Összefoglaló J. Nathan Kutz POD-ról szóló előadásairól

Az előadó 3, egyenként szűk egy órás videóban mutatja be a POD, vagyis a Proper Orthogonal Decomposition módszer alapjait. A videók elérhetőek az előadó honlapján: https://aculty.washington.edu/kutz/rom/page1/page5/rom.html vagy YouTube-on: https://www.youtube.com/c/NathanKutzAMATH (POD introduction 1,2,3)

Linkek elérve: 2022.10.08.

1. videó

Néhány jelölés és definíció

Def.: $N \in \mathbb{N}$ — a térbeli mintavételi vagy diszkretizálási pontok száma, a természetes bázis számossága (nagy)

Def.: $N \in \mathbb{N}$ — a térbeli mintavételi vagy diszkretizálási pontok száma, a természetes bázis számossága (nagy)

Def.: $M \in \mathbb{N}, M \ll N$ — a redukált bázis számossága

Def.: $u(x,t)=u\in\mathbb{C}$ — a keresett függvény, ami idő- és helyfüggő

Def.: $\Psi_i(x) = \Psi_i$ — az *i*-edik bázisfüggvény

Def.: $a_i(t) = a_i \in \mathbb{C}$ — az *i*-edik bázisfüggvény együtthatója

Megj.: $u(x,t) = \sum_i a_i \cdot \Psi_i$ — a keresett függvény bázisfüggvényekkel való felírása

Diszkretizálás

Deriváltakból hogyan lesz véges differencia, diffegyenletekből hogyan lesznek véges differencia egyenletek (egydimenziós eset, $x \in [-L, L] \subset \mathbb{R}$, x_n az n-edik térbeli mintavételi pont, $\Delta x = x_{n+1} - x_n$). Diszkrét esetben, tehát a szimulációk során is, a bázisfüggvények térbeli mintavételezésével kapjuk a bázisvektorokat és a bázisfüggvények együtthatóinak időbeli mintavételezésével kapjuk a bázisvektorok együtthatóit. (u_n az u függvény n-edik mintavételi pontban felvett értéke, de u_t , u_x , ... az u parciális deriváltjai t, x, ... szerint. μ valamilyen paraméter.)

$$\frac{du}{dx} \approx \frac{x_{n+1} - x_{n-1}}{2 \cdot \Delta x}, \quad \frac{d^2u}{dx^2} \approx \frac{x_{n-1} - 2 \cdot x_n + x_{n+1}}{\Delta x^2}, \quad \dots$$

$$u(x,t) \longrightarrow u(x_n,t) = u_n, \quad n = 1, 2, 3, \dots, N$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} = u_t = F(u, u_x, u_{xx}, \dots, t, \mu) \longrightarrow \frac{du_n}{dt} = F(u_n, u_{n\pm 1}, u_{n\pm 2}, \dots, t, \mu)$$

Változók szétválasztása

Erre épül a POD azzal, hogy a megválasztott bázisfüggvényekből (Ψ_i , amelyek a térkoordináták függvényei) és a bázisfüggvények együtthatóiból (a_i , amelyek időfüggőek) állítjuk elő a megoldást, u-t. A változók szétválasztása nem minden esetben tehető meg formálisan, de megfelelő számú bázisvektor használata esetén ilyenkor is lehet jó eredményre jutni a numerikus módszereknél. Feltesszük, hogy a változók (x és t) szétválasztása megtehető, emiatt:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = F(u, u_x, u_{xx}, \dots, t, \mu)$$

$$\downarrow \qquad \qquad \downarrow$$

$$\sum \frac{da_i}{dt} \Psi_i = F\left(\sum a_i \Psi_i, \sum a_i \frac{d\Psi_i}{dx}, \sum a_i \frac{d^2 \Psi_i}{dx^2}, \dots, t, \mu\right)$$

A jobb kezelhetőség érdekében ortonormált bázist választunk:

$$(\Psi_i, \Psi_j) = \int_{-L}^{L} \Psi_i \Psi_j dx = \delta_{ij} = \begin{cases} 0 & i \neq j \\ 1 & i = j \end{cases}$$

A Ψ bázis ortonormalitása miatt a következővé alakítható a megoldásfüggvény idő szerinti deriváltjának fenti egyenlete:

$$\sum \frac{da_i}{dt} \Psi_i = F\left(\sum a_i \Psi_i, \sum a_i \frac{d\Psi_i}{dx}, \sum a_i \frac{d^2 \Psi_i}{dx^2}, \dots, t, \mu\right)$$

$$\downarrow \int_{-L}^{L} () \cdot \Psi_j \, dx$$

$$\frac{da_j}{dt} = (F, \Psi_j), \quad j = 1, 2, \dots, N$$

A kapott kifejezés magában nem tűnik előrelépésnek, de a megfelelő Ψ bázis megválasztásával nem kell mind az N bázisvektort figyelembe venni, hanem csak M-et közülük, és így is egy jó közelítő megoldást kapunk, mert a többi bázisvektor együtthatója numerikusan inszignifikáns.

MATLAB példa

A következőkben az előadó bemutatja a Fourier-transzformáció esetén, hogy az adott problémától és annak paramétereitől függően nem mindig járunk jól, ha egy előre meghatározott bázisra képezzük le a problémát. A diszkrét Fourier-transzformáció numerikusan nagyon hatékony a használt bázis számosságához képest és egyéb kedvező tulajdonságai is vannak. Ha viszont olyan problémával kell megküzdeni, amihez nem jól illeszkednek a fourier-módusok és nagy a szabadsági fokainak száma, akkor sokkal jobban járhatunk, ha az adott problémához igazított optimális bázist választunk. A POD-nak pedig éppen ez a bázisválasztás a célja.

2. Videó