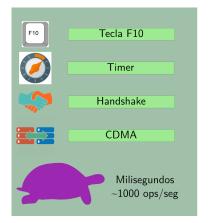
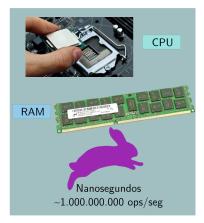
Interrupciones por Hardware en el simulador MSX88

Facundo Quiroga

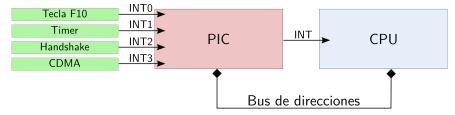
Velocidad de dispositivos vs cpu/memoria





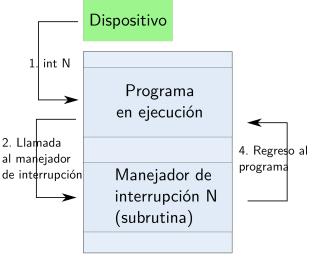
Los dispositivos deberían esperar a la CPU y no viceversa.

PIC: Conexion de los dispositivos



Los dispositivos interrumpen a la CPU a través del PIC

El PIC organiza la ejecución de una subrutina



3. Se maneja la interrupción

La subrutina atiende la interrupción del dispositivo.

Escribiendo una subrutina de interrupción para la tecla F10

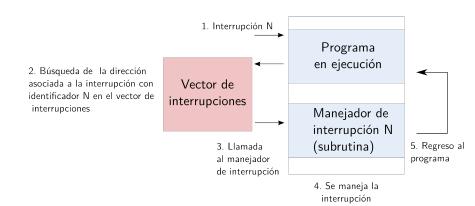
Cuando se presiona F10, se imprime un mensaje en pantalla. Subrutina especial llamada "manejador".

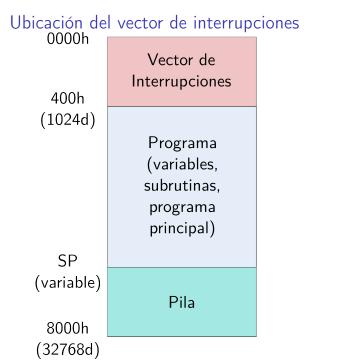
```
1
            org 1000h
   mensaje db "Has_presionado_la_tecla_F10!"
            db?
3
   fin
4
              org 3000h
5
      rutf10: mov bx, offset mensaje
6
              mov al, offset fin-offset mensaje
              ; mostrar el mensaje en pantalla
8
              int 7
              ; avisar al PIC que termino la interrupcion (DESPUES)
10
11
              ; IRET y no ret porque volvemos de una interrupcion
12
              iret
13
        org 2000h
14
        ; configuracion del PIC (DESPUES)
15
        ; configuracion del vector de interrupciones
   loop: jmp loop ; bucle infinito
16
17
        end
```

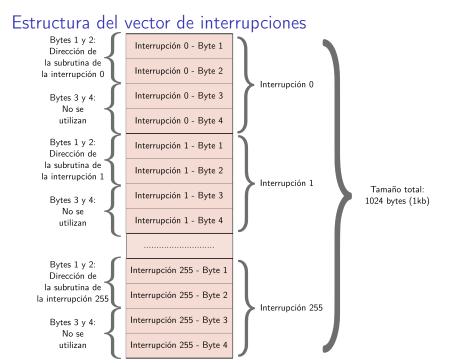
Pasos para usar el F10 mediante interrupciones por Hardware

- 1. Escribir la subrutina de atención. Es una subrutina normal salvo por que:
 - Finaliza con iret en lugar de ret.
 - ▶ Debe avisarle al PIC cuando termina (FALTA).
- 2. Configurar el PIC para que cuando el F10 interrumpa, se ejecute la subrutina de atención
 - Elegir un número de interrupción (cualquiera menos 0, 3, 6 o 7). Llamémoslo N (FALTA).
 - ► Poner la dirección de la subrutina en el vector de interrupciones, en el elemento N (FALTA).
 - ► Configurar el PIC, asignando N como número de interrupción del F10 (FALTA).
 - Configurar el PIC, habilitando las interrupciones del F10 (FALTA).

Cómo encontrar la subrutina: Vector de interrupciones







Configurando el vector de interrupciones

Nosotros elegimos el número de interrupción. Digamos, el 12.

```
org 3000h
rutf10: mov bx,offset mensaje
.....
```

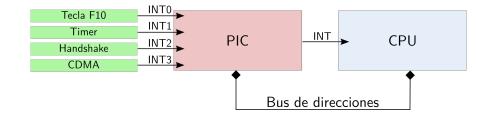
Forma 1 de configurarlo, en el programa principal:

```
mov bx, 48; 12*4
mov [bx],3000h
```

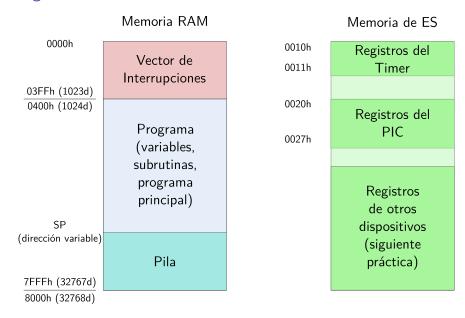
Forma 2 de configurarlo, en cualquier lado:

```
1 org 48; 12*4
2 dir_rutf10 dw 3000h
3
```

PIC: Conexion de los dispositivos



Configurando el PIC: memoria de entrada salida



Registros de entrada salida

- Cada dispositivo tiene uno, tienen direcciones.
- Se cambian con out.
- ► Se leen con in.
- Siempre con el registro al como intermediario.
- Si quiero ponerle el valor 5 al registro con dirección 20h, hago 2 cosas:
 - ▶ mov al,5.
 - ▶ out 20h,al
- Si quiero leer el valor del registro 20h, simplemente hago in al,20h

DirecciónRegistro Nombre			Propósito	E/S
20h	EOI	Fin de inte- rrupción	Avisa al PIC que se terminó una interrupción	S
21h	IMR	Máscara de interrupcio- nes	Sus bits indican qué líneas de interrupción están habilitadas. Si el bit N vale 1, las interrupciones del dispositivo conectado a la línea INTN serán ignoradas. Si vale 0, las interrupciones del dispositivo serán atendidas en algún momento. Sólo importan los 4 bits menos significativos.	S
22h	IRR	Interrupciones pedidas	Sus bits indican qué dispositivos están solicitando una interrupción. Si el bit N vale 1, entonces el dispositivo conectado a la línea INTN está haciendo una solicitud. Sólo importan los 4 bits menos significativos.	E
23h	ISR	Interrupción en servicio	Sus bits indican si se está atendiendo la interrupción de algún dispositivo. Si el bit N vale 1, entonces el dispositivo conectado a la línea INTN está siendo atendido. Cómo en el MSX88 sólo se puede atender un dispositivo por vez, nunca habrá más de un bit del registro con el valor 1. Sólo importan los 4 bits menos significativos.	E
24h	INT0	ID de Línea INTO	Almacena el ID de la interrupción asociada al dispositivo F10 para buscar en el vector de interrupciones la dirección de comienzo de la subrutina que lo atiende.	S
25h	INT1	ID de Línea INT1	Almacena el ID de la interrupción asociada al dispositivo Timer para buscar en el vector de interrupciones la dirección de comienzo de la subrutina que lo atiende.	S
26h	INT2	ID de Línea INT2	Almacena el ID de la interrupción asociada al dispositivo Handshake para buscar en el vector de interrupciones la dirección de comienzo de la subrutina que lo atiende.	S
27h	INT3	ID de Línea INT3	Almacena el ID de la interrupción asociada al dispositivo CDMA para buscar en el vector de interrupciones la dirección de comienzo de la	s

subrutina que lo atiende.

PIC: IMR, dirección 21h.

3

5

- Máscara de interrupciones.
- 8 bits, cada uno indica si el dispositivo está habilitando
- 0 para habilitado, 1 para deshabilitar

```
; Habilito las interrupciones del dispositivo 0
; Pongo la mascara 1111 1110
mov al,11111110b
out 21h,al
```

PIC: IMR, dirección 21h. Alternativa: definir la dirección como una constante.

```
1 IMR equ 21h
2 .....
4 .....
5 ; Habilito las interrupciones del dispositivo 0
6 ; Pongo la mascara 1111 1110
7 mov al,11111110b
8 out IMR,al
9
```

PIC: INTO, dirección 24h, registro del F10.

- Asignarle el número de interrupción al dispositivo
- ▶ Poner el valor 12, que es el que elegimos antes.

```
1 INTO equ 24h
2 3 ....
4 5 mov al,12 out INTO,al
7
```

PIC: cli y sti: activar o desactivar todas las interrupciones

- Mientras configuro el PIC, no quiero que estén habilitadas las interrupciones
- cli antes de configurar, sti luego de hacerlo.

```
1 cli
2 ; configurar el PIC
3 sti
4
```

Configurando el PIC para recibir interrupciones de la tecla F10

```
EOI EQU 20h
    IMR EQU 21h
    INTO EQU 24h
4
    org 2000h
    : configuracion del PIC
    cli : desactivar todas las interrupciones
    mov al,1111110b
    out IMR,al; configuro el IMR
    mov al, 12
10
    out INTO, al; configuro como 12 el identificador del F10
11
12
    sti: activar todas las interrupciones
13
14
    loop: imp loop; bucle infinito
    end
15
```

PIC: EOI, dirección 20h

```
EOI equ 20h
        org 3000h
        : subrutina de atencion
6
        ; envio el valor 20h a la direccion de E/S 20h
8
        mov al,20h
        out EOI,al
        iret
10
11
```

▶ OJO: la dirección y el valor a enviar son los mismos (20h)

Ejemplo completo

```
org 3000h
rutf10: mov bx, offset mensaje
        mov al, offset fin-offset mensaje
        int 7 ; mostrar el mensaje en pantalla
       mov al.20h
       out EOI.al
        iret
org 48; 12 *4
dir rutf10 dw 3000h; escribo sobre el vector de interrupciones
EOI EQU 20h
IMR EQU 21h
INTO EQU 24h
org 2000h
cli: desactivar todas las interrupciones
mov al,1111110b
out IMR,la; configuro el IMR
mov al.12
out INTO,al; configuro como 12 el identificador del F10
sti; activar todas las interrupciones
loop: jmp loop; bucle infinito
end
```

Esquema de un programa con interrupciones por hardware

Constantes: direcciones de registros de ES y valores especiales como 20h

Poner la dirección del manejador en el vector de interrupciones

Manejador de interrupción (subrutina)

Código de la subrutina

Enviar 20h al registro EOI iret

Programa Principal

cli

Configurar el registro IMR Configurar el registro INTN Configurar otros dispositivos sti

Código del programa principal

end

Pasos para usar el F10 mediante interrupciones por Hardware

- 1. Escribir la subrutina de atención. Es una subrutina normal salvo por que:
 - Finaliza con iret en lugar de ret.
 - ▶ Debe avisarle al PIC cuando termina enviando 20h al EOI .
- 2. Configurar el PIC para que cuando el F10 interrumpa, se ejecute la subrutina de atención.
 - Elegir un número de interrupción (cualquiera menos 0, 3, 6 o 7). Llamémoslo N.
 - ► Poner la dirección de la subrutina en el vector de interrupciones, en el elemento N .
 - ► Configurar el PIC, poniendo el valor N en el INT0 .
 - ► Configurar el PIC, poniendo el valor 1111 1110 en el IMR.
 - La configuración se hace entre instrucciones cli y sti.