

INSTITUTO FEDERAL DE EDUCAÇÃO, CIÊNCIA E TECNOLOGIA DE SANTA CATARINA CAMPUS FLORIANÓPOLIS DEPARTAMENTO ACADÊMICO DE ELETRÔNICA

# COMPUTAÇÃO CIENTÍFICA

Prof. Marco Valério Miorim Villaça

# Capítulo III

# Resolução de sistemas de equações lineares por métodos diretos e iterativos

Parte II – Métodos diretos B. Fatoração ou Decomposição LU (Lower Up)

- Embora seja um método seguro para resolver sistemas de equações lineares da forma [A] {x} = {b}, a Eliminação de Gauss se torna ineficiente ao resolver sistemas com a mesma matriz [A], mas com diferentes vetores {b}, pois manipula [A] e {b} juntos.
- A Fatoração LU separa a eliminação da matriz [A], das manipulações do vetor {b}. Assim, após [A] ser decomposta, ela pode ser utilizada na solução do sistema para múltiplos vetores {b}.

Deseja-se resolver o sistema de equações 3 x 3:

$$[A]{x}-{b}=0$$
 (i)

 Com o objetivo de resolver o sistema, a matriz A será fatorada como o produto de uma matriz triangular inferior L e uma matriz U triangular superior, levando o sistema a ser reescrito na seguinte sequência:

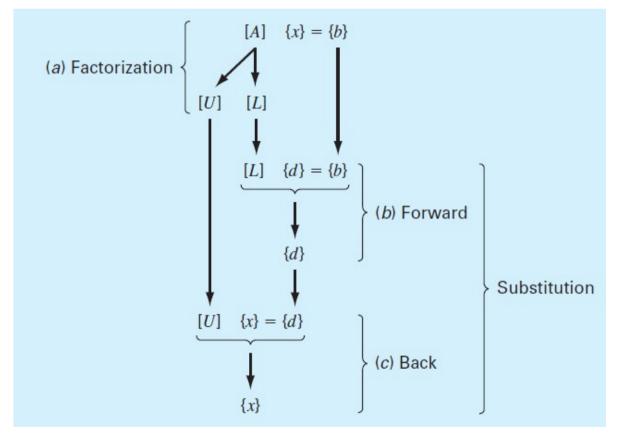
$$[L][U]\{x\}-\{b\}=0 \quad (ii)$$

$$[L]\{[U]\{x\}\}-\{b\}=0 \quad (iii)$$

$$[L]\{d\}=\{b\} \quad (iv)$$

$$e \quad [U]\{x\}=\{d\} \quad (v)$$

 A figura abaixo apresenta a estratégia de 2 passos para obter a solução de (i) com o auxílio da Fatoração LU:



A matriz U é obtida ao final do escalonamento da matriz A:

$$[U] = \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ 0 & u_{22} & u_{23} \\ 0 & 0 & u_{33} \end{bmatrix} \quad (vi)$$

 A matriz L é obtida a partir da matriz identidade ao final do escalonamento da matriz A:

$$[L] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ l_{21} & 1 & 0 \\ l_{31} & l_{32} & 1 \end{bmatrix} \quad (vii)$$

Substituindo (vii) em (iv) e (vi) em (v), obtém-se

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ l_{21} & 1 & 0 \\ l_{31} & l_{32} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} d_1 \\ d_2 \\ d_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix} \quad (viii)$$

$$\begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ 0 & u_{22} & u_{23} \\ 0 & 0 & u_{33} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ d_3 \end{pmatrix} \quad (ix)$$

- Descrevendo a estratégia de 2 passos:
  - 1. Passo da Fatoração LU:
    - (a) A matriz A é fatorada ou decomposta nas matrizes triangulares L e U;
  - 2. **Passo da substituição**, onde *L* e *U* são usadas para obter a solução de *x*:
    - (b) A equação (viii) é usada para se obter o vetor d por substituição progressiva;
    - (c) O resultado é substituído em (ix), a qual é resolvida por substituição regressiva para x.

#### Eliminação de Gauss como uma Fatoração LU Nota histórica

 O matemático britânico Alan Turing (1948) formulou a eliminação Gaussiana como uma fatoração LU de uma matriz e introduziu o número de condicionamento de uma matriz, ambos deles itens fundamentais da análise numérica moderna.

# Eliminação de Gauss como uma Fatoração LU

 É fácil perceber que a matriz U é um produto direto do passo de eliminação progressiva da eliminação de Gauss (EG) sobre a matriz A:

$$[U] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a'_{22} & a'_{23} \\ 0 & 0 & a''_{33} \end{bmatrix} \quad (viii)$$

• Embora não seja aparente, a matriz *L* também é obtida nesse passo, conforme veremos para um sistema *3 x 3*.

# Eliminação de Gauss como uma Fatoração LU

• Seja o sistema 3 x 3: 
$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$$

O primeiro passo da EG é multiplicar a linha 1 pelo fator

$$I_{21} = a_{21} / a_{11}$$

e subtrair o resultado da segunda linha para eliminar  $a_{2}$ .

Similarmente, a linha 1 é multiplicada por

$$I_{31} = a_{31} / a_{11}$$

e subtrair o resultado da terceira linha para eliminar  $a_{31}$ .

# Eliminação de Gauss como uma Fatoração LU

 O último passo da EG é multiplicar a linha 2 modificada pelo fator

$$I_{32} = a'_{32} / a'_{22}$$

e subtrair o resultado da terceira linha para eliminar  $a_{32}$ .

• Os elementos  $I_{21}$ ,  $I_{31}$  e  $I_{32}$  podem ser armazenados na matriz A no lugar dos elementos  $a_{21}$ ,  $a_{31}$  e  $a_{32}$  os quais a eliminação busca anular:

$$[A] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ l_{21} & a'_{22} & a'_{23} \\ l_{22} & l_{32} & a''_{33} \end{bmatrix} (ix)$$

# Eliminação de Gauss como uma Fatoração LU

 A matriz representada em (ix) é uma forma eficiente de armazenar a fatoração LU da matriz A:

$$[A]=[L][U]$$

onde

$$[L] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ l_{21} & 1 & 0 \\ l_{31} & l_{32} & 1 \end{bmatrix}$$

e

$$[U] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a'_{22} & a'_{23} \\ 0 & 0 & a''_{33} \end{bmatrix}$$

#### Eliminação de Gauss como uma Fatoração LU Exercício

Dada as equações:

$$10x_1 +2x_2 -x_3 = 27 
-3x_1 -5x_2 +2x_3 = -61,5 
x_1 +x_2 +6x_3 = -21,5$$

- (a) Realize a Fatoração LU baseada na eliminação de Gauss.
- (b) Confira o resultado utilizando a função lu do Scilab.

$$[L, U] = lu(A);$$

# Eliminação de Gauss como uma Fatoração LU

- Após a matriz A ser decomposta, a solução de um sistema de equações lineares pode ser encontrado, em 2 passos:
  - 1. Uma substituição progressiva é executada resolvendo a equação (vii) para {d}:  $d_i = b_i - \sum_{i=1}^{i-1} l_{ij} d_j$  para i = 1, 2, ..., n
  - 2. Uma substituição regressiva idêntica a fase de substituição regressiva da EG é executada para resolver (ii) para {x}:

$$x_{n} = \frac{d_{n}}{u_{nn}}$$

$$d_{i} - \sum_{j=i+1}^{n} u_{ij} x_{j}$$

$$x_{i} = \frac{u_{ij} x_{j}}{u_{ii}}$$

$$para \quad i = n-1, n-2, ..., 1$$
Computação Científica

Sexta Parte

#### Eliminação de Gauss como uma Fatoração LU Exercício

 Complete o exercício anterior gerando a solução do sistema de equações realizando as substituições progressiva e regressiva.

#### Fatoração LU com pivotamento

- Utiliza-se uma matriz de permutação [P] para manter o controle das linhas pivotadas.
- Uma matriz de permutação é uma matriz quadrada binária que tem o efeito de gerar uma permutação dos elementos de um vetor ou entre linhas ou colunas de uma matriz. É formada apenas de zeros e uns, sendo que apenas um elemento por linha e por coluna apresenta valor igual a um.
- A Matriz identidade é uma matriz de permutação.

#### Fatoração LU com pivotamento

#### 1. Eliminação

A matriz [U] é gerada por eliminação com pivotamento, enquanto armazenam-se os fatores de multiplicação em [L].

A matriz [P] e os fatores de multiplicação devem acompanhar o pivotamento, de modo que

$$[P][A] = [L][U]$$

#### Fatoração LU com pivotamento

2. Substituição Progressiva

$$[L] {d} = [P] {b}$$

3. Substituição regressiva

A solução é obtida da mesma forma que no passo equivalente da eliminação de Gauss:

$$[U] \{x\} = \{d\}$$

#### Eliminação de Gauss como uma Fatoração LU Exercício

Dadas as equações

$$2x_1 -6x_2 -x_3 = -38 
-3x_1 -x_2 +6x_3 = -34 
-8x_1 +x_2 -2x_3 = -40$$

- Resolva o sistema manualmente, utilizando a Fatoração LU com pivotamento.
- Para conferir, utilize a função lu e o operador '\' para obter a solução.
- Faça uma função Scilab que obtenha a solução do sistema utilizando a eliminação de Gauss por fatoração LU com pivotamento (Geração das matrizes, substituições progressiva e regressiva).

# Bibliografia e crédito das figuras

- CHAPRA, Steven. Applied numerical methods with MATHLAB for engineers and scientists. McGrawHill, 2012.
- CHAPRA, Steven e CANALE, Raymond. Numerical methods for engineers. McGrawHill, 2010.
- TURING, Alan. Rounding-off errors in matrix processes.
   The Quarterly Journal of Mechanics and Applied Mathematics, vol. I, pp. 287 308, set. de 1948.