题目选讲: 动态规划 & 数论

清华大学 任舍予

2024年8月9日

问题 (CF1647F)

给定排列 $[p_1,\ldots,p_n]$,将其恰好划分为两个单峰子序列,求两个单峰子序列的峰的组合的情况数。

数据范围: $2 \le n \le 5 \times 10^5$ 。

■ 容易发现最大值一定是其中一个子序列的峰。记最大值的位置为 p, 不妨设另一个峰的位置为 q > p。

- 容易发现最大值一定是其中一个子序列的峰。记最大值的位置为 p, 不妨设另一个峰的位置为 q > p。
- 对于 [1, p-1] 中的数,应让不在以 p 为峰的子序列中的最大值尽可能小, [q+1, n] 一部分类似。

- 容易发现最大值一定是其中一个子序列的峰。记最大值的位置为 p, 不妨设另一个峰的位置为 q > p。
- 对于 [1, p-1] 中的数,应让不在以 p 为峰的子序列中的最大值尽可能小, [q+1, n] 一部分类似。
- 对于 [p+1,q-1] 中的数,需要划分成两个有值域限制的递增和递减序列。

- 容易发现最大值一定是其中一个子序列的峰。记最大值的位置为 p, 不妨设另一个峰的位置为 q > p。
- 对于 [1, p-1] 中的数,应让不在以 p 为峰的子序列中的最大值尽可能小, [q+1, n] 一部分类似。
- 对于 [p+1,q-1] 中的数,需要划分成两个有值域限制的递增和递减序列。
- 以上三部分都可以简单线性 DP 解决。

- 容易发现最大值一定是其中一个子序列的峰。记最大值的位置为 p, 不妨设另一个峰的位置为 q > p。
- 对于 [1, p-1] 中的数,应让不在以 p 为峰的子序列中的最大值尽可能小, [q+1, n] 一部分类似。
- 对于 [p+1,q-1] 中的数,需要划分成两个有值域限制的递增和递减序列。
- 以上三部分都可以简单线性 DP 解决。
- 时间复杂度 O(n), 空间复杂度 O(n)。

问题 (CF908E)

给定 m, 令 $M=2^m-1$ 。给定 $\{0,1,\ldots,M\}$ 的大小为 n 的子集 T, 定义集合 $T \subset S \subset \{0,1,\ldots,M\}$ 是好的当且仅当:

- $a \in S \implies a \operatorname{xor} M \in S;$
- $a, b \in S \implies a \text{ and } b \in S$.

求好的集合的个数。

数据范围: $1 \le m \le 1000$, $1 \le n \le \min(2^m, 50)$ 。

■ 由于取反与按位与足够构造出或与异或, *S* 中的元素一定构成一个线性空间, 因此只需要对位进行集合划分。

- 由于取反与按位与足够构造出或与异或,*S* 中的元素一定构成一个线性空间,因此只需要对位进行集合划分。
- 给定 T 的限制相当于限制了某些位不能在同一个集合中,可以将所有出现情况相同的位的方案数直接相乘。

- 由于取反与按位与足够构造出或与异或,*S* 中的元素一定构成一个线性空间,因此只需要对位进行集合划分。
- 给定 T 的限制相当于限制了某些位不能在同一个集合中,可以将所有出现情况相同的位的方案数直接相乘。
- 对于位的集合划分,只需要简单 DP,枚举最后一个数所在的集合大小然后乘组合数转移即可。

- 由于取反与按位与足够构造出或与异或, S 中的元素一定构成一个线性空间, 因此只需要对位进行集合划分。
- 给定 T 的限制相当于限制了某些位不能在同一个集合中,可以将所有出现情况相同的位的方案数直接相乘。
- 对于位的集合划分,只需要简单 DP,枚举最后一个数所在的集合大小然后乘组合数转移即可。
- 时间复杂度 $O(m^2 + mn)$, 空间复杂度 $O(m^2 + mn)$ 。

问题 (CF1209E2)

给定 $n \times m$ 的矩阵,可以对每一列进行若干次循环移位,求操作完成后每一行的最大值之和的最大值。

数据范围: $1 \le n \le 12$, $1 \le m \le 2000$ 。

■ 注意到一定可以取到每一列的最大值的前 n 大之和,于是只有 n 列是有用的。

- 注意到一定可以取到每一列的最大值的前 n 大之和,于是只有 n 列是有用的。
- 考虑状压最大值已经计算的行,转移时枚举当前列哪些位置对哪些行产生 贡献即可。

- 注意到一定可以取到每一列的最大值的前 n 大之和,于是只有 n 列是有用的。
- 考虑状压最大值已经计算的行,转移时枚举当前列哪些位置对哪些行产生 贡献即可。
- 时间复杂度 $O(mn + n^2 2^n + n 3^n)$, 空间复杂度 $O(n 2^n)$ 。

问题 (CF908G)

定义 S(n) 为将 n 所有数位从小到大排序后得到的数,求 $\sum_{i=1}^{n} S(i)$ 。

数据范围: $1 < n < 10^{700}$ 。

■ 没有办法直接数位 DP 的原因在于插入一个数字的贡献不可计算。

- 没有办法直接数位 DP 的原因在于插入一个数字的贡献不可计算。
- 由于每种数字的出现是连续的一段,且插入一个数只会让整体平移,于是 考虑对每种数字分别计算贡献。

- 没有办法直接数位 DP 的原因在于插入一个数字的贡献不可计算。
- 由于每种数字的出现是连续的一段,且插入一个数只会让整体平移,于是 考虑对每种数字分别计算贡献。
- DP 时维护当前若干位的数字排完序的贡献,转移时有三类情况:

- 没有办法直接数位 DP 的原因在于插入一个数字的贡献不可计算。
- 由于每种数字的出现是连续的一段,且插入一个数只会让整体平移,于是 考虑对每种数字分别计算贡献。
- DP 时维护当前若干位的数字排完序的贡献,转移时有三类情况:
 - 选择更小的数字: 在高位插入,没有贡献。

- 没有办法直接数位 DP 的原因在于插入一个数字的贡献不可计算。
- 由于每种数字的出现是连续的一段,且插入一个数只会让整体平移,于是 考虑对每种数字分别计算贡献。
- DP 时维护当前若干位的数字排完序的贡献,转移时有三类情况:
 - 选择更小的数字: 在高位插入,没有贡献。
 - 选择更大的数字: 在低位插入, 贡献为 ×10。

- 没有办法直接数位 DP 的原因在于插入一个数字的贡献不可计算。
- 由于每种数字的出现是连续的一段,且插入一个数只会让整体平移,于是 考虑对每种数字分别计算贡献。
- DP 时维护当前若干位的数字排完序的贡献,转移时有三类情况:
 - 选择更小的数字: 在高位插入, 没有贡献。
 - 选择更大的数字: 在低位插入, 贡献为 ×10。
 - 选择当前数字: 在中间位插入,贡献不确定。

- 没有办法直接数位 DP 的原因在于插入一个数字的贡献不可计算。
- 由于每种数字的出现是连续的一段,且插入一个数只会让整体平移,于是 考虑对每种数字分别计算贡献。
- DP 时维护当前若干位的数字排完序的贡献, 转移时有三类情况:
 - 选择更小的数字: 在高位插入,没有贡献。
 - 选择更大的数字: 在低位插入, 贡献为 ×10。
 - 选择当前数字: 在中间位插入, 贡献不确定。
- 于是还需要另一个 DP 计算插入一个当前数字的贡献和,转移只需要考虑上面两类。

- 没有办法直接数位 DP 的原因在于插入一个数字的贡献不可计算。
- 由于每种数字的出现是连续的一段,且插入一个数只会让整体平移,于是 考虑对每种数字分别计算贡献。
- DP 时维护当前若干位的数字排完序的贡献, 转移时有三类情况:
 - 选择更小的数字: 在高位插入, 没有贡献。
 - 选择更大的数字: 在低位插入, 贡献为 ×10。
 - 选择当前数字: 在中间位插入, 贡献不确定。
- 于是还需要另一个 DP 计算插入一个当前数字的贡献和,转移只需要考虑上面两类。
- 时间复杂度 $O(\log_{10} n)$,空间复杂度 $O(\log_{10} n)$ 。

问题 (洛谷 P8321)

给定序列 $[A_1,\ldots,A_n],[B_1,\ldots,B_n]$, 求

$$\sum_{p \in S_n} \prod_{i=1}^n \min(A_i, B_{p_i}).$$

数据范围: $1 \le n \le 5000$.

■ 从排列角度无法做任何计算,于是只能从权值角度每种数计算贡献。

- 从排列角度无法做任何计算,于是只能从权值角度每种数计算贡献。
- 考虑按值域设计 DP, 计算前若干小的数产生的贡献以及对之后的数的影响。

- 从排列角度无法做任何计算,于是只能从权值角度每种数计算贡献。
- 考虑按值域设计 DP, 计算前若干小的数产生的贡献以及对之后的数的影响。
- 每加入一个数时,只需要讨论其与之前的数匹配还是与之后的数匹配。

- 从排列角度无法做任何计算,于是只能从权值角度每种数计算贡献。
- 考虑按值域设计 DP, 计算前若干小的数产生的贡献以及对之后的数的影响。
- 每加入一个数时,只需要讨论其与之前的数匹配还是与之后的数匹配。
- 可以发现,状态只需要记录任意一个匹配情况即可推出其他的匹配情况。

- 从排列角度无法做任何计算,于是只能从权值角度每种数计算贡献。
- 考虑按值域设计 DP,计算前若干小的数产生的贡献以及对之后的数的影响。
- 每加入一个数时,只需要讨论其与之前的数匹配还是与之后的数匹配。
- 可以发现,状态只需要记录任意一个匹配情况即可推出其他的匹配情况。
- 时间复杂度 $O(n^2)$,空间复杂度 $O(n^2)$ 。

问题 (CF1415F)

数轴上有一个人,每个时刻可以让自己的位置 ±1 或不动。

当他位于整点上时,他可以放置一个无法移动的分身,同时摧毁已经存在的分身(如果存在),放置分身不消耗时间。

有 n 个任务,第 i 个任务要求他或者他的分身 t_i 时刻在 x_i 处。判断是否存在完成所有任务的方案。

数据范围: $1 \le n \le 5000$ 。

■ 考虑直接 DP, 钦定第 *i* 个时刻由本人完成, 并记录当前分身所在的位置。

- 考虑直接 DP, 钦定第 *i* 个时刻由本人完成, 并记录当前分身所在的位置。
- 仅有一种情况无法转移与统计答案,即先完成 $1 \sim i 2$ 的所有任务,然后到 i 1 放置克隆,同时本人到 i 完成任务。

- 考虑直接 DP, 钦定第 i 个时刻由本人完成, 并记录当前分身所在的位置。
- 仅有一种情况无法转移与统计答案,即先完成 $1 \sim i 2$ 的所有任务,然后到 i 1 放置克隆,同时本人到 i 完成任务。
- 只需要再增加一个 DP 计算完成 $1 \sim i 1$ 所有任务后到 i 放置克隆的最小时间即可。

- 考虑直接 DP, 钦定第 i 个时刻由本人完成, 并记录当前分身所在的位置。
- 仅有一种情况无法转移与统计答案,即先完成 $1 \sim i 2$ 的所有任务,然后到 i 1 放置克隆,同时本人到 i 完成任务。
- 只需要再增加一个 DP 计算完成 $1 \sim i 1$ 所有任务后到 i 放置克隆的最小时间即可。
- 时间复杂度 $O(n^2)$, 空间复杂度 $O(n^2)$ 。

问题

给定长度为 n 的小写字母串 S,求有多少个长度为 n 的小写字母串 T 满足 $\mathrm{LCS}(S,T) \geq n-k$ 。

数据范围: $2 \le n \le 5 \times 10^4$, $0 \le k \le 3$.

■ 考虑计算 LCS 的 DP:

$$f_{i,j} = \max(f_{i-1,j}, f_{i,j-1}, f_{i-1,j-1} + [T_i = S_j]).$$

■ 考虑计算 LCS 的 DP:

$$f_{i,j} = \max(f_{i-1,j}, f_{i,j-1}, f_{i-1,j-1} + [T_i = S_j]).$$

■ 可以设计如下 DP: 记 $g_{i,w_0,...,w_n}$ 表示 T[1...i] 对应的 DP 值分别为 $w_0,...,w_n$ 的方案数,转移只需要枚举 T_{i+1} 。

■ 考虑计算 LCS 的 DP:

$$f_{i,j} = \max(f_{i-1,j}, f_{i,j-1}, f_{i-1,j-1} + [T_i = S_j]).$$

- 可以设计如下 DP: 记 $g_{i,w_0,...,w_n}$ 表示 T[1 ... i] 对应的 DP 值分别为 $w_0,...,w_n$ 的方案数,转移只需要枚举 T_{i+1} 。
- 注意到 $f_{i,j} f_{i,j-1} \in \{0,1\}$, 因此只有 $|j-i| \le k$ 的 DP 状态是有用的, 且 $f_{i,i} \ge i k$ 才会贡献答案。
- 因此所有有效的 g 的下标只有 $O(k4^k)$ 种,直接转移可以做到 $O(nk^34^k)$ 。
- 由于转移只与 DP 值和新加入字符可以匹配的位置相关,因此可以预处理 每种状态匹配每种位置的转移结果。
- 时间复杂度 $O(k16^k + nk^24^k)$, 空间复杂度 $O(16^k + nk4^k)$.



问题 (联合省选 2022 最大权独立集问题)

给定一棵 n 个点的二叉树,每个点有点权 a_i 。每次操作时选择一条边 (u,v),交换 a_u,a_v ,然后删去 (u,v),代价为 a_u+a_v 。求总代价的最小值。数据范围: $2 \le n \le 5000$ 。

■ 朴素的 DP 为: 设 $f_{u,x,y}$ 表示子树 u 内 a_x 换出去, a_y 换进来的最小代价。

- 朴素的 DP 为: 设 $f_{u,x,y}$ 表示子树 u 内 a_x 换出去, a_y 换进来的最小代价。
- *y* 一维的状态空间过大,于是需要优化状态,改为记录换进来的点移动到的位置。

- 朴素的 DP 为: 设 $f_{u,x,y}$ 表示子树 u 内 a_x 换出去, a_y 换进来的最小代价。
- *y* 一维的状态空间过大,于是需要优化状态,改为记录换进来的点移动到的位置。
- 根据 $(u,l_u),(u,r_u),(u,f_u)$ 三条边断开的顺序,有六种不同的转移方式。

- 朴素的 DP 为: 设 $f_{u,x,y}$ 表示子树 u 内 a_x 换出去, a_y 换进来的最小代价。
- y 一维的状态空间过大,于是需要优化状态,改为记录换进来的点移动到的位置。
- 根据 $(u,l_u),(u,r_u),(u,f_u)$ 三条边断开的顺序,有六种不同的转移方式。
- 简单整理后可以发现,每类转移均可以通过前缀最小值优化。优化后枚举的复杂度与树形背包一致。

- 朴素的 DP 为: 设 $f_{u,x,y}$ 表示子树 u 内 a_x 换出去, a_y 换进来的最小代价。
- y 一维的状态空间过大,于是需要优化状态,改为记录换进来的点移动到的位置。
- 根据 $(u,l_u),(u,r_u),(u,f_u)$ 三条边断开的顺序,有六种不同的转移方式。
- 简单整理后可以发现,每类转移均可以通过前缀最小值优化。优化后枚举的复杂度与树形背包一致。
- 时间复杂度 $O(n^2)$,空间复杂度 $O(n^2)$ 。

问题 (LOJ 4081)

定义 $\max(S)$ 表示集合 S 中未出现的最小自然数。

定义 $ultra(S) = \{a \mid a \text{ xor } m \in S\}$, 其中 m = mex(S) - 1, xor 表示按位异或。

设 $A_0 \subseteq \{0,1,2,\ldots,2^k-1\}$ 且 $0 \in A_0$ 。对于 $i \ge 1$,令 $A_i = \operatorname{ultra}(A_{i-1})$ 。若存在自然数 l,使得对于任意 $i \ge l$,都有 $\operatorname{mex}(A_i) = \operatorname{mex}(A_l)$,则称 $\operatorname{mex}(A_l)$ 为集合 A_0 的极限。

T 组询问,给定 k,n,p,求满足以下要求的集合 A_0 的个数:

- **1.** $A_0 \subseteq \{0, 1, 2, \dots, 2^k 1\} \coprod 0 \in A_0;$
- **2.** $|A_0| = n$;
- 3. A_0 的极限为 p_{\circ}

数据范围: $1 \le T \le 10^5$, $1 \le k \le 17$, $1 \le n < 2^k$, $1 \le p \le 2^k$.

■ 考虑将集合 S 中的所有元素插入 Trie 中进行分析,设当前处理的最高位为 k:

- 考虑将集合 S 中的所有元素插入 Trie 中进行分析,设当前处理的最高位为 k:
- 若左子树不为满二叉树,则 $\max(S) 1 < 2^k$,这样一次 ultra 操作并不 会改变元素所处的子树,即右子树的分布与 S 的极限无关。

- 考虑将集合 S 中的所有元素插入 Trie 中进行分析,设当前处理的最高位为 k:
- 若左子树不为满二叉树,则 $\max(S) 1 < 2^k$,这样一次 ultra 操作并不会改变元素所处的子树,即右子树的分布与 S 的极限无关。
- 若左子树为满二叉树,且 $2^k \in S$,则 $\max(S) 1 \ge 2^k$,这样一次 ultra 操作会交换左右子树,可以递归至右子树中解决。

- 考虑将集合 S 中的所有元素插入 Trie 中进行分析,设当前处理的最高位为 k:
- 若左子树不为满二叉树,则 $\max(S)-1<2^k$,这样一次 ultra 操作并不 会改变元素所处的子树,即右子树的分布与 S 的极限无关。
- 若左子树为满二叉树,且 $2^k \in S$,则 $\max(S) 1 \ge 2^k$,这样一次 ultra 操作会交换左右子树,可以递归至右子树中解决。
- 若左子树为满二叉树,且 2^k ∉ S, 2^{k+1} − 1 ∈ S, 则
 mex(S) − 1 = 2^k − 1, 这样一次 ultra 操作相当于分别翻转左右子树,使
 mex(S) 变大,可以递归至右子树中解决。

- 考虑将集合 S 中的所有元素插入 Trie 中进行分析,设当前处理的最高位为 k:
- 若左子树不为满二叉树,则 $\max(S)-1<2^k$,这样一次 ultra 操作并不会改变元素所处的子树,即右子树的分布与 S 的极限无关。
- 若左子树为满二叉树,且 $2^k \in S$,则 $\max(S) 1 \ge 2^k$,这样一次 ultra 操作会交换左右子树,可以递归至右子树中解决。
- 若左子树为满二叉树,且 2^k ∉ S, 2^{k+1} − 1 ∈ S, 则
 mex(S) − 1 = 2^k − 1, 这样一次 ultra 操作相当于分别翻转左右子树,使
 mex(S) 变大,可以递归至右子树中解决。
- 若左子树为满二叉树,且 $2^k \notin S$, $2^{k+1} 1 \notin S$, 则 $\max(S)$ 恒为 2^k , 即 集合 S 的极限为 2^k 。

■ 根据上述计算极限的过程,不难发现集合的极限必定为 2 的次幂。

- 根据上述计算极限的过程,不难发现集合的极限必定为 2 的次幂。
- 固定极限 $p=2^q$,考虑根据递归的过程进行计数 DP:

- 根据上述计算极限的过程,不难发现集合的极限必定为 2 的次幂。
- 固定极限 $p=2^q$,考虑根据递归的过程进行计数 DP:
- 设 $f_{i,n}$ 表示大小为 n, 极限为 p 的 $\{0,1,\ldots,2^i-1\}$ 的子集的数量;

- 根据上述计算极限的过程,不难发现集合的极限必定为 2 的次幂。
- 固定极限 $p=2^q$,考虑根据递归的过程进行计数 DP:
- 设 $g_{i,n}$ 表示大小为 n, 极限为 p 的 $\{0,1,\ldots,2^i-2\}$ 的子集的数量;

- 根据上述计算极限的过程,不难发现集合的极限必定为 2 的次幂。
- 固定极限 $p=2^q$,考虑根据递归的过程进行计数 DP:
- 设 $f_{i,n}$ 表示大小为 n, 极限为 p 的 $\{0,1,\ldots,2^i-1\}$ 的子集的数量;
- **u** 设 $g_{i,n}$ 表示大小为 n, 极限为 p 的 $\{0,1,\ldots,2^i-2\}$ 的子集的数量;
- 初始化: $f_{q+1,2q+n} = g_{q+1,2q+n} = {2^q-2 \choose n}$

■ 转移:

$$\begin{cases} f_{i,n} \times {2^i \choose r} \to f_{i+1,n+r} \\ f_{i,n} \times {2^{i-1} \choose r} \to g_{i+1,n+r} \\ f_{i,n} \to f_{i+1,n+2^i} \\ g_{i,n} \to f_{i+1,n+2^i} \\ g_{i,n} \to g_{i+1,n+2^i} \end{cases}$$

■ 转移:

$$\begin{cases} f_{i,n} \times {2^i \choose r} \to f_{i+1,n+r} \\ f_{i,n} \times {2^{i-1} \choose r} \to g_{i+1,n+r} \\ f_{i,n} \to f_{i+1,n+2i} \\ g_{i,n} \to f_{i+1,n+2i} \\ g_{i,n} \to g_{i+1,n+2i} \end{cases}$$

■ 使用卷积优化,则枚举 p 后 DP 的时间复杂度为 $\sum_i O(i2^i) = O(k2^k)$ 。

■ 转移:

$$\begin{cases} f_{i,n} \times {2^i \choose r} \to f_{i+1,n+r} \\ f_{i,n} \times {2^{i-1} \choose r} \to g_{i+1,n+r} \\ f_{i,n} \to f_{i+1,n+2^i} \\ g_{i,n} \to f_{i+1,n+2^i} \\ g_{i,n} \to g_{i+1,n+2^i} \end{cases}$$

- 使用卷积优化,则枚举 p 后 DP 的时间复杂度为 $\sum_i O(i2^i) = O(k2^k)$ 。
- 时间复杂度 $O(k^2 2^k + T)$, 空间复杂度 $O(k^2 2^k)$ 。

问题 (LOJ 4080)

给定 $1\sim n$ 的排列 p,求将 p 划分为 q,r 后,q 的前缀最大值个数与 r 的前缀最小值个数之和的最大值。

数据范围: $2 \le n \le 2 \times 10^5$.

■ 考虑按下标顺序 DP:

- 考虑按下标顺序 DP:
- 设 $f_{i,a,b}$ 表示划分了 p 的前 i 个元素, q 中的最大值为 a, r 中的最小值 为 b 的答案。

- 考虑按下标顺序 DP:
- 设 $f_{i,a,b}$ 表示划分了 p 的前 i 个元素, q 中的最大值为 a, r 中的最小值 为 b 的答案。
- 转移可以根据 p_i 放在 q 或 r 中 O(1) 分类讨论得出。

注意到当 a > b 时, i 之后的元素都可以选择放入 q 或 r 中,且不改变相关的最值,于是之后的贡献一定为首项 > a 的最长上升子序列长度与首项 < b 的最长下降子序列长度之和,这可以通过预处理后用线段树维护快速求出。</p>

- 注意到当 a > b 时, i 之后的元素都可以选择放入 q 或 r 中,且不改变相关的最值,于是之后的贡献一定为首项 > a 的最长上升子序列长度与首项 < b 的最长下降子序列长度之和,这可以通过预处理后用线段树维护快速求出。</p>
- 当 a < b 时,前 i 个元素中不可能包含 (a,b) 中的元素,否则一定会影响 某一个序列的最值,于是对于每个 i,可能的 a,b 只有 O(n) 种。

- 注意到当 a > b 时, i 之后的元素都可以选择放入 q 或 r 中,且不改变相关的最值,于是之后的贡献一定为首项 > a 的最长上升子序列长度与首项 < b 的最长下降子序列长度之和,这可以通过预处理后用线段树维护快速求出。</p>
- 当 a < b 时,前 i 个元素中不可能包含 (a,b) 中的元素,否则一定会影响 某一个序列的最值,于是对于每个 i,可能的 a,b 只有 O(n) 种。
- 利用上述性质优化 DP 可以做到 $O(n^2 \log n)$ 或 $O(n^2)$ 的时间复杂度。

■ 考虑整体 DP, 对 a 一维建立线段树记录 f_i 的 DP 值。

- 考虑整体 DP, 对 a 一维建立线段树记录 f_i 的 DP 值。
- 从 f_i 转移到 f_{i+1} 时,DP 值只需要进行单点修改。

- 考虑整体 DP, 对 a 一维建立线段树记录 f_i 的 DP 值。
- 从 f_i 转移到 f_{i+1} 时,DP 值只需要进行单点修改。
- 考虑转移到 a > b 的状态的贡献,需要用 DP 值与 LIS 与 LDS 之和更新答案,于是可以直接将和记录在线段树中。

- 考虑整体 DP, 对 a 一维建立线段树记录 f_i 的 DP 值。
- 从 f_i 转移到 f_{i+1} 时,DP 值只需要进行单点修改。
- 考虑转移到 a > b 的状态的贡献,需要用 DP 值与 LIS 与 LDS 之和更新答案,于是可以直接将和记录在线段树中。
- LIS 与 LDS 的修改为区间加形式,更新答案只需要区间查询最大值。

- 考虑整体 DP, 对 a 一维建立线段树记录 f_i 的 DP 值。
- 从 f_i 转移到 f_{i+1} 时,DP 值只需要进行单点修改。
- 考虑转移到 a > b 的状态的贡献,需要用 DP 值与 LIS 与 LDS 之和更新 答案,于是可以直接将和记录在线段树中。
- LIS 与 LDS 的修改为区间加形式,更新答案只需要区间查询最大值。
- 时间复杂度 $O(n \log n)$, 空间复杂度 O(n)。