Kapitel 9

Integration in $\mathbb{R}^n$

Im Eindimensionalen hatten wir mit dem Integral

$$\int_a^b f(x)dx$$

den Flächeninhalt unter dem Graphen von f berechnet. Wir suchen nach eine Verallgemeinerung mit der z.B. Volumen unter dem Graphen einer Funktion von zwei Variablen berechnen kann

can't understand word, page 207 middle

Missing figure

page 207, middle

Erinnerung: Bestimmtes Riemann-Integral einen Funktion $f(x)$ über einem Interval $[a, b]$:

$$I = \int_a^b f(x)dx$$

Das Integral I war als Grenzwert von Riemannscher Ober und Untersumme definiert (falls diese Grenzwert jeweils existieren und übereinstimmten).

Konstruktionsprinzip für Bereichsintegrale ist Analog. Aber die Definitionsbereich D ist komplizierter. Wir betrachten zunächst den Fall zweier Variabler, $n = 2$, und einen Definitionsbereich $D \subset \mathbb{R}^2$ der Form

$$D = [a_1, b_1] \times [a_2, b_2] \subset \mathbb{R}^2$$

d.h. D ist ein kompakter Quader (Rechteck). Sei $f : D \to \mathbb{R}$ eine beschränkte Funktion.

Definition 9.1

Mann nennt $Z = \{(x_0, x_1, \ldots, x_n), (y_0, y_1, \ldots, y_m)\}$ eine Zerlegung des Quaders $D = [a_1, b_1] \times [a_2, b_2]$ falls gilt

$$a_1 = x_0 < x_1 \cdots < x_n = b_1$$
$$a_2 = y_0 < y_1 \cdots < y_m = b_2$$

1. WHERE IS NUMBER 1??
2. Die Feinheit einer Zerlegung $Z \in Z(D)$ ist
$$\|Z\| := \max_{i,j} \{|x_{i+1} - x_i|, |y_{j+1} - y_j|\}$$
3. Für eine vorgegebene Zerlegung Z, nennt man die Mengen
$$Q_{ij} := [x_i, x_{i+1}] \times [y_j, y_{j+1}]$$
die Teilquader der Zerlegung Z. Das Volumen des Teilquaders Q_{ij} ist
$$\mathrm{vol}(Q_{ij}) := (x_{i+1} - x_i)(y_{j+1} - y_j)$$
4. Für beliebige Punkte $\xi_{ij} \in Q_{ij}$ der Jeweiligen Teilquader nennt man
$$R_f(Z) := \sum_{i,j} f(\xi_{ij}) \,\mathrm{vol}(Q_i j)$$
eine Riemannsche Summe zur Zerlegung Z
5. Analog zum Integral einer Variablen heissen für eine Zerlegung Z
$$U_f(Z) := \sum_{i,j} \inf_{\mathbb{X} \in Q_{ij}} f(\mathbb{X}) \,\mathrm{vol}(Q_i j)$$
$$O_f(Z) := \sum_{i,j} \sup_{\mathbb{X} \in Q_{ij}} f(\mathbb{X}) \,\mathrm{vol}(Q_i j)$$
die Riemannsche Untersumme bzw. Riemannsche Obersumme con $f(x)$

Bemerkung 9.2

1. Es gilt
$$U_f(Z) \leq R_f(Z) \leq O_f(Z)$$
d.h. eine Riemannsche Summe zur Zerlegung Z liegt stets zwischen der Unter und Obersumme dieser Zerlegung.

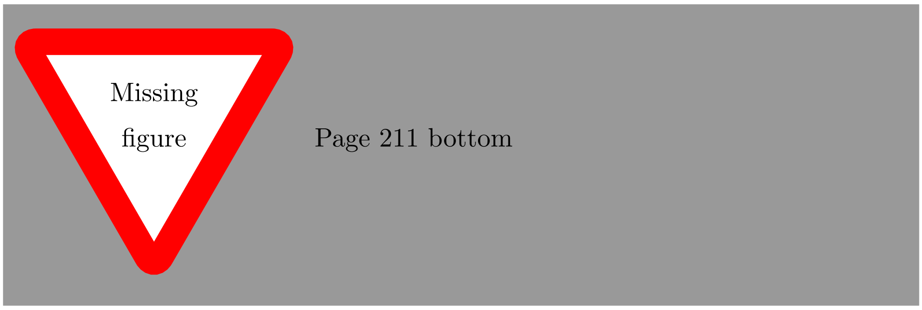
2. Entsteht eine Zerlegung Z_2 aus der Zerlegung Z_1 durch Hinzunahme wei-

terer zwischenpunkte x_i oder/und y_j so gilt

$$U_f(Z_2) \geq U_f(Z_1) \text{ und}$$
$$O_f(Z_2) \leq O_f(Z_1)$$

Für zwei beliebige Zerlegungen Z_1, Z_2 gilt stets

$$U_f(Z_1) \leq O_f(Z_2)$$



Definition 9.3

Sei $f : D \to \mathbb{R}$ beschränkt

1. Riemannsche Unterintegral bsz. Riemannsche Oberintegral der Funktion $f(x)$ über D ist

$$U_f := \sup \{U_f(z) : z \in Z(D)\} := \int_{\underline{D}} f(x) d\mu$$

$$O_f := \inf \{O_f(z) : z \in Z(D)\} := \overline{\int_D} f(x) d\mu$$

2. Die Funktion $f(x)$ nennt man Riemann - integrierbar über D, falls Unter und Oberintegral übereinstimmen. Das Riemann Integral von $f(x)$ über D ist

$$\int_D f(x) d\mu = \overline{\int_D} f(x) d\mu = \int_{\underline{D}} f(x) d\mu$$

Bemerkung

In höheren Dimensionen, $n > 2$, ist die Vorgehensweise analog. Schreibweise: Für $n = 2$, $n = 3$

$$\int_D f(x, y) \, d\mu \text{ bzw. } \int_D f(x, y, z) \, d\mu$$

oder auch

$$\int_D f(x,y)\, dxdy \text{ bzw. } \int_D f(x,y,z)\, dxdydz$$

oder

$$\int_D f dxdy \text{ bzw. } \int_D f dxdydz$$

Satz 9.4 (Elementare Eigenschaften des Integrals)

1. Linearität: Seien $f, g : D \to \mathbb{R}$ beschränkt und R integrabel, $\beta, \alpha \in \mathbb{R}$. Dann sind αf, $f + g$ R - Integrabel

$$\int_D (\alpha f + \beta g)\, d\mu = \alpha \int_D f d\mu + \beta \int_D g d\mu$$

2. Monotonie: Gilt $f(x) \le g(x)$, $\forall x \in D$, so folgt

$$\int_D f d\mu \le \int_D g d\mu$$

3. Positivität: Gilt für alle $x \in D$, $f(x) \ge 0$ (d.h. $f(x)$ ist nichtnegativ), so folgt

$$\int_D f d\mu \ge 0$$

4. Abschätzung

$$\left| \int_D f(x) d\mu \right| \le \sup_{x \in D} |f(x)| \operatorname{vol}(D)$$

5. Sind D_1, d_2, D Quader, $D = D_1 \cup D_2$ und $\operatorname{vol}(D_1 \cap D_2) = 0$, so ist f genau dann über D integrierbar, falls f über D_1 und über D_2 integrierbar ist und es gilt

$$\int_D f d\mu = \int_{D_1} f d\mu + \int_{D_2} f d\mu$$

(Gebietsadditivität)

9.1 Der Satz von Fubini

According to the notes it should be 9.2, which one is right??

Wie kann man das R - Integral konkret berechnen? Der Satz von Fubini hilft uns.

Satz 9.5 (Satz von Fubini)

Sei $Q = [a,b] \times [c,d] \in \mathbb{R}^2$ und sei $f \in C^\circ(Q)$. Dann gilt

$$\int\limits_Q f d\mu = \int\limits_a^b \left(\int\limits_c^d f(x,y)\, dy \right) dx = \int\limits_c^d \left(\int\limits_a^b f(x,y)\, dx \right) dy$$

d.h. das Integral von f über Q kann iterativ durch $1-$Dimensionale Integration bestimmt werden

Beispiel 9.6

1. Sei $f(x,y) = 2x + 2yx$, $Q = [0,1] \times [-2,2]$

$$\begin{aligned} \int\limits_Q f d\mu &= \int\limits_{-2}^{2} \left(\int\limits_0^1 (2x + 2yx)\, dx \right) dy \\ &= \int\limits_{-2}^{2} \left(x^2 + yx^2 \Big|_0^1 \right) dy \\ &= \int\limits_{-2}^{2} (1+y)\, dy = y + \frac{y^2}{2} \Big|_{-2}^{2} = 4 \end{aligned}$$

<u>Oder:</u>

$$\begin{aligned} & \int\limits_0^1 \left(\int\limits_{-2}^{2} (2x + 2yx)\, dy \right) dx \\ &= \int\limits_0^1 \left(2xy + y^2 x \Big|_{-2}^{2} \right) dx \\ &= \int\limits_0^1 [(4x + 4x) - (-4x + 4x)]\, dx \\ &= \int\limits_0^1 8x dx = 4x^2 \Big|_0^1 = 4 \end{aligned}$$

2.

$$\begin{aligned} & \int\limits_0^1 \int\limits_0^{2\pi} (e^x \sin y)\, dy dx \\ &= \int\limits_0^1 \left(-e^x \cos y \Big|_0^{2\pi} \right) dx \\ &= \int\limits_0^1 0 dx = 0 \end{aligned}$$

Oder:

$$\begin{aligned}
&\int_0^{2\pi}\left(\int_0^1 e^x \sin y dx\right) dy \\
&= \int_0^{2\pi}\left(\sin y e^x|_0^1\right) dy \\
&= \int_0^{2\pi}(e-1)\sin y dy \\
&= -(e-1)\cos y|_0^{2\pi} = 0
\end{aligned}$$

Geometrische Dehnung

Not sure about the text size...

In der Skizze ergibt sch als Volumen der markierten Schicht bei festem x und sehr kleinen Dicke dx näherungswege das Volumen

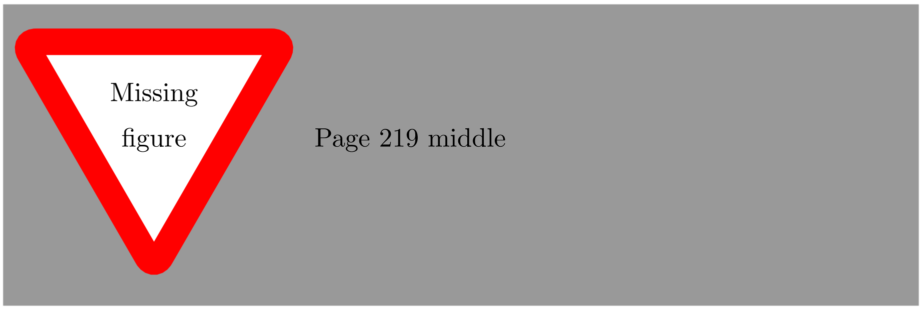
$$\left(\int_c^d f(x,y)\, dy\right) dx$$

Das Aufaddieren sämtlicher Schichtvolumen entspricht gerader der Integration über die Variable x, d.h. für das gesuchte Volumen gilt

$$V = \int_a^b \left(\int_c^d f(x,y)\, dy\right) dx$$

Bis jetzt können wir nur Integrale über achsenparallel rechteckige bzw. quaderförmige Bereiche berechnen.

Das reicht für viele praktische Aufgaben nicht aus. Meist ist der Integrationsbereich D krummling oder zumindest anders begrenzt



Die meisten praktischen Aufgaben lassen sich auf die Integration über sogenannte Normalbereiche zurückführen.

Definition 9.10

1. Eine Teilmenge $D \subset \mathbb{R}^2$ heisst ein Normalbereich bezüglich der $x-$achse bzw. bezüglich der $y-$Achse falls es stetige Funktionen g, h bzw. $\overline{g}, \overline{h}$ gibt mit

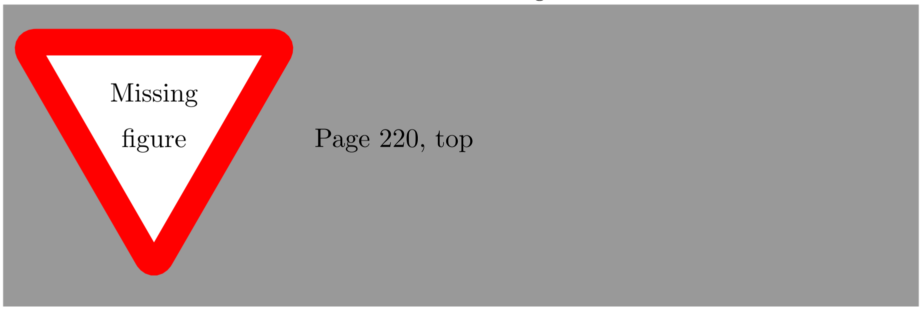
$$D = \{(x, y) \mid a \leq x \leq b, \text{ und } g(x) \leq y \leq h(x)\}$$

bzw.

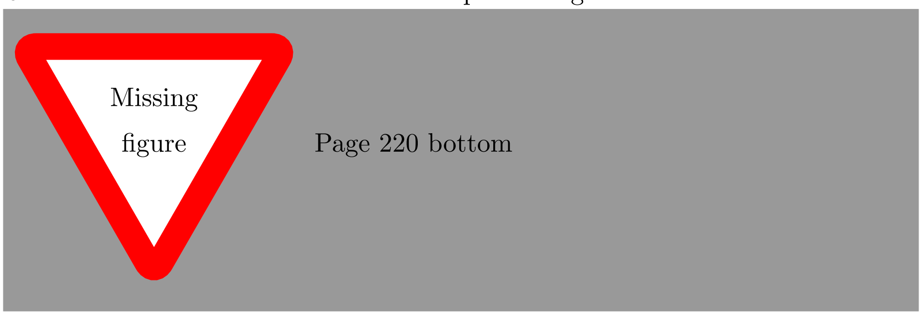
$$D = \left\{(x, y) \mid \overline{a} \leq x \leq \overline{b}, \text{ und } \overline{g}(x) \leq y \leq \overline{h}(x)\right\}$$

Beispiel

Kreise und Rechtecke sind Normalbereiche bzg. beider Achsen



Über Normalbereiche lässt sich sehr bequem integrieren



Die markierte Scheibe bei y =const. mit kleiner Dicke dx besitzt näherungsweise das Volumen

$$V(x) = \left(\int_{g(x)}^{f(x)} f(x, y)\, dy \right) dx$$

Nun braucht man $V(x)$ nur noch über $[a, b]$ zu integrieren

$$V = \int_a^b \left(\int_{g(x)}^{h(x)} f(x, y)\, dy \right) dx$$

Satz 9.11

1. Ist $f(x)$ stetig auf einem Normalbereich

$$D = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x \leq b, \text{ und } g(x) \leq y \leq h(x) \right\}$$

   so gilt

$$\int_D f(x) d\mu = \int_a^b \left(\int_{g(x)}^{h(x)} f(x, y)\, dy \right) dx$$

2. bzw. Falls

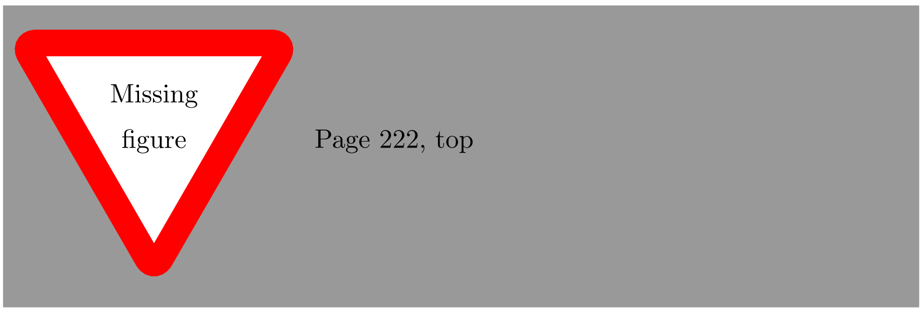
$$D = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \bar{a} \leq x \leq \bar{b}, \text{ und } \bar{g}(x) \leq y \leq \bar{h}(x) \right\}$$

   so gilt

$$\int_D f(x) d\mu = \int_{\bar{a}}^{\bar{b}} \left(\int_{\bar{g}(x)}^{\bar{h}(x)} f(x, y)\, dx \right) dy$$

Beispiel 9.12

1. Sei $f(x, y) = x - y$



$$
\begin{aligned}
\int\limits_D f d\mu &= \int\limits_{x=0}^{x=1} \int\limits_{y=0}^{y=\sqrt{1-x^2}} (x-y)\, dydx \\
&= \int\limits_0^1 \left(xy - \frac{y^2}{2} \Big|_0^{\sqrt{1-x^2}} \right) dx \\
&= \int\limits_0^1 \left(x\sqrt{1-x^2} - \frac{1-x^2}{2} \right) dx \\
&= \int\limits_0^1 x\sqrt{1-x^2} dx - \frac{1}{2} \int\limits_0^1 1 - x^2 dx \\
&= \frac{1}{2} - \frac{2}{3} = \frac{1}{3}
\end{aligned}
$$

$$
\int\limits_0^1 x\sqrt{1-x^2} dx \quad \begin{matrix} u = 1 - x^2 \\ du = -2xdx \end{matrix}
$$

$$
= -\frac{1}{2} \int\limits_0^1 \sqrt{u} du = -\frac{1}{2} \cdot \frac{2}{3} u^{\frac{3}{2}} \Big|_0^1 = \frac{1}{3}
$$

$$
\int\limits_D f d\mu = \frac{1}{3} - \frac{1}{3} = 0
$$

2. Sei D die durch die Gerade $g(x) = x + 2$ und die Parabel $b(x) = 4 - x^2$ begrenzte Gebiet

   missing content?? page 223 top

   Schnittpunkte:

   $$
   \begin{aligned}
   x + 2 &= 4 - x^2 \\
   x^2 + x - 2 &= 0 \\
   (x - y)\,(x + 2)
   \end{aligned}
   $$

   Zu Berechnung des Doppelintegrals zerlegen wir das Gebiet in Streifen parallel zur $y-$Achse. Für festes x variiert y von $g(x) = x + 2$ bis $h(x) =$

$4 - x^2$

$$\begin{aligned}
\int\limits_D x d\mu &= \int\limits_{-2}^{1} \left(\int\limits_{x+2}^{4-x^2} x dy \right) dx \\
&= \int\limits_{-1}^{2} x \left(4 - x^2 - x + 2\right) dx \\
&= \int\limits_{-1}^{2} \left(2x - x^3 - x^2\right) dx \\
&= x^2 - \frac{x^4}{4} - \frac{x^3}{3} \Big|_{-1}^{2} \\
&= \left(4 - 4 - \frac{8}{3}\right) - \left(1 - \frac{1}{4} + \frac{1}{9}\right) = -\frac{127}{36}
\end{aligned}$$

3. Sei D :

$$\int\limits_D f d\mu \underset{*}{\underset{\downarrow}{=}} \int\limits_{-1}^{1} \left(\int\limits_{x=y^2}^{1} f dx \right) dy$$

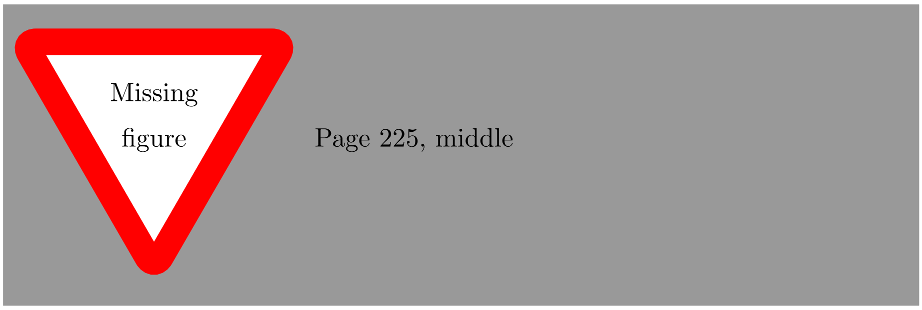
($*$= Zerlegung des Gebietes in Streifen parallel zur $x-$achse)

oder mit Zerlegung in streifen parallel zur $y-$Achse

$$\int\limits_D f d\mu = \int\limits_{x=0}^{1} \left(\int\limits_{y=-\sqrt{x}}^{y=\sqrt{x}} f(x, y) dy \right) dx$$

Manchmal muss man D zerlegen.

4. Bestimme $\int\limits_D x dx dy$ wobei D von $y^2 = 4x$ und $y = 2x - 4$ begrenzt wird.



Schnittpunkte P_1, P_2:

$$\begin{aligned} 4x = y^2 &= (2x-4)^2 \\ &\Rightarrow (2x-4)^2 = 4x \dots \\ &\Rightarrow x = 1 \text{ und } x = 4 \\ P_1 = (1, -2) &\qquad P_2 = (4, 4) \end{aligned}$$

Zerlegung des Gebiets in Streifen parallel zur $y-$Achse

$$\int_D x d\mu = \int_0^1 \left(\int_{-2\sqrt{x}}^{2\sqrt{x}} x dy \right) dx + \int_1^4 \left(\int_{y=2x-4}^{2\sqrt{x}} x dy \right) dx = \ldots = 14.4$$

Wenn wir Aussen nach y integrieren, brauchen wir keine Unterteilung

$$\begin{aligned} \int_D x d\mu &= \int_{y=-2}^{y=4} \left(\int_{y=\frac{y^2}{4}}^{\frac{y}{2}+2} x dx \right) dy \\ &= \int_{-2}^{4} \left(\frac{x^2}{2} \Big|_{\frac{y^2}{4}}^{\frac{y}{2}+2} \right) dy \\ &= \frac{1}{2} \int_{-2}^{4} \left(\left(\frac{y}{2} + 2 \right)^2 - \frac{y^4}{16} \right) dy \end{aligned}$$

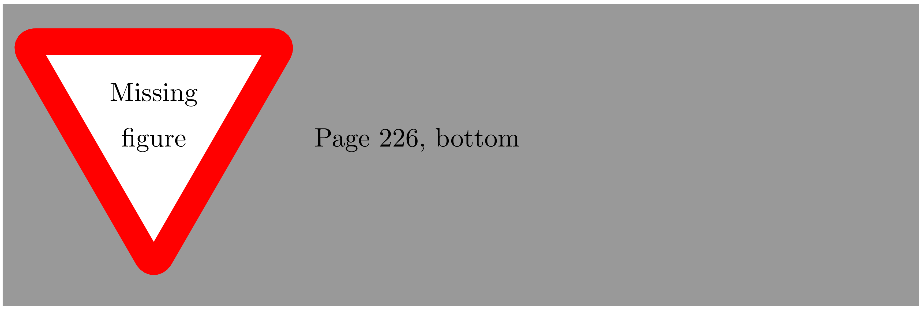
Bemerkung 9.13

1. Das Integral

$$A = \int_D 1 d\mu$$

ergibt die Fläche von D. Für einen Normal bereich bzg. der $x-$Achse erhalten wir daraus die bekannte Formel

$$A = \int_a^b \int_{g(x)}^{h(x)} 1 dy dx = \int_a^b (h(x) - g(x))\, dx$$



2. Interpretiert man $\rho(x,y)$ als ortabhängige Flächendichte, so erhält man mit

$$m = \int_D \rho\,(x,y)\,d\mu$$

die Masse von D

Definition 9.14

Eine Teilmenge $D \subset \mathbb{R}^3$ heisst Normalbereich, falls es eine Darstellung

$$D = \left\{\,(x,y,z) \in R^3 \middle|\, a \le x \le b; g(x) < y < h(x); \varphi\,(x,y) \le z \le \psi\,(x,y)\right\}$$

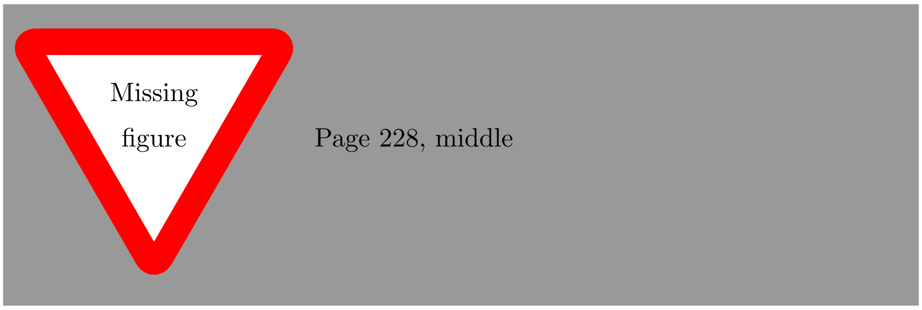
gibt.

(Vertauscht man die Rollen von x, y und z so entstehen weitere Mengen, die auch Normalbereiche genannt werden.)

Satz 9.15

Sei $D \subset \mathbb{R}^3$ ein Normalbereich mit Darstellung wie oben, und $f : D \to \mathbb{R}$ stetig. Dann gilt

$$\int_D f d\mu = \int_a^b \int_{g(x)}^{h(x)} \int_{\varphi(x,y)}^{\psi(x,y)} f\,(x,y,z)\,dzdydx$$



$z = \varphi\,(x,y)$ und $z = \psi\,(x,y)$ stellen die “Grund” und Deckelfläche von D dar.

Der Normalbereich A ist die Senkrechte Projektion von D in die $x-y$ Ebene. Dessen “Grund” und “Deckelkurve” sind durch $y = g(x)$ und $y = h(x)$ gegeben.

Bemerkung 9.16

Das Integral

$$V = \int\limits_D 1 d\mu \text{ für } D \subset \mathbb{R}^3$$

ergibt das Volumen von D. Für einen Normalbereich

$$D = \{(x, y, z) \mid a \leq x \leq b, g(x) \leq y \leq h(x), \varphi(x, y) \leq z \leq \psi(x, y)\}$$

erhält man

$$V = \int\limits_a^b \int\limits_{g(x)}^{h(x)} \int\limits_{\varphi(x,y)}^{\psi(x,y)} 1 dz dy dx = \int\limits_a^b \int\limits_{g(x)}^{h(x)} \psi(x, y) - \varphi(x, y) \, dy dx$$

9.2 Substitutionsregel

Häufig sind kartesische koordinaten für die Berechnung von Integralen eher ungeeignet. z.B. wenn man symmetrien bezüglich gewisser Punkte oder Achsen nutzen will.

Wir behandeln als nächstes Variablentransformationen vom Typ $\Phi : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$ und verallgemeinern die 1.Dim Substitutionsregel:

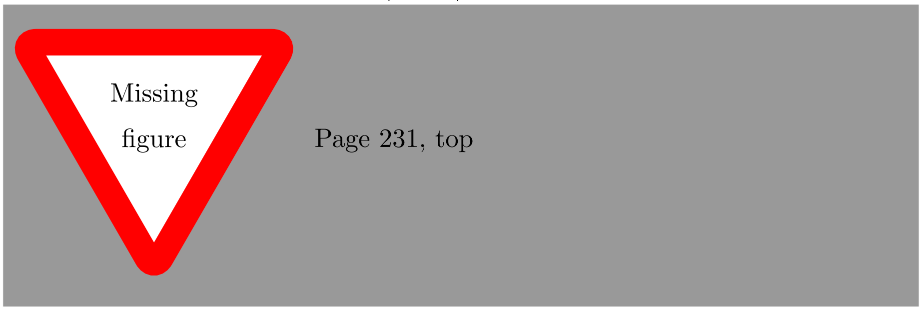
$$\int\limits_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} f(x) dx = \int\limits_a^b f(\varphi(t)) \varphi'(t) \, dt$$

mit f stetig, $x = \varphi(t)$ $\varphi : [a, b] \to I$ stetig differenzierbar, $I =$ Interval. Zunächst erinnern wir uns an die Lineare Algebra:

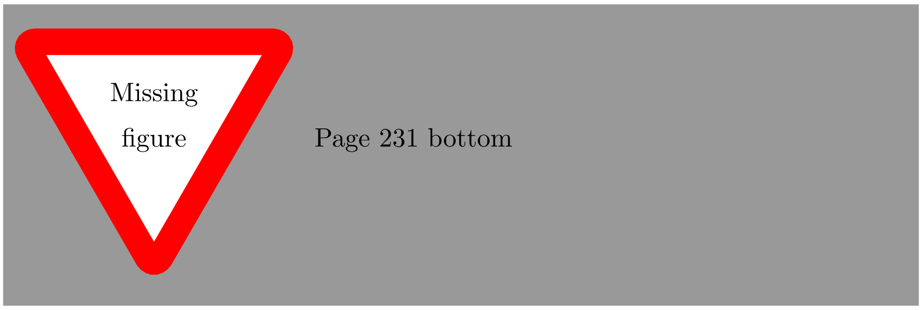
Das Bild des Einheitsquadrats/würfels unter der linearen Abbildung

$$\begin{aligned} \Phi : \mathbb{R}^n &\to \mathbb{R}^n \\ \vec{x} &\to A\vec{x} \qquad A \in \mathbb{R}^{n \times n} \end{aligned}$$

ist ein Parallelogram mit Fläche $|\det A|$



Dies bleibt wahr, wenn man zur affin-linearen Abbildung $\Phi(\vec{x}) = A\vec{a} + \vec{b}$ betrachtet es kommt ja nur ein Verschiebung zu



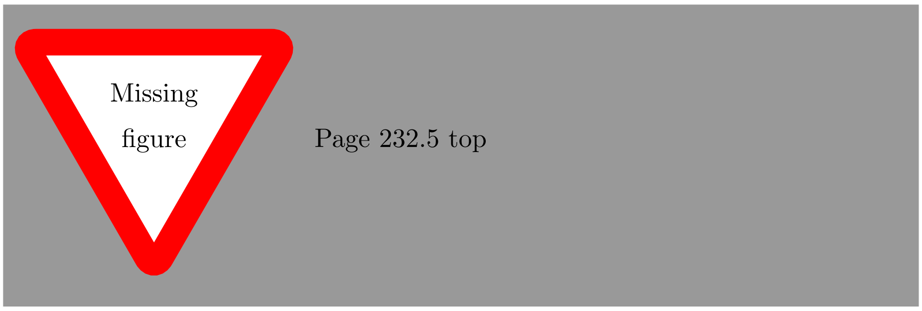
Nun, betrachten wir eine differenzierbare nichtlineare Transformation $\Phi : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$. Dann gilt zumindest nahe eines festen Punktes $\vec{x} \in \mathbb{R}^n$:

$$\Phi(x) \approx \Phi(x_0) + d\Phi(x_0)(\vec{x} - \vec{x_0})$$

Die rechte Seite stellt gerade eine Abbildung vom Typ $A\vec{x} + \vec{b}$ der wobei die Jacobi Matrix $d\Phi(x_0) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$ die Rolle von A (und $\Phi(x_0)$ von $\vec{b}$) übernimmt. Damit ist der lokale Flächenverzerrungsfaktor von Φ gegeben durch $|\det d\Phi(x_0)|$ d.h. den Betrag der Jacobi oder Funktionaldeterminante. Die Lokale Flächenverzerrung muss bei der Substitution in Integralen berücksichtigt werden und zwar in der Form

$$\text{“}d\vec{x} = |\det d\Phi(\vec{y})|\, d\vec{y}\,\text{”}, \text{ falls } \vec{x} = \Phi(y)$$

Geometrische Darstellung in $\mathbb{R}^2$



Die Flächen der einander entsprechenden markierten Vierecke unterscheiden sich gerade um den Faktor $|\det d\Phi(x_1)|$ bzw. $|\det d\Phi(x_2)|$

Substitutionsregel

Satz 9.17

Sei $U, V \subset \mathbb{R}^n$ offen, $\Phi : U \to V$ bijektiv, stetig diff., $\det d\Phi(\vec{y}) \neq 0\ \forall \vec{y} \in U$, sowie $f : V \to \mathbb{R}$ stetig. Dann gilt

$$\int\limits_V f(\vec{x})\, d\mu(\vec{x}) = \int\limits_{\Phi(U)=V} f(\Phi(\vec{y}))\, |\det d\phi(y)| d\mu$$

Beispiel 9.18

1. Berechne $\iiint\limits_V d\mu$, wobei

$$\underset{\text{Kugeloktanten}}{\underset{\downarrow}{\mathrm{V}}} = \left\{ (x,y,z)^t \middle| x^2+y^2+z^2 \le 1, x,y,z \ge WHAT \right\}$$

Es ist einfacher in Kugelkoordinaten zu berechnen

chopped content, page 233 middle to bottom

$$\Phi(r,\theta,\psi) = \begin{pmatrix} r\cos\theta\cos\psi \\ r\sin\theta\cos\psi \\ r\sin\psi \end{pmatrix}$$

Die Transformation Φ ist auf ganz $\mathbb{R}^3$ definiert und mit

$$U = [0,1] \times \left[0, \frac{\pi}{2}\right] \times \left[0, \frac{\pi}{2}\right]$$

gilt

$$\begin{aligned} \Phi(U) &= V \\ \det(d\Phi) &= r^2\cos\psi \\ \operatorname{vol}(V) &= \int\limits_V d\mu(\vec{x}) = \int\limits_0^1 \int\limits_0^{\frac{\pi}{2}} \int\limits_0^{\frac{\pi}{2}} r^2 \cos\psi \, d\psi d\theta dr = \frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

2. Berechne das Integral

$$\iint\limits_D x dx dy \text{ wobei } D = \text{Viertelkreis}$$

$$\begin{aligned} \int\limits_{x=0}^{1} \int\limits_{y=0}^{\sqrt{1-x^2}} x dy dx &= \int\limits_0^1 \left(xu\Big|_0^{\sqrt{1-x^2}} \right) dx \\ &= \int\limits_0^1 x\sqrt{1-x^2} dx \\ &= \int\limits_0^1 \frac{u^{1/2}}{2} du = -\frac{1}{2} \cdot \frac{u^{3/2}}{3/2}\Bigg|_0^1 \\ &= -\frac{1}{3} \end{aligned}$$

mit $1-x^2 = u$, $-2xdx = du$
<u>Oder:</u>

$$\iint\limits_D x dx dy \qquad \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \underset{dxdy = rdrd\theta}{\begin{pmatrix} r\cos\theta \\ r\sin\theta \end{pmatrix}}$$

$$\int_0^{\pi/2}\int_0^1 r^2\cos\theta dr d\theta = \int_0^{\pi/2}\cos\theta\left(\left.\frac{r^3}{3}\right|_0^1\right)d\theta$$
$$=\frac{1}{3}\int_0^{\pi/2}\cos\theta d\theta = -\frac{1}{3}\sin\theta\Big|_0^{\pi/2} = -\frac{1}{3}$$

3. Die Substitutionsregel in mehreren variablen ist manchmal nützlich auch zur Berechnung von Integralen in einer Variable. Zunächst möchten wir das Integral

$$I = \int_0^\infty e^{-x^2}dx$$

berechnen. Wir Berechnen I durch Berechnung eines Flächenintegrals wie folgt. Es gilt

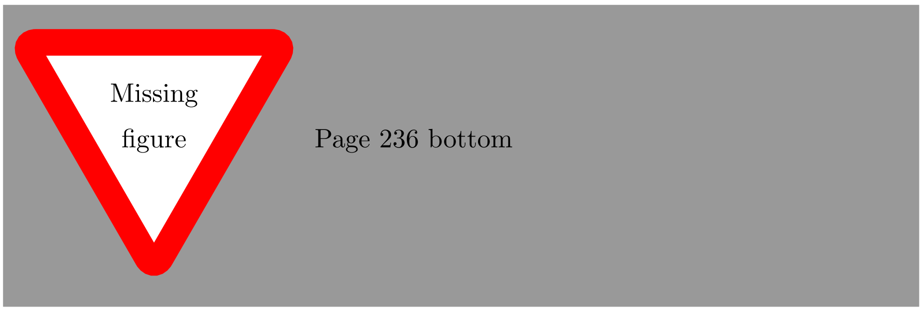
$$I^2 = \left(\int_0^\infty e^{-x^2}dx\right)^2$$
$$= \lim_{R\to\infty}\left(\int_0^R e^{-x^2}dx\right)\left(\int_0^R e^{-y^2}dy\right)$$
$$= \lim_{R\to\infty} I_R$$

für

$$I_R = \int_{[0,R]\times[0,R]} e^{-\left(x^2+y^2\right)}dxdy$$

Bezeichnet K_ρ den Viertelkreis im 1. Quadrant mit radius r, so gilt

$$\int_{K_R} e^{-\left(x^2+y^2\right)}dxdy \le I_R \int_{K_{\sqrt{2}R}} e^{-\left(x^2+y^2\right)}dxdy$$



Die Integrale über K_ρ berechnet man nun über Polarkoordinaten

$$\int_{K_\rho} e^{-\left(x^2+y^2\right)}dxdy = \int_0^\rho\int_0^{\pi/2} e^{-r^2}r dr d\theta = \frac{\pi}{4}\left(1-e^{\rho^2}\right)$$

und somit gelten die Abschätzungen

$$\frac{\pi}{4}\left(1-e^{-R^2}\right) \leq I_R \leq \frac{\pi}{4}\left(1-e^{-2R^2}\right)$$

und gilt schliesslich

$$\lim_{R\to\infty} I_R = \frac{\pi}{4}$$

d.h.

$$I^2 = \lim_{R\to\infty} I_R = \frac{\pi}{4}$$

d.h.

$$I = \frac{\sqrt{\pi}}{2} = \int\limits_0^\infty e^{-x^2}\,dx$$

9.3 Der Satz von Green

Wir errinern uns: Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^2$, ist $V : \Omega \to \mathbb{R}^2$ ein $C'-$Vektorfeld mit Potential f, so folgt

$$\operatorname{rot}(v(x)) = \operatorname{rot}(\nabla f(x)) = 0 \qquad \forall x \in \mathbb{R}^2$$

wobei

$$\operatorname{rot}(v(x,y)) = \frac{\partial v_2}{\partial x}(x,y) - \frac{\partial v_1}{\partial y}(x,y)$$

so ist

$$\operatorname{rot} v = \frac{\partial v_2}{\partial x} - \frac{\partial v_1}{\partial y} = 0$$

in Zwei Dimensionen eine notwendige Bedingung für die Existenz eines Potential.

Die Bedingung $\operatorname{rot}(v) = 0$ ist sogar eine hinreichende Bedingung, falls das gebiet Ω einfach zusammenhängend ist. In diesem fall

$$\oint\limits_\gamma v = \int\limits_\gamma \nabla f ds = f(\gamma(1)) - f(\gamma(0)) = 0$$

für alle geschlossene Weg γ und für eine nichtgeschlossene Weg γ

Missing figure

Add picture on 238 bottom and 239 top side by side

$$\int\limits_\gamma v = \int\limits_\gamma \nabla f ds = f(\gamma(1)) - f(\gamma(0))$$

d.h. Falls der Vektorfeld ein Gradientenfeld ist, ist das Integral $\int\limits_{\gamma} v$ eine Funktion der Endpunkte ist.

Anders gesagt, es gibt Fälle wobei ein Wegintegral (d.h. ein Integral auf einem 1. Dimensional Objekt mit hilfe eine 0. Dimensionalen Menge) berechnet werden kann

Bemerkung

Auch für funktionen einer Variable: Falls $F' = f$ ist, dann gilt

$$\int\limits_a^b f(x)dx = F(b) - F(a)$$

Hauptsatz der Integral rechnung einer Variable

Frage

Gibt es auch Fälle wobei ein $2-$Dimensionale Integral mit hilfe einer $1-$Dimensionale Menge berechnet werden kann?

Die Antwort ist genau der Inhalt das Satz von Green

Satz 9.19 (Green)

Sei $\Omega \in \mathbb{R}^2$ ein Gebiet dessen rand $\partial\Omega$ ein stückweise C' Parameterdarstellung hat. Sei U eine offene Menge mit $\Omega \subset U$ und sei

$$f = \frac{\partial Q}{\partial x}(x,y) - \frac{\partial P}{\partial y}(x,y)$$

wobei $P, Q \in C'(U)$. Dann gilt

$$\iint\limits_{\Omega} \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y}\right) d\mu = \int\limits_{\partial\Omega} Pdx + Qdy$$

wobei $\partial\Omega$ so parametrisiert wird dass Ω zur linkes des Randes liegt.

<u>Anders gesagt:</u>

Sei $V = (P, Q)$ ein C' Vektorfeld auf dem Gebiet U. Sei $\Omega \subset U$ ein Gebiet dessen rand $\partial\Omega$ ein Stückweise C' Parameterdarstellung hat. Die parametrisierung von Ω sei so gewählt dass Ω stets links zur Durchlaufrichtung liegt. Dann gilt

$$\int\limits_{\partial\Omega} V ds = \int\limits_{\partial\Omega} Pdx + Qdy = \iint\limits_{\Omega} \operatorname{rot}(V)\, d\mu$$

Bevor wir die Idee des Beweis geben, geben wir einige Beispiele und Anwendungen

Beispiel 9.20

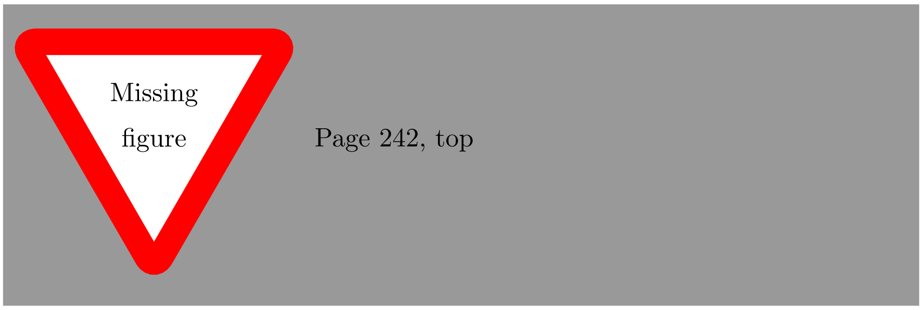
1. Wir betrachten das Vektorfeld

$$F(x,y) = (y+3x, y-2x)$$

und wir möchten dieses Kraftfeldes entlang der im gegenuhrzeigersinn durchlauferen Ellipse $\gamma : 4x^2 + y^2 = 4$. Die Arbeit ist

$$\begin{aligned}
\int_\gamma F d\vec{s} &= \int_\gamma P dx + Q dy \\
&= \int_\gamma (y+3x)\, dx + (2y-x)\, dy \\
\text{Green } \rightarrow \quad &= \iint_\Omega \frac{\partial (2y-x)}{\partial x} - \frac{\partial (y+3x)}{\partial y} \\
&= \iint -1 - 1 d\mu = -2 \iint_\Omega d\mu \\
&= -2 \cdot (\text{Flächeninhalt von Ellipse } 4x^2 + y^2 = 4)
\end{aligned}$$

Can't understand the result, page 242 top



2. Berechne das Wegintegral

$$\int_{\partial\Omega} \left(5 - xy - y^2\right) dx - \left(2xy - x^2\right) dy$$

wobei Ω das Quadrat mit Eckpunkten $(0,0), (0,1), (1,1), (1,0)$ im gegenuhrzeigersinn ist

$$\begin{aligned}
&\int\limits_{\partial A} \left(5 - xy - y^2\right) dx - \left(2xy - x^2\right) dy \\
=&\iint\limits_{\Omega} \left[\frac{\partial}{\partial x}\left(2xy - x^2\right) - \frac{\partial}{\partial y}\left(5 - xy - y^2\right)\right] d\mu \\
=&\iint\limits_{\Omega} (2y - 2x) - (-x - 2y)\, d\mu \\
=&3\iint\limits_{\Omega} d\mu = \int\limits_0^1 \int\limits_0^1 x dx dy = \frac{3}{2}
\end{aligned}$$

3. Mittels des Satzes von Green können wir den Flächeninhalt eines Gebiets mit hilfe eines Wegintegrals berechnen. Und zwar

$$\text{Flächeninhalt}(\Omega) = \iint\limits_{\Omega} d\mu = \iint \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y}\right) d\mu$$

wobei P und Q funktionen mit $\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} = 1$ sind. Zum Beispiel können wir

$$\begin{aligned}
Q(x, y) =& \frac{1}{2}x \\
P(x, y) =& -\frac{1}{2}x
\end{aligned}$$

nehmen. Daraus folgt dass

$$F(\Omega) = \frac{1}{2}\int\limits_{\partial\Omega} -y dx + x dy$$

Als ein Beispiel können wir verifizieren dass der Flächeninhalt des Kreis $x^2 + y^2 \leq 4$ gleich 4π ist.

Betrachte die Parameterdarstellung $\gamma(\theta) = (2\cos\theta, 2\sin\theta)$, $\theta \in [0, 2\pi]$ des Rands $\partial\Omega$

$$\begin{aligned}
F(\Omega) = \iint\limits_{\Omega} d\mu =& \frac{1}{2}\int\limits_{\partial\Omega} -y dx + x dy \\
=&\frac{1}{2}\int\limits_0^{2\pi} (-2\sin\theta)(-2\sin\theta) + (2\cos\theta)(2\cos\theta)\, d\theta \\
=&\frac{1}{2}\int\limits_0^{2\pi} 4\left(\sin^2\theta + \cos^2\theta\right) d\theta = 2 \cdot 2\pi = 4\pi
\end{aligned}$$