计算机视觉

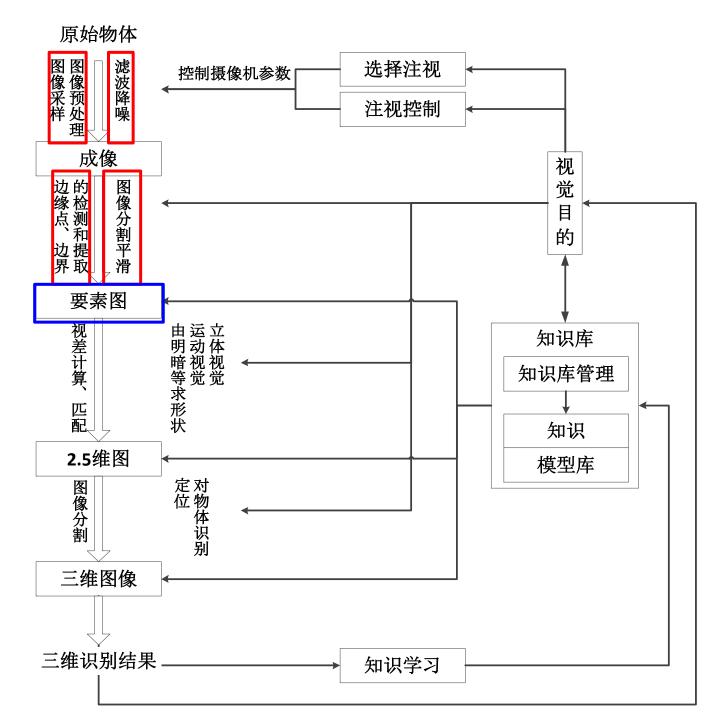


### 计算机视觉——纹理特性分析

2022年春 高常鑫 cgao@hust.edu.cn



计算机视觉系统框架



# 5扩充 纹理特征

- 纹理概述
- 纹理合成
- 纹理描述
  - ✓ 局部二值模式 (LBP)

# 5







彩色纹理图像





包含多个纹理区域的图象



- 纹理是一种普遍存在的视觉现象,目前对于 纹理的精确定义还未形成统一认识,多根据 应用需要做出不同定义。
- 两种较常采用的定义:
  - ◆ 定义1 按一定规则对元素或基元进行排列所 形成的重复模式.
  - ◆ 定义2 如果图像函数的一组局部属性是恒定的,或者是缓变的,或者是近似周期性的,则图象中的对应区域具有恒定的纹理

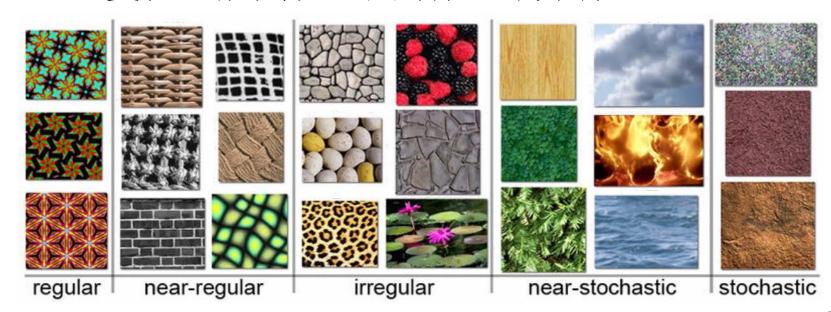


• 纹理的特征与分类



# 55

- 纹理的特征与分类
  - 纹理是区域属性,并且与图像分辨率(或称尺度,resolution or scale)密切相关
  - 重复性、规则性、周期性、方向性



# 5

### 纹理概述

#### 纹理分析:研究纹理图像的特性

- ◆ 纹理分类:从给定的一组纹理集中识别给定的纹理区域。
- 纹理分割:把图片分成不同的部分,每部分内部具有相近的纹理。
- 从纹理恢复形状:由图像纹理恢复表面的方向和表面 形状。

#### 纹理合成:利用小样本构造大纹理

- ◆ 基于点合成:每次合成一个像素点。
- ◆ 基于块合成:每次合成一个像素块。



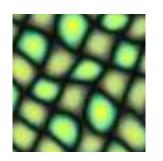
### 纹理合成

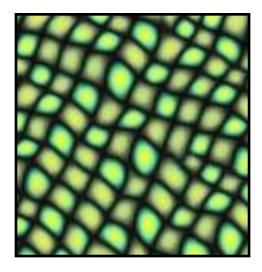




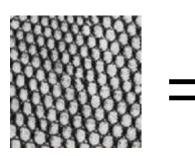
#### 图像修复

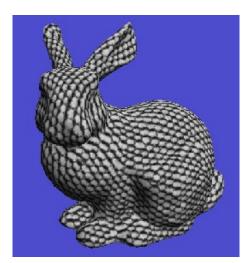
# 1 纹理合成概述











# 52 纹理合成概述

- 计算机图形学
  - 电影、游戏制作
- 纹理替换

•











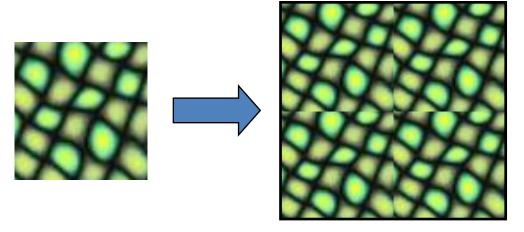
# **%**1纹理合成概述

• 过程纹理合成

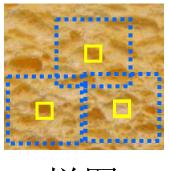
实用性不强

木纹一大纹物理生成过程

• 基于样图的纹理合成



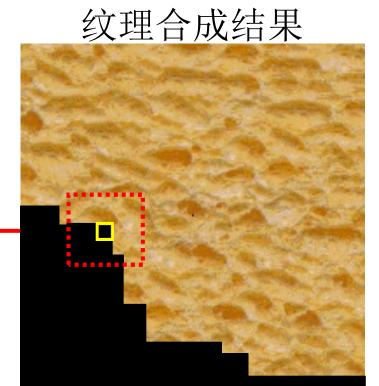
#### 1. 逐像素方式



样图

?

相似性计算,选择最匹配的样图



#### 1. 逐像素方式

- (1) 在待填充像素位置(x,y)
  - 取一定大小(S×S)的邻域B

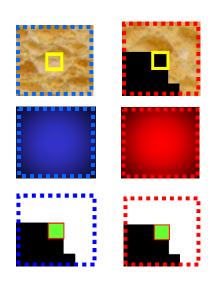
邻域大小

- 在样图中选取N个同样大小( $S \times S$ )的图像块 $\{A_i\}$ , i=1,...N
- 在 $\{A_i\}$ 中选择寻找与B最相似图像块,记为 $A_o$
- 将A<sub>o</sub>中心的像素值填充到(x,y)

相似性计算

(2) 填充下一个位置, 直至所有区域填充完毕

- 1. 逐像素方式
  - -相似性计算,选择最匹配的样图
    - 根据离中心的距离高斯加权
    - 仅使用有纹理的区域



\*

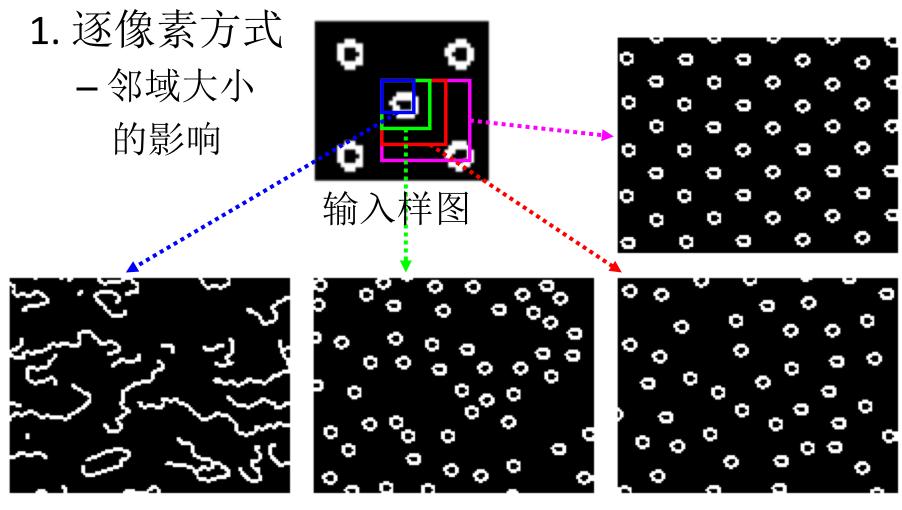
\*

\*

\*

最小平方距离 
$$SSD(I_1,I_2) = \sum_{x,y} (I_1(x,y) - I_2(x,y))^2$$
:

## %2基于样图的纹理合成

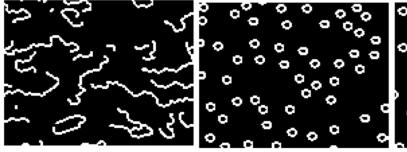


1. 逐像素方式

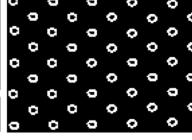


#### 图像块方式





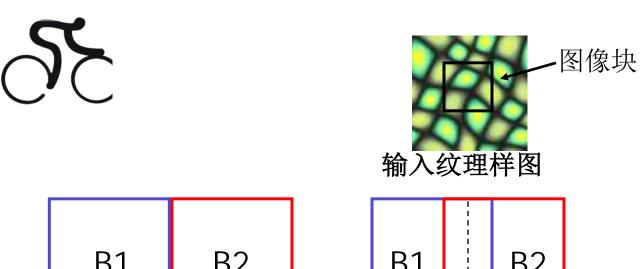




增加邻域窗口大小

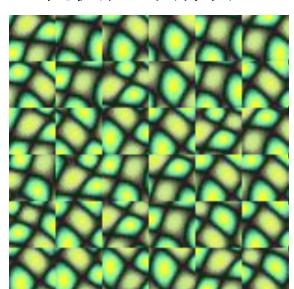
#### 窗口大小选择

- (1) 足够大,包含尽量多的纹理,(对于规则纹理)至少包括一个纹理重复单元
- (2) 不能太大, 使得样图上采样数目比较太少



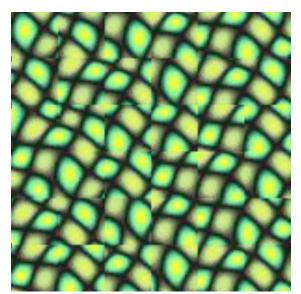
B1 B2

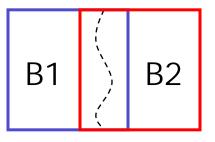
随机放置图像块



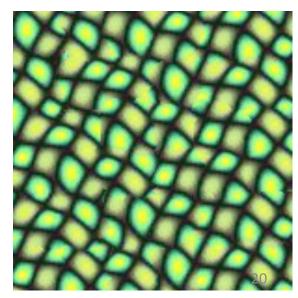
B1 B2

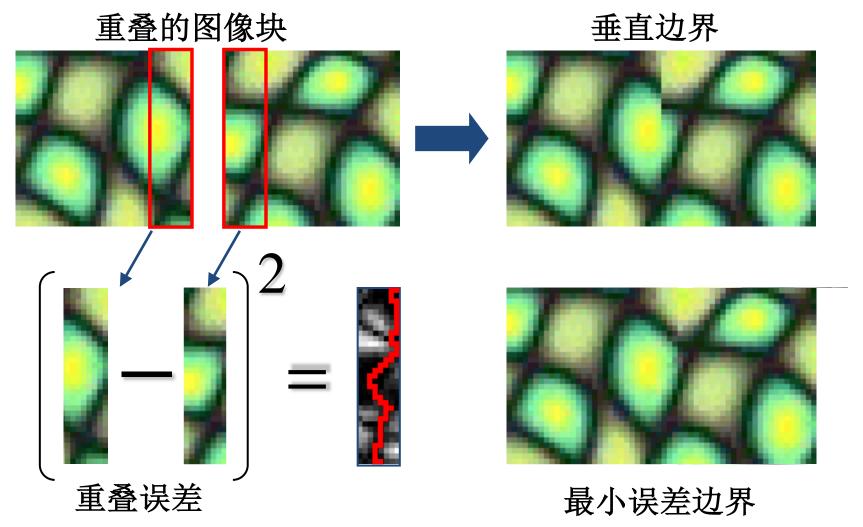
相邻图像块重叠



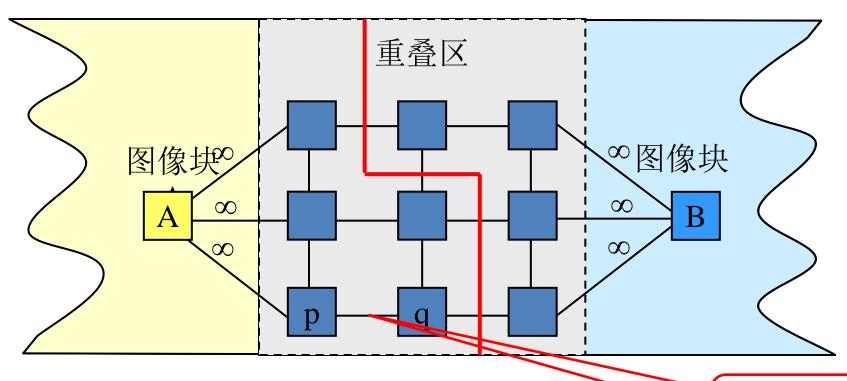


边界最小代价





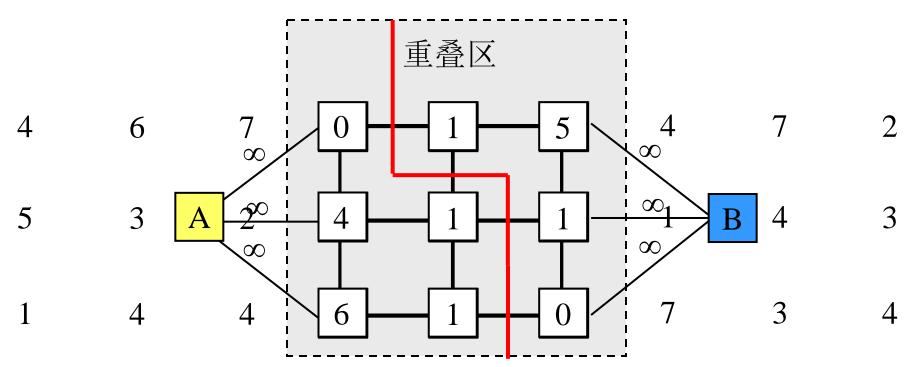
#### 2. 图像块方式



w(p,q) = ||A(p)-B(p)|| + ||A(q)-B(q)||

如何定义代价

#### 2. 图像块方式



$$W(p,q) = ||A(p)-B(p)|| + ||A(q)-B(q)||$$

#### 2. 图像块方式















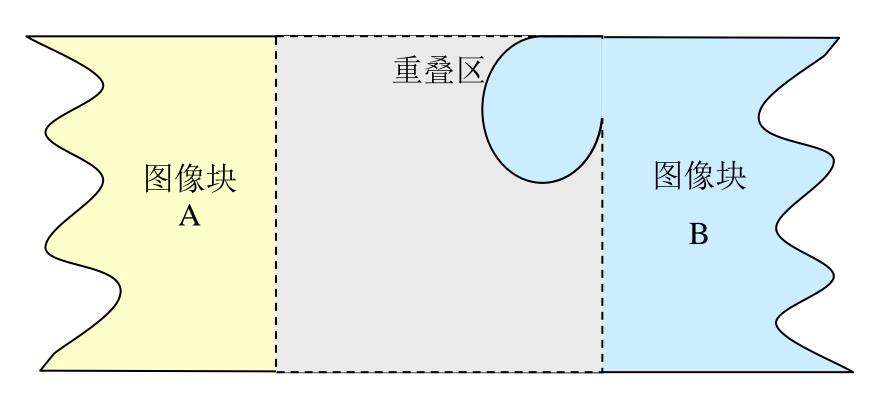


非规则区域的纹理合成 问题

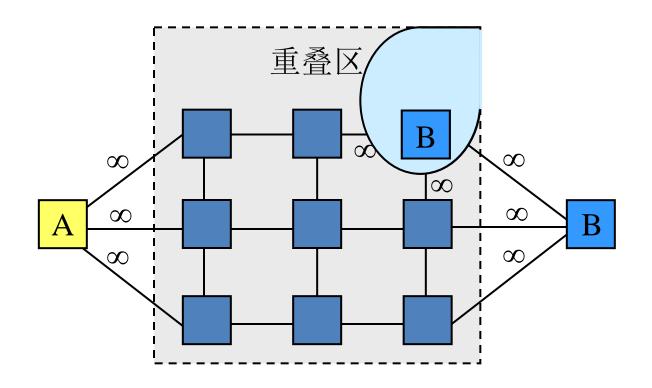
如何修复图像中内容缺失的白色区域?

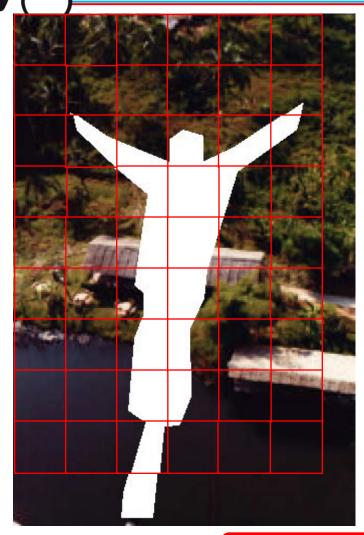
- 非规则区域纹理合成
  - 逐像素方式
    - 和规则区域合成方法相同
  - 图像块方式
    - 重叠区是非规则的

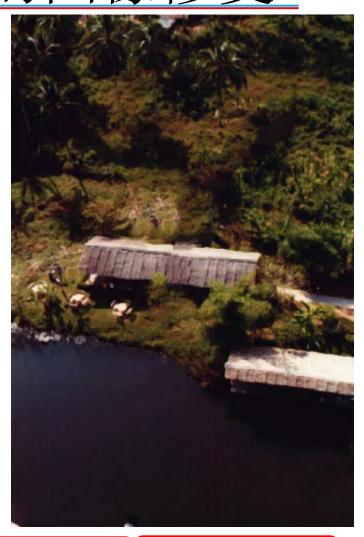
- 图像块方式
  - 重叠区是非规则的



- 图像块方式
  - 重叠区是非规则的







图像块方式 1 寻找最相似的图像块

2边界缝合





• 思考: 如何进行视频修复



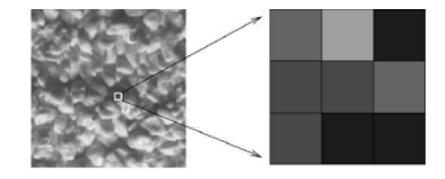
# 多总结

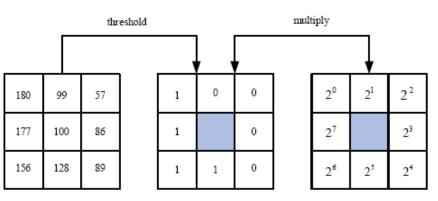
- 纹理合成方法
  - -逐像素方式
  - 图像块方式
  - 两者的优缺点
- 基于纹理合成的图像修复
  - 逐像素方式和图像块方式
  - 两种方式实现
  - 视频修复



### 局部二值模式(LBP)

- 基本的*LBP*算子:3×3的 矩形块,有1个中心像素和8个邻域像素对应于9个 灰度值。
- 特征值:中心像素的灰度值为阈值,将其邻域的8个灰度值与阈值相比较大于中心灰度值的像素由1表示,反之由0表示。然后根据顺时针方向读出8个二进制值。



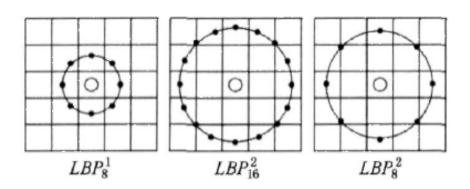


*Pattern*=1000111

$$LBP=1+32+64+128=225$$

## 局部二值模式 (LBP)

在某一灰度图像中,定义一个半径为R(R>0)的圆环形邻域,p(p>0)个邻域像素均匀分布在圆周上。设该领域中心像元的纹理为T,则T可以用该邻域中P+1个像素的函数来定义,即  $T=t(g_c,g_0,...,g_{P-1})$ 





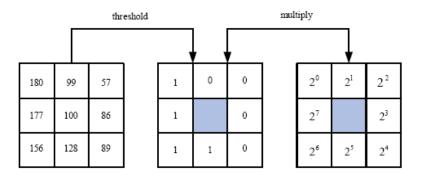
### 局部二值模式(LBP)

为了使定义的纹理不受灰度值单调变换的影响,只 考虑差值的符号:

$$T \approx t(s(g_0 - g_c),...,s(g_{P-1} - g_c))$$
,其中 $s(x) = \begin{cases} 1 & x \ge 0 \\ 0 & x < 0 \end{cases}$ 

■ 唯一表征局部纹理特征的LBP值可以表示为:

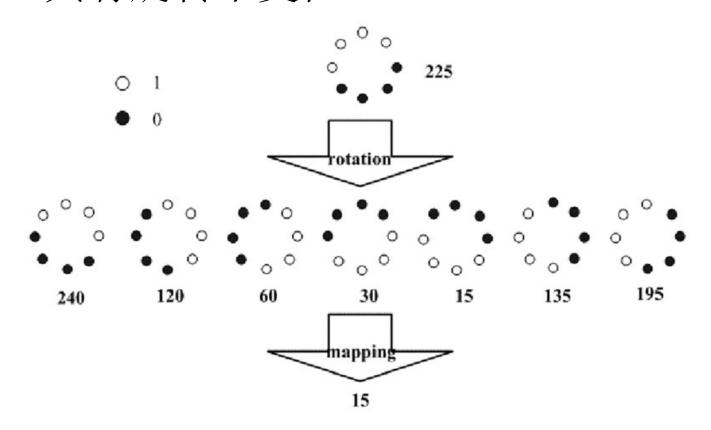
$$LBP_{P,R} = \sum_{i=0}^{P-1} s(g_i - g_c)2^i$$





### 局部二值模式(LBP)

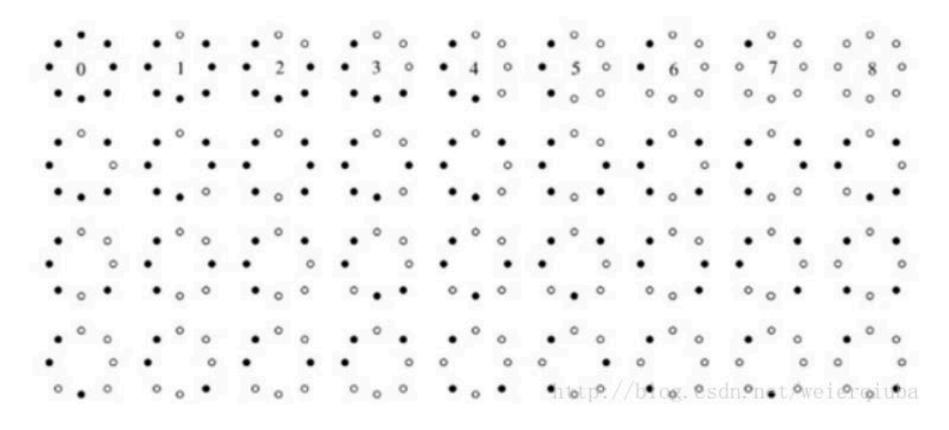
- LBP具有平移不变性
- LBP具有旋转不变性?





### 局部二值模式 (LBP)

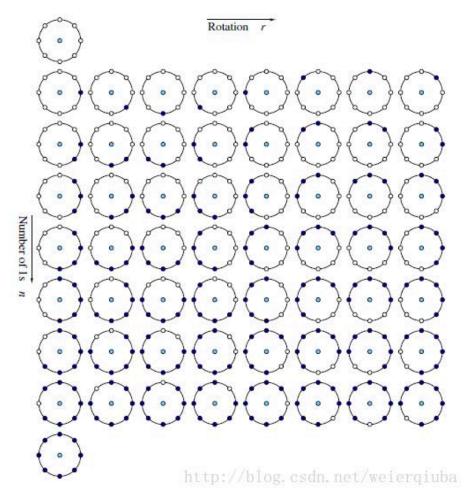
• 旋转不变模式





### 局部二值模式(LBP)

• 等价模式uniform





### 局部二值模式 (LBP)

- 旋转不变等价模式 riu
  - 等价模式和旋转不变模式的结合
  - 具有旋转不变性和原始LBP的特点,而且大幅减少了模式种类

|              | 原始模式数    | 等价模式     | 旋转不变等价模式 |
|--------------|----------|----------|----------|
| $LBP_8^1$    | 256      | 58 (+1)  | 9        |
| $LBP_{16}^2$ | 65536    | 242 (+1) | 17       |
| $LBP_{24}^3$ | 16777216 | 554(+1)  | 25       |



### 局部二值模式(LBP)

- 特点:经阈值化后的二值矩阵可看成一个二值 纹理模式,用来刻画邻域内像素点的灰度相对 中心点的变化情况。因为人类视觉系统对纹理 的感知与平均灰度(亮度)无关,而局部二值模式 方法注重像素灰度的变化,所以它符合人类视 觉对图像纹理的感知特点。
- 用途:工业视觉检测、图像检索、人脸识别, 表情识别、运动目标实时跟踪等



#### 基于LBP的人脸识别



- ■基于LBP的人脸识别
  - ◆ 计算人脸图像LBP响应



Original image



LBP\_riu\_8,1 image



Basis LBP\_8,1 image



Uniform LBP\_8,1 image



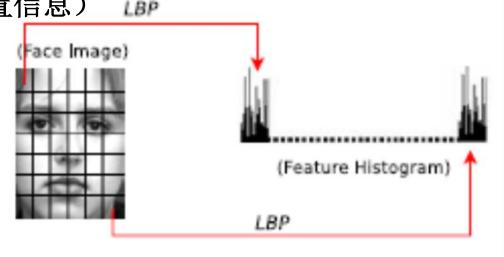
- 基于LBP的人脸识别
  - ◆ 计算人脸图像LBP响应
  - ◆ 人脸图片分为若干个相等的矩形区域



(a)



- 基于LBP的人脸识别
  - ◆ 计算人脸图像LBP响应
  - ◆ 人脸图片分为若干个相等的矩形区域
  - ◆ 在每个区域计算LBP直方图,再将它们串联起来 (不仅保留原图像的统计信息,同时从直方图上也 可以看出位置信息)
  - ◆ 计算相似性





#### ■基于LBP的人脸识别

◆ 由于图片上各个区域包含的有效信息不一样,所以可以对各个区域赋予不同的权重,其中一种方法是:将图像分为若干个区域后,依次取用每个区域对图像进行识别,识别率在0.2以下的权重为0,识别率在0.8以上的权重为2,识别率在0.9以上的权重为4,其余的权重设为1。



(a)



(b)

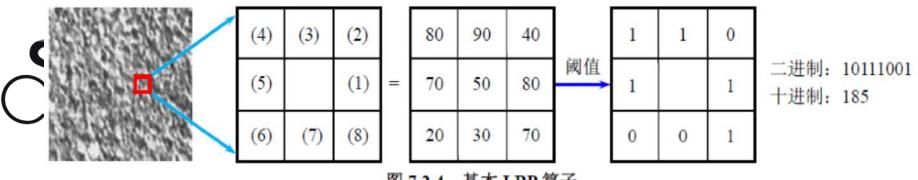


图 7.2.4 基本 LBP 算子

• 设下图所示的为一个像素的邻域,先要借助(8,2)的圆邻域计算LBP,写出所得到的二进制标号和十进制标号。如果借助(16,2)的圆邻域呢?

| 0 | 0 | 0 | 1 | 2 |
|---|---|---|---|---|
| 1 | 1 | 0 | 1 | 1 |
| 2 | 2 | 1 | 0 | 0 |
| 1 | 1 | 0 | 2 | 0 |
| 0 | 0 | 1 | 0 | 1 |

#### 计算机视觉



#### The end!