

به نام خدا

اصول سیستم‌های مخابراتی (دکتر صباغیان)

تمرین کامپیوتری سری سوم (موضوع کلی تمرین)

نیم‌سال اول 1402-1403

نام و نام خانوادگی - شماره دانشجویی

این فایل شامل گزارش و نتایج شبیه سازی‌های انجام شده است.

*** فایل شبیه سازی با پایتون مربوط به هر قسمت این تمرین با عنوان HW1_Q#x_stdnum.ipynb پیوست شده است.

سوال 1: موضوع سوال

سوال 2: موضوع سوال

سوال 3: موضوع سوال

چکیده

در این پروژه قصد داریم به پیاده سازی برخی مطالب ارائه شده در نیمه دوم درس بپردازیم. به این منظور در بخش اول با توزیع رایلی آشنا میشویم تا مقدمات آمار و احتمالات پیاده سازی کرده باشیم. سپس در قسمت دوم با یک فرآیند تصادفی آشنا میشویم و سعی میکنیم آنرا مورد بررسی قرار دهیم و پیاده سازیهای لازم را روی آن انجام دهیم. در نهایت در بخش آخر به صورت مقدماتی یک سیستم مخابرات دیجیتال با مدولاسیون MPAM را مورد بررسی قرار میدهیم و سعی میکنیم با عملکرد فرستنده و گیرنده آن در حضور نویز آشنا شویم

سوال 1: آمار و احتمال (توزیع رایلی)

در این بخش توزیع رایلی به صورت تئوری و همچنین شبیه سازی در محیط MATLAB مورد بررسی قرار می‌گیرد.

قسمت الف: تابع چگالی احتمال و رسم آن

$$X \sim N(0,1) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}}, \quad Y \sim N(0,1) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{y^2}{2}}, \quad Z = \sqrt{X^2 + Y^2}$$

$$F_Z(z) = \Pr(Z < z) = \Pr(\sqrt{X^2 + Y^2} < z) = \Pr(X^2 + Y^2 < z^2)$$

$$\iint_{\text{درون دایره}} f_{X,Y}(x,y) dS \xrightarrow{\text{استقلال}} \iint_{\text{درون دایره}} \frac{1}{4\pi^2} e^{-\frac{(x^2+y^2)}{2}} dS$$

$$= \int_0^z \int_0^{2\pi} \frac{\rho}{4\pi^2} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\phi d\rho = \frac{1 - e^{-\frac{z^2}{2}}}{2\pi} = F_Z(z) \xrightarrow{f_Z(z) = \frac{d}{dz} F_Z(z)} f_Z(z) = \frac{1}{2\pi} z e^{-\frac{z^2}{2}}$$

با توجه به تعریف Z فقط روی اعداد مثبت مقدار دارد، پس روی بازه $[0, \infty)$ انتگرال آن باید 1 شود زیرا مجموع احتمالات همیشه برابر 1 است.

$$\int_0^\infty \frac{1}{2\pi} z e^{-\frac{z^2}{2}} dz = \frac{1}{2\pi} \implies f_Z(z) = z e^{-\frac{z^2}{2}}$$



قسمت ب: تولید متغیرهای تصادفی نرمال

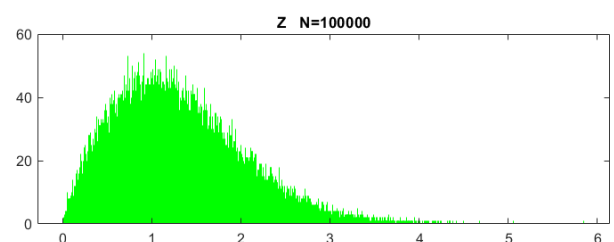
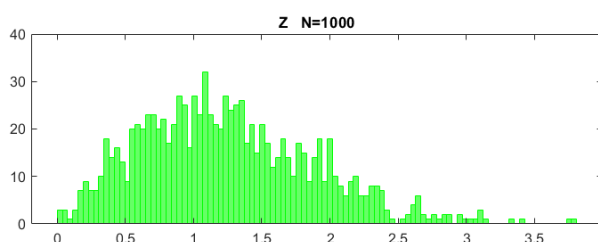
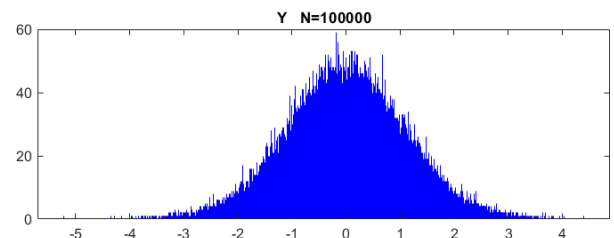
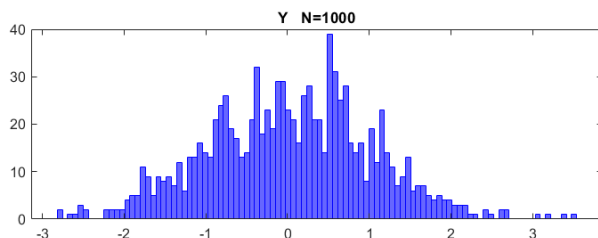
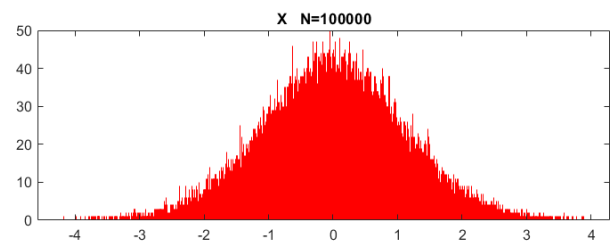
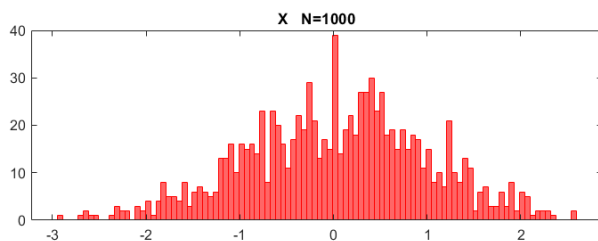
جهت تولید متغیر تصادفی نرمال در محیط MATLAB از تابع پیش فرض randn استفاده شده که خروجی آن ماتریس از سائز دلخواه شامل متغیرهای تصادفی نرمال استاندارد است. با استفاده از رابطه زیر توزیع متغیر نرمال را به حالت میانگین و واریانس دلخواه تبدیل می‌کنیم:

$$N(\mu, \sigma) = \mu + \sigma N(0,1)$$

قسمت ج: تولید متغیر تصادفی ریلی

در این بخش با استفاده از دو متغیر تصادفی نرمال تولید شده در بخش قبلی توزیع ریلی را پیاده سازی می‌کنیم. برای این کار ماتریس جدید Z را به صورت زیر ایجاد می‌کنیم:

$$X \sim N(0,1), Y \sim N(0,1) \implies Z = \sqrt{X^2 + Y^2}$$



mean of Z for N=1000 : 1.2532
Variance of Z for N=1000 : 0.42514

mean of Z for N=100000 : 1.2512
Variance of Z for N=100000 : 0.42898

محاسبه میانگین و واریانس:

$$E(Z) = \int_0^{\infty} z f_Z(z) dz = \int_0^{\infty} z^2 e^{-\frac{z^2}{2}} = \sqrt{\frac{\pi}{2}} = 1.25331$$

$$E(Z^2) = \int_0^{\infty} z^2 f_Z(z) dz = \int_0^{\infty} z^3 e^{-\frac{z^2}{2}} = 2$$

$$Var(z) = E(Z^2) - E^2(Z) = 2 - 1.25331^2 = 0.499214$$

مشاهده می‌کنیم نتایج محاسبات دستی با آزمایش تطابق دارد.

قسمت د: تاثیر افزایش N

طبق شکل بالا مشاهده می‌کنیم در صورت افزایش تعداد نمونه‌ها (N) نمودار توزیع به شکل اصلی نمودار که در بخش الف رسم شده میل می‌کند.

سوال 2: فرایند تصادفی

فرایند تصادفی زیر مورد بررسی قرار میگیرد :

$$X(t) = A \cos(\omega_0 t + \theta) \quad ; \quad \begin{cases} A = 10 \\ \omega_0 = 5\pi \\ \theta \sim U(0, 2\pi) \end{cases}$$

قسمت الف: میانگین و خودهمبستگی فرایند تصادفی $X(t)$

محاسبه میانگین :

$$E(X) = E(A \cos(\omega_0 t + \theta)) \xrightarrow{f_{\theta} = \frac{1}{2\pi}} \int_0^{2\pi} \frac{A}{2\pi} \cos(\omega_0 t + \theta) d\theta = \left[\frac{A}{2\pi} \sin(\omega_0 t + \theta) \right]_0^{2\pi}$$

$$\frac{A}{2\pi} (\sin(\omega_0 t + 2\pi) - \sin(\omega_0 t + 0)) = 0 \rightarrow E(X) = 0$$

محاسبه خودهمبستگی :

$$R_X(\tau) = R_X(t, t + \tau) = E(X_t X_{t+\tau}) = E((A \cos(\omega_0 t + \theta))(A \cos(\omega_0(t + \tau) + \theta)))$$

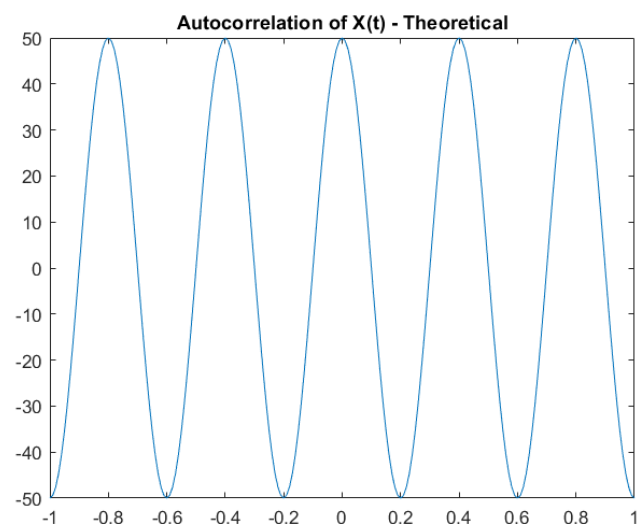
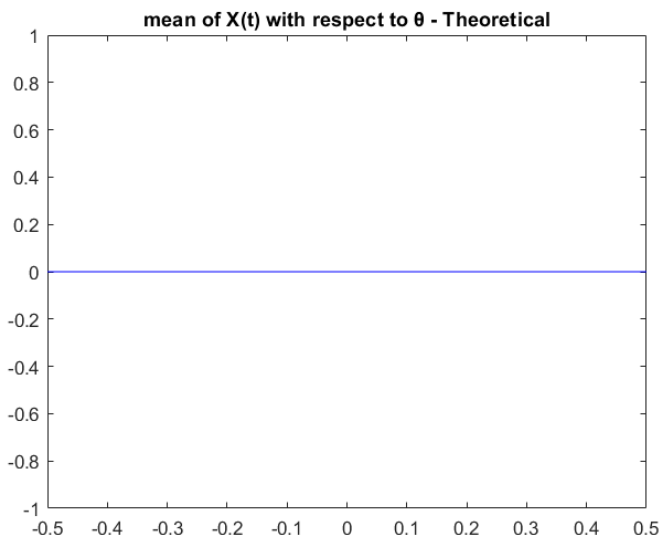
$$A^2 E(\cos(\omega_0 t + \theta) \cos(\omega_0(t + \tau) + \theta)) = \frac{A^2}{2} E(\cos(\omega_0(2t + \tau) + \theta) + \cos(\omega_0 \tau))$$

$$= \frac{A^2}{2} E(\cos(\omega_0(2t + \tau) + \theta)) + \frac{A^2}{2} \cos(\omega_0 \tau)$$

$$E(\cos(\omega_0(2t + \tau) + \theta)) = \int_0^{2\pi} \cos(\omega_0(2t + \tau) + \theta) d\theta = [\sin(\omega_0(2t + \tau) + \theta)]_0^{2\pi}$$

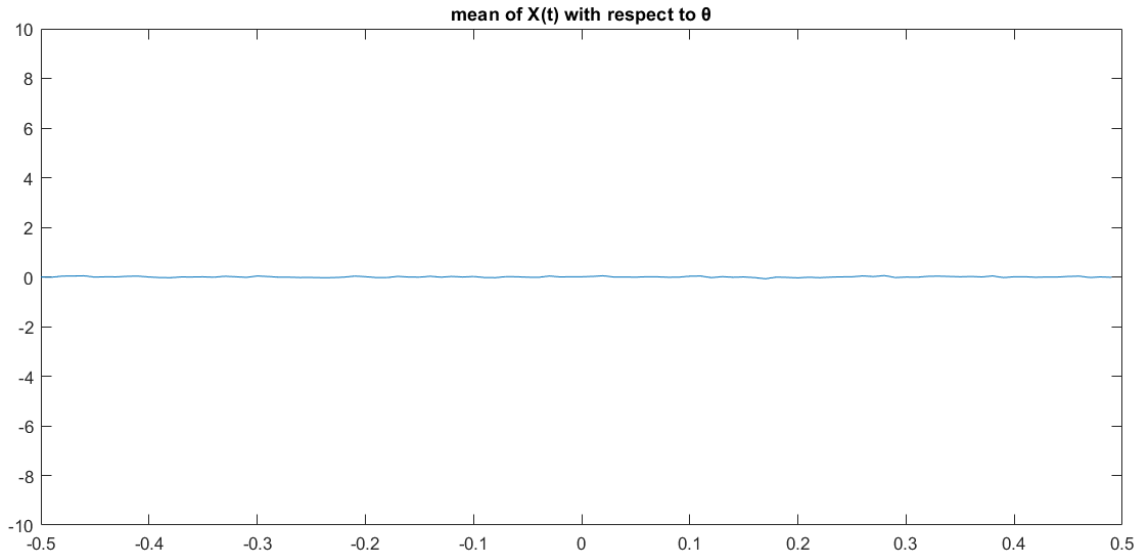
$$= \sin(\omega_0(2t + \tau) + 2\pi) - \sin(\omega_0(2t + \tau) + 0) = 0$$

$$\Rightarrow R_X(\tau) = \frac{A^2}{2} \cos(\omega_0 \tau)$$



قسمت ب: رسم نمودار میانگین فرایند $X(t)$

آرایه t مربوط به زمان بوده و از -0.5 تا 0.5 با فاصله‌های 0.01 پیاده شده است، همچنین ماتریس θ شامل 100 ستون و 100000 سطر می‌باشد که هر سطر برای یک فرایند و هر ستون برای یک لحظه از زمان است. سپس مقادیر در رابطه $X(t)$ قرار داده شده و از مقادیر هر ستون میانگین گرفته شده است.



همان طور که مشاهده می‌کنیم مقدار میانگین تقریباً 0 است (بیشترین مقدار نوسانات در حدود 0.05 است) که با محاسبات تئوری تطابق دارد.

قسمت پ: رسم نمودار خودهمبستگی فرایند $X(t)$

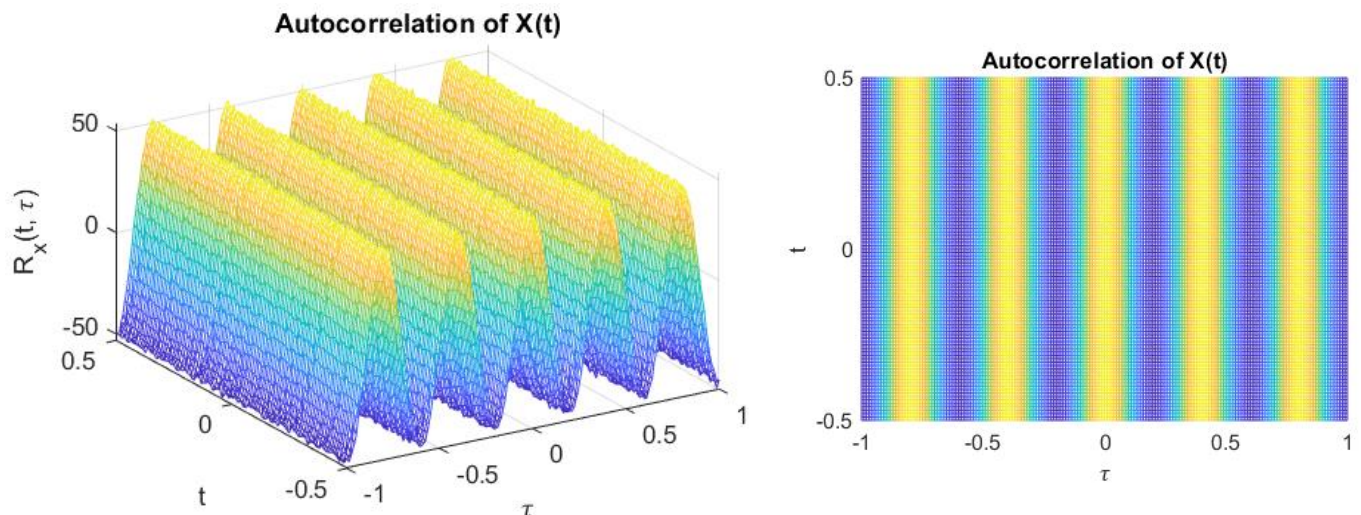
برای شبیه‌سازی این بخش رابطه خودهمبستگی را به صورت زیر تبدیل می‌کنیم:

$$R_X(\tau) = R_X(t, t + \tau) = E(X_t X_{t+\tau}) = E((A \cos(\omega_0 t + \theta))(A \cos(\omega_0(t + \tau) + \theta)))$$

$$A^2 E(\cos(\omega_0 t + \theta) \cos(\omega_0(t + \tau) + \theta)) = \frac{A^2}{2} E(\cos(\omega_0(2t + \tau) + \theta) + \cos(\omega_0 \tau))$$

$$= \frac{A^2}{2} E(\cos(\omega_0(2t + \tau) + \theta)) + \frac{A^2}{2} \cos(\omega_0 \tau)$$

مثل بخش قبل آرایه 2 بعدی برای θ تعریف می‌کنیم که هر سطر برای یک فرایند تصادفی و هر ستون برای یک قسمت از زمان است. برای هر نقطه از زمان از هر فرایند θ از توزیع یکنواخت از 0 تا 2π در نظر گرفته شده است. سپس میانگین را برای هر لحظه نسبت به θ محاسبه می‌کنیم. با قرار دادن نتیجه در فرمول خودهمبستگی مقدار آن را محاسبه کرده و نسبت به t و τ رسم می‌کنیم.



همان طور که مشاهده می‌کنیم نمودار در راستای t ثابت بوده و خودهمبستگی فرایند تصادفی $X(t)$ فقط تابع τ است و وابسته به t نمی‌باشد که با محاسبات تئوری همخوانی داشته و مشابه نمودار آن می‌باشد لذا فرایند ایستا است. ریپل‌های کوچک روی نمودار به دلیل خطای محاسبات گسسته MATLAB است تابعیت t را نمی‌رساند.

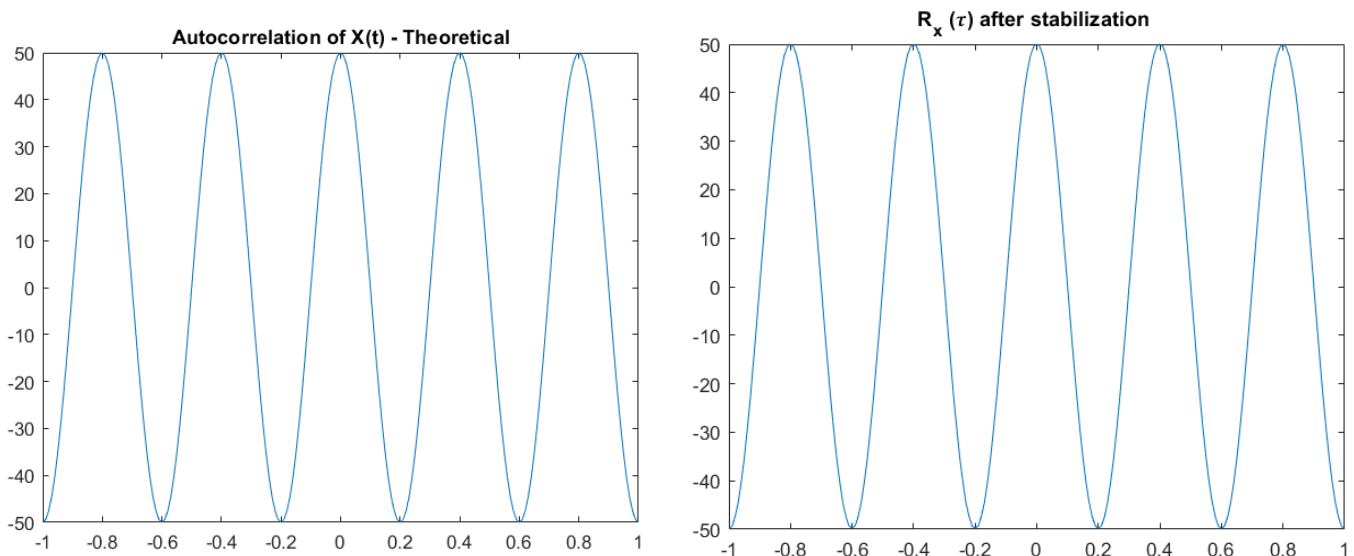
قسمت ت: مقایسه با محاسبات تئوری

تمامی نمودارها در بخش‌های قبلی رسم شده و مورد بررسی قرار داده شده است.

قسمت ث: ایستادن سازی فرایند

برای ایستادن سازی فرایند نسبت به t از تابع خودهمبستگی نسبت به t میانگین می‌گیریم.

مقایسه تابع خودهمبستگی تئوری و ایستادن شده در شبیه سازی :



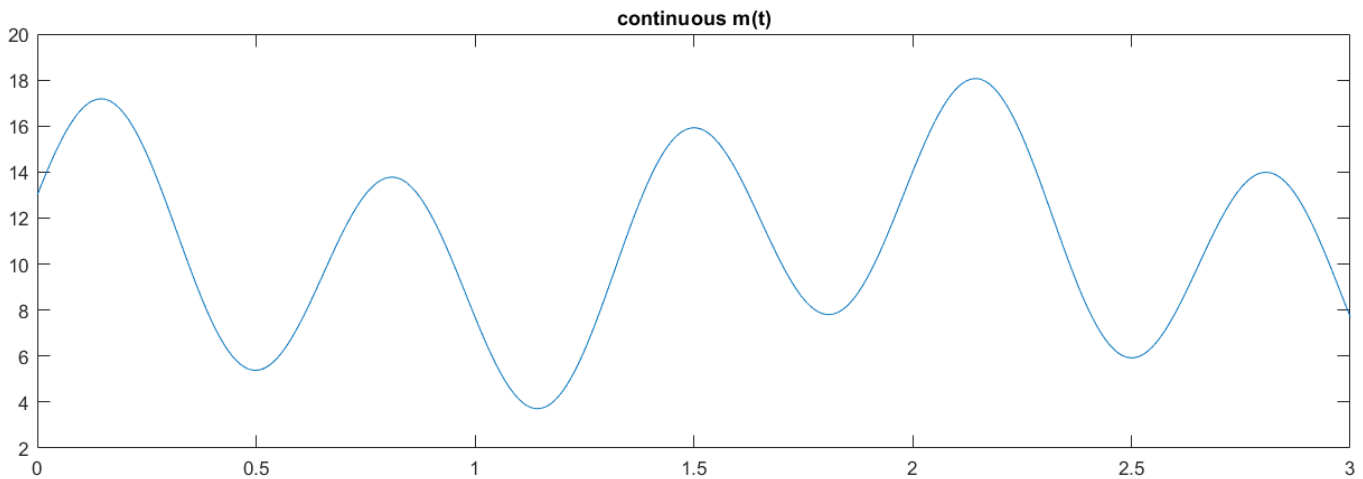
سوال 3: آشنایی با مخابرات دیجیتال (کوانتیزاسیون)

در این بخش سیگنال $m(t)$ به صورت دیجیتال کدگذاری شده و با در نظر گرفتن نویز ارسال میشود. سپس در گیرنده دی‌کد شده و خطای ارسال محاسبه می‌شود.

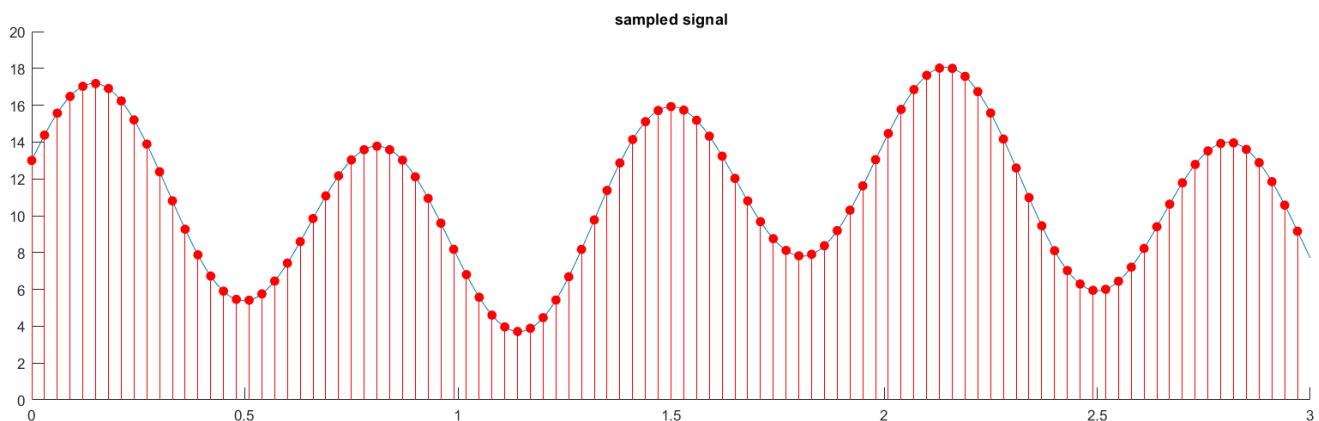
$$m(t) = 10 + 5 \sin(3\pi t) + \cos^3(\pi t) + \sin\left(\frac{\pi t}{4}\right) \quad 0 \leq t \leq 3$$

قسمت الف: تعریف سیگنال پیوسته

سیگنال زیر با 50000 نمونه در بازه 0 تا 3 رسم شده است. به دلیل زیاد بودن تعداد نمونه‌ها نسبت به سطح بررسی در این پروژه این سیگنال پیوسته فرض شده است.

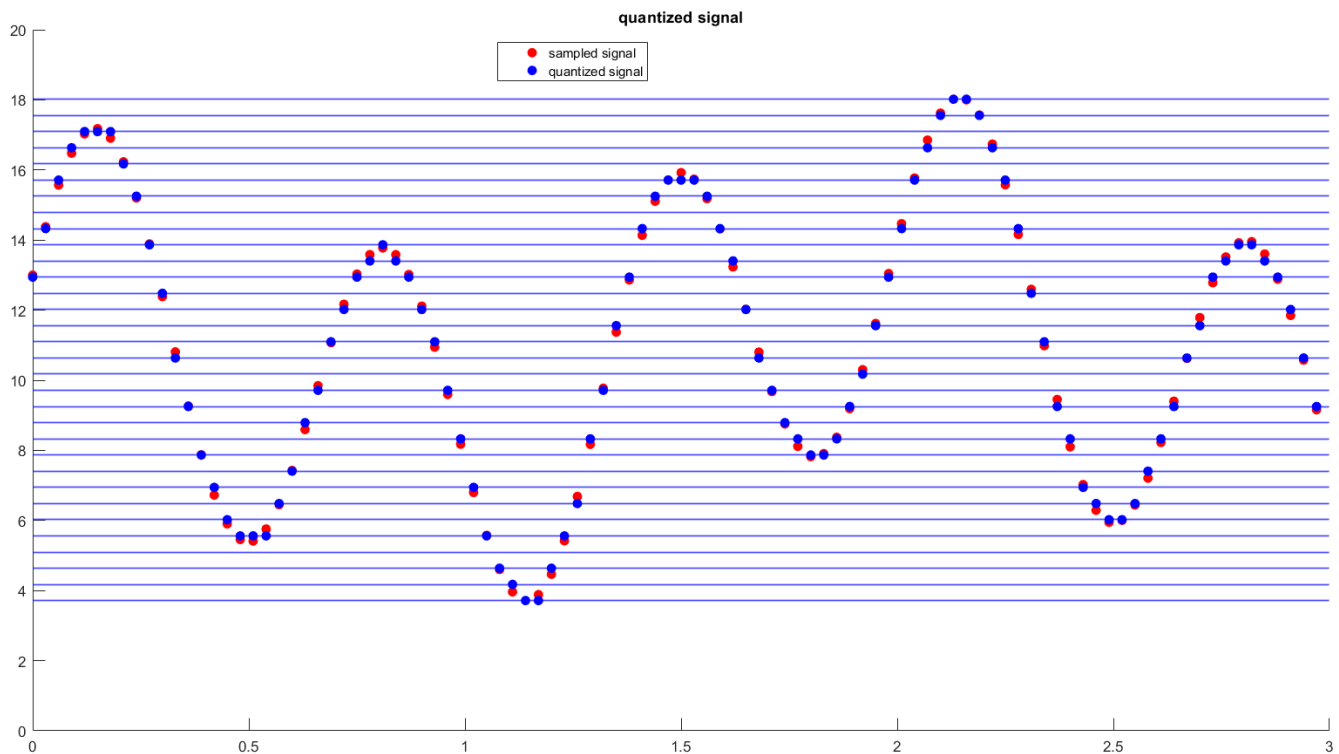
**قسمت ب: نمونه برداری و تولید سیگنال گسسته**

با فرکانس 500Hz از سیگنال پیوسته نمونه برداری می‌کنیم و به یک سیگنال جدید با 100 نمونه می‌رسیم که معرف سیگنال اولیه است. هر چه تعداد نمونه‌ها و به تبع آن فرکانس نمونه برداری افزایش پیدا کند سیگنال نمونه برداری شده به سیگنال اصلی نزدیک تر می‌شود.



قسمت ج: کوانتیزاسیون

در این بخش 32 سطح کوانتیزاسیون در محدوده دامنه سیگنال تعریف می‌کنیم و سپس هر نقطه نمونه برداری شده را با نزدیک‌ترین سطح کوانتیزاسیون تقریب می‌زنیم.

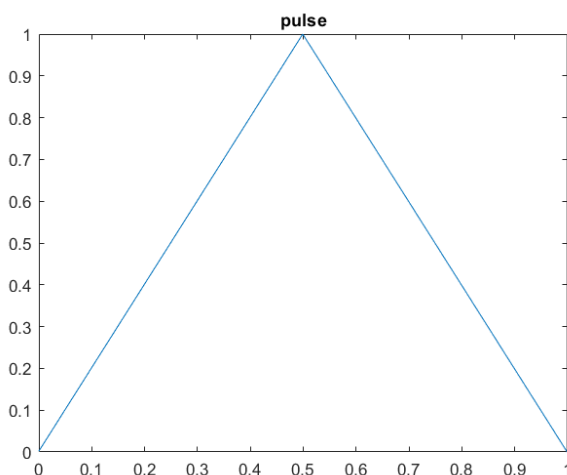


قسمت د: دیجیتال سازی سیگنال کوانتایز شده

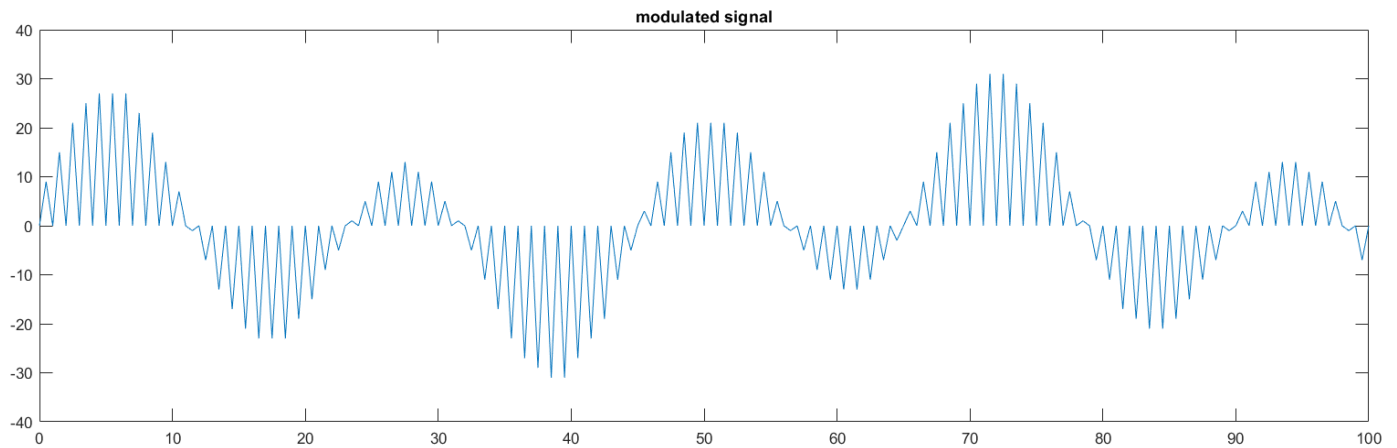
در این بخش ابتدا سیگنال پالس را ایجاد کرده و سپس به شکل زیر انرژی سیگنال را محاسبه می‌کنیم:

$$E = \frac{1}{T} \int |x(t)|^2 dt \xrightarrow{\text{discret}} E = \frac{1}{N} \sum |x[i]|^2$$

$$\text{Pulse energy} = 333.3340$$



سپس با توجه به اندازه دامنه مدلاسیون که عدد فردی در بازه $[-31, 31]$ می‌باشد (که در بخش قبلی محاسبه شد) هر نمونه را با پالسی به اندازه 1 ثانیه مدل می‌کنیم:



قسمت ه: دریافت سیگنال دیجیتال در گیرنده

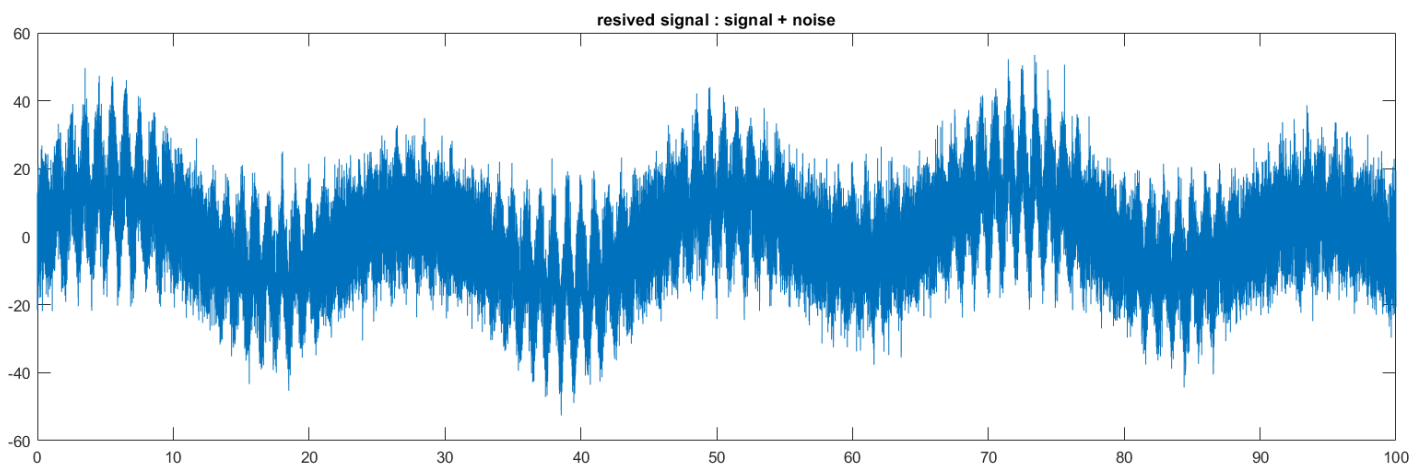
ابتدا به شیوه مشابه بخش قبلی توان سیگنال ارسالی را محاسبه می‌کنیم

$$\text{Energy of modulated signal} = 92.7602$$

با توجه به تعریف SNR (نسبت انرژی سیگنال به نویز) و فرض اندازه 2dB برای آن داریم:

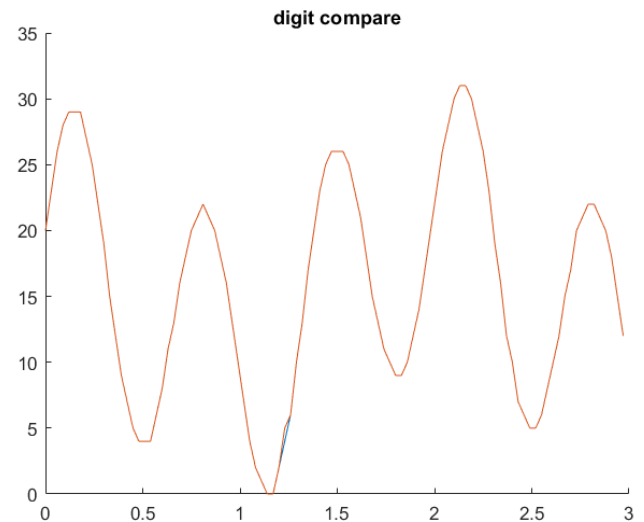
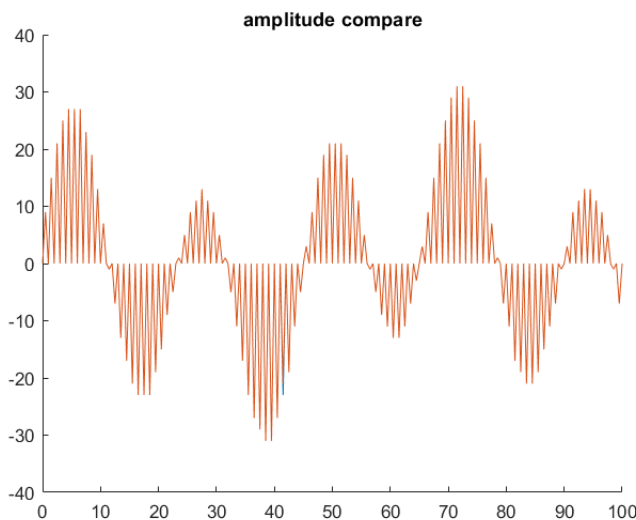
$$SNR = \frac{E_S}{E_N} = 20dB = 10^{2/10} = 1.5848 \rightarrow E_N = 58.5277$$

میدانیم که توان نویز گوسی برابر با واریانس آن است و حالا با داشتن واریانس و میانگین نویز با توجه به گوسی بودن آن می‌توان ماهیت آن را شبیه سازی کرد. در این مرحله نویز را به سیگنال اضافه می‌کنیم:



قسمت ه: دریافت سیگنال دیجیتال در گیرنده

با ضرب کردن قطار پالس در تابع و سپس محاسبه متوسط و تقسیم آن به انرژی پالس دامنه مدلاسیون هر بخش محاسبه می‌شود و سپس می‌توان از روی آن دیجیت مربوط به هر بخش را محاسبه کرد. دیجیت هر بخش را به کد gray متناظر با آن تبدیل می‌کنیم و سپس با مقایسه می‌توان ریشیو خطا را محاسبه کرد.



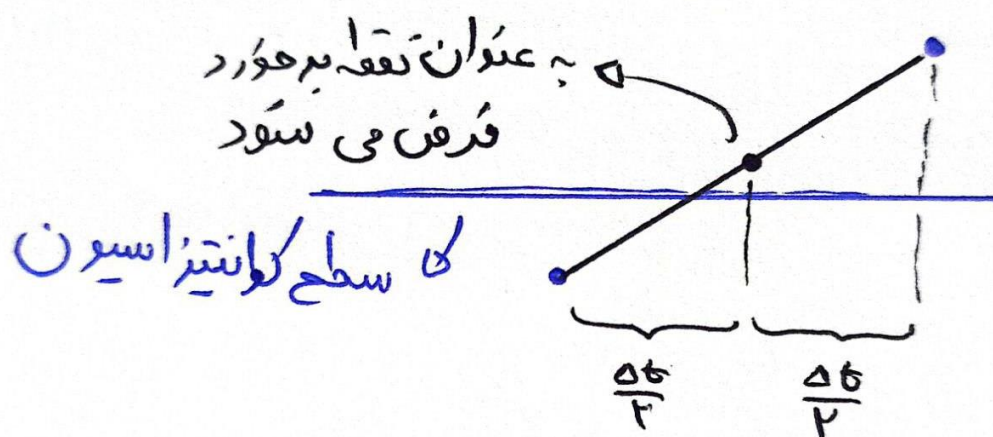
میانگین خطا MSE :

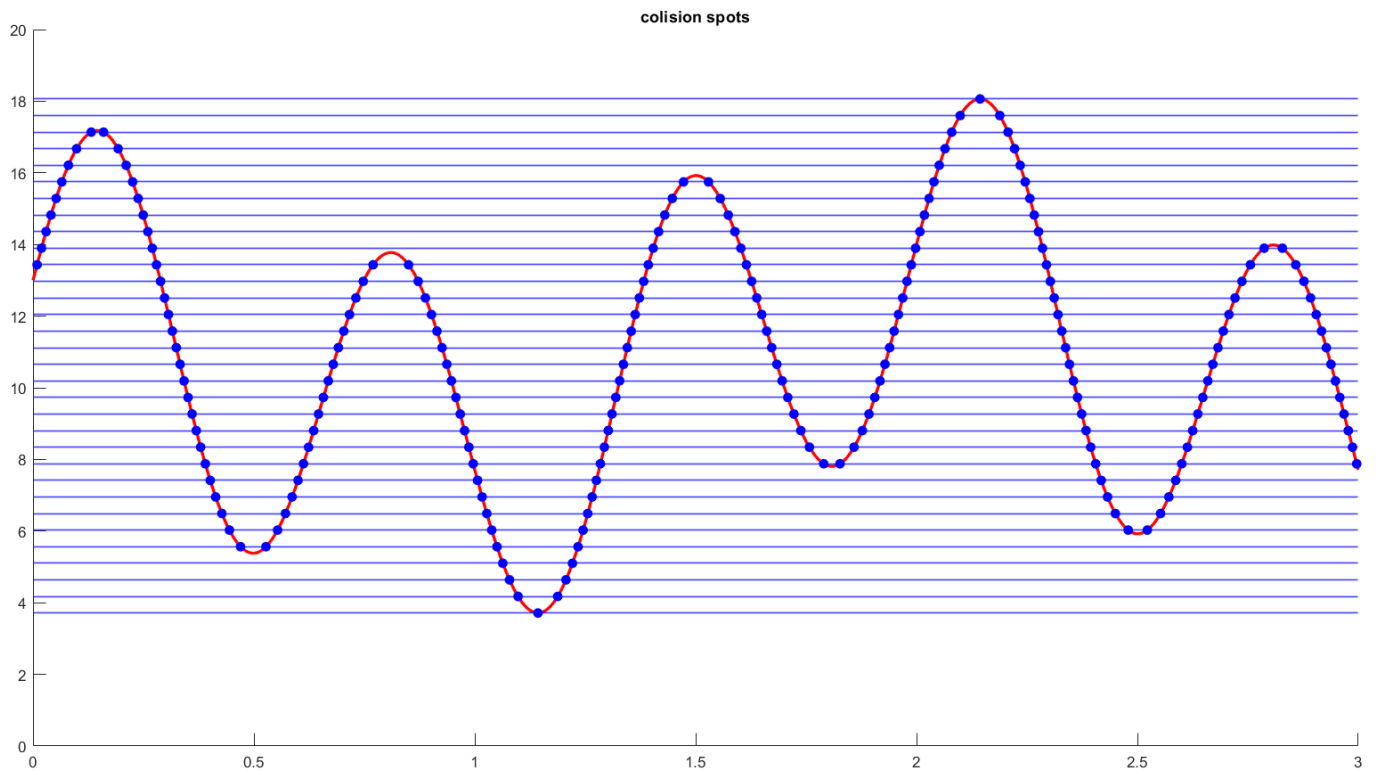
$$\text{Error} = 0.0020$$

قسمت ز: تبدیل سیگنال کوانتایی شده آنالوگ و رسم دیاگرام

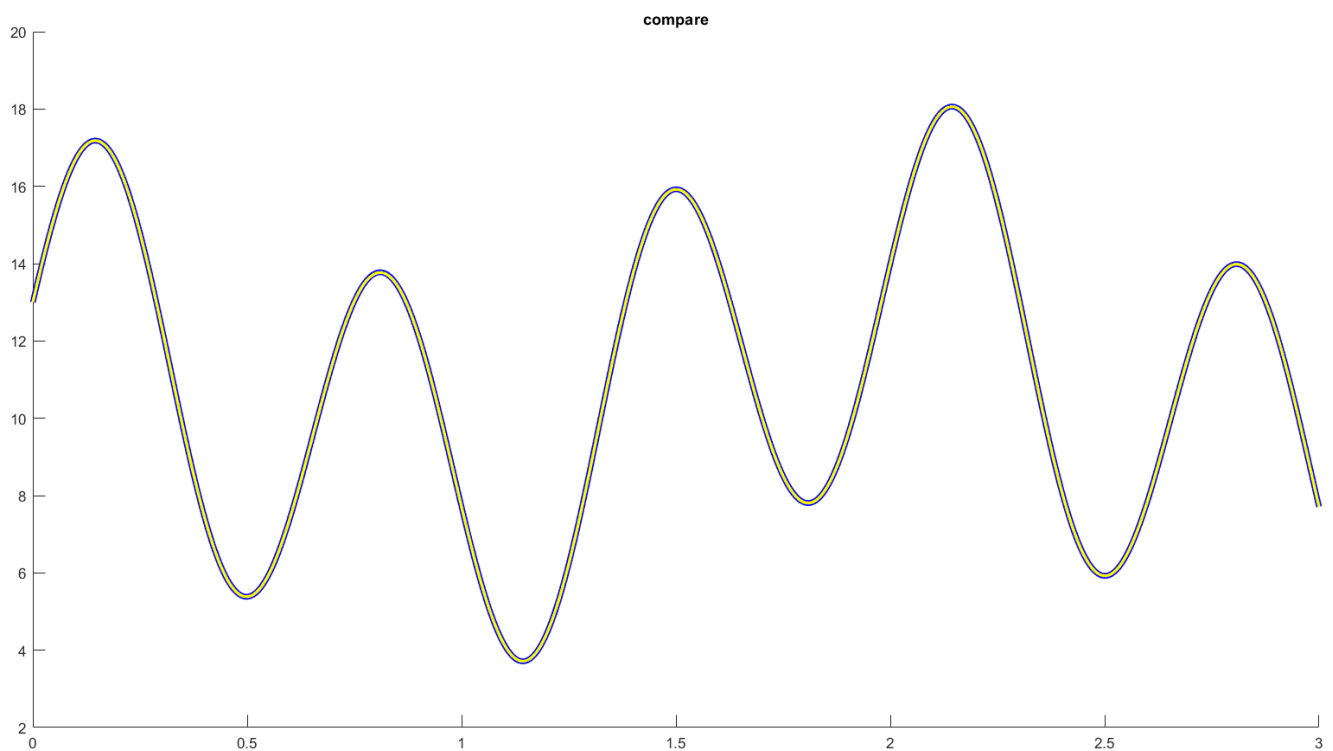
جهت شناسایی نقاط تلاقی با سطوح کوانتیزه هر عضو را با سطوح مقایسه کرده و هر جا از یه سطح عبور کردیم زمان نقطه تلاقی را میانگین زمان و مقدار آن را میانگین دو مقدار برای دو نقطه دو طرف سطح فرض میکنیم.

(کمی خطا داریم که غیرقابل اجتناب است)





سپس با استفاده از دستور spline نقاط پیدا شده را درونیابی می‌کنیم. در نمودار زیر خط آبی سیگنال اصلی و زرد سیگنال درونیابی شده است که مشاهده می‌کنیم کاملاً روی یکدیگر منطبق شده‌اند. (خط آبی پهن‌تر رسم شده تا زیر خط زرد رنگ مشخص باشد)



خطای MSE را بین دو سیگنال محاسبه می‌کنیم :

Error : 5.4389e-07

دیاگرام بلوکی :

