Метод конечных элементов

Калинин Е.И.

7 марта, 2022

1 Общее уравнение

Исходное уравнение

$$-\nabla \cdot (k(\vec{x})\nabla u(\vec{x})) + u(\vec{x}) = f(\vec{x}). \tag{1}$$

Домножаем (1) на набор пробных функции $\phi_i(\vec{x})$. Далее интегрируем по области решения D:

$$-\int_{D} \left[\nabla \cdot (k(\vec{x})\nabla u(\vec{x}))\right] \phi_{i}(\vec{x}) dD + \int_{D} \left[u(\vec{x})\right] \phi_{i}(\vec{x}) dD = \int_{D} \left[f(\vec{x})\right] \phi_{i}(\vec{x}) dD. \tag{2}$$

Для преобразования первого интеграла воспользуемся следствием из теоремы Гаусса-Остроградского

$$\int_{D} \left[\nabla \cdot \vec{f} \right] g \, dD = \int_{\Gamma} \frac{\partial f}{\partial n} g \, d\gamma - \int_{D} \vec{f} \cdot \nabla g \, dD \tag{3}$$

Тогда

$$\int_{D} k(\vec{x}) \nabla u(\vec{x}) \cdot \nabla \phi_{i}(\vec{x}) dD - \int_{\Gamma} k(\vec{x}) \frac{\partial \vec{u}}{\partial n} \phi_{i}(\vec{x}) d\gamma + \int_{D} u(\vec{x}) \phi_{i}(\vec{x}) dD = \int_{D} f(\vec{x}) \phi_{i}(\vec{x}) dD.$$
(4)

Далее рассмотрим аппроксимация функций в виде разложения по базизсным функциям (которые равны пробным)

$$u(\vec{x}) = \sum_{j=1}^{N} u_j \phi_j(\vec{x}). \tag{5}$$

Пока будем рассматривать задачу с условиями первого рода и поэтому ограничимся теми phi_i , которые равны нулю на границах. И не будем аппроксимировать коэффициент диффузии $k(\vec{x})$. Подставляя (5) в (4) получим в матричной записи (i-строки, j-столбцы)

$$(S + M) u = Mf. (6)$$

С симметричными матрицами масс и жёсткости вида

$$M_{ij} = \int_{D} \phi_j(\vec{x})\phi_i(\vec{x}) dD \tag{7}$$

$$S_{ij} = \int_{D} \nabla \phi_{j}(\vec{x}) \cdot \nabla \phi_{i}(\vec{x}) dD$$
 (8)

2 Одномерный случай, линейный базис

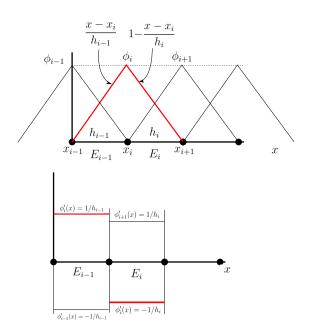


Рис. 1: Базис и его произвдоные в одномерном случае

$$M_{i,i} = \int_{D} \phi_i \phi_i \, d(E_{i-1} + E_i) = \frac{h_{i-1} + h_i}{3} \tag{9}$$

$$M_{i,i-1} = \int_{D} \phi_{i-1}\phi_i d(E_{i-1}) = \frac{h_{i-1}}{6}$$
(10)

Пусть k постоянна внутри конечного элемента (конечнообъёмная аппроксимация):

$$S_{i,i} = \int_D k\phi_i'\phi_i' d(E_{i-1} + E_i) = \frac{k_{i-1}}{h_{i-1}} + \frac{k_i}{h_i}$$
(11)

$$S_{i,i-1} = \int_D k\phi'_{i-1}\phi'_i d(E_{i-1}) = -\frac{k_{i-1}}{h_{i-1}}$$
(12)

3 Якобиан

$$x_i \approx \frac{\partial x_i(\vec{\xi})}{\partial \xi_j} \xi_j \tag{13}$$

$$J_{ij} = \frac{\partial x_i(\vec{\xi})}{\partial \xi_j} \tag{14}$$

$$\frac{\partial f(\vec{x})}{\partial x_i} = (J^{-1})^T \frac{\partial f(\vec{\xi})}{\partial \xi_i} \tag{15}$$

$$\int_{D} f(\vec{x}) dD = \int_{\Omega} f(\vec{\xi}) |J| d\Omega$$
 (16)