# Zusammenfassung Partielle DGLn

© M Tim Baumann, http://timbaumann.info/uni-spicker

### 1. Einleitung

Def. Eine partielle Differentialgleichung (PDGL) hat die Form

$$E(x, u(x), Du(x), ..., D^k u(x)) = 0$$
 in  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $(\star)$ 

wobei  $E: \Omega \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \times ... \times \mathbb{R}^{n^k} \to \mathbb{R}$  gegeben und  $u: \Omega \to \mathbb{R}$  gesucht ist. Die höchste Ableitungsordnung von u, die in E vorkommt, heißt **Ordnung** der PDGL.

**Def.** Eine PDGL von der Ordnung k heißt

• linear, falls sie folgende Form besitzt:

$$\sum_{|\alpha| \le k} a_{\alpha}(x) D^{\alpha} u(x) - f(x) = 0$$

 semilinear, falls sie linear in der höchsten Ableitungsordnung ist, man sie also schreiben kann als

$$\sum_{|\alpha|=k} a_{\alpha}(x) D^{\alpha} u(x) + E_{k-1}(x, u(x), Du(x), ..., D^{k-1} u(x)) = 0.$$

• quasilinear, falls sie sich schreiben lässt als

$$\sum_{|\alpha|=k} a_{\alpha}(x, u(x), Du(x), ..., D^{k-1}u(x))D^{\alpha}u(x)$$
+  $E_{k-1}(x, u(x), Du(x), ..., D^{k-1}u(x)) = 0.$ 

• sonst voll nichtlinear.

Bemerkung. { lineare PDGLn }  $\subsetneq$  { semilineare PDGLn }  $\subsetneq$  { quasilineare PDGLn }  $\subsetneq$  { PDGLn }

**Def** (Typeinteilung für lineare PDGLn 2. Ordnung). Seien  $a_{ij}, b_i, c, f: \Omega \to \mathbb{R} \ (i, j \in \{1, ..., n\})$  vorgegebene Fktn. auf  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen.

• Die lineare PDGL

$$\sum\limits_{1\leq i,j\leq n}a_{ij}(x)D_iD_ju(x)+\sum\limits_{1\leq j\leq n}b_j(x)D_ju(x)+c(x)u(x)+f(x)=0$$

heißt elliptisch, falls die  $(n \times n)$ -Matrix  $(a_{ij})_{1 \le i,j \le n}$  für alle  $x \in \Omega$  positiv definit ist.

• Die lineare PDGL

$$D_1D_1u(x)-\sum\limits_{2\leq i,j\leq n}a_j(x)D_iD_ju(x)+\sum\limits_{1\leq i\leq n}b_i(x)D_iu(x)+c(x)u(x)+f(x)=0$$

heißt hyperbolisch, falls die  $(n-1) \times (n-1)$ -Matrix  $(a_{ij})_{2 \le i,j \le n}$  für alle  $x \in \Omega$  positiv definit ist.

• Die lineare PDGL

$$D_1 u(x) - \sum_{2 \le i, j \le n} a_{ij}(x) D_i D_j u(x) + \sum_{2 \le i \le n} b_i(x) D_i u(x) + c(x) u(x) + f(x) = 0$$

heißt parabolisch, falls die  $(n-1) \times (n-1)$ -Matrix  $(a_{ij})_{2 \leq i,j \leq n}$  für alle  $x \in \Omega$  positiv definit ist.

**Def.** Eine Funktion  $u: \Omega \to \mathbb{R}$  heißt klassische Lösung, falls  $u \in \mathcal{C}^k(\Omega)$  und die Differentialgleichung (\*) überall in  $\Omega$  erfüllt ist.

#### Grundlagen

**Notation.** Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  schreibe

$$V \subseteq \Omega$$
 für  $V \subset \mathbb{R}^n$  mit  $\overline{V}$  kompakt und  $\overline{V} \subset \Omega^{\circ}$ .

**Notation.** Seien  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  und  $F = (F_1, ..., F_n)^T : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$  Funktionen. Dann heißt

- $\operatorname{div} F := \sum_{i=1}^{n} D_i F_i : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  Divergenz von F,
- grad  $f := \nabla f := (\partial_1 f, ..., \partial_n f)^T : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$  Gradient von f,
- $\Delta \min \Delta f = \operatorname{div}(\operatorname{grad} f) = \sum_{i=1}^{n} D_i D_i f$  Laplace-Operator.

Satz (Transformations satz). Sei  $T: \Omega \to T(\Omega)$  für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  ein  $\mathcal{C}^1$ -Diffeo, dann gilt für  $f: T(\Omega) \to \overline{\mathbb{R}}$ 

$$f \in L^1(T(\Omega)) \iff (f \circ T) \circ |\det(DT)| \in L^1(\Omega) \quad \text{mit}$$
 
$$\int\limits_{T(\Omega)} f \, \mathrm{d}x = \int\limits_{\Omega} (f \circ T) \cdot |\det(DT)| \, \mathrm{d}x.$$

**Bsp** (Polarkoordinaten). Sei  $f \in L^1(B_r(K))$ . Dann ist f auf fast jeder Sphäre  $\partial B_{\rho}(K)$  für  $\rho \in [0, r]$  integrierbar und es gilt

$$\int_{B_r(x)} f(x) dx = \int_0^r \int_{\partial B_\rho(x_0)} f dS d\rho$$

Satz (Gauß). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ . Ist  $F \in \mathcal{C}^0(\overline{\Omega}, \mathbb{R}^n) \cap \mathcal{C}^1(\Omega, \mathbb{R}^n)$  mit div  $F \in L^1(\Omega)$ , so gilt

$$\int_{\Omega} \operatorname{div} F \, \mathrm{d}x = \int_{\partial \Omega} (F \circ \nu) \, \mathrm{d}S,$$

wobei  $\nu$  der äußere Einheitsnormalenvektor ist.

**Korollar.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ . Sind  $f, g \in \mathcal{C}^1(\overline{\Omega})$ , dann gilt die partielle Integrationsregel

$$\int_{\Omega} D_i f g \, dx = -\int_{\Omega} f D_i g \, dx + \int_{\partial \Omega} f g \nu^i \, d\mathcal{H}^{n-1}$$

Sind  $f, g \in \mathcal{C}^2(\overline{\Omega})$ , dann gelten die Greenschen Formeln

$$\int_{\Omega} Df \cdot Dg \, dx = -\int_{\Omega} f \Delta g \, dx + \int_{\Omega} f D_{\nu} g \, d\mathcal{H}^{n-1}$$
$$\int_{\Omega} (f \Delta g - g \Delta f) \, dx = \int_{\partial\Omega} (f D_{\nu} g - g D_{\nu} f) \, d\mathcal{H}^{n-1}$$

**Proposition** (Diff. parameterabl. Integrale). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  messbar mit  $|\Omega| < \infty$ ,  $I = (a, b) \subset \mathbb{R}$  und  $f : \Omega \times I \to \mathbb{R}$ . Angenommen,

- $f(x,-) \in C^1(I)$  für fast alle  $x \in \Omega$ ,
- $f(-,t) \in L^1(\Omega) \frac{\partial f}{\partial t}(-,t) \in L^1(\Omega)$  für alle  $t \in I$  und
- für alle  $t \in I$  gibt es  $\epsilon > 0$  sodass  $(t \epsilon, t + \epsilon) \subset I$  und

$$\sup_{s \in (t - \epsilon, t + \epsilon)} \left| \frac{\partial f}{\partial t}(-, s) \right| \in L^{1}(\Omega).$$

Dann ist die Abbildung

$$g: I \to \mathbb{R}, \qquad t \mapsto \int_{\Omega} f(x, t) \, \mathrm{d}x$$

wohldefiniert und stetig differenzierbar mit

$$\frac{\partial g}{\partial t}(t) = \int_{\Omega} \frac{\partial f}{\partial t}(x, t) dx.$$

Bemerkung. Die Voraussetzungen sind erfüllt, wenn Ω offen und beschränkt ist,  $f(x, -) \in \mathcal{C}^1(I)$  für alle  $x \in \Omega$  und  $f, \frac{\partial f}{\partial t} \in \mathcal{C}(\overline{\Omega} \times I)$ .

**Notation.** Bezeichne mit  $\mathcal{L}^n$  das Lebesgue-Maß auf dem  $\mathbb{R}^n$ . Für messbare Teilmengen  $A \subset \mathbb{R}^n$  schreibe  $|A| := \mathcal{L}^n(A)$ .

Bsp. Zwischen dem Volumen von Kugeln und Sphären im  $\mathbb{R}^n$  bestehen folgende Zusammenhänge:

$$|B_r(0)| = r^n \cdot |B_1(0)|$$
 und  $|B_r(0)| = \frac{r}{n} \cdot \int_{\partial B_r(0)} 1 \, dS$ 

Notation. 
$$\omega_n := \mathcal{L}^n(B_1(0)) = \frac{\pi^{\frac{n}{2}}}{\Gamma(\frac{n}{2}+1)}$$

**Notation.** Sei  $f:\Omega/M\to\mathbb{R}$  integrierbar für  $\Omega\subset\mathbb{R}^n$  messbar mit  $\mathcal{L}^k(\Omega)\in(0,\infty)$  bzw.  $M\subset\mathbb{R}^n$  eine k-dimensionale Untermannigfaltigkeit mit  $\int\limits_M 1\,\mathrm{d}S\in(0,\infty)$ 

$$\int\limits_{\Omega} f(x) \, \mathrm{d}x \coloneqq \frac{1}{|\Omega|} \int\limits_{\Omega} f(x) \, \mathrm{d}x \quad \text{bzw.} \quad \int\limits_{M} f(x) \, \mathrm{d}x \coloneqq \frac{1}{|M|} \int\limits_{M} f(x) \, \mathrm{d}x$$

heißen Mittelwerte von f auf  $\Omega$  bzw. M.

#### Funktionenräume

**Def.** Eine Funktion  $f: S \to \mathbb{R}$ ,  $S \subset \mathbb{R}^n$  heißt (lokal) **Hölder-stetig** in  $x_0 \in S$  zum Exponenten  $\alpha \in (0, 1]$  mit Hölderkonstante  $C_{x_0} \in \mathbb{R}_{>0}$ , falls für alle  $x \in S$  (bzw.  $x \in K$  für ein  $K \subseteq S$ ) gilt:

$$|f(x) - f(x_0)| \le C_{x_0} |x - x_0|^{\alpha}$$

**Def.** Die **Hölder-Seminorm** von  $f: S \to \mathbb{R}$  ist

$$[f]_{\mathcal{C}^{0,\alpha}(S)} := \sup_{x,x_0 \in S} \frac{|f(x_0) - f(x)|}{|x - x_0|^{\alpha}}.$$

**Def** (Hölder-Räume). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $\alpha \in (0,1]$ .

- $\mathcal{C}^{0,\alpha}(\Omega) := \{ f \in \mathcal{C}(\Omega) \mid [f]_{\mathcal{C}^{0,\alpha}(K)} < \infty \text{ für alle komp. } K \subseteq S \}$
- $\bullet \ \mathcal{C}^{0,\alpha}(\overline{\Omega}):=\{f\in\mathcal{C}(\overline{\Omega})\,|\, [f]_{\mathcal{C}^{0,\alpha}(\overline{\Omega})}<\infty\}.$
- $C^{k,\alpha}(\Omega) := \{ f \in C^k(\Omega) \mid [D^{\beta}f]_{C^{0,\alpha}(K)} < \infty$ für alle kompakten  $K \subseteq \Omega$  und Multiindizes  $\beta$  mit  $|\beta| = k \}$
- $\mathcal{C}^{k,\alpha}(\overline{\Omega}) := \{ f \in \mathcal{C}^k(\overline{\Omega}) \mid \text{alle Ableitungen bis zur Ordnung } k \text{ von } f \text{ sind beschränkt und } [D^{\beta}f]_{\mathcal{C}^{0,\alpha}(\overline{\Omega})} < \infty \text{ für alle Multiindizes } \beta \text{ mit } |\beta| = k \}$

Bemerkung. Es gelten die Inklusionen  $\mathcal{C}(\Omega) \supseteq \mathcal{C}^{0,\alpha}(\Omega) \supseteq \mathcal{C}^1(\Omega)$ , aber i. A.  $\mathcal{C}^1(\overline{\Omega}) \not\subset \mathcal{C}^{0,1}(\overline{\Omega})$ .

Bemerkung. Die Räume  $\mathcal{C}^k(\overline{\Omega})$  und  $\mathcal{C}^{k,\alpha}$  sind Banachräume bzgl.

$$\begin{aligned} \|f\|_{\mathcal{C}^{k}(\overline{\Omega})} &\coloneqq \sum_{0 \le |\beta| \le k} \sup_{\overline{\Omega}} |D^{\beta} f|, \\ \|f\|_{\mathcal{C}^{k,\alpha}(\overline{\Omega})} &\coloneqq \|f\|_{\mathcal{C}^{k}(\overline{\Omega})} + \sum_{|\beta| = k} [D^{\beta} f]_{\mathcal{C}^{0,\alpha}(\overline{\Omega})}. \end{aligned}$$

**Def.** Sei  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  messbar und  $p \in [1, \infty]$ . Für  $f: A \to I$  messbar sei

$$||f||_{L^p(A)} := \begin{cases} \left(\int_A |f|^p \, \mathrm{d}\right)^{1/p} & \text{falls } p < \infty, \\ \operatorname{ess \, sup}|f| & \text{falls } p = \infty. \end{cases}$$

Der Lebesgue-Raum  $L^p(A)$  ist der Raum aller Äquivalenzklassen von fast-überall übereinstimmenden Funktionen, für die  $\|-\|_{L^p(A)}$ endlich ist. Der Raum  $L^p_{loc}(A)$  ist der Raum aller Funktionen  $A \to \mathbb{R}^n$ , die für alle offenen  $O \subseteq A$  zu  $L^p(O)$  gehören.

Bemerkung.  $L^p(A)$  ist ein Banachraum mit der Norm  $\|-\|_{L^p(A)}$ .

### Glättungen

**Def.** Ein Glättungskern auf  $\mathbb{R}^n$  ist eine nicht-negative, radialsymmetrische Funktion  $\eta \in C_0^{\infty}(B_1(0))$  mit  $\int \eta \, \mathrm{d}x = 1$ .

Def. Der Standardglättungskern ist die Funktion

$$\eta(x) \coloneqq C \cdot \exp\left(\frac{1}{|x|^2 - 1}\right) \cdot \mathbbm{1}_{B_1(0)}(x)$$

mit Normierungskonstante C. Für  $\epsilon > 0$  ist der dazugehörige skalierte Glättungskern gegeben durch

$$\eta_{\epsilon}(x) \coloneqq \epsilon^{-n} \eta(x/\eta).$$

Alle Glättungskern-Eigenschaften bleiben bei Skalierung erhalten.

**Notation.**  $\Omega_{\epsilon} := \{x \in \Omega \mid \operatorname{dist}(x, \partial \Omega) > \epsilon\}$ 

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $\epsilon > 0$ . Für  $f \in L^1_{loc}$  heißt die Funktion

$$f_{\epsilon}: \Omega_{\epsilon} \to \mathbb{R}, \quad x \mapsto \eta_{\epsilon} * f(x) \coloneqq \int\limits_{B_{\epsilon}(x)} \eta_{\epsilon}(x-y) f(y) \, \mathrm{d}y \quad \epsilon\text{-Gl\"{a}ttung} \ \mathrm{von} \ f \quad \mathbf{Proposition}. \ \mathrm{F\"{u}r} \ \mathrm{die} \ \mathrm{Cantor\text{-}Menge} \ C \subset \mathbb{R} \ \mathrm{gilt} \ \mathrm{dim}_H(C) = \frac{\log 2}{\log 3}.$$

**Satz** (Eigenschaften von Glättungen). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $\epsilon > 0$  und  $f \in L^1_{loc}(\Omega)$ . Dann gilt

- Regularität:  $f_{\epsilon} \in \mathcal{C}^{\infty}(\Omega_{\epsilon})$  mit  $D^{\alpha}f_{\epsilon} = (D^{\alpha}\eta_{\epsilon}) * f$  für beliebige Multiindizes  $\alpha \in \mathbb{N}^n$ .
- Ist  $D_i f$  stetig auf  $\Omega$ , so gilt  $D_i(f_{\epsilon}) = (D_i f)_{\epsilon}$  auf  $\Omega_{\epsilon}$ .
- Falls  $f \in \mathcal{C}^{\alpha}(\Omega)$  für ein  $\alpha \in (0,1]$ , so gilt  $f_{\epsilon} \in \mathcal{C}^{\alpha}(\Omega_{\epsilon})$  mit derselben Hölderkonstante.
- Falls  $f \in L^p(\Omega)$  für  $p \in [0, \infty]$ , so gilt  $||f_{\epsilon}||_{L^p(\Omega_{\epsilon})} \leq ||f||_{L^p(\Omega)}$ .
- $f_{\epsilon} \xrightarrow{\epsilon \to 0} f$  fast-überall in  $\Omega$ .
- Falls  $f \in \mathcal{C}(\Omega)$ , so konvergiert  $f_{\epsilon}$  gleichmäßig gegen f für  $\epsilon \to 0$ auf kompakten Teilmengen von  $\Omega$ ,
- Falls  $f \in L^p_{loc}(\Omega)$  für  $p \in [1, \infty)$ , so gilt  $f_{\epsilon} \xrightarrow{\epsilon \to 0} f$  in  $L^p_{loc}(\Omega)$ .
- Abschätzung der Approximationsgüte: Ist  $Du \in L^p(\Omega)$ , so gilt

$$||f - f_{\epsilon}||_{L^{p}(\Omega_{\epsilon})} \le \epsilon \cdot ||Df||_{L^{p}\Omega}.$$

#### Hausdorff-Maß

**Def.** Sei  $A \subset \mathbb{R}^n$ ,  $k \in [0, \infty)$ ,  $\delta > 0$ . Das approximierende Maß  $H_{\delta}^{k}$  von A ist definiert als

$$\mathcal{H}_{\delta}^{k}(A) \coloneqq \inf\{\sum_{i=1}^{\infty} \omega_{k} r_{i}^{k} \mid A \subset \bigcup_{i=1}^{\infty} \overline{B_{r_{i}}(x_{i})}, r_{i} < \delta\}$$

Bemerkung.  $\mathcal{H}_{\delta}^{k}(A)$  ist monoton fallend in  $\delta$ .

**Def.** Das k-dimensionale Hausdorff-Maß  $\mathcal{H}^k$  von A ist

$$\mathcal{H}^k(A) := \lim_{\delta \to 0} \mathcal{H}^k_{\delta}(A).$$

**Proposition.** • Für  $\delta > 0$  ist  $\mathcal{H}^k_{\delta}$  ein Maß auf  $\mathbb{R}^n$ .

- H<sup>k</sup> ist ein Maß auf R<sup>n</sup>
- Bewegungsinvarianz:  $\mathcal{H}^k(x+T(A)) = \mathcal{H}^k(A)$  für  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $T \in O(n)$ .
- Ist  $f: A \to \mathbb{R}^m$  Lipschitz-stetig mit Konstante  $L_f$ , so gilt

$$\mathcal{H}^k(f(A)) \le L_f^k \mathcal{H}^k(A).$$

- Skalierungsverhalten:  $\mathcal{H}^k(\lambda A) = \lambda^k \mathcal{H}^k(A)$
- Spezialfälle:  $\mathcal{H}^0$  ist ein Zählmaß,  $\mathcal{H}^n = \mathcal{L}^n$  und  $\mathcal{H}^k \equiv 0$ .

**Lemma.** Sei  $A \subset \mathbb{R}^n$  und  $0 \le k < k' < \infty$ .

- Ist  $\mathcal{H}^k(A) < \infty$ , so gilt  $\mathcal{H}^{k'}(A) = 0$ .
- Ist  $\mathcal{H}^{k'}(A) > 0$ , so gilt  $\mathcal{H}^{k}(A) = \infty$ .

**Def.** Die Hausdorff-Dimension von  $A \subset \mathbb{R}^n$  ist

$$\dim_{H}(A) := \inf\{k \in \mathbb{R}_{\geq 0} \mid \mathcal{H}^{k}(A) = 0\}$$
$$= \sup\{k \in \mathbb{R}_{\geq 0} \mid \mathcal{H}^{k}(A) = \infty\}.$$

## 2. Laplace- und Poisson-Gleichung

Def. Die Laplace- bzw. Poisson-Gleichung ist die Gleichung

$$\Delta u = 0$$
 bzw.  $\Delta u = f$  auf  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ .

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Man nennt u

- harmonisch, falls  $\Delta u = 0$  in  $\Omega$  gilt.
- subharmonisch, falls  $\Delta u > 0$  in  $\Omega$  gilt.
- superharmonisch, falls  $\Delta u < 0$  in  $\Omega$  gilt.

**Bspe.** • Affine Funktionen sind harmonisch.

- Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Definiere  $u(x) := x \cdot Ax$ . Dann gilt  $\Delta u = \operatorname{spur} A$ , also  $\Delta u = 0 \iff \text{spur} A = 0$ .
- Real- und Imaginärteil von holomorphen Fktn. sind harmonisch.

**Def.** Die Funktion  $\Phi: \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \to \mathbb{R}$ , definiert durch

$$\Phi(x) := \begin{cases} -(2\pi)^{-1} \log|x|, & \text{wenn } n = 2\\ (n(n-2)\omega_n)^{-1}|x|^{2-n}, & \text{wenn } n \ge 3 \end{cases}$$

heißt Fundamentallösung der Laplacegleichung.

Bemerkung. • Φ ist radialsymmetrisch, d. h. für alle  $x_1, x_2 \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \text{ mit } ||x_1|| = ||x_2|| \text{ gilt } \Phi(x_1) = \Phi(x_2).$ 

- $\Phi$ ,  $|D\Phi| \in L^1(B_R(0))$  für alle R > 0 aber  $|D^2\phi| \notin L^1(B_1(0))$ .
- Die Konstanten wurden so gewählt, dass gilt:

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $B_R(x_0) \subset \Omega$ ,  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Für

• 
$$\lim_{r \to 0} \phi(r) = u(x_0)$$
 •  $\phi'(r) = \frac{r}{n} \oint_{B_r(x_0)} \Delta u(x) dx$ 

**Korollar** (Mittelwertseigenschaft). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $B_r(x_0) \subseteq \Omega$ und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Dann gilt:

$$0 = \Delta u \implies u(x_0) = \int_{\partial B_r(x_0)} u \, d\mathcal{H}^{n-1} \quad \text{und} \quad u(x_0) = \int_{B_r(x_0)} u \, d\mathcal{H}^{n-1}$$

In diesen Gleichungen darf man = durch <, <, > oder > ersetzen.

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Dann sind äquivalent:

- u ist harmonisch, d. h. es gilt  $\Delta u = 0$  in  $\Omega$ .
- u erfüllt die sphärische Mittelwertseigenschaft, d. h. es gilt

$$u(x_0) = \int_{\partial B_r(x_0)} u \, d\mathcal{H}^{n-1}$$
 für alle Kugeln  $B_r(x_0) \in \Omega$ .

 $\bullet$  u erfüllt die Mittelwertseigenschaft auf Kugeln, d. h. es gilt

$$u(x_0) = \int\limits_{B_r(x_0)} \mathrm{d} \mathcal{H}^{n-1} \qquad \text{für alle Kugeln } B_r(x_0) \in \Omega.$$

Bemerkung. Die Äquivalenz gilt auch unter den schwächeren Voraussetzungen  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  oder  $u \in L^1(\Omega)$ .

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^0(\overline{\Omega})$ subharmonisch in  $\Omega$ , d. h.  $\Delta u \geq 0$  in  $\Omega$ . Dann gilt

- Das starke Maximumsprinzip: Ist  $\Omega$  zusammenhängend und existiert  $x_0 \in \Omega$  mit  $u(x_0) = \max_{\overline{\Omega}} u$ , so ist u konstant.

Bemerkung. Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen, zusammenhängend und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  harmonisch. Dann gilt

$$\min_{\partial \Omega} u < \max_{\partial \Omega} u \implies \min_{\partial \Omega} u < u < \max_{\partial \Omega} u \text{ auf } \Omega.$$

**Korollar** (Eindeutigkeit). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $u, v \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$ . Dann ist u = v, falls gilt:

$$\Delta u = \Delta v \quad \text{in } \Omega \\
u = v \quad \text{auf } \partial \Omega$$

Bemerkung (Stetige Abhängigkeit von Randwerten). Gilt lediglich  $\Delta u = \Delta v$  in  $\Omega$ , aber nicht u = v auf  $\partial \Omega$ , so gilt immerhin

$$\max_{\overline{\Omega}} |u - v| = \max_{\partial \Omega} |u - v|.$$

Satz (Harnack-Ungleichung). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $V \in \Omega$  offen, zusammenhängend. Dann gibt es eine Konstante  $c = c(\Omega, V)$ , sodass

$$\sup_V u \leq c \cdot \inf_V u \qquad \text{für alle harmonischen Fktn. } u:\Omega \to \mathbb{R}_{\geq 0}.$$

Satz. Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und erfülle  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  die Mittelwert-Eigenschaft auf Sphären, d. h.

$$u(x_0) = \int_{\partial B_r(x_0)} u \, d\mathcal{H}^{n-1}$$
 für alle Kugeln  $B_r(x_0) \in \Omega$ .

Dann gilt  $u(x) = u_{\epsilon}(x)$  für alle  $x \in \Omega$  und  $\epsilon < \text{dist}(x, \partial \Omega)$ . Insbesondere ist  $u \in \mathcal{C}^{\infty}(\Omega)$  und harmonisch.

Korollar. Obiger Satz gilt auch, wenn  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  die Mittelwert-Eigenschaft auf Kugeln erfüllt, d. h.

$$u(x_0) = \int\limits_{B_r(x_0)} u \, \mathrm{d}\mathcal{H}^{n-1}$$
 für alle Kugeln  $B_r(x_0) \in \Omega$ .

**Def.** Eine Folge von Funktionen  $(f_n)_{n\in\mathbb{N}}$  auf einem topologischen Raum X konvergiert lokal gleichmäßig gegen  $f:X\to\mathbb{R}$ , falls es zu jedem Punkt  $x\in X$  eine Umgebung  $U_x$  von x gibt, sodass  $f_n$  auf  $U_x$  gleichmäßig gegen f konvergiert.

Korollar (Konvergenzsatz von Weierstraß). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, zusammenhängend und  $(u_k)_{k \in \mathbb{N}}$  eine Folge harmonischer Funktionen auf  $\Omega$ , die lokal gleichmäßig gegen eine Funktion u konvergiert. Dann ist u harmonisch auf  $\Omega$ .

Korollar (Harnackscher Konvergenzsatz). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $(u_k)_{k \in \mathbb{N}}$  eine monoton wachsende Folge harmonischer Funktionen auf  $\Omega$ . Gibt es ein  $x_0 \in \Omega$ , sodass  $(u_k(x_0))_{k \in \mathbb{N}}$  beschränkt (und damit konvergent) ist, so konvergiert  $(u_k)$  lokal gleichmäßig gegen eine harmonische Funktion auf  $\Omega$ .

**Satz** (von Hermann Weyl). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $u \in L^1_{loc}(\Omega)$  mit

$$\int_{\Omega} u \cdot \Delta \phi \, \mathrm{d}x = 0 \quad \text{für alle } \phi \in \mathcal{C}_0^{\infty}(\Omega).$$

Dann gibt es eine harmonische Funktion  $\tilde{u}:\Omega\to\mathbb{R}$  mit  $u(x)=\tilde{u}(x)$  für fast alle  $x\in\Omega$ .

Satz (Innere Abschätzung für Ableitungen harmonischer Fktn). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$  harmonisch. Dann gilt für jeden Multiindex  $\alpha$  mit  $|\alpha| = k \in \mathbb{N}_0$  und jede Kugel  $B_r(x_0) \subseteq \Omega$ :

$$|D^{\alpha}u(x_0)| \le C(n,k)r^{-n-k}||u||_{L^1(B_r(x_0))} \quad \text{mit } C(n,k) := \frac{(2^{n+1}nk)^k}{\omega_n}$$

**Satz** (Liouville). Sei  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$  harmonisch.

- Ist *u* beschränkt, so ist *u* konstant.
- Gilt  $\limsup_{|x| \to \infty} \frac{|u(x)|}{|x|^{k+1}} = 0$ , so ist u ein Polynom, dessen Grad  $\leq k$  ist.

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Eine Funktion  $f: \Omega \to \mathbb{R}$  heißt **analytisch** in  $x \in \Omega$ , falls f sich lokal durch ihre Taylorreihe darstellen lässt, also ein  $r \in (0, \operatorname{dist}(x, \partial\Omega))$  existiert mit

$$f(y) = \sum_{\alpha \in \mathbb{N}^n} \frac{1}{\alpha!} D^{\alpha} f(x) (y - x)^{\alpha}$$
 für alle  $y \in B_r(x)$ .

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Wenn u harmonisch ist, dann auch analytisch.

**Problem.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, (beschränkt), regulär und  $f: \Omega \to \mathbb{R}$  und  $g: \partial \Omega \to \mathbb{R}$  stetig. Gesucht ist  $u: \overline{\Omega} \to \mathbb{R}$  mit

$$(2.1) \left\{ \begin{array}{rcl} -\Delta u & = & f & \text{in } \Omega \subset \mathbb{R}^n, \\ u & = & g & \text{auf } \partial \Omega. \end{array} \right.$$

Satz (Greensche Darstellungsformel). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand und  $h \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^1(\overline{\Omega})$  mit  $\Delta h \in L^1(\Omega)$ . Es gilt für  $x \in \Omega$ :

$$h(x) = -\int_{\Omega} \Phi(x - y) \Delta h(y) \, dy + \int_{\partial \Omega} \Phi(x - y) \cdot Dh(y) \cdot \nu \, dS(y)$$
$$-\int_{\partial \Omega} h(y) D_y \Phi(x - y) \cdot \nu \, dS(y)$$

Bemerkung. Für Randpunkte  $x \in \partial \Omega$  gilt:

$$\begin{split} \frac{1}{2}h(x) &= -\int\limits_{\Omega} \Phi(x-y)\Delta h(y)\,\mathrm{d}y + \int\limits_{\partial\Omega} \Phi(x-y)\cdot Dh(y)\cdot \nu\,\mathrm{d}S(y) \\ &- \int\limits_{\partial\Omega} h(y)D_y\Phi(x-y)\cdot \nu\,\mathrm{d}S(y) \end{split}$$

**Korollar** (Darstellungsformel für Lsgn in  $\mathbb{R}^n$ ). Sei  $f \in \mathcal{C}_0^2(\mathbb{R}^n)$ , setze

$$u: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, \qquad x \mapsto (\Phi * f)(x) := \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(x - y) f(y) \, dy.$$

Dann gilt:  $u \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^n)$  und  $-\Delta u = f$  in  $\mathbb{R}^n$ .

Bemerkung. • Für n=2 ist die Lösung potentiell unbeschränkt.

• Für  $n \geq 3$  ist diese Lsg beschränkt und erfüllt  $\lim_{|x| \to \infty} u(x) = 0$ .

**Proposition.** Jede andere beschränkte Lösung von  $-\Delta u = f$  auf  $\mathbb{R}^n$  unterscheidet sich nur durch eine additive Konstante.

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Eine **Greensche Funktion** für  $\Omega$  ist eine Funktion  $G: \{(x,y) \in \Omega \times \Omega \mid x \neq y\} \to \mathbb{R}$ , falls für alle  $x \in \Omega$  gilt:

- Die Korrektorfunktion  $y \mapsto G(x,y) \Phi(x-y)$  ist von der Klasse  $C^2(\Omega) \cap C^1(\overline{\Omega})$  und ist harmonisch in  $\Omega$ .
- Die Funktion G(x,-) hat Nullrandwerte auf  $\partial\Omega$ , d. h. es gilt  $\lim_{y\to y_0} G(x,y) = 0$  für alle  $y_0 \in \partial\Omega \cup \{\infty\}$ .

Bemerkung. • Ist  $\Omega$  beschränkt, so ist die Greensche Funktion eindeutig.

• Die Funktion G(x, -) ist in  $\mathcal{C}^2(\Omega \setminus \{x\}) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega} \setminus \{x\})$  und hat die gleiche Singularität wie  $y \mapsto \Phi(x - y)$ .

Satz. Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt, mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ . Ist  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^1(\overline{\Omega})$  eine Lösung von (2.1) und ist G die Greensche Funktion für  $\Omega$  (falls existent), dann gilt für alle  $x \in \Omega$ :

$$u(x) = \int_{\Omega} G(x, y) f(y) \, dy - \int_{\partial \Omega} g(y) \cdot D_y G(x, y) \cdot \nu \, dS(y).$$

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, G die Greensche Funktion für  $\Omega$  und  $B_r(x) \in \Omega$ . Für  $f \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^1(\overline{\Omega})$  gilt dann:

$$\lim_{\epsilon \to 0} \int_{\partial B_{\epsilon}(x)} (G(x,y)Df(y) - f(y)D_yG(x,y)) \cdot \nu(y) \, d\mathcal{H}^{n-1}(y) = f(x).$$

**Satz.** Ist G die Greensche Funktion zu  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ , so gilt G(x,y) = G(y,x) für alle  $x,y \in \Omega$  mit  $x \neq y$ .

**Korollar.** Sei G die Greensche Funktion zu  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt mit  $\mathcal{C}^1$ -Rand  $\partial\Omega$ , so ist die Funktion  $x\mapsto G(x,y)$  harmonisch auf  $\Omega\setminus\{y\}$ .

**Def.** Sei  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n$  eine Kugel,  $x \in \mathbb{R}^n \setminus \partial B_r(a)$ . Dann heißt  $x^* \coloneqq a + r^2 \frac{x-a}{\|x-a\|^2} \in \mathbb{R}^n \setminus \partial B_r(a) \quad \text{Spiegelungspunkt von } x.$ 

Bemerkung. Es gilt: •  $||x - a|| \cdot ||x^* - a|| = r^2$  •  $(x^*)^* = x$ 

•  $\forall y \in \partial B_r(a) : ||x^* - y||^2 = r^2 ||x - a||^{-2} ||y - x||^2$ .

**Notation.** Für  $B_r(a) \subset \mathbb{R}$  sei  $g: B_r(a) \times B_r(a) \to \mathbb{R}$  definiert durch

$$g(x,y) := \begin{cases} -\Phi\left(\frac{|x-a|}{r}(y-x^*)\right) & \text{für } x \in B_r(a) \setminus \{a\} \\ -\Phi(re_1) & \text{für } x = a. \end{cases}$$

**Proposition.** Für die Funktion q gilt:

- $q(x,y) \Phi(x-y) = 0$  für alle  $y \in \partial B_r(a)$  und  $x \in B_r(a)$ .
- $y \mapsto g(x,y)$  ist glatt und harmonisch in  $B_r(a)$  für alle  $x \in B_r(a)$ .

**Korollar.** Die Greensche Funktion für  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n$  lautet

$$G_{B_r(a)}(x,y) := \Phi(x-y) + g(x,y)$$

$$= \begin{cases} \Phi(x-y) - \Phi\left(\frac{|x-a|}{r}(y-x^*)\right) & \text{für } x \in B_r(a) \setminus \{a\} \\ \Phi(a-y) - \Phi(re_1) & \text{für } x = a. \end{cases}$$

**Def.** Der Poisson-Kern für die Kugel  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n$  ist

$$K_{B_r(a)}(x,y) \coloneqq \frac{1}{n\omega_n} \cdot \frac{r^2 - |x-a|^2}{r|x-y|^n}.$$

 ${\bf Satz}$  (Poisson-Integral formel für Kugeln). Sei  $B_r(a)\subset \mathbb{R}^n$  und  $g:\partial B_r(a)$  stetig.

- Für  $u \in \mathcal{C}^2(B_r(a)) \cap \mathcal{C}(\overline{B_r(a)})$  harmonisch mit u = g auf  $\partial B_r(a)$  gilt  $u(x) = \int_{\partial B_r(a)} K_{B_r(a)}(x, y) g(y) \, d\mathcal{H}^{n-1}(y) \quad \text{für alle } x \in B_r(a). \quad (2.8)$
- Umgekehrt definiert (2.8) die eindeutige harmonische Funktion  $u \in C^2(B_r(a)) \cap C^1(\overline{B_r(a)})$  mit u = q auf  $\partial B_r(a)$ .

Notation.  $\mathbb{R}^n_+ := \{(x_1, ..., x_n) \in \mathbb{R}^n \mid x_n > 0\}$  heißt Halbraum.

**Def.** Für  $x = (x_1, ..., x_n) \in \mathbb{R}^n$  heißt  $\overline{x} := (x_1, ..., x_{n-1}, -x_n)$  Spiegelpunkt von x bzgl.  $\partial \mathbb{R}^n_+$ .

**Satz.** Die Greensche Funktion für  $\mathbb{R}^n_{\perp}$  lautet

$$G_{\mathbb{R}^n_+}(x,y) := \Phi(x-y) - \Phi(x^*-y)$$
 für  $x,y \in \mathbb{R}^n_+$  mit  $x \neq y$ .

**Def.** Der Poisson-Kern für den Halbraum  $\mathbb{R}^n_{\perp}$  ist definiert als

$$K_{\mathbb{R}^n_+}(x,y) \coloneqq \tfrac{1}{n\omega_n} \cdot \tfrac{2x_n}{|x-y|^n} \quad \text{für } x \in \mathbb{R}^n_+ \text{ und } y \in \partial \mathbb{R}^n_+.$$

Satz (Poisson-Integralformel für den Halbraum). Sei  $g \in \mathcal{C}(\mathbb{R}^{n-1}) \cap L^{\infty}(\mathbb{R}^{n-1})$ . Dann definiert

$$u(x) := \int_{\partial \mathbb{R}^n_+} K_{\mathbb{R}^n_+}(x, y) g(y) d\mathcal{H}^{n-1}(y)$$
 für  $x \in \mathbb{R}^n_+$ 

eine beschränkte, harmonische Funktion  $u \in \mathcal{C}(\mathbb{R}^n_+) \cap \mathcal{C}^1(\overline{\mathbb{R}^n_+})$  mit u = g auf  $\partial \mathbb{R}^n_{\perp}$ .

**Notation.** Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  schreibe

- $\Omega^+ := \{(x_1, ..., x_n) \in \Omega \mid x_n > 0\} = \Omega \cap \mathbb{R}^n$
- $\Omega^0 := \{(x_1, ..., x_n) \in \Omega \mid x_n = 0\} = \Omega \cap \partial \mathbb{R}^n$
- $\Omega^- := \{(x_1, ..., x_n) \in \Omega \mid x_n < 0\} = \Omega \setminus \overline{\mathbb{R}^n}$

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und symmetrisch bzgl.  $\partial \mathbb{R}^n_+$ , d. h. für alle  $x \in \mathbb{R}^n$  gilt  $x \in \Omega \iff \overline{x} \in \Omega$ .

• Ungerades Spiegelungsprinzip: Ist  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega^+) \cap \mathcal{C}(\Omega^+ \cup \Omega^0)$ harmonisch auf  $\Omega^+$  mit u=0 auf  $\Omega^0$ , so ist die ungerade Fortsetzung

$$\overline{u}(x) := \begin{cases} u(x) & \text{für } x \in \Omega^+ \cup \Omega^0, \\ -u(\overline{x}) = -u(x_1, ..., -x_n) & \text{für } x \in \Omega^- \end{cases}$$

harmonisch auf  $\Omega$ .

• Gerades Spiegelungsprinzip: Ist  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega^+) \cap \mathcal{C}^1(\Omega^+ \cup \Omega^0)$  mit  $D_n u = 0$  auf  $\Omega^0$ , so ist die gerade Fortsetzung

$$\overline{u}(x) := \begin{cases} u(x) & \text{für } x \in \Omega^+ \cup \Omega^0, \\ u(\overline{x}) = u(x_1, ..., x_{n-1}, -x_n) & \text{für } x \in \Omega^- \end{cases}$$

harmonisch auf  $\Omega$ .

Bemerkung. Aus dem Spiegelungsprinzip und dem Satz von Liouville folgt die Eindeutigkeit beschränkter harmonischer Funktionen auf dem Halbraum mit vorgegebenen Randwerten.

**Problem** (Dirichlet-RWP). Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  und  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$  ist  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  gesucht mit

$$(2.9) \left\{ \begin{array}{rcl} \Delta u & = & 0 & \text{in } \Omega, \\ u & = & g & \text{in } \partial \Omega. \end{array} \right.$$

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Eine Funktion  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  heißt  $\mathcal{C}^0$ -subharmonisch, falls die MW-Ungleichung auf Sphären erfüllt ist, d.h.

$$u(x_0) \le \int_{\partial B_r(x_0)} u \, d\mathcal{H}^{n-1}$$
 für alle  $x_0 \in \Omega$  und  $r \in (0, \operatorname{dist}(x_0, \partial \Omega))$ .

Die Funktion heißt  $C^0$ -superharmonisch, falls -u $\mathcal{C}^0$ -subharmonisch ist und  $\mathcal{C}^0$ -harmonisch, falls u sowohl subharmonisch als auch harmonisch ist.

**Notation.**  $H^-(\Omega) := \{ u \in \mathcal{C}(\Omega) \mid u \text{ ist subharmonisch auf } \Omega \}$  $H^+(\Omega) := \{ u \in \mathcal{C}(\Omega) \mid u \text{ ist superharmonisch auf } \Omega \}$  $H^0(\Omega) := \{ u \in \mathcal{C}(\Omega) \mid u \text{ ist harmonisch auf } \Omega \}$ 

Bemerkung.  $\mathcal{C}^0$ -harmonische Funktionen sind glatt und harmonisch.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Für  $u \in \mathcal{C}(\Omega)$  sind äquivalent:

- u ist  $C^0$ -subharmonisch auf  $\Omega$ .
- u erfüllt die MW-Ungleichung auf Kugeln, d. h. für alle  $x_0 \in \Omega$  gilt

$$u(x_0) \leq \int\limits_{B_r(x_0)} u(x) \, \mathrm{d}x \quad \text{für alle } r \in (0, \mathrm{dist}(x_0, \partial\Omega)).$$

• u erfüllt die MW-Ungleichung auf kleinen Kugeln, d. h. für alle  $x_0 \in \Omega$  gibt es ein  $R(x_0) \in (0, \operatorname{dist}(x_0, \partial \Omega))$  mit

$$u(x_0) \leq \int_{B_r(x_0)} u(x) dx$$
 für alle  $r \in (0, R(x_0))$ .

• Für alle Kugeln  $B_r(x_0) \subseteq \Omega$  gilt das Vergleichsprinzip mit harmonischen Funktionen, d. h. für jede harmonische Funktion  $h \in \mathcal{C}(\overline{B_r(x_0)})$  gilt: u < h auf  $\partial B_r(x_0) \implies u < h$  in  $B_r(x_0)$ .

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $B_r(x_0) \in \Omega$ . Der **Perron-Projektor**  $P_{x_0,r}: \mathcal{C}(\Omega) \to \mathcal{C}(\Omega)$  ist definiert durch

$$(P_{x_0,r}u)(x) \coloneqq \begin{cases} u(x), & x \in \Omega \setminus B_r(x_0) \text{ Def. Eine lokale Barriere zu } \Omega \text{ in } x_0 \in \partial \Omega \text{ ist eine Barriere} \\ \int\limits_{\partial B_r(x_0)} K_{B_r(x_0)}(x,y)u(y) \, \mathrm{d}\mathcal{H}^{n-1}(y), & x \in B_r(x_0). \end{cases}$$

Bemerkung. Die Funktion  $P_{x_0,r}(u)$  wird harmonische Fortsetzung von u auf  $B_r(x_0)$  genannt.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Dann gilt:

- Sind  $v \in H^-(\Omega)$  und  $w \in H^+(\Omega)$ , so gilt  $v w \in H^-(\Omega)$ .
- Sind  $v_1, v_2 \in H^-(\Omega), w_1, w_2 \in H^+(\Omega)$  und  $\lambda_1, \lambda_2 > 0$ , so ist  $\{\max(v_1, v_2), \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2\} \subset H^-(\Omega),$  $\{\min(w_1, w_2), \lambda_1 w_1 + \lambda_2 w_2\} \subset H^+(\Omega).$
- Sind  $v \in H^-(\Omega)$ ,  $w \in H^+(\Omega)$  und  $B_r(x_0) \subseteq \Omega$ , so gelten

$$P_{x_0,r}v \ge v \text{ in } \Omega \quad \text{und} \quad P_{x_0,r}v \in H^-(\Omega),$$
  
 $P_{x_0,r}w \le w \text{ in } \Omega \quad \text{und} \quad P_{x_0,r}w \in H^+(\Omega).$ 

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ . Dann heißt  $u \in \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  Sublösung des Dirichletproblems (2.9), falls  $u \leq q$  auf  $\partial \Omega$ gilt und **Superlösung** von (2.9), falls  $u \geq g$  auf  $\partial \Omega$  gilt.

$$\begin{split} \textbf{Notation.} \quad & H_g^-(\Omega) \coloneqq \{u \in \mathcal{C}(\overline{\Omega}) \cap H^-(\Omega) \,|\, u \leq g \text{ auf } \partial \Omega\}, \\ & H_g^+(\Omega) \coloneqq \{u \in \mathcal{C}(\overline{\Omega}) \cap H^+(\Omega) \,|\, u \geq g \text{ auf } \partial \Omega\}, \\ & u^-(x) \coloneqq \sup \{v(x) \,|\, v \in H_g^-(\Omega)\}, \\ & u^+(x) \coloneqq \sup \{v(x) \,|\, v \in H_g^+(\Omega)\}. \end{split}$$

**Methode** (Perron). Zeige zunächst, das  $u^-$  und  $u^+$  harmonisch sind. Zeige dann unter gewissen Regularitätsvoraussetzungen an  $\Omega$ , dass  $u^- = u^+$  gilt und die vorgegebenen Randwerte annimmt.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt,  $g \in \mathcal{C}(\partial \Omega)$ . Dann sind  $u^$ und  $u^+$  wohldefiniert und es gilt

$$\inf_{\partial\Omega}g \le u^- \le u^+ \le \sup_{\partial\Omega}g.$$

Bemerkung. Falls eine Lösung u des Dirichlet-Problems existiert, so gilt  $u = u^{-} = u^{+}$ .

**Satz.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $g \in \mathcal{C}(\partial \Omega)$ . Dann sind  $u^$ und  $u^+$  harmonisch in  $\Omega$ .

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt,  $x_0 \in \partial \Omega$ . Eine Funktion  $b: \overline{\Omega} \to \mathbb{R}_0^+$  heißt (obere) Barriere zu  $\Omega$  in  $x_0$ , falls

- $b \in \mathcal{C}(\overline{\Omega}) \cap H^+(\Omega)$
- $b(x_0) = 0$  und b(x) > 0 für alle  $x \in \overline{\Omega} \setminus \{x_0\}$

Falls eine solche Barriere existiert, so heißt  $x_0$  regulärer Randpunkt.

Bemerkung. Eine Funktion  $b: \overline{\Omega} \to \mathbb{R}_0^-$  heißt untere Barriere, falls  $(-b): \overline{\Omega} \to \mathbb{R}_0^+$  eine obere Barriere ist.

Bemerkung. Aus jeder lokalen Barriere lässt sich eine globale Barriere konstruieren.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt. Falls das Dirichlet-Problem (2.9) für jede Funktion  $q \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$  eine Lösung  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$ besitzt, so sind alle Randpunkte  $x_0 \in \partial \Omega$  regulär.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt,  $x_0 \in \partial \Omega$ . Ist  $x_0$  regulär, dann gilt für jede stetige Funktion  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ :

$$\lim_{\Omega \ni x \to x_0} u^-(x) = g(x_0) = \lim_{\Omega \ni x \to x_0} u^+(x).$$

**Satz** (Perron). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt. Dann sind äguivalent:

- Der Rand  $\partial\Omega$  ist regulär.
- Das Dirichlet-Problem (2.9) besitzt eine eindeutige Lösung  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  für alle  $q \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ .

**Def.** Eine offene Menge  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  erfüllt die **äußere Kugelbedingung** in  $x_0 \in \partial \Omega$  an  $\Omega$ , falls ein Ball  $B_r(a) \subset \mathbb{R}^n \setminus \Omega$  mit  $\overline{\Omega} \cap \overline{B_r(a)} = \{x_0\}$  existiert.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Erfüllt  $\Omega$  die äußere Kugelbedingung in  $x_0 \in \partial \Omega$  an  $\Omega$ , dann ist  $x_0$  ein regulärer Randpunkt.

Bemerkung. Beschränkte Gebiete mit  $\mathcal{C}^2$ -Rand und strikt konvexe Gebiete erfüllen die äußere Kugelbedingung.

**Problem.** Seien  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $f: \Omega \to \mathbb{R}$ ,  $g: \partial \Omega \to \mathbb{R}$  gegeben. Gesucht ist eine Lösung  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$  der Poisson-Gleichung

$$(2.10) \left\{ \begin{array}{rcl} -\Delta u & = & f & \text{in } \Omega \\ u & = & g & \text{auf } \partial \Omega. \end{array} \right.$$

**Proposition.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen und  $\partial\Omega$  regulär. Sind  $f \in \mathcal{C}^2_0(\mathbb{R}^n)$ ,  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ , so besitzt (2.10) eine eindeutige Lösung  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$ .

Bemerkung. Die Behauptung folgt leicht aus den vorherigen Sätzen, aber die Voraussetzung  $f \in C_0^2(\Omega)$  ist zu stark.

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und beschränkt. Das **Newton-Potential**  $N_f: \Omega \to \mathbb{R}$  einer Funktion  $f \in L^{\infty}(\Omega)$  ist die Faltung

$$N_f(x) := \int_{\Omega} \Phi(x - y) f(y) \, \mathrm{d}y.$$

Bemerkung. Die Fkt<br/>nf wird außerhalb von  $\Omega$ durch 0 fortgesetzt.

**Lemma.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $f \in L^{\infty}(\Omega)$ . Dann gilt  $N_f \in \mathcal{C}^1(\Omega)$  mit  $DN_f(x) = \int\limits_{\Omega} D_x \Phi(x-y) f(y) \, \mathrm{d}y$  für alle  $x \in \Omega$ .

**Korollar.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $f \in L^{\infty}(\Omega)$ . Dann gilt  $N_f \in \mathcal{C}^{1,\alpha}(\Omega)$  für alle  $\alpha \in (0,1)$ .

Satz (Hölder). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschr. und  $f \in \mathcal{C}^{0,\alpha}(\Omega) \cap L^{\infty}(\Omega)$  für ein bel.  $\alpha \in (0,1)$ . Dann gilt  $N_f \in \mathcal{C}^2(\Omega)$  mit  $-\Delta N_f = f$  in  $\Omega$  und für jede Kugel B mit  $\Omega \in B$  gilt die Darstellung

$$\begin{split} D_i D_j N_f(x) = & \int_B D_{x_i} D_{x_j} \Phi(x-y) (f(y) - f(x)) \, \mathrm{d}y \\ & - f(x) \cdot \int_{\partial B} D_{x_j} \Phi(x-y) \nu_i(y) \, \mathrm{d}\mathcal{H}^{n-1}(y). \end{split}$$

Satz. Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und  $\partial\Omega$  regulär. Sind  $f \in \mathcal{C}^{0,\alpha}(\Omega) \cap L^{\infty}(\Omega)$  für ein  $\alpha \in (0,1)$  und  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ , so besitzt (2.10) eine eindeutige Lösung  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega})$ .

Bemerkung. Für das Newtonpotential überträgt sich die Regularität von f wie folgt: Ist  $\alpha\in(0,1)$  und  $f\in\mathcal{C}^{k,\alpha}(\overline{B}_{2R}),$  so ist  $N_f\in\mathcal{C}^{k+2,\alpha}(\overline{B}_R)$  für alle R>0. Im Allgemeinen gilt:

$$f{\in}L^{\infty} \not\Rightarrow N_f \in \mathcal{C}^2, \quad f{\in}\mathcal{C}^k \not\Rightarrow N_f \in \mathcal{C}^{k+2}, \quad f{\in}\mathcal{C}^{k,1} \not\Rightarrow N_f \in \mathcal{C}^{k+2,1}$$

**Problem.** Gesucht sind Lösungen des Eigenwertproblems mit Dirichlet-Randwert 0 für den Laplaceoperator, also Eigenwerte  $\lambda \in \mathbb{R}$  und Eigenfunktionen  $u_{\lambda} \in \mathcal{C}^2(\Omega)$  mit

$$\begin{cases}
-\Delta u_{\lambda} = \lambda u_{\lambda} & \text{in } \Omega \\
u_{\lambda} = 0 & \text{auf } \partial \Omega.
\end{cases}$$

Bemerkungen. • Es sind nur nichtnegative EWe möglich.

- Es gibt höchstens abzählbar viele EWe.
- Die zugehörigen Eigenräume sind endlich-dimensional.
- Eigenfunktionen zu unterschiedlichen EWen sind orthogonal bzgl

$$\langle u, v \rangle_{L^2} \coloneqq \int_{\Omega} u \cdot v \, \mathrm{d}x.$$

• Eigenfunktionen sind glatt.

### 3. Wärmeleitungsgleichung

**Notation.** Sei  $I \subset \mathbb{R}$  ein Intervall,  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ . Wir suchen  $u: I \times \Omega \to \mathbb{R}, (t,x) \mapsto u(t,x)$  und schreiben  $u_t \coloneqq \frac{\partial u}{\partial t}$  für die Zeitableitung,  $Du(t,x) \coloneqq D_x u(t,x)$  für die Ortsableitung und  $\Delta u(t,x) \coloneqq \Delta_x u(t,x)$ .

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  und T > 0.

- Der parabolische Zylinder ist  $\Omega_T := (0,T] \times \Omega \subset \mathbb{R}^{n+1}$ .
- Der parabolische Rand von  $\Omega_T$  ist

$$\partial_p \Omega_T := (\{0\} \times \Omega) \cup ([0, T] \times \partial \Omega) \subset \partial \Omega_T.$$

Notation. Wir benötigen untersch. Regularitäten in Ort und Zeit:

$$C_1^2(\Omega_T) := \{ f \in C^1(\Omega_T) \mid f \text{ ist zweimal stetig nach } x \text{ ableitbar} \}$$

**Problem.** Wärmeleitungsgleichung (WLG):  $u_t - \Delta u = 0$ 

**Def.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, T > 0 und  $u \in \mathcal{C}_1^2(\Omega_T)$ . Dann heißt u

$$\left. \begin{array}{l} \text{subkalorisch} \\ \text{kalorisch} \\ \text{superkalorisch} \end{array} \right\} \text{ falls } \left\{ \begin{array}{l} u_t - \Delta u \leq 0 \\ u_t - \Delta u = 0 \\ u_t - \Delta u \geq 0 \end{array} \right\} \text{ in } \Omega_T \text{ gilt.}$$

Bemerkung (Invarianzen der Lösungseigenschaft). Wenn  $u \in \mathcal{C}^2_t(\Omega_T)$  kalorisch, dann auch (auf geeigneten Zylindern):

$$\begin{aligned} u_{0,x_0}(t,x) &\coloneqq u(t,x-x_0) & \text{für } x_0 \in \mathbb{R}^n \\ u_{\mathcal{T},0}(t,x) &\coloneqq u(t-\mathcal{T},x) & \text{für } \mathcal{T} \in \mathbb{R} \\ u_R(t,x) &\coloneqq u(t,Rx) & \text{für } R \in SO(n) \\ u_{\lambda}(t,x) &\coloneqq \lambda^n u(\lambda^2 t, \lambda x) & \text{für } \lambda > 0 \end{aligned}$$

Es gilt  $\int_{\mathbb{R}^n} u_{\lambda}(t, y) dy = \int_{\mathbb{R}^n} u(\lambda^2 t, y) dy$ .

**Bspe.** • Sei v harmonisch auf  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ . Dann ist  $(t,x) \mapsto v(x)$  kalorisch auf  $\Omega_T$ .

• Für n = 1 und  $c_1, c_2, a \in \mathbb{R}$  sind kalorisch:

$$(t,x) \mapsto \exp(a^2t) \cdot (c_1 \sinh(ax) + c_2 \cosh(ax))$$
$$(t,x) \mapsto \exp(-a^2t) \cdot (c_1 \sin(ax) + c_2 \cos(ax))$$
$$(t,x) \mapsto c_1 x + c_2$$

Def. Die Fundamentallösung der WLG ist die Funktion

$$\Psi: (0, \infty) \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, \quad (t, x) \mapsto \frac{1}{(4\pi t)^{n/2}} \exp\left(-\frac{|x|^2}{4t}\right).$$

Bemerkungen. •  $\Psi_t(t,x) - \Delta_x \Psi(t,x) = 0$  für alle t > 0 und  $x \in \mathbb{R}^n$ .

- $\Psi(t,0) \xrightarrow{t\to 0} \infty$ ,  $\Psi(t,x) \xrightarrow{t\to 0} 0$  bei  $x \neq 0$  fest.
- Für alle  $t \in \mathbb{R}$  gilt  $\int_{\mathbb{R}^n} \Psi(t, x) \, \mathrm{d}x = 1$ .
- Raum- und Zeitableitungen lassen sich explizit berechnen.
- $\|\Psi(t,-)\|_{L^{\infty}(\mathbb{R}^n)} \xrightarrow{t\to\infty} 0$ ,
- $||D\Psi(t,-)||_{L^1(\mathbb{R}^n)} + ||\Psi_t(t,-)||_{L^1(\mathbb{R}^n)} \xrightarrow{t\to\infty} 0,$

•  $\Psi(t,-) * \Psi(s,-) = \Psi(t+s,-)$ 

Bemerkung. Für die Fundamentallösung der Laplace-Gleichung gilt:

$$\forall x_0 \in \mathbb{R}^n : B_1(x_0) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \Phi(x_0 - x) > \Phi(re_1)\}\$$

**Def.** Die Wärmeleitungskugel um  $(t_0, x_0) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n$  mit r > 0 ist

$$W_r(t_0, x_0) := \{ (t, x) \in \mathbb{R}^{n+1} \mid t < t_0 \text{ und } \Psi(t_0 - t, x_0 - x) > r^{-n} \}$$
  
  $\subseteq (-\infty, t_0) \times \mathbb{R}^n$ 

Notation.  $W_r := W_r(0,0)$ 

**Notation.** Für r > 0 setze

$$b_r: \mathbb{R}^- \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, \quad (t, x) \mapsto \frac{|x|^2}{4t} + n \log r - \frac{n}{2} \log(-4\pi t).$$

Bemerkungen. • Monotonie: Für  $r \leq \tilde{r}$  gilt  $W_r(x_0) \subseteq W_{\tilde{r}}(x_0)$ 

- Translationsinvarianz:  $W_r(t_0, x_0) = (t_0, x_0) + W_r(0, 0)$
- Parabolische Reskalierung:  $(t,x) \in W_r \iff (r^{-2}t,r^{-1}x) \in W_1$
- Explizite Darstellung: Für r > 0 gilt

$$W_r(0,0) = \{(t,x) \in \mathbb{R}^- \times \mathbb{R}^n \mid b_r(t,x) > 0\}$$

$$\partial W_r(0,0) = \{(0,0)\} \cup \{(t,x) \in \mathbb{R}^- \times \mathbb{R}^n \mid b_r(t,x) = 0\}$$

$$W_r(0,0) = \{(t,x) \in \mathbb{R}^- \times \mathbb{R}^n \mid -\frac{r^2}{4\pi} < t < 0 \text{ und}$$

$$|x|^2 < 4t(-n\log r + \frac{n}{2}\log(-4\pi t))\}$$

• Es gilt  $\int_{W_r} \frac{|x|^2}{t^2} d(t, x) = 4r^n$ 

**Lemma.** Sei R > 0 und  $u \in C_1^2(W_R)$ . Für

$$\phi: (0,R) \to \mathbb{R}, \quad r \mapsto \frac{1}{4r^n} \int_{W_r} u(t,x) \frac{|x|^2}{t^2} d(t,x)$$
 gilt dann

- $\lim_{r \to 0} \phi(r) = u(0,0)$
- $\phi'(r) = \frac{n}{r^{n+1}} \int_{W_r} (-u_t(t, x) + \Delta u(t, x)) \cdot b_r(t, x) d(t, x)$

**Satz** (MWE). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ , T > 0,  $u \in C_1^2(\Omega_T)$  und  $W_r(t_0, x_0) \in \Omega_T$ . Dann gilt:

$$u_t - \Delta u = 0 \text{ in } \Omega_T$$

$$\implies u(t_0, x_0) = \frac{1}{4r^n} \int_{W_T(t_0, x_0)} u(t, x) \cdot \frac{|x - x_0|^2}{(t - t_0)^2} d(t, x)$$

In diesen Gleichungen darf man = durch  $\leq, <, \geq$ oder > ersetzen.

**Korollar.** Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, T>0 und  $u \in \mathcal{C}^2_1(\Omega_T)$  sind äquivalent:

- $\bullet$  u ist kalorisch
- u erfüllt die MWE auf WL-Kugeln, d. h. f. a.  $W_r(t_0, x_0) \in \Omega_T$  gilt

$$u(t_0, x_0) = \frac{1}{4r^n} \int_{W_n(t_0, x_0)} u(t, x) \cdot \frac{|x - x_0|^2}{(t - t_0)^2} d(t, x)$$

Satz. Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen, T > 0 und  $u \in \mathcal{C}_1^2(\Omega_T) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega_T})$  subkalorisch. Dann gilt:

- Das schwache Maximumsprinzip:  $\max_{\overline{\Omega_T}} u = \max_{\partial_p \Omega_T} u$
- Das starke Maximumsprinzip: Ist  $\Omega$  zshgd und gibt es  $(t_0, x_0) \in \Omega_T$  mit  $u(t_0, x_0) = \max_{\overline{\Omega_T}} u$ , so ist u konstant auf  $\Omega_{t_0}$ .

Bemerkung. Es gelten auch entsprechende Minimumsprinzipien für superkalorische Funktionen.

Bemerkung ("unendliche Ausbreitungsgeschwindigkeit"). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen, zusammenhängend, T>0 und  $u \in \mathcal{C}^2_1(\Omega_T) \cap \mathcal{C}(\overline{\Omega_T})$  eine kalorische Funktion, die auf  $[0,T] \times \partial \Omega$  verschwindet. Dann gilt

$$\min_{\{0\} \times \partial \Omega} u < \max_{\{0\} \times \partial \Omega} u \quad \Longrightarrow \quad \min_{\partial \{0\} \times \Omega} u < u < \max_{\{0\} \times \partial \Omega} u \text{ in } \Omega_T.$$

**Korollar** (Eindeutigkeit). Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt, T > 0,  $u, v \in C_1^2(\Omega_T) \cap C(\overline{\Omega_T})$  mit

$$\begin{cases} u_t - \Delta u = v_t - \Delta v & \text{in } \Omega_T \\ u = v & \text{auf } \partial_p \Omega_T \end{cases}$$

Dann gilt  $u \equiv v$  in  $\Omega_T$ .

**Proposition.** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  beschränkt, offen mit regulären Randpunkten und  $f \in \mathcal{C}^{0,\alpha}(\Omega) \cap L^{\infty}(\Omega)$  für ein  $\alpha \in (0,1)$  und  $g \in \mathcal{C}(\partial\Omega)$ . Dann gilt für jede Lösung  $u \in \mathcal{C}_1^2(\Omega \times (0,\infty)) \cap \mathcal{C}(\Omega \times [0,\infty))$  von

$$\begin{cases} u_t - \Delta u = f & \text{in } (0, \infty) \times \Omega \\ u = g & \text{auf } \partial_p \Omega_T \end{cases}$$

mit beliebigen Anfangswerten auf  $\{0\} \times \Omega$ :

$$\lim_{t \to \infty} u(t, -) = v,$$

wobei  $v \in C^2(\Omega) \cap C(\overline{\Omega})$  die eindeutige Lösung der folgender Poisson-Gleichung ist:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \Delta u = f & \text{in } \Omega, \\ u = g & \text{auf } \partial \Omega, \end{array} \right.$$

**Satz.** Sei  $g \in L^p(\mathbb{R}^n)$  für ein  $p \in [1, \infty]$ . Dann ist die Funktion  $u:(0,\infty)\times\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}$  definiert durch

$$u(t,x) := (\Psi(t,-) * g)(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \Psi(t,x-y) \cdot g(y) \,dy$$

in  $\mathcal{C}^{\infty}((0,\infty)\times\mathbb{R}^n)$  und erfüllt

$$\begin{cases} u_t - \Delta u = 0 & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^n, \\ u = g & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n. \end{cases}$$

**Satz.** Für die Funktion u aus dem vorherigen Satz gilt:

• Ist  $q \in \mathcal{C}(\mathbb{R}^n) \cap L^{\infty}(\mathbb{R}^n)$ , so konvergiert

$$u(t,x) \xrightarrow{t \to 0, x \to x_0} g(x_0)$$
 für alle  $x_0 \in \mathbb{R}^n$ .

Die Konvergenz ist gleichmäßig auf kompakten Mengen.

• Ist  $g \in L^p(\mathbb{R}^n)$  für ein  $p \in [1, \infty]$ , so ist  $\|u(t, -)\|_{L^p(\mathbb{R}^n)} \le \|g\|_{L^p(\mathbb{R}^n)}$  für alle t > 0. Ist  $p < \infty$ , so gilt

$$||u(t,-)-g||_{L^p(\mathbb{R}^n)} \xrightarrow{t\to 0} 0.$$

Proposition. Es gilt außerdem

$$\int\limits_{\mathbb{R}^n} u(t,x) \, \mathrm{d}x = \int\limits_{\mathbb{R}^n} g(x) \, \mathrm{d}x \quad \text{für alle } t > 0.$$

**Satz.** Sei  $f \in \mathcal{C}^1_1([0,\infty] \times \mathbb{R}^n)$  mit  $\operatorname{supp}(f) \subseteq [0,\infty] \times \mathbb{R}^n$ . Dann ist die Funktion  $u:(0,\infty) \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  definiert durch

$$u(t,x) := \int_{0\mathbb{R}^n}^t \Psi(t-s,x-y) \cdot f(s,y) \,\mathrm{d}y \,\mathrm{d}s$$

in  $C_1^2((0,\infty)\times\mathbb{R}^n)\cap C([0,\infty)\times\mathbb{R}^n)$  und erfüllt die inhomogene WLG

$$\begin{cases} u_t - \Delta u &= f & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^n, \\ u &= 0 & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n. \end{cases}$$

**Satz** (Allgemeine Lösungsformel). Sei  $g \in \mathcal{C}(\mathbb{R}^n) \cap L^{\infty}(\mathbb{R}^n)$  und  $f \in \mathcal{C}^2_1([0,\infty) \times \mathbb{R}^n)$  mit  $\operatorname{supp}(f) \in [0,\infty) \times \mathbb{R}^n$ . Dann ist die Funktion  $u:(0,\infty) \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  definiert durch

$$u(t,x) := \int\limits_{\mathbb{R}^n} \Psi(t,x-y) \cdot g(y) \, \mathrm{d}y + \int\limits_0^t \int\limits_{\mathbb{R}^n} \Psi(t-s,x-y) \cdot f(s,y) \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}s$$

in  $C_1^2((0,\infty)\times\mathbb{R}^n)\cap C([0,\infty)\times\mathbb{R}^n)$  und erfüllt

$$\begin{cases} u_t - \Delta u &= f & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^n, \\ u &= g & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n. \end{cases}$$

## 4. Die Wellengleichung

Notation.  $u_{tt} := \partial_t^2 u$ 

**Problem.** Seien  $g \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^n)$ ,  $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^n)$ . Gesucht ist eine Lösung der homogenen **Wellengleichung** (WG)

$$(4.1) \left\{ \begin{array}{ll} u_{tt} - \Delta u = 0 & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^n \\ u = g, u_t = h & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n \end{array} \right.$$

Satz. Seien  $b \in \mathbb{R}^n$ ,  $\tilde{f} \in \mathcal{C}^1([0,\infty) \times \mathbb{R}^n)$  und  $\tilde{g} \in \mathcal{C}([0,\infty) \times \mathbb{R}^n)$ . Dann besitzt das AWP für die Transportgleichung

$$\begin{cases} \partial_t u + b \cdot Du &= \tilde{f} & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^n, \\ u &= \tilde{g} & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n. \end{cases}$$

eine eindeutige Lösung  $u\in\mathcal{C}^1((0,\infty)\times\mathbb{R}^n)\cap\mathcal{C}([0,\infty)\times\mathbb{R}^n)$ , die gegeben ist durch

$$u(t,x) \coloneqq \tilde{g}(x-tb) + \int\limits_0^t \tilde{f}(s,x+(s-t)b) \,\mathrm{d}s.$$

**Satz.** Seien  $g \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}), h \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R})$  und

$$u: [0,\infty) \times \mathbb{R} \to \mathbb{R}$$
  $(t,x) \mapsto \frac{1}{2} \left( g(x+t) + g(x-t) \right) + \frac{1}{2} \int_{x-t}^{x+t} h(s) \, \mathrm{d}s.$ 

Dann ist  $u \in \mathcal{C}^2([0,\infty) \times \mathbb{R})$  die eindt. Lsg von (4.1) auf  $(0,\infty) \times \mathbb{R}$ .

Bemerkung. • Es gibt keinen Regularisierungseffekt, d. h. im Allgemeinen ist u nur in  $C^2$ , nicht besser.

• "Endliche Ausbreitungsgeschwindigkeit": Ist  $\operatorname{supp}(g) \cup \operatorname{supp}(f) \subset [x_0 - r, x_0 + r]$  für  $x_0 \in \mathbb{R}$ , r > 0, so gilt  $\operatorname{supp}(t, -) \subset [x_0 - (t + r), x_0 + t + r]$ .

**Korollar.** Seien  $g \in \mathcal{C}^2([0,\infty))$  mit  $\lim_{x \to 0} g''(x) = g(0) = 0$  und  $h \in \mathcal{C}([0,\infty))$  mit h(0) = 0. Dann ist die Funktion  $u:[0,\infty) \times [0,\infty) \to \mathbb{R}$ , definiert durch

$$u(t,x) := \begin{cases} \frac{1}{2} \left( g(x+t) + g(x-t) \right) + \frac{1}{2} \int\limits_{x-t}^{x+t} h(s) \, \mathrm{d}s & \text{für } x \ge t \ge 0, \\ \frac{1}{2} \left( g(x+t) - g(t-x) \right) + \frac{1}{2} \int\limits_{t-x}^{x+t} h(s) \, \mathrm{d}s & \text{für } t \ge x \ge 0 \end{cases}$$

die  $C^2$ -Lösung des AWP der homogenen Wellengleichung

$$\begin{cases} u_{tt} - \Delta u = 0 & \text{in } (0, \infty) \times (0, \infty), \\ u = g, u_t = h & \text{auf } \{0\} \times (0, \infty), \\ u = 0 & \text{auf } (0, \infty) \times \{0\}. \end{cases}$$

**Notation.** Für  $u:[0,\infty)\times\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}$  und  $g,h:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}$  definiere

$$U_x(t,r) := \int_{\partial B_r(x)} u(t,y) \, d\mathcal{H}^{n-1}(y),$$

$$G_x(r) := \int_{\partial B_r(x)} g(y) d\mathcal{H}^{n-1}(y), \qquad H_x(r) := \int_{\partial B_r(x)} h(y) d\mathcal{H}^{n-1}(y)$$

**Lemma** (Euler-Lagrange-Darboux-Gleichung). Sei  $u \in \mathcal{C}^m([0,\infty) \times \mathbb{R}^n)$  mit  $m \geq 2$  eine Lsg von (4.1). Dann gilt  $U_x \in \mathcal{C}^m([0,\infty) \times [0,\infty))$  für alle  $x \in \mathbb{R}^n$  und  $U_x$  erfüllt das AWP

$$\begin{cases} \partial_t^2 U_x - \partial_r^2 U_x - \frac{n-1}{r} \partial_r U_x = 0 & \text{in } (0, \infty) \times (0, \infty), \\ U_x = G_x, \partial_t U_x = H_x & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n. \end{cases}$$

Notation.  $\widetilde{U}_x(t,r):=rU_x(t,r),\ \widetilde{G}_x(r):=rG_x(r),\ \widetilde{H}_x(r):=rH_x(r)$ 

**Lemma.** Sei  $u \in \mathcal{C}^m([0,\infty) \times \mathbb{R}^3)$  für  $m \geq 3$  eine Lösung der Wellengleichung (4.1). Dann gilt

$$\left\{ \begin{array}{ll} \partial_t^2 \widetilde{U}_x - \partial_r^2 \widetilde{U}_x = 0 & \text{in } (0, \infty) \times (0, \infty) \\ \widetilde{U}_x(0, r) = \widetilde{G}_x(r), \partial_r \widetilde{U}_x(0, r) = \widetilde{H}_x(r) & \text{in } \{0\} \times (0, \infty) \\ \widetilde{U}_x(t, 0) = 0 & \text{für } t > 0 \end{array} \right.$$

Bemerkung. Mit der Darstellungsformel für  $\tilde{U}_x: [0,\infty) \times [0,\infty) \to \mathbb{R}$  folgt die **Kirchhoffsche Formel** für  $u: (0,\infty) \times \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$ :

$$u(t,x) = \lim_{r \to 0} U_x(t,r) = \lim_{r \to 0} \frac{\widetilde{U}_x(t,r)}{r}$$
$$= \partial_t \left( t \int_{\partial B_t(x)} g(y) \, \mathrm{d}S(y) \right) + t \int_{\partial B_t(x)} h(y) \, \mathrm{d}S(y)$$
$$= \int_{\partial B_t(x)} (g(y) + Dg(y) \cdot (y - x) + th(y)) \, \mathrm{d}S(y)$$

**Satz.** Seien  $g \in \mathcal{C}^3(\mathbb{R}^3)$ ,  $h \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^3)$  und  $u : (0, \infty) \times \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$  und  $u : (0, \infty) \times \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$  definiert durch die Kirchhoffsche Formel. Es gilt

- $u \in \mathcal{C}^2([0,\infty) \times \mathbb{R}^3)$
- ullet u ist die eindeutige Lösung der dreidimensionalen Wellengleichung mit Anfangswerten wie in (4.1)

Bemerkungen. • Regularitätsverlust: u nur in  $\mathbb{C}^2$ , obwohl  $g \in \mathbb{C}^3$ 

• u(t,x) hängt nur von den Werten von g und h auf  $\partial B_t(x)$  ab.

- Somit gilt das Huygensche Prinzip: Störungen der Anfangsdaten in der Umgebung eines Punktes ändern für große Zeiten die Lösung in dieser Umgebung nicht.
- $\bullet$  Für ungerade Dimensionen n funktioniert die Strategie der Transformation auf eine Lösung der eindim. Wellengleichung mit

$$\widetilde{U}_x(t,r) := (r^{-1}\partial_r)^{(n-3)/2}(r^{n-2}U_x(t,r)).$$

Bemerkung. (Zusammenhang von WG und WLG) Sei $\Psi_{(n=1)}$  die Fundamentallösung der WLG in  $(0, \infty) \times \mathbb{R}^1$ . Sei u eine glatte, beschränkte Lsg der Wellengleichung (4.1) mit  $h \equiv 0$ . Sei

$$v(t,x) := \int_{-\infty}^{\infty} \Psi_{(n=1)}(t,s) \cdot \overline{u}(s,x) \, ds \quad \text{mit } \overline{u}(s,x) := u(|s|,x).$$

Dann erfüllt v die homogene WLG

$$\begin{cases} u_t - \Delta u = 0 & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^n \\ u = g & \text{auf } \{0\} \times \mathbb{R}^n. \end{cases}$$

Bemerkung. Für ungerade Dimensionen n können wir Lsgen der WG herleiten. Sei nun  $u:[0,\infty)\times\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}$  eine Lösung von (4.1) mit n gerade. Dann definiert

$$\overline{u}: [0, \infty) \times \mathbb{R}^{n+1} \to \mathbb{R}, \quad (t, (x, \underline{\ })) \mapsto u(t, x)$$

eine Lsg der homogenen WG mit Startwerten  $\overline{u} = \overline{g}$ ,  $\partial_t \overline{u} = \overline{h}$  auf  $\{0\} \times \mathbb{R}^{n+1}$  (wobei  $\overline{q}$  und  $\overline{h}$  analog definiert zu  $\overline{u}$  sind). Mit der Darstellung von  $\overline{u}$  und passenden Transformationen ergibt sich eine Formel für u. Speziell für n=2:

**Satz.** Seien  $g \in \mathcal{C}^3(\mathbb{R}^2)$ ,  $h \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^2)$  und  $u:(0,\infty) \times \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ 

$$u(t,x) := \frac{1}{2} \partial_t \left( t^2 \int_{B_t(x)} \frac{g(y)}{\sqrt{t^2 - |y - x|^2}} \, \mathrm{d}y \right) + \frac{1}{2} t^2 \int_{B_t(x)} \frac{g(y)}{\sqrt{t^2 - |y - x|^2}} \, \mathrm{d}y$$

Dann ist  $u \in \mathcal{C}^2([0,\infty) \times \mathbb{R}^2)$  die eindt. Lsg von (4.1) auf  $(0,\infty) \times \mathbb{R}^2$ . Setze  $u_1(t,x) \coloneqq \int_0^t v_s(t,x) \, \mathrm{d}s$ .

Bemerkung. Bei geraden Dimensionen hängt u(t,x) von allen Anfangsdaten in  $B_t(x)$  ab, d. h. es gilt kein Huygensches Prinzip.

Sei 
$$f:(0,\infty)\times\mathbb{R}^n$$
. Sei  $v_s$  für  $s\in(0,\infty)$  die Lösung von 
$$\left\{ \begin{array}{ll} \partial_t^2v_s-\Delta v_s=0 & \text{in } (s,\infty)\times\mathbb{R}^n,\\ v_s=g,\ \partial_tv_s=f & \text{auf } \{s\}\times\mathbb{R}^n. \end{array} \right.$$

Setze 
$$u_1(t,x) := \int_0^t v_s(t,x) \, \mathrm{d}s$$