作业1

动态规划与最优控制 2020年9月27日星期二

问题 1: x(0) = 1, x(1) = 2, 求 $x^*(t)$ 使

$$J = \int_{t_0}^{t_f} (1 + \dot{x}^2) dt$$

取极小值。

问题 2: 试求泛函

$$J(x(t), y(t)) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} (\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + 2xy) dt,$$

$$x(0) = y(0) = 0, \quad x(\frac{\pi}{2}) = 1, \quad y(\frac{\pi}{2}) = -1$$

的极值曲线。

问题 3: 已知初始时刻 $t_0 = 0$,初始状态 x(0) = 1,末态要求

$$x(t_f) = c(t_f) = 2 - t_f$$

式中末端时刻 t_f 自由。求使泛函

$$J = \int_0^{t_f} (1 + \dot{x}^2)^{1/2} dt$$

为极值的最优轨线 $x^*(t)$ 以及相应的 t_f^* 和 J^* 。

问题 4: $x(1) = 4, x(t_f) = 4$, t_f 自由且 $t_f > 1$ 。求 $x^*(t)$ 使

$$J = \int_{1}^{t_f} [2x(t) + \frac{1}{2}\dot{x}^2(t)]dt$$

取极小值。