# Univerzitet u Sarajevu



# Laboratorijska vjezba 3

# Analogni izlazi i širinsko-impulsna modulacija (PWM)

#### **Bazdar Faris**

Predmet: Ugradbeni sistemi Akademska godina: 2019/2020

## 1 Zadatak 1 alternativa

```
#include "mbed.h"
AnalogIn pot(p15);
PwmOut LED(p21);
int main() {
    while(1) {
        LED.period_ms(10); // radi i bez ovog
        LED.write(pot.read());
        wait_ms(10);
    }
}
```

**Opis koda:** Na LED pišemo vrijednost od 0 do 1 (0% - 100%) što predstavlja direktno osvijetljenost same LED jer je povezana na PWM ulaz. Vrijednost napon na analognom ulazu direktno određuje jačinu osvijetljenosti diode.

## 2 Zadatak 2 alternativa

```
#include "mbed.h"
AnalogIn pot(p15);
BusOut myleds(p5,p6,p7,p8,p9,p10,p11,p12);
int main() {
   for(int i = 0;i < 8;i++) myleds[i] = 1;
   while(1) {
     float napon = pot.read() * 3.3;
     for(int i = 1; i <= 8;++i) {
        if(napon >= 0.4124*i) myleds[i-1]=0;
     }
     for(int i = 8; i >= 1;--i) {
        if(napon <= 0.4124*i) myleds[i-1]=1;
     }
     wait_ms(1);
   }
}</pre>
```

**Opis koda:** Realiziran je VU metar koristeći BusOut kontrolišemo stanja svih dioda u zavisnosti od napona na analognom ulazu, ukoliko vrijednost pređe 0.4124 potrebno je ugasiti jednu diodu, taj postupak se nastavlja za sve i $^*$ 0.4124 gdje  $i \in [1, 8]$ ;

### 3 Zadatak 3 alternativa

```
#include "mbed.h"
#include "stm32f413h_discovery_ts.h"
#include "stm32f413h_discovery_lcd.h"
int main() {
    BSP_LCD_Init();
    BSP_LCD_Clear(LCD_COLOR_WHITE);
    float x = 0;
    float y = 240;
    float value = 0.12566352;
    float korakx = 4.8;
    float koraky = 0;
    float tempy = 0;
    while (1) {
        for (int i = 0; i < 13; i++)
             koraky = abs(sin(value))*120;
             BSP_LCD_DrawHLine(x,y,korakx);
             x = x + korakx;
             y = 240 - koraky;
             BSP_LCD_DrawVLine(x,y,abs(koraky-tempy));
             value += 0.12566352;
             tempy = koraky;
         for (int i = 13; i < 25; i++)
             koraky = abs(sin(value))*120;
             BSP_LCD_DrawHLine(x,y,korakx);
             x = x + korakx;
             y = 240 - koraky;
             BSP_LCD_DrawVLine(x+korakx, y, abs(koraky-tempy-2));
             value += 0.12566352;
             tempy = koraky;
        for (int i = 25; i < 38; i++)
             koraky = abs(sin(value))*120;
             BSP_LCD_DrawHLine(x,y,korakx);
             x = x + korakx;
             y = 240 - koraky;
             BSP_LCD_DrawVLine(x,y,abs(koraky-tempy));
             value += 0.12566352;
             tempy = koraky;
         for (int i = 38; i < 50; i++){
             koraky = abs(sin(value))*120;
             BSP_LCD_DrawHLine(x,y,korakx);
             x = x + korakx;
             y = 240 - koraky;
```

Opis koda: Pošto je dužina display - a 240p, a vrši se 50 uzorkovanja  $\frac{240}{5} = 4.8$ , to predstavlja vrijednost za koju se ažurira x koordinata na kojoj se zapisuje. Y koordinata je u početku postavljena u lijevi donji ćošak (240). Vrijednost uzorkovanja sinusa je  $\frac{2\pi}{50} = 0.12566352$ . Korak po x-u je fiksan, a po y-u se mijenja. Zadatak je razdvojen u 4 segmenta, gdje se zapisuju dijelovi oblika signala na display. U prvoj petlji crta se uzlazni dio apsolutnog sinusa, korak po y-u se računa kao skalirana verzija vrijednosti sinusa (da bi se mogao reprezentirati na ekranu) množeno je sa 120 jer je to polovica visine display -a. Crtanje signala se sastoji iz crtanja ivica koristeći dvije metode BSP\_LCD\_DrawVLine i BSP\_LCD\_DrawHLine. Koordinate tačaka u kojim se crtaju ivice se ažuriraju i mijenjaju pri svakoj iteraciji. U drugoj for petlji samo se mijenja pozicija crtanja vertikalnih linija, tj. sada se crtaju sa desne strane horizontalnih umjesto sa lijeve, kao u prethodnoj for petlji. Potom se ponavlja kod iz prve for petlje, i nakon njega kod iz druge for petlje, što rezultuje u prikazu signala.

Student: Bazdar Faris Profesor: Red. prof. dr. Samim Konjicija Broj indeksa: 18413 Demonstrator: Kemal Altwikany