Algoritmi e Strutture Dati - 04/06/2018

Esercizio A1

Stiamo analizzando la seguente funzione di ricorrenza:

$$T_a(n) = \begin{cases} 7T_a(n/3) + T_a(n/a) + n^2 \log n & n > 1\\ 1 & n \le 1 \end{cases}$$

Visto che stiamo considerando valori interi di a, la prima cosa da notare è che a=1 non ha senso, in quanto T(n) richiamerebbe T(n). Consideriamo a=2; proviamo a dimostrare che $T_2(n)=7T_2(n/3)+T_2(n/2)+n^2=O(n^2\log n)$. Dobbiamo quindi dimostrare che:

$$\exists c > 0, \exists m \ge 0 : T_2(n) \le cn^2 \log n$$

Proviamo:

$$T_2(n) = 7T_2(n/3) + T_2(n/2) + n^2 \log n$$

$$\leq 7/9 cn^2 \log n/3 + 1/4 cn^2 \log n/2 + n^2 \log n$$

$$= 7/9 cn^2 (\log n - \log 3) + 1/4 cn^2 (\log n - \log 2) + n^2 \log n$$

$$\leq 7/9 cn^2 \log n + 1/4 cn^2 \log n + n^2 \log n$$

$$= 37/36 cn^2 \log n + n^2 \log n$$

$$\leq cn^2 \log n$$

L'ultima disequazione è vera se 37/36 $c+1 \le c$, ovvero se $c \le -36$; ma questo non è accettabile, in quanto c deve essere positivo. Consideriamo a=3; dobbiamo dimostrare che

$$T_3(n) = 7T_3(n/3) + T_3(n/3) + n^2 \log n = 8T_3(n/3) + n^2 \log n = O(n^2 \log n)$$

Qui si può applicare il Master Theorem, versione estesa; $\alpha = \log_3^8 < 2$; abbiamo quindi che $n^2 \log n = \Omega(n^{\alpha + \epsilon})$ con $\epsilon > 0$ e siamo quindi nel terzo caso. In questo caso, bisogna anche dimostrare che:

$$\exists c<1, \exists m>0: 8(n/3)^2\log n/3 \leq cn^2\log n, \forall n\geq m$$

Abbiamo quindi che

$$af(n/b) = 8(n/3)^2 \log n/3$$
$$= 8/9n^2 \log n/3$$
$$\le 8/9n^2 \log n \le cn^2 \log n$$

che è vera per ogni $n \ge m = 1$ e per $c \ge 8/9$.

Abbiamo quindi dimostrato che $T_3(n) = \Theta(n^2 \log n)$.

Si poteva fare anche per sostituzione, facendo attenzione ai casi base.

Ora, è possibile notare che:

$$T_a(n) = 7T_a(n/3) + T_a(n/a) \le 7T_3(n/3) + T_3(n/3) = T_3(n)$$

per $a \ge 3$. Otteniamo quindi che $T_a(n) = O(T_3(n)) = O(n^2 \log n)$ per qualunque valore di $a \ge 3$.

Digressione Dal punto di vista algoritmico, questo esercizio è potenzialmente interessante. Si consideri ad esempio l'algoritmo deterministico per il calcolo delle mediane, che genera un'equazione di ricorrenza simile a quella di questo esercizio. In quel caso, i numeri coinvolti derivano dalla scelta della dimensione dei bucket su cui calcolare la mediana e poi la mediane delle mediane. Uno potrebbe domandarsi se altri numeri danno origine a costi computazionali più alti o più bassi.

Dal punto di vista matematico, ci si potrebbe domandare qual è il più piccolo valore reale di a che fa sì che l'equazione abbia un limite superiore $O(n^2 \log n)$; questo è pari a $\sqrt{9/2} \approx 2.12$.

Questo non avrebbe alcun interesse dal punto di vista algoritmico, tuttavia, perchè difficilmente si va da a dividere il vettore per un valore reale.

Esercizio A2

Il problema della colorazione per grafi generali è NP-completo, un concetto che abbiamo visto nella seconda parte del corso. Un albero binario, tuttavia, non è un grafo generale. Innanzitutto è bipartito: organizzando l'albero per livelli, è possibile dividere i nodi in due gruppi: nodi di livello pari e nodi di livello dispari. Essendo bipartito, è 2-colorabile. Questi concetti sono stati affrontati invece nella prima parte, parlando delle visite dei grafi.

Poichè l'albero è bi-colorabile, ne viene che qualunque colorazione con più di 2 colori è necessariamente sostituibile con una colorazione di 2 colori, potenzialmente a costo inferiore.

Un modo semplice e facile da realizzare è il seguente: proviamo a colorare la radice con 1 e poi con 2 e restituiamo il costo minore fra i due casi.

Organizziamo il codice tramite due funzioni: una funzione che calcola il costo di colorazione di un albero a partire dal colore della radice, e una funzione wrapper che restituisce il costo della colorazione minima fra le due.

Utilizziamo il trucchetto 3 - color per passare da color = 1 a 2 e viceversa.

La complessità dell'algoritmo risultante è O(n), in quanto corrisponde ad una visita dell'albero.

return color + countRec(t.left(), 3 - color) + countRec(t.right(), 3 - color)

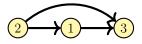
```
\begin{aligned} & \textbf{int} \ \mathsf{minColoring}(\mathsf{TREE}\ T) \\ & \mathbf{return} \ \mathsf{min}(\mathsf{countRec}(T,1),\mathsf{countRec}(T,2)) \end{aligned} & \mathbf{int} \ \mathsf{countRec}(\mathsf{TREE}\ t,\ \mathbf{int}\ color) \\ & \mathbf{if}\ t == \mathbf{nil}\ \mathbf{then} \end{aligned}
```

Esercizio A3

return 0

A primo acchito, può spaventare il fatto che il grafo contenga cicli. Se 1 batte 2, 2 batte 3 e 3 batte 1, chi vince? Semplice, dipenderà dall'ordine in cui vengono giocate le partite. Supponiamo di voler far vincere 1: giocheremo prima 2 contro 3, eliminiamo 3, poi 1 contro 2, eliminiamo 2 e 1 rimane l'unica squadra in campo.

In quale situazione non è possibile far vincere l'Italia? Sicuramente nel caso in cui il nodo Italia non abbia archi uscenti, ma questa non è l'unica situazione in cui l'Italia non può vincere. Ad esempio, si consideri il grafo seguente:



Il nodo 1 può battere 3, ma non c'è modo che 1 batta 2.

Intuitivamente, è possibile vedere che si può far vincere l'Italia se e solo se ogni altro nodo è raggiungibile dall'Italia nel grafo dei pronostici . Significa che l'Italia può battere qualunque altro nodo o direttamente o "transitivamente". È possibile dimostrare tale proprietà in maniera formale (tale precisione non è richiesta nel compito):

- Se ogni altro nodo è raggiungibile dall'Italia, utilizziamo questa procedura costruttiva per stabilire l'ordine: effettuiamo una visita DFS posticipata, tale per cui tutte le volte che da un nodo u si scopre un nodo v (tramite un arco (u,v)), si continua ricorsivamente la visita nel nodo v, e poi si aggiunge la partita (u,v) alla lista delle partite. Questo è un ordine in cui l'Italia resta l'unica squadra, perchè è già scoperta all'inizio della visita e non può quindi essere battuta, e tutte le squadre verranno scoperte e battute.
- Se è possibile far vincere l'Italia, allora esiste un ordinamento di n-1 archi in cui l'Italia vince l'ultima partita. Dobbiamo dimostrare che ogni altro nodo u è raggiungibile dall'Italia. Sono date due possibilità: u_1 può essere stato battuto direttamente dal nodo s (Italia), nel qual caso esiste un arco $(s,u_1) \in E$ e quindi u_1 è raggiungibile da s. Oppure u_1 è stato battuto da un'altra squadra u_2 e quindi $(u_2,u_1) \in E$. Il ragionamento viene applicato ricorsivamente su u_2 ; u_2 è stato battuto dall'Italia, nel qual caso gli archi (s,u_2) e (u_2,u_1) formano un cammino da s a u_1 , e quindi u_1 è raggiungibile da u_1 ; oppure u_2 è stato battuto da u_3 . Il ragionamento si ripete, o trovando un nodo intermedio battuto dall'Italia, o arrivando a includere tutti gli n-1 nodi diversi dall'Italia nella catena di archi $(u_{n-1},u_{n-2}),(u_{n_2},u_{n-3},\ldots,(u_2,u_1))$. Poichè u_{n-1} e l'Italia sono gli ultimi due nodi, ed è possibile far vincere l'Italia, (s,u_{n-1}) è l'ultimo arco nell'ordinamento, e ogni nodo u_i è raggiungibile dall'Italia.

Il problema base richiede una risposta **true/false** e non di stabilire l'ordine; scriviamo quindi una soluzione che verifichi se tutti i nodi sono raggiungibili dal nodo s (Italia). Per semplificare il codice, possiamo utilizzare la funzione ccdfs() definita nel Capitolo 9, che effettua una visita e scrive l'identificatore (s) che gli viene passato. Possiamo poi utilizzare la somma parziale definita nel primo set di slide, e verificare se tutti i nodi sono stati visitati. Il costo computazionale è O(m+n), corrispondente ad una visita del grafo.

```
\begin{aligned} & \textbf{canltalyWin}(GRAPH~G, \textbf{int}~s) \\ & \textbf{int}[]~visited = \textbf{new}~\textbf{int}[1\dots G.n] \\ & \textbf{foreach}~u \in G.V()~\textbf{do} \\ & \_~visited[u] = 0 \\ & \textbf{ccdfs}(G,s,1,visited) \\ & \textbf{return}~\textbf{sum}(visited,1,G.n) == G.n \end{aligned}
```

Esercizio A3 - Bonus

Assumendo che tale ordinamento esista, ci viene chiesto di stampare l'ordine delle partite. Questo può essere risolto con il metodo suggerito nella dimostrazione costruttiva qui sopra. La complessità è ancora una volta O(m+n).

```
\begin{aligned} & \textit{printOrderRec}(\textit{GRAPH}\ G, \textit{NODE}\ u, \textit{boolean}[\ ]\ \textit{visited}) \\ & \textit{visited}[u] = \textit{true} \\ & \textit{foreach}\ v \in G. \textit{adj}(u)\ \textit{do} \\ & \textit{if not}\ \textit{visited}[v]\ \textit{then} \\ & \textit{printOrderRec}(G, v, \textit{visited}) \\ & \textit{print}\ (u, v) \end{aligned}
```

Esercizio B1

Questo esercizio è simile ad un esercizio che abbiamo visto in passato. Sia DP[i][j] il numero di caratteri necessari per rendere palindroma la stringa $S[i \dots j]$.

Ovviamente, se $S[i \dots j]$ ha zero o un carattere $(i \ge j)$, non è necessario alcuna operazione per rendere la stringa palindroma. Altrimenti, possiamo

- rimuovere il carattere i e considerare la sottostringa $S[i+1\dots j]$ (al costo di una operazione);
- rimuovere il carattere j e considerare la sottostringa $S[i \dots j-1]$ (al costo di una operazione);
- Se S[i] = S[j], ignoriamo questi due caratteri e consideriamo la stringa S[i+1...j-1] (senza costi aggiuntivi)
- Se $S[i] \neq S[j]$, cambiamo S[i] in S[j] e consideriamo la stringa $S[i+1 \dots j-1]$ (al costo di una operazione)

È possibile esprimere in maniera compatta questa idea tramite la seguente formula ricorsiva:

$$DP[i][j] = \begin{cases} 0 & i \geq j \\ \min\{DP[i+1][j]+1, & i < j \\ DP[i][j-1]+1, & \\ DP[i+1][j-1] + \operatorname{iif}(S[i] = S[j], 0, 1) \} \end{cases}$$

Tradotta in codice tramite memoization, abbiamo:

```
\begin{aligned} & \min \mathsf{Palindrome}(\mathsf{ITEM}[\;]\;S, \mathbf{int}\;n) \\ & \mathbf{int}[\;][\;]\;DP = \mathbf{new}\;\mathbf{int}[1\ldots n][1\ldots n] \\ & \mathbf{for}\;i = 1\;\mathbf{to}\;n\;\mathbf{do} \\ & \left[ \begin{array}{c} \mathbf{for}\;j = 1\;\mathbf{to}\;n\;\mathbf{do} \\ & \left[ \begin{array}{c} DP[i][j] = -1 \end{array} \right] \end{aligned} \right. \end{aligned}
```

La complessità è pari a $O(n^2)$, il tempo necessario per inizializzare e riempire una matrice $n \times n$.

Esercizio B2

L'esercizio va affrontato con la tecnica del backtrack. L'idea è la seguente: Alternativamente, il segno "+" può apparire, oppure no, prima di ogni carattere, tranne il primo. È quindi necessario generare tutte le possibili sequenze composte da n-1 valori booleani, e utilizzarle per inframezzare i valori numerici con i segni +.

```
\begin{split} & & \text{printAll}(\textbf{int}[\ ] \ S, \textbf{int} \ n) \\ & & & \textbf{int}[\ ] \ stop = \textbf{new boolean}[1 \dots n] \\ & & \text{printAllRec}(S, n, stop, n) \end{split}
```

La complessità dell'algoritmo proposto è pari a $\Theta(n \cdot 2^n)$, che deriva da 2^{n-1} possibili combinazioni più il tempo O(n) per stampare ognuna di esse.

Esercizio B3

La definizione è complessa, la soluzione è molto semplice. È possibile ottenere un albero di copertura k-minimale ignorando tutti gli archi con peso inferiore a k e applicando uno degli algoritmi per l'albero di copertura minima visti a lezione, ad esempio Kruskal. Invece di mantenere informazioni sull'albero, l'algoritmo memorizza semplicemente il valore massimo e minimo degli archi che verrebbero aggiunti. Al termine ritorna la differenza fra questi due valori.

La versione proposta qui assume che A sia già ordinato, prende k in input e restituisce la snellezza dell'albero k-minimale.

```
 \begin{array}{l} \textbf{int kMinimal(EDGE[] } A, \textbf{int } k, \textbf{int } n, \textbf{int } m, \textbf{int } k) \\ \\ \textbf{sordina } A[1, \ldots, m] \textbf{ in modo che } A[1].peso \leq \cdots \leq A[m].peso \\ \textbf{int } min = +\infty \\ \textbf{int } max = -\infty \\ MFSET \ M = Mfset(n) \\ \textbf{int } c = 0 \\ \textbf{while } c < n-1 \textbf{ and } i \leq m \textbf{ do} \\ \textbf{ if } A[i].peso \geq k \textbf{ and } M.\text{find}(A[i].u) \neq M.\text{find}(A[i].v) \textbf{ then} \\ M.\text{merge}(A[i].u, A[i].v) \\ max = \max(max, A[i].peso) \\ min = \min(min, A[i].peso) \\ min = \min(min, A[i].peso) \\ c = c + 1 \\ i = i + 1 \\ \textbf{return } \textbf{iif}(i > m, +\infty, max - min) \\ \end{array}
```

La complessità di tale algoritmo è assolutamente identica a quella di Kruskal, ovvero $O(m \log n)$.

Esercizio B3 - Bonus

È molto semplice scrivere una versione che chiama l'algoritmo precedente su tutti i possibili valori di k, fino a quando kMinimal() non restituisce $+\infty$, segno che gli archi che sono rimasti non possono formare un albero di copertura.

```
 \begin{array}{l} \textbf{int thinnest}(\texttt{EDGE}[\ ] \ A, \ \textbf{int} \ n, \ \textbf{int} \ m) \\ \\ \{ \ \text{ordina} \ A[1,\ldots,m] \ \text{in modo che} \ A[1].peso \leq \cdots \leq A[m].peso \ \} \\ \textbf{int} \ k = 1 \\ \textbf{int} \ last = 0 \\ \textbf{int} \ minSoFar = +\infty \\ \textbf{while} \ last \neq +\infty \ \textbf{do} \\ \\ \ last = \ kruskal(A,n,m,k) \\ \\ \ minSoFar = \min(minSoFar, last) \\ \textbf{return} \ minSoFar \end{aligned}
```

L'ordinamento degli archi può essere fatto una volta sola, all'esterno di kMinimal(). Se M è il peso massimo, il costo di tale algoritmo è $O(Mm + m \log n)$. Tale algoritmo è pseudo-polinomiale, in quanto M non è la dimensione dell'input, ma fa parte dell'input. Vediamo invece una versione basata sull'algoritmo di Kruskal, che elimina mano a mano gli archi di peso crescente e ricalcola l'albero di copertura minima.

Per prima cosa, ordiniamo gli archi, così come viene fatto da Kruskal. Questo ha costo $O(m \log n)$. L'indice i viene fatto scorrere da 1 a m-n+1 e costituisce il primo arco che viene considerato. Si cercano tutti i valori distinti dei pesi degli archi, utilizzando la variabile prev per evitare di ripetere più volte il calcolo per gli stessi valori di k.

```
\begin{array}{l} \textbf{int thinnest}(\texttt{EDGE}[\ ] \ A, \ \textbf{int} \ n, \ \textbf{int} \ m) \\ & \{ \ \text{ordina} \ A[1, \dots, m] \ \text{in modo che} \ A[1].peso \leq \dots \leq A[m].peso \ \} \\ & \textbf{int} \ minSoFar = +\infty \\ & \textbf{int} \ prev = -1 \\ & \textbf{for} \ i = 1 \ \textbf{to} \ m - n + 1 \ \textbf{do} \\ & \left[ \begin{array}{c} \textbf{if} \ prev \neq A[i] \ \textbf{then} \\ & minSoFar = \min(minSoFar, \text{kruskal}(A, n, m, i)) \\ & prev = A[i] \end{array} \right] \\ & \textbf{return} \ minSoFar \end{array}
```

La versione di Kruskal che segue prende in input l'indice i da cui iniziare a guardare gli archi, e restituisce la snellezza invece che restituire l'albero di copertura minima.

```
\begin{array}{l} \textbf{int } \mathsf{kruskal}(\mathsf{EDGE}[\ ] \ A, \ \textbf{int } n, \ \textbf{int } m, \ \textbf{int } m, \ \textbf{int } m) \\ \textbf{int } min = A[i].peso \\ \textbf{int } max = 0 \\ MFSET \ M = \mathsf{Mfset}(n) \\ \textbf{int } c = 0 \\ \textbf{while } c < n-1 \ \textbf{and } i \leq m \ \textbf{do} \\ \textbf{while } c < n-1 \ \textbf{and } i \leq m \ \textbf{do} \\ \textbf{if } M.\mathsf{find}(A[i].u) \neq M.\mathsf{find}(A[i].v) \ \textbf{then} \\ M.\mathsf{merge}(A[i].u, A[i].v) \\ max = A[i].peso \\ c = c+1 \\ i = i+1 \\ \textbf{return } \mathsf{iif}(i > m, +\infty, max - min) \\ \end{array}
```

Dando l'ordinamento per scontanto, Kruskal ha costo O(m). Poichè viene ripetuto m volte, il costo dell'algoritmo è pari $O(m^2)$, un costo comunque molto alto.