## 7. 一阶系统的单位阶跃响应(Step Response)

单位阶跃函数 (Unit Step)

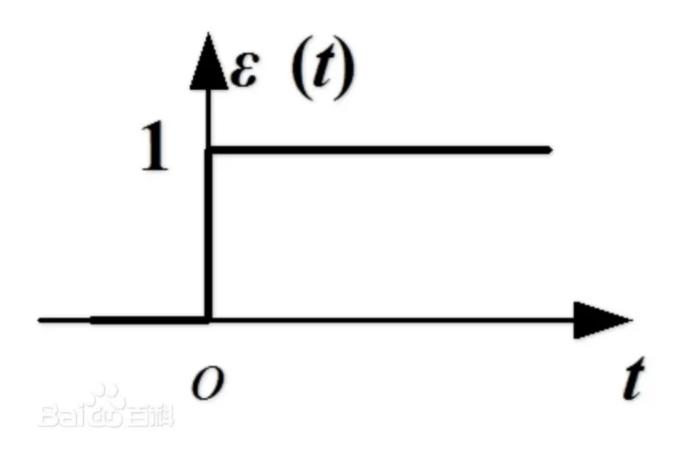
单位冲激函数 (Unit Impulse)

一阶(线性时不变)系统的时域响应

## 单位阶跃函数 (Unit Step)

数学表达式:

$$u(t) = egin{cases} 0, & ext{if } t < 0 \ 1, & ext{if } t \geq 0 \end{cases}$$



其Laplace Transform为:

$$U(s) = \frac{1}{s} \qquad (2)$$

## 单位冲激函数 (Unit Impulse)

又称狄拉克函数(Dirac Delta), 其数学表达式为:

$$\delta(t) = \begin{cases} \infty, & \text{if } t = 0\\ 0, & \text{if } t \neq 0 \end{cases}$$
 (3)

又或者:

$$\begin{cases} \delta(t) = 0, & \text{if } t \neq 0 \\ \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1 \end{cases}$$
 (4)

其Laplace Transform为:

$$U(s) = 1 \qquad (5)$$

## 一阶(线性时不变)系统的时域响应

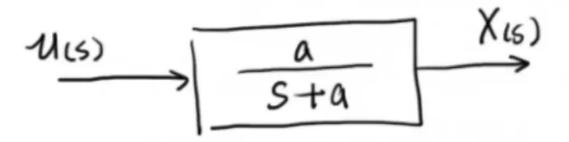
典型一阶系统的微分方程为:

$$\frac{\mathrm{d}x(t)}{\mathrm{d}t} + ax(t) = au(t) \tag{6}$$

拉普拉斯变换后可以得到它的传递函数:

$$G(s) = \frac{a}{s+a} \qquad (7)$$

系统的极点是  $s_{pole} = -a$  .

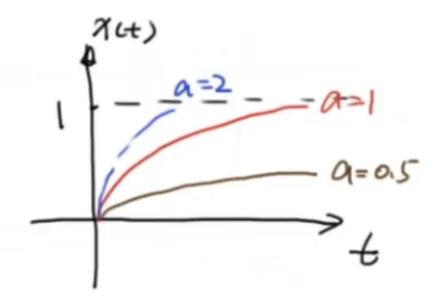


当系统的输入 u(t) 为**单位阶跃响应**,输出为:

$$X(s) = U(s)G(s) = \frac{1}{s} \cdot \frac{a}{s+a} = \frac{1}{s} - \frac{1}{s+a}$$
 (8)

对 Eq. (8) 进行逆拉普拉斯变换得到:

$$x(t) = \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{s} - \frac{1}{s+a}\right] = e^{0t} - e^{-at} = 1 - e^{-at}$$
 (9)



两个一阶系统的重要性能指标:

1. **时间常数(Time Constant):** 反映了系统的**响应速度**(t越小,响应速度越快)。

$$t = \tau = \frac{1}{a} \tag{10}$$

2. **调节时间**或**稳定时间(Settling Time):**表示系统输出与终值之间的差距达到**2%**以内所需要的时间。

$$T_s = 4\tau = \frac{4}{a} \qquad (11)$$

对于一阶系统和单位阶跃响应,只考虑  $t \geq 0$  时, Eq. (6)变为:

$$\frac{\mathrm{d}x(t)}{\mathrm{d}t} = a(1 - x(t)) \tag{12}$$