SEMANA 4





COMPUTAÇÃO CIENTÍFICA

ZEROS DE FUNÇÕES REAIS: MÉTODO DE BISSEÇÃO, NEWTON-RAPHSON E SECANTE

PARTE II

MÉTODO DE NEWTON-RAPHSON

MÉTODO DA SECANTE

Computação Científica

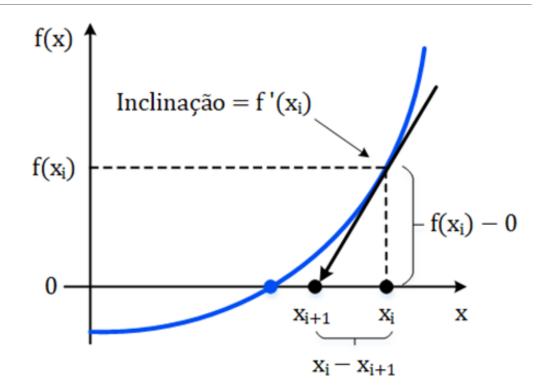
prof. Marco Villaça

Métodos abertos

- Os métodos abertos são baseados em fórmulas que exigem um ou dois valores iniciais da variável independente;
- Algumas vezes se afastam da raiz (divergem) à medida que os cálculos avançam;
- Quando convergem, são mais rápidos que os métodos intervalares.

Método de Newton-Raphson

- Método mais utilizado para localizar raízes de uma função.
- Na Figura, supondo x_i a aproximação inicial da raiz de f(x), o ponto onde a tangente ao ponto $[x_i, f(x_i)]$ intercepta o eixo x normalmente é uma aproximação melhor da raiz.



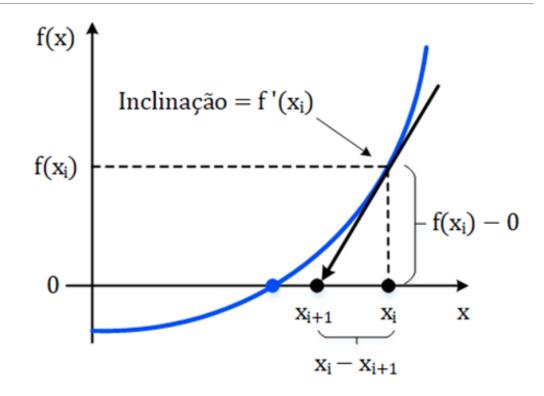
Método de Newton-Raphson

• Utilizando a interpretação geométrica da tangente, obtém-se:

$$f'(x_i) = \frac{f(x_i) - 0}{x_i - x_{i+1}}$$

$$x_i - x_{i+1} = \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}$$

$$x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}$$



que é fórmula de recorrência de Newton-Raphson

Utilizar o método de Newton-Raphson para encontrar a raiz de:

$$f(x) = e^{-x} - x$$

utilizando como critério de parada $\varepsilon_{s}=1\%$.



FXFMPIO 1

- Para aplicar o método de Newton-Raphson, deve ser encontrada f'(x):
- Primeira iteração (k=1)

$$x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}$$

$$f(x) \int f'(x)$$

$$x_{i+1} = x_i + \frac{e^{-x_i} - x_i}{e^{-x_i} + 1}$$

$$x = 0$$

$$f(x) = f'(x)$$

$$x_{i+1} = x_i + \frac{e^{-x_i} - x_i}{e^{-x_i} + 1}$$

$$i = 0$$

$$x_1 = 0 + \frac{1 - 0}{1 + 1} = 0,5$$

$$x_0 = 0$$

$$\left| e_a^k \right| = \left| e_a^1 \right| = \left| \frac{0.5 - 0}{0.5} \right| \times 100 = 100\%$$

 $f(x) = e^{-x} - x$ $f'(x) = -e^{-x} - 1$

• Segunda iteração (k=2)

$$x_{i+1} = x_i + \frac{e^{-x_i} - x_i}{e^{-x_i} + 1}$$

$$x_2 = 0.5 + \frac{0.606531 - 0.5}{0.606531 + 1} = 0.566311$$

$$x_1 = 0.5$$

$$\left| e_a^k \right| = \left| e_a^2 \right| = \left| \frac{0,566311 - 0,5}{0,566311} \right| \times 100 = 11,7\%$$

• Terceira iteração (k = 3)

$$x_{i+1} = x_i + \frac{e^{-x_i} - x_i}{e^{-x_i} + 1}$$

$$x_3 = 0,566311 + \frac{0,567616 - 0,566311}{0,567616 + 1} = 0,567143$$

$$x_2 = 0,566311$$

$$\left| e_a^k \right| = \left| e_a^3 \right| = \left| \frac{0,567143 - 0,566311}{0,567143} \right| \times 100 = 0,147\%$$

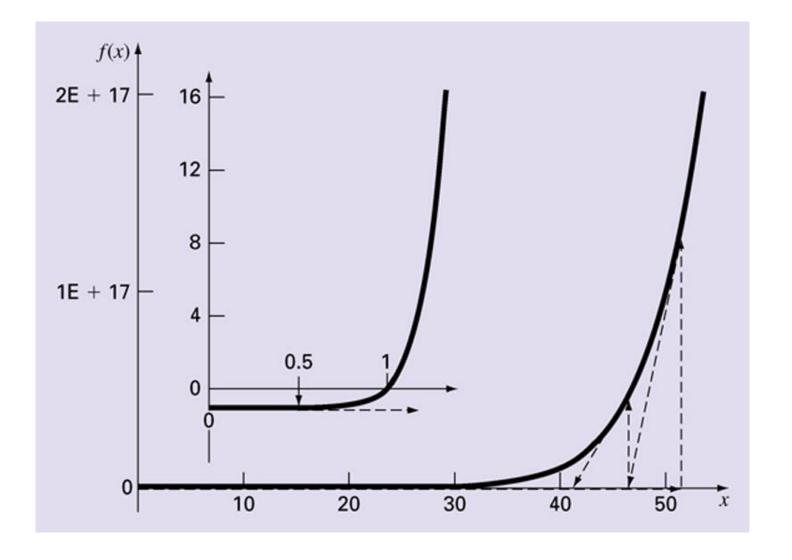
- A tabela ao lado apresenta os resultados para $|\varepsilon_t|_{\%} = 1 \times 10^{-8} \%$
- Raiz verdadeira: x = 0,56714329.
- A razão da rápida convergência, é apontada por Chapra e Canale (2010, p. 150), que mostram que o erro deve ser proporcional ao quadrado do erro anterior:

$$E_t^{i+1} = \frac{-f''(x_r)}{2f'(x_r)} \cdot E_t^{i^2}$$

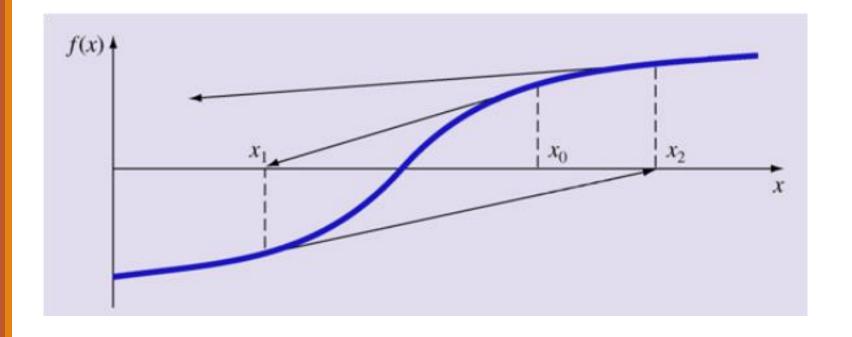
i	x_i	$ \varepsilon_t $, %
0	0	100
1	0.50000000	11.8
2	0.566311003	0.147
3	0.567143165	0.0000220
4	0.567143290	$< 10^{-8}$

o que significa que o número de algarismos decimais corretos dobra a cada iteração. Na equação, x_r é a raiz exata de f(x).

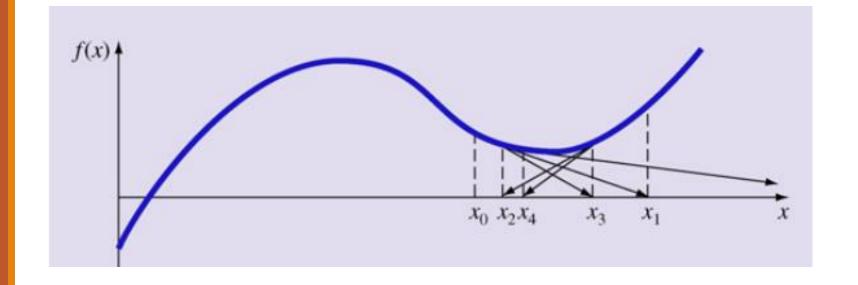
Representação gráfica do método de Newton-Raphson para um caso com convergência lenta.



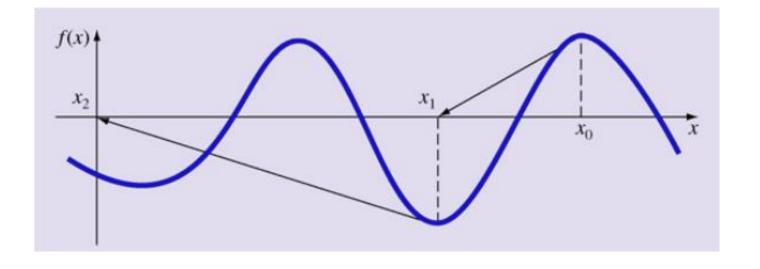
Raiz perto de um ponto de inflexão (f''(x) = 0): as iterações se afastam progressivamente da raiz.



Oscilações em torno de uma posição de máximo ou de mínimo, afastam a solução da raiz procurada.

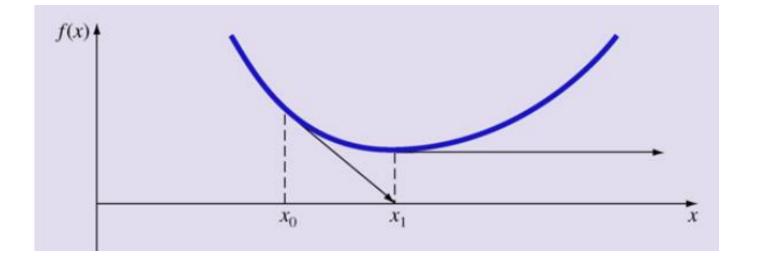


Uma aproximação próxima a uma raiz pode pular para uma posição a várias raízes de distância, porque uma inclinação próxima de zero foi encontrada.



Foi encontrada uma inclinação nula

(f'(x) = 0) e a solução dispara horizontalmente, nunca atingindo o eixo x $(\div 0)$.



Método de Newton-Raphson Considerações

- Devido aos seus problemas potenciais (convergência lenta ou oscilante e divergência em alguns casos) um programa para localizar raízes com o método de Newton-Raphson deve:
 - ✓ Incorporar uma rotina gráfica para auxiliar na escolha condição inicial;
 - \checkmark Ao final da rotina, checar a raiz encontrada substituindo-se na função original. Um pequeno valor de ϵ_a não garante que a solução esteja próxima da raiz;
 - ✓ Definir um limite no número de iterações;
 - ✓ Deve considerar a possibilidade que f'(x) pode tornar-se zero durante a computação.

Método de Newton-Raphson

```
function [raiz, iter] = new raphson(funcao, derivada, es, maxi)
// Cálculo das raizes por Newton-Raphson
// onde raiz é a raiz procurada de funcao
     iter é o número de iterações realizadas para o erro especificado
     funcao é a função de entrada literal em x
     derivada é a derivada da função de entrada literal em x
     es é o criterio de parada que é opcional
     maxi é o numero maximo de iterações
     A condição inicial x0 é escolhida com o auxilio de um grafico
// Exemplo de chamada:
// fun = log(x) + x'
// dxdt = '(1/x) + 1'
// [raiz,iter]=new_raphson(fun, dxdt, 0.0001,50)
```

```
// Construção do gráfico da função
  a = input("Entre com o limite inferior de x a = ");
  b = input("Entre com o limite superior de x b = ");
  x = linspace(a,b,100);
  f = evstr(funcao)
  plot2d(x,f);
  xgrid;
// escolha do valor inicial
  x0 = input("Entre com o valor inicial x0 = ");
  i = 0; x = x0;
```

```
// se es nao foi estabelecido usa 0.0001%
  if argn(2) < 3 then
    es = 0.0001;
  end
// se maxi nao foi estabelecido usa 50
  if argn(2) < 4 then
    maxi = 50;
  end
```

```
printf("Iter\tRaiz \terro aproximado %% \n");
// inicio do processo iterativo
while 1 do
  if dxi == 0
     error('Derivada igual a zero, o processo divergiu');
  end
  xi = x - (fxi/dxi);
  i = i + 1;
  if xi ~=0 then // xi não pode ser zero
    ea = abs((xi - x)/xi)*100;
  end
  printf("%d\t%.10f\t%f\n",i,xi,ea);
  if ea < es | i >= maxi then
     break;
  end
  x = xi;
end
```

```
if i == maxi then
    raiz = 'divergiu';
  else
    raiz = xi;
    printf("\nf(\%f) = \%f\n",xi,fxi);
  end
  iter = i;
endfunction
```

Método da Secante

- Para aplicar o método de Newton-Raphson é necessário calcular a derivada da função.
- O cálculo da derivada de certas funções pode ser extremamente laborioso.
- Para esses casos, indica-se o uso do Método da Secante.

Método da Secante

 Sabe-se que a derivada pode ser aproximada por uma diferença dividida regressiva:

$$f'(x_i) = \frac{f(x_{i-1}) - f(x_i)}{x_{i-1} - x_i}$$

$$x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}$$

$$x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)(x_{i-1} - x_i)}{f(x_{i-1}) - f(x_i)}$$

equação conhecida como Método da Secante, que exige duas estimativas iniciais

Método da Secante Modificado

• Em vez de utilizar dois valores arbitrários, o Método da Secante Modificada utiliza uma pequena perturbação da variável independente:

$$x_{i-1} = x_i + \delta x_i$$

$$x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)(x_{i-1} - x_i)}{f(x_{i-1}) - f(x_i)}$$

$$x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)\delta x_i}{f(x_i + \delta x_i) - f(x_i)}$$

que é a equação que implementa o Método da Secante Modificado.

Use o método da secante modificado para estimar a raiz de

$$f(x) = \cos(x) - x \cdot e^x$$

no intervalo $-2 \le x \le 0$, utilizando como critério de parada $\varepsilon_s = 1 \%$.



$$x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)\delta x_i}{f(x_i + \delta x_i) - f(x_i)}$$

$$f(x) = \cos(x) - x \cdot e^x$$

$$\begin{bmatrix} \cos(x_i) - x_i \cdot e^{x_i} \end{bmatrix} \delta x_i$$

$$x_{i+1} = x_i - \frac{[\cos(x_i) - x_i \cdot e^{x_i}] \delta x_i}{[\cos(x_i + \delta x_i) - (x_i + \delta x_i) \cdot e^{x_i + \delta x_i}] - [\cos(x_i) - x_i \cdot e^{x_i}]}$$

$$\delta = 0,001 \qquad x_0 = -1$$

$$i = 0$$

$$x_1 = -1 - \frac{[\cos(-1) + 1 \cdot e^{-1}] \cdot 0,001 \cdot (-1)}{[\cos(-1,001) + 1,001 \cdot e^{-1,001}] - [\cos(-1) + 1 \cdot e^{-1}]}$$

$$x_{1} = -1 - \frac{\left[\cos(-1) + 1 \cdot e^{-1}\right] \cdot 0,001 \cdot (-1)}{\left[\cos(-1,001) + 1,001 \cdot e^{-1,001}\right] - \left[\cos(-1) + 1 \cdot e^{-1}\right]}$$

$$x_{1} = -1 - \frac{0,908182 \cdot (-0,001)}{0,907340 - 0,908182} = -2,078601$$

• As aproximações seguintes da raiz são calculadas e os dados são colocados na tabela a seguir. Após apenas mais duas iterações, encontra-se a raiz x = -1,863986 com precisão de 0,52 %.

COMPUTAÇÃO CIENTÍFICA - PROF. MARCO VILLAÇA

• Processo de obtenção da raiz para a função $f(x) = \cos(x) - x \cdot e^x$

Iteração k	x_k	$oldsymbol{arepsilon_a^k}$ %
1	-2.078601	51,89
2	-1.854263	12,10
3	-1.863986	0,52

Método da Secante Modificado

```
function [raiz, iter] = sec mod(funcao, dxi, es, maxi)
 // Cálculo das raizes pelo método da secante modificado
 // function [raiz,iter]=new raphson(funcao, derivada, x0, es, it)
 // onde raiz é a raiz procurada de funcao
 // iter é o n. de iterações realizadas para o erro especificado
 // funcao é a função de entrada literal em x
  // dxi é a perturbação em torno de x e é opcional
 // es é o criterio de parada que é opcional
 // maxi é o numero maximo de iterações e é opcional
 // A cond. inicial x0 é escolhida com auxilio de um gráfico
 // Exemplo de chamada:
 // fun = log(x) + x'
 // [raiz,iter]=new_raphson(fun, 0.001, 0.0001,50)
```

```
// Construção do gráfico da função
  a = input("Entre com o limite inferior de x a = ");
  b = input("Entre com o limite superior de x b = ");
  x = linspace(a,b,100);
  f = evstr(funcao)
  plot2d(x,f);
  xgrid;
// escolha do valor inicial
  x0 = input("Entre com o valor inicial x0 = ");
  i = 0; x = x0;
```

```
// se dxi não for estabelecido, adota-se 1e-6
if argn(2) < 2 then
  dxi = 1e-6;
end
// se es nao foi estabelecido usa 0.0001%
if argn(2) < 3 then
   es = 0.0001;
end
// se maxi nao foi estabelecido usa 50
if argn(2) < 4 then
   maxi = 50;
end
```

```
printf("Iter\tRaiz\t\terro aprox. %% \n");
// inicio do processo iterativo
while 1 do
  fxi = evstr(funcao);
  p = x*dxi // calcula a perturbação
  x = x + p; // soma a perturbação
  fdxi = evstr(funcao);
  x = x - p // desconta a perturbação
  xi = x - fxi*p/(fdxi-fxi);
  i = i + 1;
  if xi ~=0 then // xi não pode ser zero
    ea = abs((xi - x)/xi)*100;
  end
  printf("%d\t%.10f\t%f\n",i,xi,ea);
  if ea < es | i >= maxi then
     break;
  end
  x = xi;
end
```

```
if i == maxi then
    raiz = 'divergiu';
  else
    raiz = xi;
    printf("\nf(\%f) = \%f\n",xi,fxi);
  end
  iter = i;
endfunction
```

- Quando se busca for por todas as raízes de um polinômio, o Scilab oferece a função roots.
 - Polinômio definido pelos seus coeficientes:

```
-->p1 = poly([-6 1 1],'x','c')
p1 =
2
- 6 + x + x

-->roots(p1)
ans =
- 3.
2.
```

Outra forma de definir o mesmo polinômio:

```
-->x = poly(0,'x')
-->p1 = x^2 + x - 6
p1 =
 -6 + x + x
-->roots(p1)
ans
```

Valor numérico de um polinômio:

```
-->p1 = poly([-6 1 1],'x','c')
p1 =
2
- 6 + x + x

-->horner(p1,1) // valor de p1 em x = 1
ans =
- 4.
```

• Um polinômio pode também ser definido pelas suas raízes:

• Use os métodos de Newton-Raphson e da secante para estimar as raízes de

$$f(x) = x^3 - 10$$

no intervalo $0 \le x \le 4$

- Manualmente, utilizando como critério de parada $|\varepsilon_a| < 1 \%$.
- Com o auxílio das funções Scilab, utilizando como critério de parada $|\varepsilon_a| < 0.0001$ %.

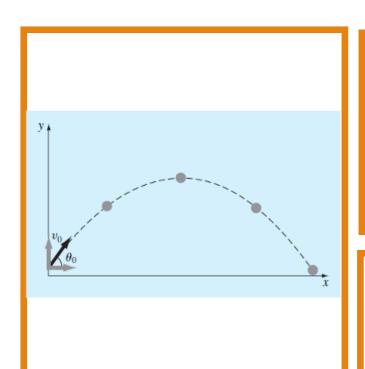
Exercício 1

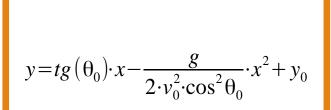


• Em um circuito RLC paralelo, encontre numericamente a frequência ω que resulta em uma impedância Z de 100 Ω utilizando o método da secante modificado, considerando R = 225 Ω , C = 0,6 μ F e L = 0,5 H.

Exercício 2









Exercício 3

- Os engenheiros aeroespaciais algumas vezes calculam a trajetória de projéteis. Um problema relacionada trata da trajetória de uma bola lançada, definida pelas coordenadas (x,y), conforme é mostrado na Figura do canto superior esquerdo
- A trajetória pode ser modelada pela equação do canto inferior esquerdo.
- Encontre o ângulo inicial apropriado θ_0 , se a velocidade inicial for v_0 = 30 m/s e a distância x do receptor for 90 m. A bola deixa a mão do lançador a uma elevação y_0 = 1,8 m e o receptor a recebe a 1 m.

Bibliografia e crédito das figuras



CHAPRA, Steven. **Applied numerical methods with MATHLAB for engineers and scientists.** McGrawHill, 2012.



CHAPRA, Steven e CANALE, Raymond. **Numerical methods for engineers.** McGrawHill, 2010.