



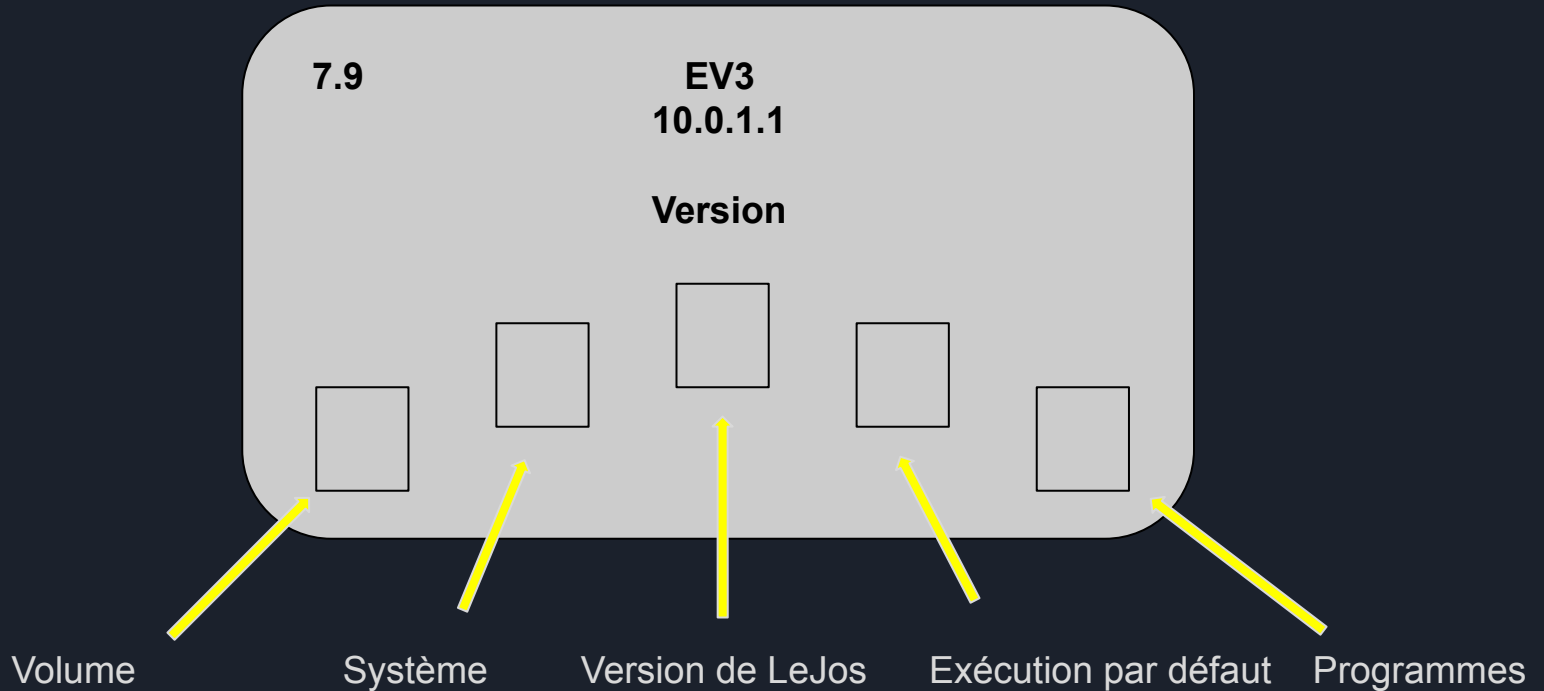
**Maquette**

**Robot Ramasseur De Palets**  
**L2A3 -2020**

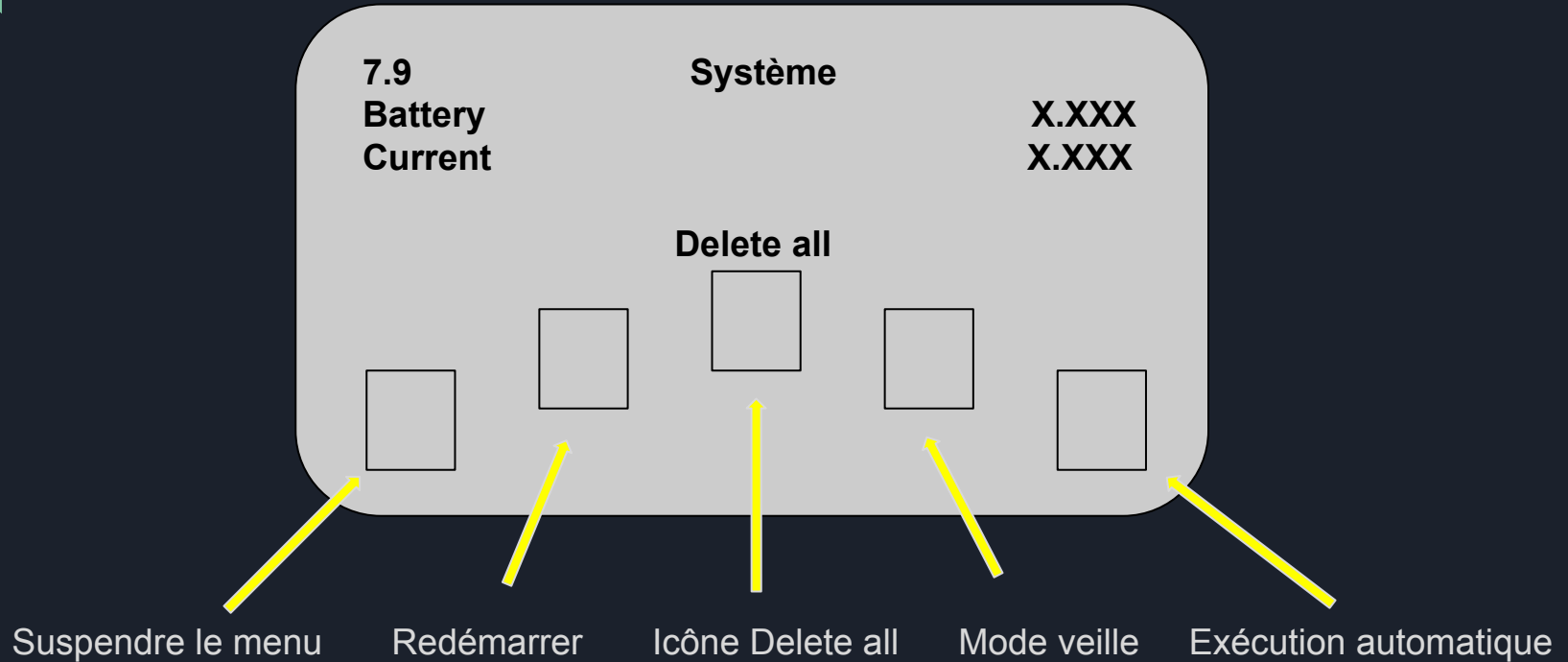


**Université  
de Paris**

## Interface graphique lors de l'allumage de LeJos EV3



## Interface graphique lors de la sélection de Système





## Interface graphique lors de la sélection Exécution par défaut

**7.5**

**EV3**

**Pas d'exécution par défaut**

Affichage lorsqu'aucun programme par défaut n'est choisi



## Interface graphique lors de la sélection Outils>Test Senseurs>Port 1

Type de senseur

>EV3 Color

EV3 IR

EV3 Gyro

EV3 Touch

EV3 Ultrasonic

NXT Light

NXT Color

L'affichage sera identique pour les 4 ports



## Interface graphique lors de la sélection Fichiers

**7.5**

**Fichiers**

> xxx.jar  
xxx.err  
xxx.out



## Interface graphique lors de la sélection Échantillons

### 7.5 Échantillons

```
> MCLTest.jar  
HelloWorld.jar  
SensorFilter.jar  
PilotParams.jar  
BumperCar.jar  
PilotTester.jar  
...
```