数据结构与算法



第10章 排序

第9章 内容提要

- 10.1 插入排序
- 10.2 交换排序
- 10.3 选择排序
- 10.4 归并排序
- 10.5 基数排序
- 10.6 排序方法比较



排序的基本概念回顾

- ∞ 内部排序与外部排序
 - 是否存在内外存交换
- ∞ 稳定排序和不稳定排序
 - 对于任意的数据元素序列
 - 若在排序前后相同关键字数据的相对位置都保持不变
 - 这样的排序方法称为稳定的排序方法
 - 否则称为不稳定的排序方法
 - 例如: 对于关键字序列 3, 2, 3, 4
 - 若某种排序方法排序后变为 2, <u>3</u>, 3, 4
 - 则此排序方法就不稳定

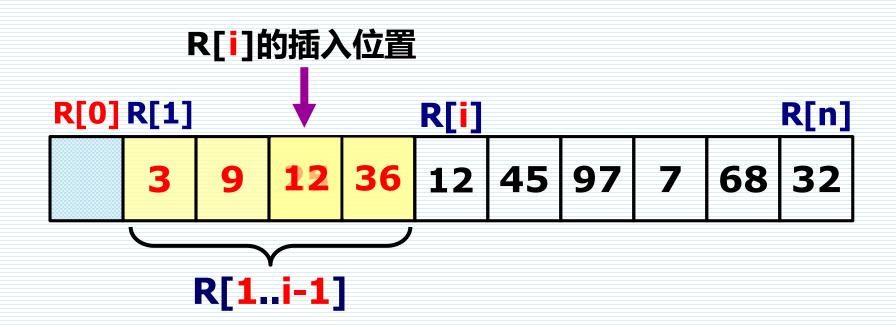


插入排序

- ∞ 直接插入排序
- ∞ 二路插入排序(自学)
- ∞ 希尔排序

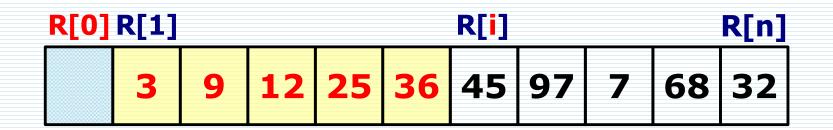
直接插入排序 (Insertion Sort)

∞ 利用顺序查找实现:在R[1..i-1]中查找R[i]的插入位置





直接插入排序



- ∞ 排序算法:整个排序过程由n-1轮插入操作构成
 - 首先将序列中第1个记录看成是一个有序子序列
 - 然后从第2个记录开始,逐个将其插入前面的有序子序列
 - 查找过程中找到的那些关键字不小于R[i]的记录
 - 在查找的同时实现记录向后移动
 - 直至整个序列有序



希尔排序 (Shell Sort)

- - 将待排序序列分割成若干个较小的子序列
 - 对各个子序列分别执行直接插入排序
 - 当序列达到基本有序时,对其执行一次直接插入排序
- ∞ 算法基本思想
 - 对待排记录序列先作宏观调整,再作微观调整
 - 宏观调整: 分段执行插入排序
 - 微观调整:对全序列执行一次直接插入排序

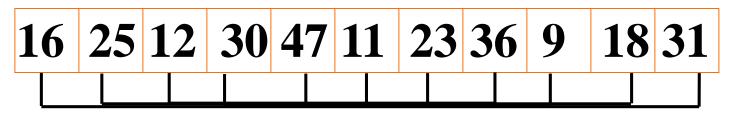


希尔排序

∞ 例如:将 n 个记录分成 d 个子序列:

- 其中正整数 d 称为增量
 - 它的值在排序过程中从大到小逐渐递减
 - 直至最后一趟排序减为 1





第一趟希尔排序,设置增量 d=5,分为5个子序列

第二趟希尔排序,设置增量 d=3,分为3个子序列

第三趟希尔排序,设置增量 d=1,对整个序列进行排序

交换排序

∞ 冒泡排序

∞ 快速排序

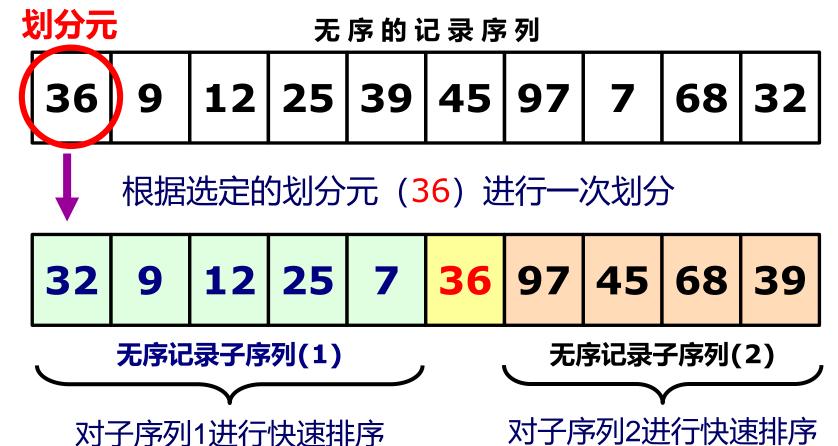
快速排序(Quick Sort)

∞ 算法基本思想

- 在数组中确定一个记录(的关键字)作为"划分元"
- 将数组中关键字小于划分元的记录均移动至该记录之前
- 将数组中关键字大于划分元的记录均移动至该记录之后
- 由此:一趟排序之后,序列R[s...t]将分割成两部分
 - + R[s...i-1]和R[i+1...t]
 - + 且满足: R[s...i-1]≤ R[i]≤ R[i+1...t]
 - + 其中: R[i] 为选定的"划分元"
- 对各部分重复上述过程,直到每一部分仅剩一个记录为止。

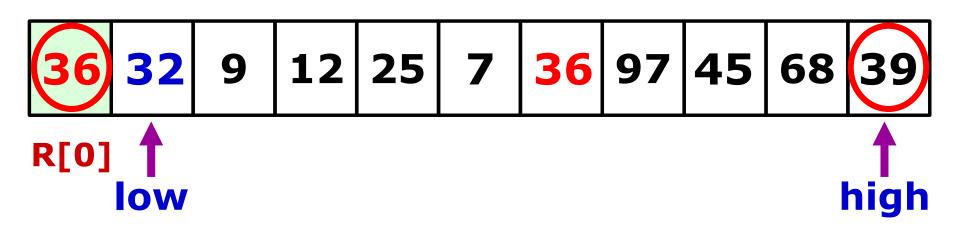
快速排序 (Quick Sort)

- 首先对无序的记录序列进行一次划分
- 之后分别对分割所得两个子序列"递归"进行快速排序





快速排序算法流程



- ∞ 首先:设 R[s]=36 为划分元,将其暂存到R[0]
- ∞ 比较 R[high] 和划分元的大小,要求:R[high] ≥ 划分元
- ∞ 比较 R[low] 和划分元的大小,要求:R[low] ≤ 划分元
- ∞ 若条件不满足,则交换元素,并在low-high之间进行切换
- ∞ 一轮划分后得到: (32,9,12,25,7) 36 (97,45,68,39)

选择排序

∞ 简单选择排序

∞ 树形选择排序 (自学)

∞ 堆排序 (第六章)

简单选择排序 (Selection Sort)

∞ 算法基本思想

- 从无序子序列中选择关键字最小或最大的记录
- 将其加入到有序子序列中(子序列初始长度为零)
- 逐步增加有序子序列的长度直至长度等于原始序列

□ 排序过程

- 首先通过n-1次关键字比较,从n个记录中找出关键字最小的记录,将它与第一个记录交换
- 再通过n-2次比较,从剩余的n-1个记录中找出关键字次小的记录,将它与第二个记录交换
- 重复上述操作, 共进行n-1趟排序后, 排序结束

简单选择排序 (Selection Sort)

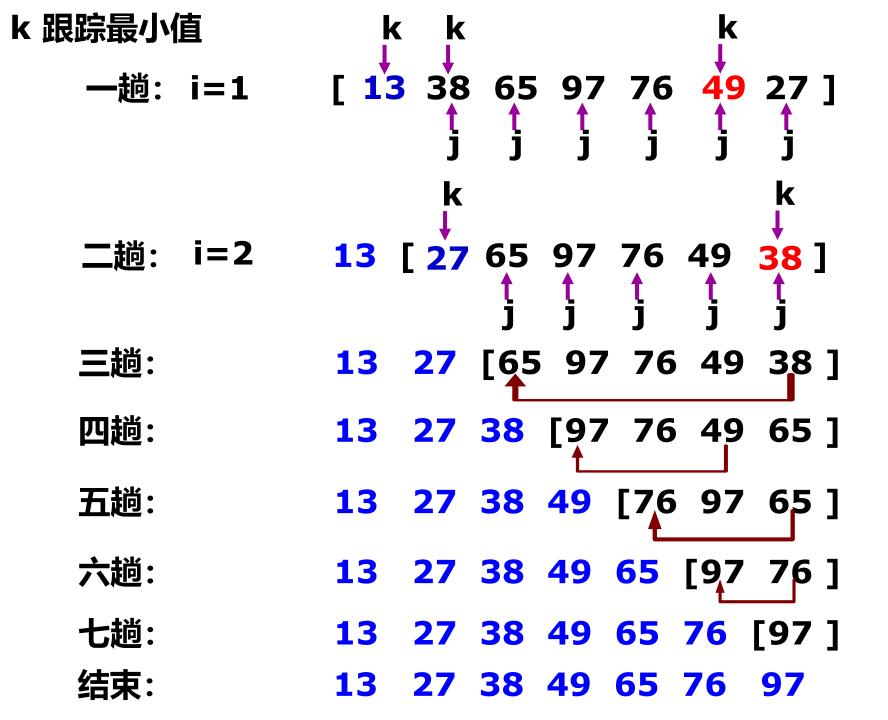
选出关键字最小的记录: k

有序序列R[1i-1]	k 无序序列R[in]				
有序序列R[1i]	k	无序序列R[i+1n]			

∞ 选择排序思路:排序过程中

- 设:第 i-1 趟直接选择排序之后待排记录序列的状态为
- 则:第 i 趟直接选择排序之后待排记录序列的状态为





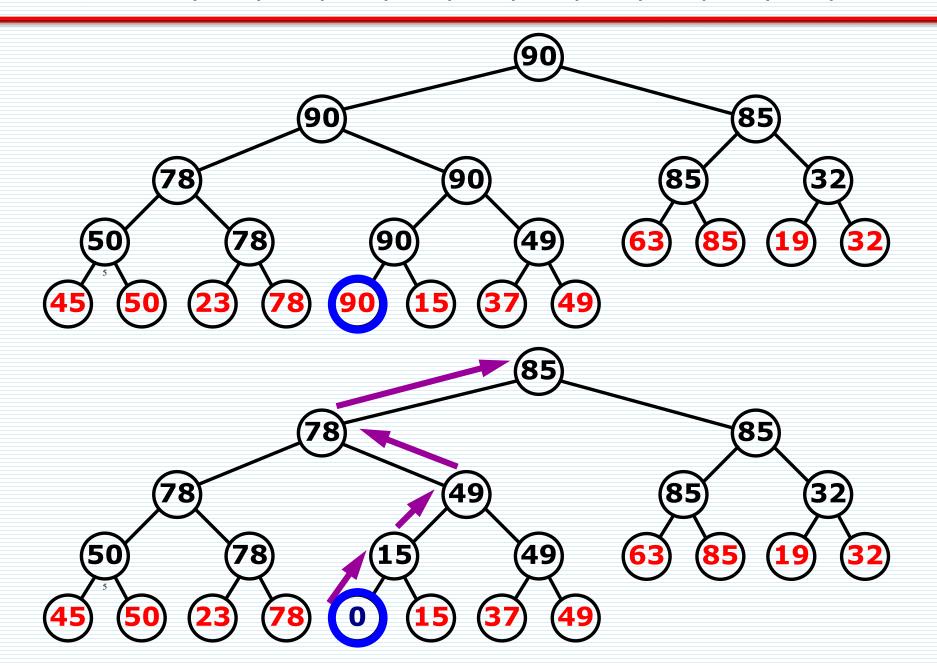
树形选择排序 (自学)

树形选择排序

∞ 算法流程简述

- 将所有n个数据看成一棵完全二叉树的叶结点
- 选出第一名: 叶结点两两比较,胜出者进入上一层继续和兄弟进行比较;如果某个叶结点没有兄弟,该轮轮空,直接进入上一层;一直到二叉树的第二层的两个结点进行比较,胜出者形成根,产生出第一名
- 产生其他名次:将刚选出的叶结点的成绩置为最差,再从该叶结点开始,沿向上路径依次和相应的兄弟结点进行比较, 胜者进入上一层,最终形成根,得到当前名次
- 重复n-2次,最终得到所有选手的排名

示例: 45, 50, 23, 78, 90, 15, 37, 49, 63, 85, 19, 32



树形选择排序基本思想

- 1. 从初始关键字序列出发建立完全二叉树
 - 从叶结点开始,兄弟结点两两比较,胜出者进入上一层
 - 直到选出根结点为止:冠军结点
- 2. 输出根结点
- 3. 在余下元素中选出后续的根结点
 - 将刚得到名次的叶结点的成绩置为最差
 - 再从该叶结点出发,沿着到根的路径,依次进行兄弟结点间的比较,胜者进入上一层,直到选出根节点为止
- 4. 重复步骤2和3, 直到n个元素输出, 得到一个有序序列

树形选择排序

```
void tournament( int* R, int n ){
  int i, len = 2, idx, *T;
  while (len < n ) len <<= 1; // 构造完全二叉树 (T[0]闲置)
  T = (int *)malloc(sizeof(int) * len);
  for (i = (len / 2); i < len; ++i)
     idx = i - len / 2;
    T[i] = (idx < n)? R[idx] : INT_MAX;
  for (i = (len / 2)-1; i > 0; --i)
    T[i] = (T[2*i] < T[2*i+1])?T[2*i]:T[2*i+1];
  for (i = 0; i < n; i++) {
     R[i] = T[1]; update(T, 1, len);
  }
  free(T);
```

更新二叉树的根节点(选出新的胜出记录)

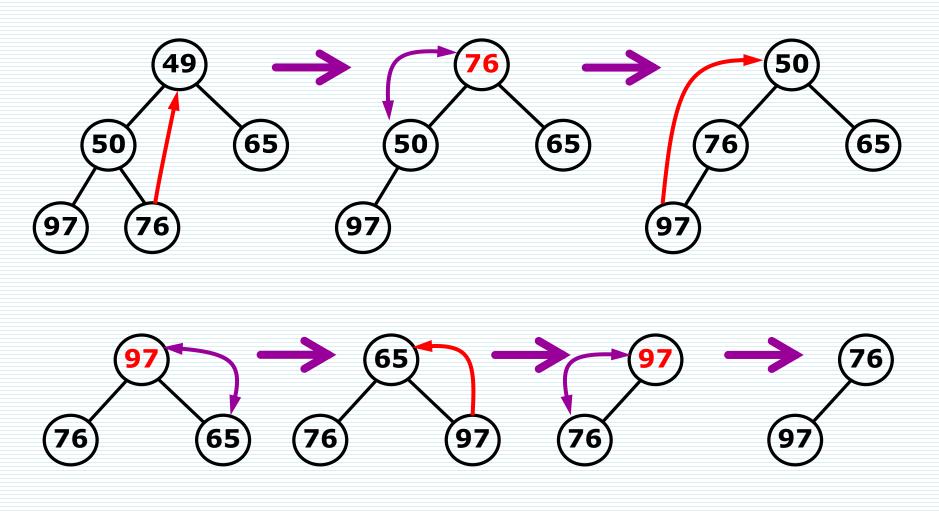
```
void update(int *T, int root, int end){
   int lc = root * 2, rc = lc + 1;
   // 到达叶节点:将当前的"冠军"替换为无穷大
   if ( lc >= end ) {
       T[root] = INT_MAX; return;
   if ( T[lc] == T[root] ) update(T, lc, end);
   else update(T, rc, end);
   T[root] = (T[lc] < T[rc]) ? T[lc] : T[rc];
```

树形选择排序算法性能分析

- ∞ 选择第二名时,将刚选出的第一名置为最差(无穷大)
 - 与其兄弟进行比较, 胜者上升到双亲结点
 - 继续与双亲的兄弟进行比较,直到形成根,得出第二名
- ∞ 这时需要比较的次数为树的深度,即:log₂n
- ∞ 产生后续名次需要比较的次数均为: log₂n
- ∞ 因此,树形排序的比较次数最多为:
 - (n-1) log₂n + (n-1) --- (第2~第n名+第1名)
- ∞ 树形选择排序的时间复杂度为: O(nlog₂n)

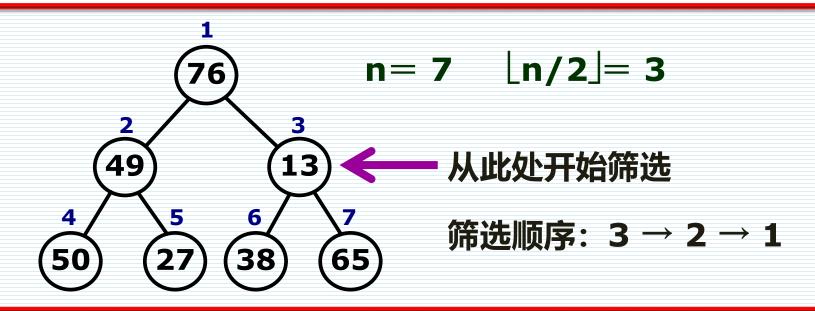
堆排序 (参见第六章课件)

堆排序示例



输出: (13) (27) (38) (49) (50) (65) (76) (97)

堆排序算法



- ∞ 如何由n个元素构成的无序序列构建一个堆?
 - 从无序序列的第 [n/2] 个元素起
 - 至第一个元素止,进行反复筛选
- ∞ 无序序列的第 [n/2] 个元素是什么意思?
 - 即:该序列对应的完全二叉树的最后一个非叶结点



堆排序的筛选算法

```
// p是长度为n+1的数组 (p[1:n]为堆元素序列)
void sift (int *p, int r, int n){ // r为指定的堆顶元素下标
  int k = 2 * r; p[0] = p[r];
  while (k \le n)
    if ((k < n) \&\& p[k + 1] < p[k]) k++;
    if (p[k] >= p[0]) \{ break; \}
    p[r] = p[k]; r = k;
    k = 2 * r;
                                  时间复杂度
  p[r] = p[0]; return;
                              T(n) = O(\log n)
```

堆排序的建堆算法

```
// p是长度为n+1的数组 (p[1:n]为堆元素序列)
void build_heap (int *p, int n) {
   int i = 0;
   for( i = n/2; i > = 1; --i){
       sift (p, i, n);
                   时间复杂度
                T(n) = O(nlogn)
```



堆排序算法

```
void heap_sort(int *p, int n) {
   int i;
   for( i = n; i >= 2; --i){
      p[0] = p[1]; // 保存堆顶元素
      p[1] = p[i]; // 将队尾元素交换到堆顶
      p[i] = p[0]; // p[i] 用于保存排序结果
      sift (p, 1, i-1);
```



归并排序

归并排序

分解	6	15	45	23	9	78	35	38 1	8 27	20
归并	6	15	23	45	9	78	35	38 1	8 27	20
归并	6	15	23	45	9	35	38	78 1	8 20	27
归并	6	9	15	23	35	38	45	78 1	8 20	27
归并	6	9	15	18	20	23	27	35 3	8 45	78

二路归并排序

```
void merge_sort(int R[], int start, int end){
   int mid;
   if (start < end){</pre>
      mid = (start + end) / 2;
      merge_sort(R, start, mid);
      merge_sort(R, mid+1, end);
      // 合并相邻的有序子序列
      merge(R, start, mid, end);
```



排序算法的第五种设计思路

交换、插入、选择、归并

基数排序

基数排序

基数排序 (Radix Sort)

- ∞ 基数排序是
 - 一种借助"多关键字排序"的思想
 - 来实现"单关键字排序"的内部排序算法
 - 是采用"分配-收集"模式的排序方法
- ∞ 本节主要知识点
 - 多关键字的排序方法
 - 链式基数排序

多关键字排序

- ∞ 是一种无需进行关键字比较的排序方法
- 其基本操作是: "分配"和"收集"
- ∞ 例如:对52张扑克牌按以下次序排序

 - **♥**2<**♥**3<.....<**♥**A < ♠2<♠3<.....<♠A
- ∞ 序列中存在两类关键字:
 - 花色(♣<◆<♥<♠)和面值(2<3<.....<A)
 - 并且"花色"地位高于"面值"

多关键字排序方法

- ∞ 最高位优先法 (MSD)
 - 先对最高位关键字k1 (如花色) 排序
 - 将序列分成若干子序列
 - 每个子序列有相同的k1值
 - 然后让每个子序列对次关键字k2 (如面值) 排序
 - 进一步分成若干更小的子序列
 - 依次重复,直至每个子序列对最低位关键字kd排序
 - 最后将所有子序列依次连接在一起成为一个有序序列

最高位优先排序法: MSD

无序序列	3,2,30	1)2,15	3,1,20	23,18	2 1,20
对K ¹ 排序	1,2,15	2 ,3,18	2 ,1,20	3,2,30	3,1,20
对K ² 排序	1,2,15	2,1,20	2,3,18	3,1,20	3, <mark>2</mark> ,30
			2,3,18	3,1,20	3,2,30

- ∞ 例如: 学生记录含三个关键字:
 - 系别 (K¹) 、班号 (K²) 和班内的序列号 (K³)
 - 其中以系别为最高关键字
- ∞ 高位优先排序的排序过程如图所示

多关键字排序方法

∞ 最低位优先法 (LSD)

- 从最低位关键字kd起进行排序
- 然后再对高一位的关键字排序......
- 依次重复,直至对最高位关键字k1完成排序
- 便成为一个有序序列

最低位优先排序法: LSD

无序序列	3,2,30	1,2,15	3,1,20	2,3,18	2,1,20
对K ² 排序	1,2,15	2,3,18	3,1, <mark>20</mark>	2,1,20	3,2,30
对K ¹ 排序	3,1,20	2,1,20	1, <mark>2</mark> ,15	3, <mark>2</mark> ,30	2, <mark>3</mark> ,18
对K ⁰ 排序	1,2,15	2 ,1,20	2 ,3,18	3 ,1,20	3 ,2,30

- ∞ 例如: 学生记录含三个关键字:
 - 系别 (K¹)、班号 (K²) 和班内的序列号 (K³)
 - 其中以系别为最高关键字
- ∞ 低位优先排序的排序过程如图所示

多关键字排序方法

- ∞ MSD与LSD的不同之处
 - 按MSD排序:必须对原始序列逐层分割
 - 形成若干子序列,然后对各子序列分别排序
 - 按LSD排序: **不必分割成子序列**
 - 对每个关键字的排序都是整个序列参加排序
 - **。** 并且可以**避免关键字比较**
 - → 通过若干次分配与收集实现排序
- ∞ 问题:采用何种存储结构实现分配与收集?

链式基数排序

- 基数排序是一种基于"分配"和"收集"的思想将单关键字排序问题转换为多关键字排序问题的排序方法
- 实现基数排序时应采用链表作存储结构
 - 1. 待排序记录以指针相链,构成一个链表
 - 分配时,按当前关键字的取值将记录分配到链队列的相应队列中,每个队列中记录的关键字取值相同
 - 3. 收集时,按当前关键字的取值从小到大将各队列首尾相连构成一个链表(即合并链队列为一个链表)
 - 4. 按照优先级由低到高顺序对每个关键字重复2和3两步

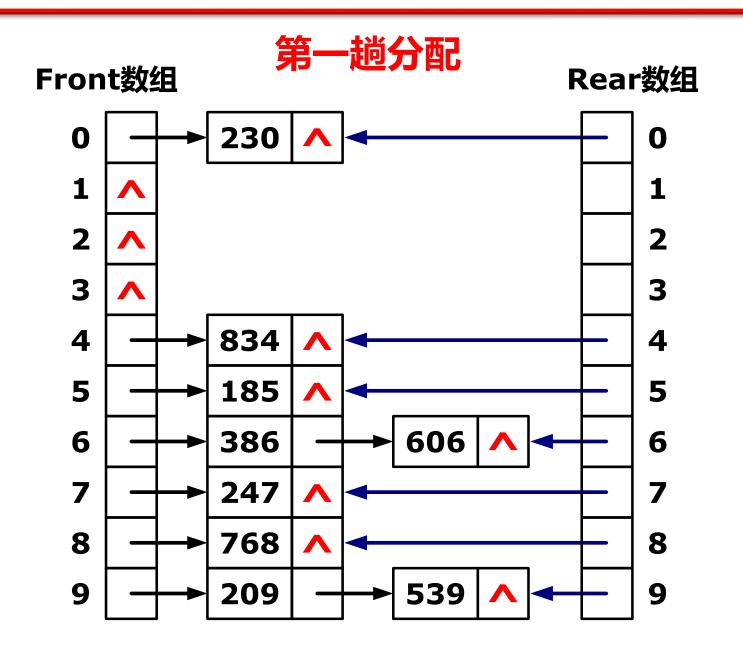
链式基数排序示例

∞ 对如下序列执行基数排序

{ 209, 386, 768, 185, 247, 606, 230, 834, 539}

- 首先按其个位数取值分别为 0, 1, ..., 9 "分配" 成 10 组
 - 之后按从 0 至 9 的顺序将 它们 "收集" 在一起
- 然后按其十位数取值分别为 0, 1, ..., 9 "分配" 成 10 组
 - 之后按从 0 至 9 的顺序将它们 "收集" 在一起
- 最后按其"百位数"重复一遍上述操作

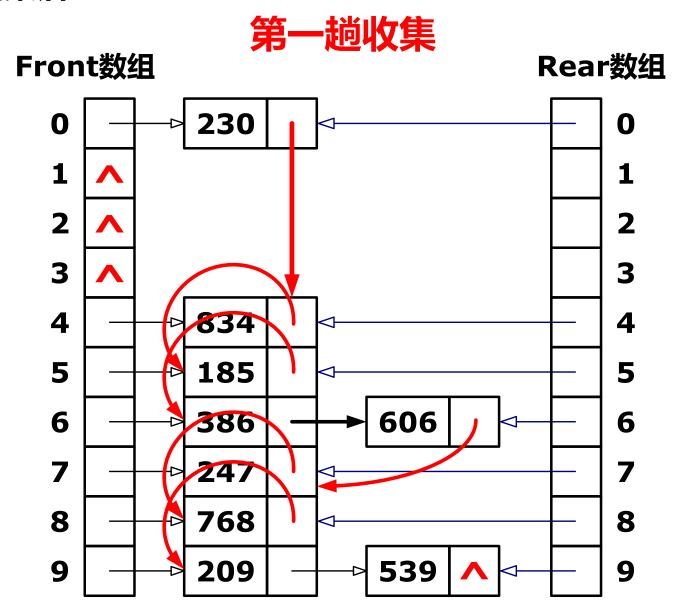
原始序列: { 209, 386, 768, 185, 247, 606, 230, 834, 539 }





原始序列: 209, 386, 768, 185, 247, 606, 230, 834, 539

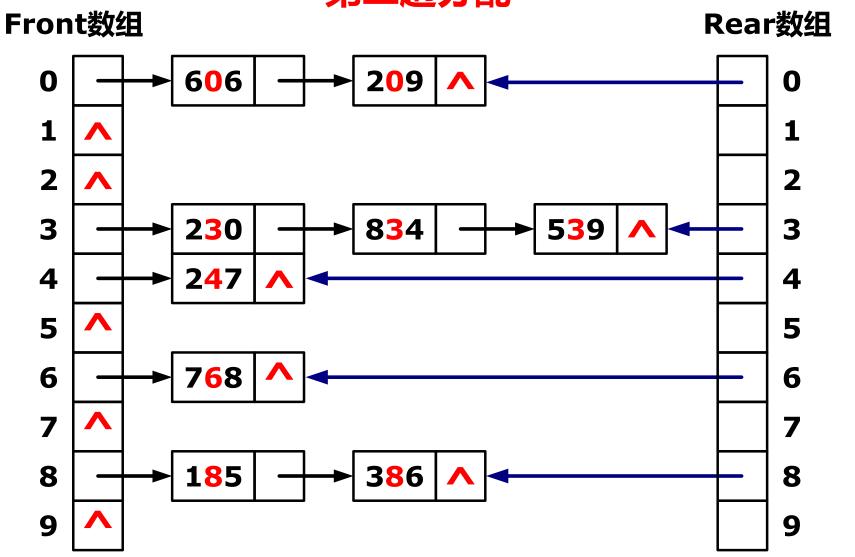
第一趟收集后: 230 834 185 386 606 247 768 209 539



第一趟收集后: 230 834 185 386 606 247 768 209 539

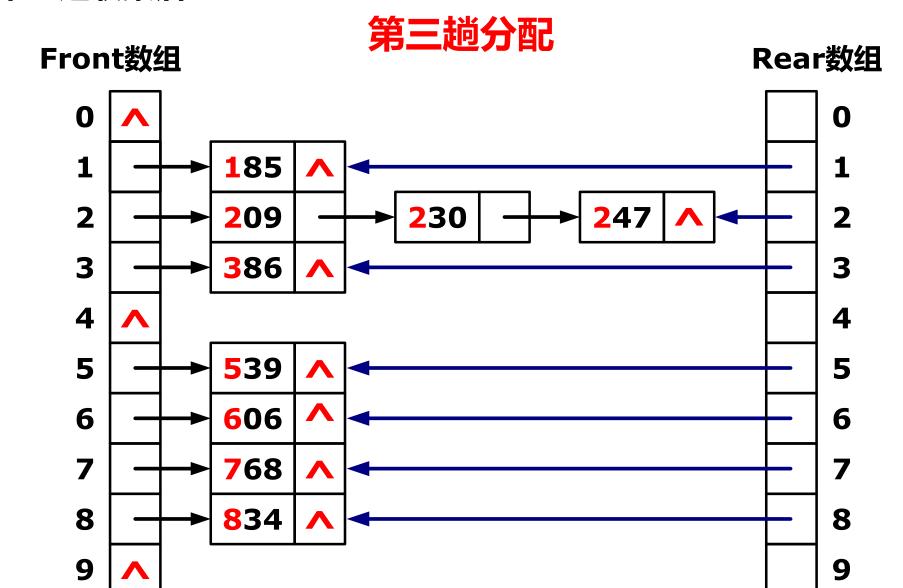
第二趟收集后: 606 209 230 834 539 247 768 185 386

第二趟分配



第二趟收集后: 606 209 230 834 539 247 768 185 386

第三趟收集后: 185 209 230 247 386 539 606 768 834



基数排序的基本数据结构

```
// 含next指针的待排元素
typedef struct node{
   int data;
   node *next;
}TNode;
// 首尾指针组合
typedef struct{
   node *front;
   node *rear;
}TPointer;
```

基数排序: 构建辅助单链表

```
// 根据数组R构建带头结点的单链表
TNode* build_list(int R[], int n){
   int i; TNode* p, ph;
   ph = (TNode*)malloc(sizeof(TNode)); // 判空略
   ph->next = NULL;
   for(i = 0; i < n; ++i){
       p = (TNode*)malloc(sizeof(TNode)); // 判空略
       p->data = R[i];
       p->next = ph->next;
       ph->next=p;
   return ph;
```

对正整数构成的数组R执行基数排序

```
void radix_sort(int* R, int n){
   int i; TNode* p; TPointer Q[RADIX];
   int max_val = findmax(R, n); // 求最大值
   TNode* ph = build_list(R, n); // 构建链表
   for( i = 0; max_val; max_val/=10, ++i){
      dispatch(ph, Q, i); collect(ph, Q); // 分配收集
   } // 迭代次数由关键字位数决定
   p = ph->next; i = 0; // 将排序结果写入数组R
   while(p){ R[i] = p->data; p = p->next; ++i; }
   destroy(ph); // 销毁辅助链表
```

基数排序的分配过程

```
void dispatch (TNode * ph, TPointer Q[], int d){
   int i, idx; TNode * p = NULL;
   for(i = 0; i < RADIX; ++i){
      Q[i].front = NULL; Q[i].rear = NULL; }
   p = ph->next; // 取原始链队列中第一个结点
   if(p){ ph->next = p->next; p->next = NULL; }
   while(p){
      idx = p->data; // 取出*p中的第d位数字
      for(i = 0; i < d; ++i) idx = idx / RADIX;
      idx = idx \% 10;
      if( Q[idx].front == NULL){ // 将*p分配到相应队列中
          Q[idx].front = p; Q[idx].rear = p; }
      else{
          Q[idx].rear->next = p; Q[idx].rear = p; }
      p = ph->next; // 取原始链队列中下一个结点
      if(p){ ph->next = p->next; p->next = NULL; }
```

基数排序的收集过程

```
void collect(TNode* ph, TPointer * Q){
   int i; TNode* p;
   // 找出Q数组中第一个指向非空队列的元素
   for(i = 0; !Q[i].front; ++i);
   // 将其链接到新的链表中
   ph->next = Q[i].front; p = Q[i].rear; i++;
   // 寻找其余非空队列,并将其顺序链接到主队列
   for(; i < RADIX; ++i){
      if(Q[i].front){
          p->next = Q[i].front; p = Q[i].rear;
   p->next = NULL; // 修改链表尾结点
```

链式基数排序算法小结

- 若待排序列为整型值:基数排序过程中,首先将关键字分成几个 个关键字基数,再从个位开始执行"分配-收集"
 - 设置10个队列, F[i]和R[i]分别为第 i 个队列的头指针和尾指针
 - 第一趟分配:最低位关键字(个位)进行,修改记录的指针值, 将记录分配至10个链队列中,每个队列记录的关键字的个位相同
 - 第一趟收集:改变所有非空队列的队尾记录的指针域,令其指向下一个非空队列的队头记录,重新将10个队列链成一个链表
 - 重复上述两步,进行第二趟、第三趟分配和收集,分别对十位、 百位进行,最后得到一个有序序列
- 若为字符串,就从最右边开始分配-收集,若字符串长度不等则 在短字符串右边补空格,规定空格比任何非空格字符都小

链式基数排序算法性能分析

- ∞ 设: n为待排序的数据个数, d为数据包含的关键字个数
- ∞ 设: Radix表示每个关键字取值个数 (基数)
- ∞ 空间复杂度: O (n)
 - 需要两个长度为Radix的指针数组,指示链队列的头和尾
 - 需要n个数据存储单元(存储每个结点的数据和next指针)
- ∞ 时间复杂度: O (n)
 - 进行一轮分配所需的时间为: O(n)
 - 进行一轮收集所需时间为:O(Radix)
 - 一共需要执行d轮 "分配-收集"
 - 因此总的时间复杂度为: O(d×(n+Radix))
 - 当d和Radix可视为常数时,基数排序的时间复杂度为O(n)

排序方法比较

内部排序算法比较

排序算法	平均时间复杂度	最坏情况下 时间复杂度	空间复杂度	稳定性
直接插入排序	O(n ²)	O(n ²)	<i>O</i> (1)	稳定
折半插入排序	O(n ²)	O(n ²)	<i>O</i> (1)	不稳定
二路插入排序	O(n ²)	O(n ²)	0(1)	不稳定
希尔排序	<i>O</i> (nlog₂n)	O(nlog ₂ n)	<i>O</i> (1)	不稳定
冒泡排序	<i>O</i> (n ²)	O(n ²)	<i>O</i> (1)	稳定
快速排序	O(nlog₂n)	O(n ²)	O(log ₂ n)	不稳定
快速排序	<i>O</i> (nlog ₂ n) <i>O</i> (n ²)	O(n ²) O(n ²)	O(log ₂ n) O(1)	不稳定 稳定
		_		
直接选择排序	O(n ²)	O(n ²)	0(1)	稳定
直接选择排序树形选择排序	O(n²) O(nlog ₂ n)	O(n ²) O(nlog ₂ n)	O(1) O(n)	稳定 不稳定

各种排序方法的比较

- ∞ 对排序方法进行选择时主要从如下几方面考虑
 - 待排序记录个数n
 - 决定算法的时间复杂度和空间复杂度
 - 记录本身的大小
 - 影响算法的空间复杂度
 - 关键字的分布情况
 - 影响算法的实际性能表现(最好、最坏和平均性能)
 - 对排序结果的稳定性要求

时间特性

- ∞ 平均时间复杂度为O(n²)级别的算法
 - 插入排序、冒泡排序、选择排序
 - 插入排序(希尔排序)最常用,尤其当序列基本有序时
 - 选择排序移动记录的次数最少
- ∞ 时间复杂度为O(nlogn)级别的算法
 - 快速排序(交换)、堆排序(选择)、归并排序
 - 当待排序记录有序时,快速排序蜕化到O(n²)
 - 在数据规模较大时, 归并排序较堆排序更快
- ∞ 时间复杂度为**O(n)**级别的算法: 基数排序
 - 当待排序记录有序时,插入和冒泡也可达到O(n)
- 选择排序、堆排序和归并排序的时间特性不受序列分布影响

空间特性

- ∞ 所有的简单排序方法的空间复杂度均为: O(1)
 - 插入排序(直接插入排序、折半插入排序、希尔排序)
 - 冒泡排序、简单选择排序、堆排序
- ∞ 快速排序的空间复杂度为: O(logn)
 - 为递归程序执行过程中栈所需的辅助空间
- ∞ 归并排序和基数排序的空间复杂度为: O(n)
 - 归并排序算法所需辅助空间最多: O(n)
 - 链式基数排序需附设队列首尾指针
 - 若不考虑新建链表,则空间复杂度为 O(RADIX)

