int_{\mathbb{R}^n} \Psi(t - s, x - y) \cdot f(s, y) \, dy \, ds$$

in  $\mathcal{C}_1^2((0, \infty) \times \mathbb{R}^n) \cap \mathcal{C}([0, \infty) \times \mathbb{R}^n)$  und erfüllt die inhomogene WL

$$\begin{cases} u_t - \Delta u &= f & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^n, \\ u &= 0 & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n. \end{cases}$$

**Satz** (Allgemeine Lösungsformel). Sei  $g \in \mathcal{C}(\mathbb{R}^n) \cap L^\infty(\mathbb{R}^n)$  und  $f \in \mathcal{C}_1^2([0, \infty) \times \mathbb{R}^n)$  mit  $\text{supp}(f) \Subset [0, \infty) \times \mathbb{R}^n$ . Dann ist die Funktion  $u : (0, \infty) \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  definiert durch

$$u(t, x) := \int_{\mathbb{R}^n} \Psi(t, x - y) \cdot g(y) \, dy + \int_0^t \int_{\mathbb{R}^n} \Psi(t - s, x - y) \cdot f(s, y) \, dy \, ds$$

in  $\mathcal{C}_1^2((0, \infty) \times \mathbb{R}^n) \cap \mathcal{C}([0, \infty) \times \mathbb{R}^n)$  und erfüllt

$$\begin{cases} u_t - \Delta u &= f & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^n, \\ u &= g & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n. \end{cases}$$

## 4. Die Wellengleichung

**Notation.**  $u_{tt} := \partial_t^2 u$

**Problem.** Seien  $g \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^n)$ ,  $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^n)$ . Gesucht ist eine Lösung der homogenen **Wellengleichung** (WG)

$$(4.1) \begin{cases} u_{tt} - \Delta u = 0 & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^n \\ u = g, u_t = h & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n \end{cases}$$

**Satz.** Seien  $b \in \mathbb{R}^n$ ,  $\tilde{f} \in \mathcal{C}^1([0, \infty) \times \mathbb{R}^n)$  und  $\tilde{g} \in \mathcal{C}([0, \infty) \times \mathbb{R}^n)$ . Dann besitzt das AWP für die Transportgleichung

$$\begin{cases} \partial_t u + b \cdot Du &= \tilde{f} & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^n, \\ u &= \tilde{g} & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n. \end{cases}$$

eine eindeutige Lösung  $u \in \mathcal{C}^1((0, \infty) \times \mathbb{R}^n) \cap \mathcal{C}([0, \infty) \times \mathbb{R}^n)$ , die gegeben ist durch

$$u(t, x) := \tilde{g}(x - tb) + \int_0^t \tilde{f}(s, x + (s - t)b) \, ds.$$

**Satz.** Seien  $g \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R})$ ,  $h \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R})$  und

$$u : [0, \infty) \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad (t, x) \mapsto \frac{1}{2} (g(x + t) + g(x - t)) + \frac{1}{2} \int_{x-t}^{x+t} h(s) \, ds.$$

Dann ist  $u \in \mathcal{C}^2([0, \infty) \times \mathbb{R})$  die eindt. Lsg von (4.1) auf  $(0, \infty) \times \mathbb{R}$ .

*Bemerkung.* • Es gibt keinen Regularisierungseffekt, d. h. im Allgemeinen ist  $u$  nur in  $\mathcal{C}^2$ , nicht besser.

- „Endliche Ausbreitungsgeschwindigkeit“: Ist  $\text{supp}(g) \cup \text{supp}(f) \subset [x_0 - r, x_0 + r]$  für  $x_0 \in \mathbb{R}$ ,  $r > 0$ , so gilt  $\text{supp}(u, -) \subset [x_0 - (t + r), x_0 + t + r]$ .

**Korollar.** Seien  $g \in \mathcal{C}^2([0, \infty))$  mit  $\lim_{x \rightarrow 0} g''(x) = g(0) = 0$  und  $h \in \mathcal{C}([0, \infty))$  mit  $h(0) = 0$ . Dann ist die Funktion  $u : [0, \infty) \times [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ , definiert durch

$$u(t, x) := \begin{cases} \frac{1}{2} (g(x + t) + g(x - t)) + \frac{1}{2} \int_{x-t}^{x+t} h(s) \, ds & \text{für } x \geq t \geq 0, \\ \frac{1}{2} (g(x + t) - g(t - x)) + \frac{1}{2} \int_{t-x}^{x+t} h(s) \, ds & \text{für } t \geq x \geq 0 \end{cases}$$

die  $\mathcal{C}^2$ -Lösung des AWP der homogenen Wellengleichung

$$\begin{cases} u_{tt} - \Delta u = 0 & \text{in } (0, \infty) \times (0, \infty), \\ u = g, u_t = h & \text{auf } \{0\} \times (0, \infty), \\ u = 0 & \text{auf } (0, \infty) \times \{0\}. \end{cases}$$

**Notation.** Für  $u : [0, \infty) \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  und  $g, h : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  definiere

$$U_x(t, r) := \int_{\partial B_r(x)} u(t, y) \, d\mathcal{H}^{n-1}(y),$$

$$G_x(r) := \int_{\partial B_r(x)} g(y) \, d\mathcal{H}^{n-1}(y), \quad H_x(r) := \int_{\partial B_r(x)} h(y) \, d\mathcal{H}^{n-1}(y)$$

**Lemma** (Euler-Lagrange-Darboux-Gleichung).

Sei  $u \in \mathcal{C}^m([0, \infty) \times \mathbb{R}^n)$  mit  $m \geq 2$  eine Lsg von (4.1). Dann gilt  $U_x \in \mathcal{C}^m([0, \infty) \times [0, \infty))$  für alle  $x \in \mathbb{R}^n$  und  $U_x$  erfüllt das AWP

$$\begin{cases} \partial_t^2 U_x - \partial_r^2 U_x - \frac{n-1}{r} \partial_r U_x = 0 & \text{in } (0, \infty) \times (0, \infty), \\ U_x = G_x, \partial_t U_x = H_x & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n. \end{cases}$$