

Ley de Ampère Generalizada

Con lo visto hasta ahora... podemos escribir las ec. de Maxwelllll como:

Forma diferencial

$$\nabla \cdot \vec{\mathbf{E}} = \frac{\rho}{\epsilon_o}$$

$$\nabla \cdot \vec{\mathbf{B}} = 0$$

$$\nabla \times \vec{\mathbf{E}} = -\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t}$$

$$\nabla \times \vec{\mathbf{B}} = \mu_o \vec{\mathbf{J}}$$

← Ley de Gauss →

← sin nombre →

← Ley de Faraday →

← Ley de Ampère →

Forma integral

$$\oint \vec{\mathbf{E}} \cdot d\vec{\mathbf{s}} = \frac{Q_{enc}}{\epsilon_o}$$

$$\oint \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{s}} = 0$$

$$\oint \vec{\mathbf{E}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = -\frac{d\Phi_B}{dt}$$

$$\oint \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \mu_o I$$

Ley de Ampère Generalizada

Matemáticamente $\nabla \cdot (\nabla \times \vec{\mathbf{f}}) = 0 \longrightarrow \textit{Siempre!!!}$

$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{\mathbf{E}}) = -\frac{\partial(\nabla \cdot \vec{\mathbf{B}})}{\partial t} = 0 \quad \checkmark$$

No existen monopolos magnéticos!

Ley de Ampère Generalizada

Matemáticamente $\nabla \cdot (\nabla \times \vec{\mathbf{f}}) = 0 \longrightarrow \textit{Siempre!!!}$

$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{\mathbf{E}}) = -\frac{\partial(\nabla \cdot \vec{\mathbf{B}})}{\partial t} = 0 \quad \checkmark \quad \text{No existen monopolos magnéticos!}$$

$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{\mathbf{B}}) = \mu_o(\nabla \cdot \vec{\mathbf{J}}) \neq 0 \quad \times \quad \text{Solo en Corrientes Estacionarias } \nabla \cdot \vec{\mathbf{J}} = 0$$

Matemáticamente $\nabla \cdot (\nabla \times \vec{\mathbf{f}}) = 0 \longrightarrow \textit{Siempre!!!}$

$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{\mathbf{E}}) = -\frac{\partial(\nabla \cdot \vec{\mathbf{B}})}{\partial t} = 0 \quad \checkmark \quad \text{No existen monopolos magnéticos!}$$

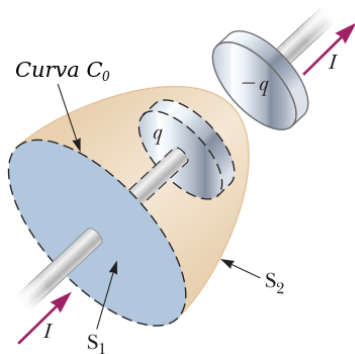
$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{\mathbf{B}}) = \mu_o(\nabla \cdot \vec{\mathbf{J}}) \neq 0 \quad \times \quad \text{Solo en Corrientes Estacionarias } \nabla \cdot \vec{\mathbf{J}} = 0$$

¿Qué pasa cuando las corrientes **NO** son estacionarias?

Ley de Ampère Generalizada



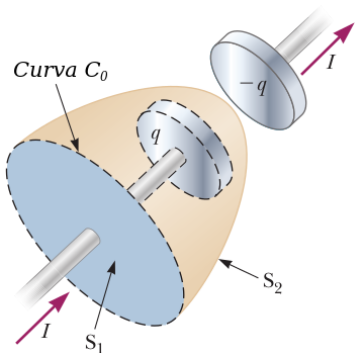
James Clerk Maxwell (1831–1879)
Físico Escocés



Ley de Ampère Generalizada

Mientras el capacitor está siendo cargado....

de la Ley de Ampère...



$$\oint_{C_0} \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \mu_o \int_S \vec{\mathbf{J}} \cdot d\vec{\mathbf{S}} = \mu_o I$$

Para S_1 :

$$\mu_o \int_{S_1} \vec{\mathbf{J}} \cdot d\vec{\mathbf{S}} = \mu_o I$$
$$\oint_{C_0} \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \mu_o I$$

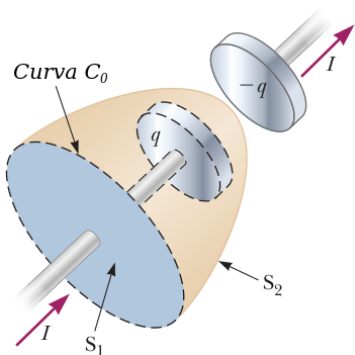
Para S_2 :

$$\mu_o \int_{S_2} \vec{\mathbf{J}} \cdot d\vec{\mathbf{S}} = 0$$
$$\oint_{C_0} \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = 0$$

Ley de Ampère Generalizada

Mientras el capacitor está siendo cargado....

de la Ley de Ampère...



$$\oint_{C_0} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_o \int_S \vec{J} \cdot d\vec{S} = \mu_o I$$

Para S_1 :

$$\mu_o \int_{S_1} \vec{J} \cdot d\vec{S} = \mu_o I$$

$$\oint_{C_0} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_o I$$

Para S_2 :

$$\mu_o \int_{S_2} \vec{J} \cdot d\vec{S} = 0$$

$$\oint_{C_0} \vec{B} \cdot d\vec{l} = 0$$

La corriente I se está almacenando en el capacitor!!

Ampère hasta ahora... es correcta para corrientes estacionarias: $\nabla \cdot \vec{J} = 0$

Ley de Ampère Generalizada

Maxwell modifica la Ley de Ampère para corrientes estacionarias...

(1) Ley de Ampère $\rightarrow \nabla \times \vec{\mathbf{B}} = \mu_o \vec{\mathbf{J}}$

(2) Ecuación de continuidad $\rightarrow \nabla \cdot \vec{\mathbf{J}} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$

(3) Ley de Gauss $\rightarrow \nabla \cdot \vec{\mathbf{E}} = \frac{\rho}{\epsilon_o}$

De (3): $\rho = \epsilon_o \nabla \cdot \vec{\mathbf{E}}$

Si sustituimos en (2):

$$\nabla \cdot \vec{\mathbf{J}} + \epsilon_o \frac{\partial (\nabla \cdot \vec{\mathbf{E}})}{\partial t} = 0$$

$$\nabla \cdot \left(\vec{\mathbf{J}} + \epsilon_o \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t} \right) = 0$$

Redefiniendo (1):

$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{\mathbf{B}}) = \mu_o \nabla \cdot \left(\vec{\mathbf{J}} + \epsilon_o \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t} \right) = 0 \quad \checkmark$$

$$\nabla \times \vec{\mathbf{B}} = \mu_o \vec{\mathbf{J}} + \mu_o \epsilon_o \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t}$$

Ley de Ampère Generalizada

Integrando en una superficie arbitraria...

$$\int \nabla \times \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{S}} = \mu_o \int \vec{\mathbf{J}} \cdot d\vec{\mathbf{S}} + \mu_o \epsilon_o \int \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t} \cdot d\vec{\mathbf{S}}$$

Recordando

$$\int \vec{\mathbf{J}} \cdot d\vec{\mathbf{S}} = I$$

$$\int \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t} \cdot d\vec{\mathbf{S}} = \frac{d}{dt} \int \vec{\mathbf{E}} \cdot d\vec{\mathbf{S}} = \frac{d\Phi_E}{dt}$$

Aplicando el teorema de Stokes: $\int \nabla \times \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{S}} = \oint \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{l}}$

$$\oint \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \mu_o I + \mu_o \epsilon_o \frac{d\Phi_E}{dt}$$

Ley de Ampère Generalizada

- Esta ecuación **NO** modifica la magnetostática, ya que cuando \vec{E} es constante (*no depende del tiempo*) $\longrightarrow \nabla \times \vec{B} = \mu_o \vec{J}$
- Así como un campo magnético variable en el tiempo induce un campo eléctrico, el término que agrega Maxwell predice que:

Un $\vec{E}(t)$ que *varía* en el tiempo induce un $\vec{B}(t)$

- El término extra, que ha sido una propuesta teórica, fue verificado años después por **Hertz** y en experimentos relacionados con ondas electromagnéticas

Ecuaciones de Maxwell

Forma diferencial

$$\nabla \cdot \vec{\mathbf{E}} = \frac{\rho}{\epsilon_o}$$

← Ley de Gauss →

$$\nabla \cdot \vec{\mathbf{B}} = 0$$

← sin nombre →

$$\nabla \times \vec{\mathbf{E}} = -\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t}$$

← Ley de Faraday →

$$\nabla \times \vec{\mathbf{B}} = \mu_o \vec{\mathbf{J}} + \mu_o \epsilon_o \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t}$$

← Ley de Ampère →

Forma integral

$$\oint \vec{\mathbf{E}} \cdot d\vec{\mathbf{s}} = \frac{Q_{enc}}{\epsilon_o}$$

$$\oint \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{s}} = 0$$

$$\oint \vec{\mathbf{E}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = -\frac{d\Phi_B}{dt}$$

$$\oint \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \mu_o I + \mu_o \epsilon_o \frac{d\Phi_E}{dt}$$

Las **ec. de Maxwell** junto con la **ley de la Fuerza de Lorentz**

$\vec{\mathbf{F}} = q(\vec{\mathbf{E}} + \vec{\mathbf{v}} \times \vec{\mathbf{B}})$ describen por completo la **Teoría Electrodinámica**

Ecuaciones de Maxwell en el vacío

Las ecuaciones de **Maxwell** para los campos $\vec{\mathbf{E}}$ y $\vec{\mathbf{B}}$ en el vacío, y en ausencia de cargas eléctricas ($\rho = 0$) y corrientes ($I = 0$) resultan:

$$(1) \quad \nabla \cdot \vec{\mathbf{E}} = 0$$

$$(2) \quad \nabla \cdot \vec{\mathbf{B}} = 0$$

$$(3) \quad \nabla \times \vec{\mathbf{E}} = -\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t}$$

$$(4) \quad \nabla \times \vec{\mathbf{B}} = \mu_o \epsilon_o \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t}$$

\Rightarrow

Son ecuaciones diferenciales de 1^{er} orden donde $\vec{\mathbf{E}}$ y $\vec{\mathbf{B}}$ están acoplados en los rotores

Ecuaciones de Maxwell en el vacío

Aplicando el rotor ($\nabla \times$) sobre (3) y (4) para desacoplar...

Recordando... $\nabla \times (\nabla \times \mathbf{F}) = \nabla(\nabla \cdot \mathbf{F}) - \nabla^2 \mathbf{F}$

$$(3) \quad \nabla \times (\nabla \times \vec{\mathbf{E}}) = \nabla \times \left(-\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t} \right)$$

$$\nabla(\nabla \cdot \vec{\mathbf{E}}) - \nabla^2 \vec{\mathbf{E}} = -\frac{\partial}{\partial t} \nabla \times \vec{\mathbf{B}}$$

$$-\nabla^2 \vec{\mathbf{E}} = -\frac{\partial}{\partial t} \left(\mu_o \epsilon_o \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t} \right)$$

$$\nabla^2 \vec{\mathbf{E}} = \mu_o \epsilon_o \frac{\partial^2 \vec{\mathbf{E}}}{\partial t^2}$$

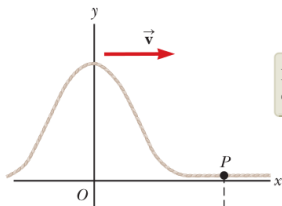
$$(4) \quad \nabla \times (\nabla \times \vec{\mathbf{B}}) = \mu_o \epsilon_o \left(\nabla \times \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t} \right)$$

$$\nabla(\nabla \cdot \vec{\mathbf{B}}) - \nabla^2 \vec{\mathbf{B}} = \mu_o \epsilon_o \frac{\partial}{\partial t} (\nabla \times \vec{\mathbf{E}})$$

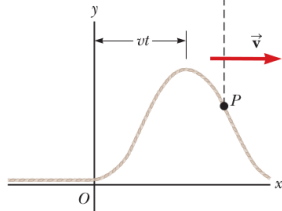
$$-\nabla^2 \vec{\mathbf{B}} = -\frac{\partial}{\partial t} \left(\mu_o \epsilon_o \frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t} \right)$$

$$\nabla^2 \vec{\mathbf{B}} = \mu_o \epsilon_o \frac{\partial^2 \vec{\mathbf{B}}}{\partial t^2}$$

Propagación de una onda



En $t = 0$, la forma del pulso está dada por $y = f(x)$.



En algún tiempo posterior t , la forma del pulso permanece inalterada y la posición vertical de un elemento del medio en cualquier punto P está dada por $y = f(x - vt)$.

$$\frac{\partial^2 y(x, t)}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 y(x, t)}{\partial t^2}$$

$$y(x, t) = A \sin[k(x - vt) + \delta]$$

$$y(x, t) = A \sin(kx - \omega t)$$

$$k \equiv \frac{2\pi}{\lambda} \quad \omega \equiv \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$$

$$v = \frac{\omega}{k}$$

Ecuaciones de Maxwell en el vacío

Obtenemos la Ec. de ondas en 3D...

Ec. diferenciales de 2^{do} orden...

$$\nabla^2 \vec{\mathbf{E}} = \mu_o \epsilon_o \frac{\partial^2 \vec{\mathbf{E}}}{\partial t^2}$$

$$\nabla^2 \vec{\mathbf{B}} = \mu_o \epsilon_o \frac{\partial^2 \vec{\mathbf{B}}}{\partial t^2}$$

Donde la **velocidad de propagación de la onda** será $v = \frac{1}{\sqrt{\mu_o \epsilon_o}}$

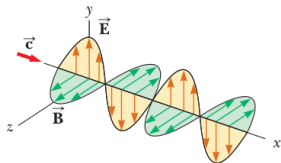
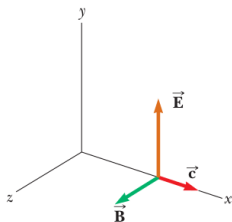
$$\epsilon_o = 8,854 \times 10^{-12} [C^2 / (N \cdot m^2)]$$

$$\mu_o = 1,257 \times 10^{-6} [N/A^2]$$

$$c = \frac{1}{\sqrt{\mu_o \epsilon_o}} = 299792458 [m/s] \approx 300000 [km/s]$$

Obtenemos la **velocidad de la luz!!!**

Ondas electromagnéticas planas



Podemos escribir las **soluciones** como:

$$\vec{E}(x, t) = \vec{E}_o e^{i(kx - \omega t)} \quad \vec{E}_o \in \mathbb{C}$$

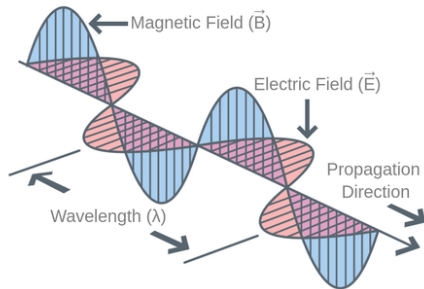
$$\vec{B}(x, t) = \vec{B}_o e^{i(kx - \omega t)} \quad \vec{B}_o \in \mathbb{C}$$

Donde $\mathbf{k} = 2\pi/\lambda$ es el n° de onda angular y λ la longitud de onda.
 $\omega = 2\pi/f$ es la frecuencia angular y f frecuencia lineal de la onda

$$v_{\text{propagación}} = \frac{\omega}{k} = \frac{2\pi f}{2\pi\lambda} = \lambda f = c$$

\vec{E} y \vec{B} deben ser **mutuamente perpendiculares** y a su vez **perpendiculares a la dirección de propagación de la onda** (x en este caso)

Ondas electromagnéticas planas



$$\vec{E}(\vec{r}, t) = \tilde{E}_o e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} \hat{n}$$

$$\vec{B}(\vec{r}, t) = \frac{1}{c} \tilde{E}_o e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} (\hat{k} \times \hat{n})$$

$$\text{con } \tilde{E}_o \text{ y } \tilde{B}_o \in \mathbb{C}$$

\vec{E} y \vec{B} deben ser mutuamente perpendiculares y a su vez perpendiculares a la dirección de propagación de la onda

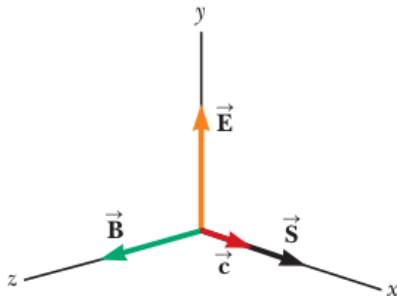
Energía transportada por ondas electromagnéticas

Vector de Poynting

La **rapidez de flujo de la energía** en una onda electromagnética se representa mediante un vector \vec{S} , llamado **vector de Poynting**

$$\vec{S} \equiv \frac{1}{\mu_o} \vec{E} \times \vec{B}$$

$$[\vec{S}] = \frac{[\vec{E}][\vec{B}]}{\mu_o} = \frac{W}{m^2}$$



Energía transportada por ondas electromagnéticas

Radiación electromagnética: un método de transferencia de energía a través de la frontera de un sistema

