

# **Informe Técnico**

Análisis de Complejidad y Diseño de Algoritmos para el  
Problema del Transporte Discreto

**Discrete Logistics**

**Autores:**

Adrian Alejandro Souto Morales  
Gabriel Herrera Carrazana

2025

# 1. Introducción

En *Discrete Logistics*, operamos en un nicho de mercado extremadamente delicado: el transporte transfronterizo de productos de valor incalculable. Este informe aborda el problema computacional de distribuir un conjunto de artículos de alto valor entre un número determinado de transportistas (“mulas”), respetando estrictamente la capacidad de carga y minimizando el riesgo financiero global.

El objetivo es lograr una distribución del valor total de los artículos lo más equitativa posible, reduciendo el impacto de una pérdida catastrófica si un único transportista es comprometido.

# 2. Definición Formal del Problema

Dado un conjunto de  $N$  artículos  $A = \{a_1, \dots, a_n\}$  y  $M$  mulas  $M = \{m_1, \dots, m_m\}$ , busquemos una partición tal que:

1. **Restricción de Capacidad:**  $\sum_{a_i \in A_j} p_i \leq C_j$  para toda mula  $m_j$ .
2. **Función Objetivo (Equidad):** Minimizar  $K$  tal que  $|V_j - V_k| \leq K$  para todo par de mulas  $(j, k)$ , donde  $V_j$  es el valor total asignado a la mula  $j$ .

# 3. Análisis de Complejidad (Fase 2)

Para determinar la viabilidad computacional, analizamos la complejidad teórica del problema.

## 3.1. NP-Complejidad

Demostramos que el problema pertenece a la clase **NP** y es **NP-Duro** mediante una reducción desde el **Problema de la Partición (PARTITION)**.

- **Construcción:** Dada una instancia de PARTITION (multiconjunto  $S$ ), construimos una instancia de transporte con  $M = 2$  mulas, capacidad  $T/2$  (donde  $T = \sum S_i$ ) y umbral  $K = 0$ .
- **Equivalencia:** Existe una solución al problema de transporte con diferencia 0 si y solo si existe una partición perfecta del conjunto  $S$ .

**Conclusión:** El problema es **NP-Completo**, lo que justifica el uso de heurísticas para instancias grandes.

# 4. Diseño de Algoritmos (Fase 3)

## 4.1. Enfoque Exacto: Fuerza Bruta

Este algoritmo garantiza encontrar la solución óptima explorando todo el espacio de búsqueda.

---

**Algoritmo 1** Fuerza Bruta para Transporte Discreto

---

**Entrada:** Artículos  $A$ , Mulas  $M$

**Salida:** Mejor Asignación  $S_{opt}$

```
1:  $MejorDiferencia \leftarrow \infty$ 
2: Para cada asignación  $S$  posible de  $A$  en  $M$  do ▷ Complejidad  $O(M^N)$ 
3:   Si  $S$  cumple restricciones de peso then
4:      $Dif \leftarrow \max(V(m)) - \min(V(m))$ 
5:     Si  $Dif < MejorDiferencia$  then
6:        $MejorDiferencia \leftarrow Dif$ 
7:        $S_{opt} \leftarrow S$ 
8:     end Si
9:   end Si
10: end Para
11: Retornar  $S_{opt}$ 
```

---

**Complejidad:**  $O(M^N \cdot (N + M^2))$ . Inviabile para  $N > 12$ .

## 4.2. Heurística Voraz (Greedy)

Estrategia eficiente que ordena los artículos por valor y los asigna a la mula con menor carga actual para balancear.

---

**Algoritmo 2** Heurística Voraz (Greedy)

---

**Entrada:** Artículos  $A$ , Mulas  $M$

```
1: Ordenar  $A$  descendentemente por valor
2: Para cada artículo  $art$  en  $A$  do
3:    $Candidata \leftarrow$  Mula válida con menor  $Valor_{actual}$ 
4:   Si  $Candidata$  existe then
5:     Asignar  $art$  a  $Candidata$ 
6:   Sino
7:     Retornar Error (No hay solución factible)
8:   end Si
9: end Para
10: Retornar Asignación final
```

---

**Complejidad:**  $O(N \log N + N \cdot M)$ .

## 4.3. Metaheurística: Búsqueda Local

Mejora la solución voraz aplicando movimientos de *Relocate* y *Swap* entre la mula más cargada y la menos cargada.

---

**Algoritmo 3** Búsqueda Local (Hill Climbing)

---

**Entrada:** Solución Inicial  $S$

```
1: repeat
2:    $Mejora \leftarrow Falso$ 
3:    $M_{max} \leftarrow$  Mula con mayor valor
4:    $M_{min} \leftarrow$  Mula con menor valor
5:   Intento 1: Mover artículo de  $M_{max}$  a  $M_{min}$ 
6:   Si movimiento reduce diferencia then  $Mejora \leftarrow Verdadero$ 
7:   end Si
8:   Intento 2: Intercambiar artículos entre  $M_{max}$  y  $M_{min}$ 
9:   Si intercambio reduce diferencia then  $Mejora \leftarrow Verdadero$ 
10:  end Si
11: until ! $Mejora$  o límite iteraciones
```

---

## 5. Análisis Experimental (Fase 4)

Los experimentos fueron realizados en Python comparando los tres enfoques.

### 5.1. Calidad de la Solución

Se probó con instancias pequeñas ( $N = 4$  a  $10$ ,  $M = 2$ ) para comparar contra el óptimo global.

Tabla 1: Diferencia promedio respecto al Óptimo (Gap en \$)

N (Artículos)	Gap Greedy	Gap Búsqueda Local
4	0.0	0.0
5	9.6	0.0
6	0.8	0.8
7	7.2	0.0
8	48.0	4.8
9	12.0	2.8
10	15.2	8.4

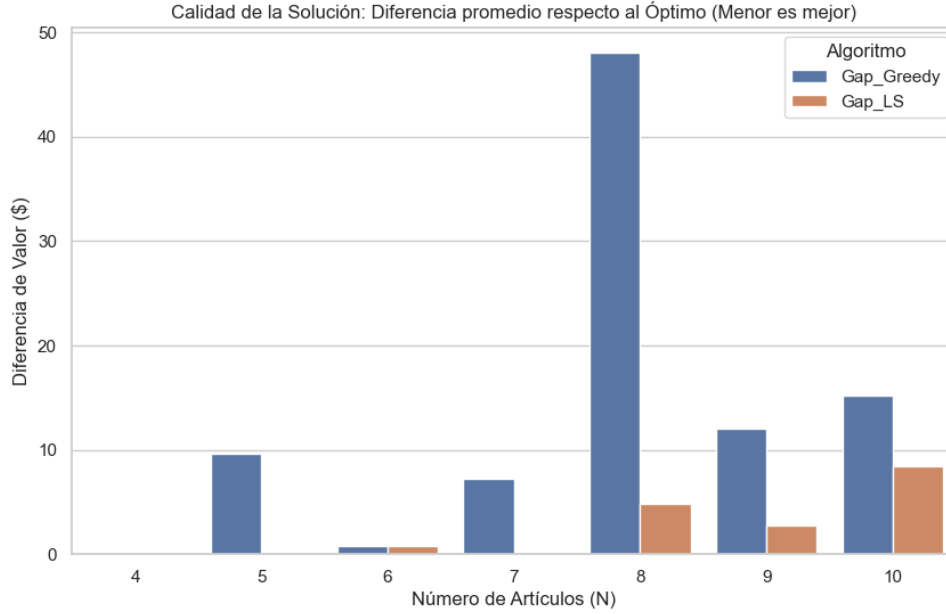


Figura 1: El algoritmo Greedy presenta picos de error altos (ej.  $N=8$ ), mientras que la Búsqueda Local reduce drásticamente esta brecha, acercándose al óptimo.

## 5.2. Escalabilidad

Se realizaron pruebas de estrés con  $N$  hasta 500.

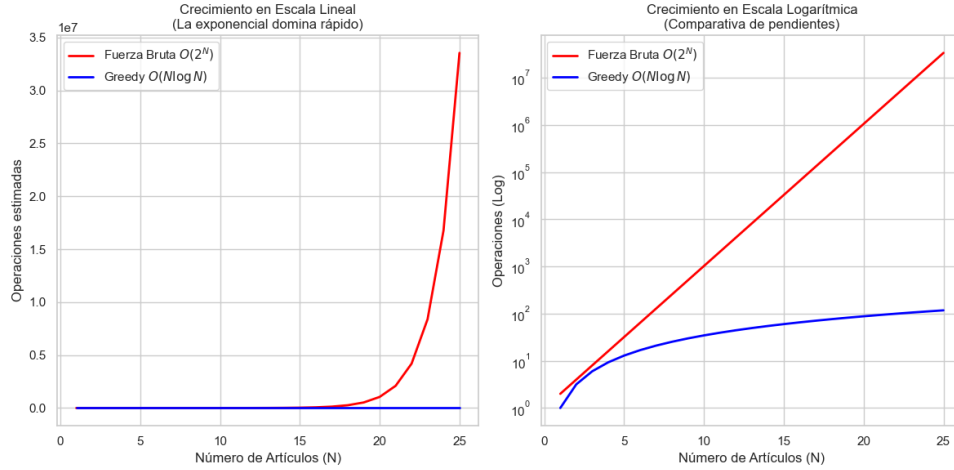


Figura 2: La Fuerza Bruta crece exponencialmente, volviéndose inútil para  $N > 15$ . Los algoritmos aproximados se mantienen por debajo de 1 segundo incluso con 500 artículos.

## 6. Conclusión

El análisis teórico y experimental confirma que el problema es intratable por métodos exactos para tamaños realistas. Sin embargo, la implementación de la **\*\*Metaheurística de Búsqueda Local\*\*** ha demostrado ser capaz de encontrar soluciones con un error promedio muy bajo ( $< 5\%$  respecto al valor total en las pruebas) en

tiempos de ejecución insignificantes, cumpliendo así con los requisitos operativos de *Discrete Logistics*.