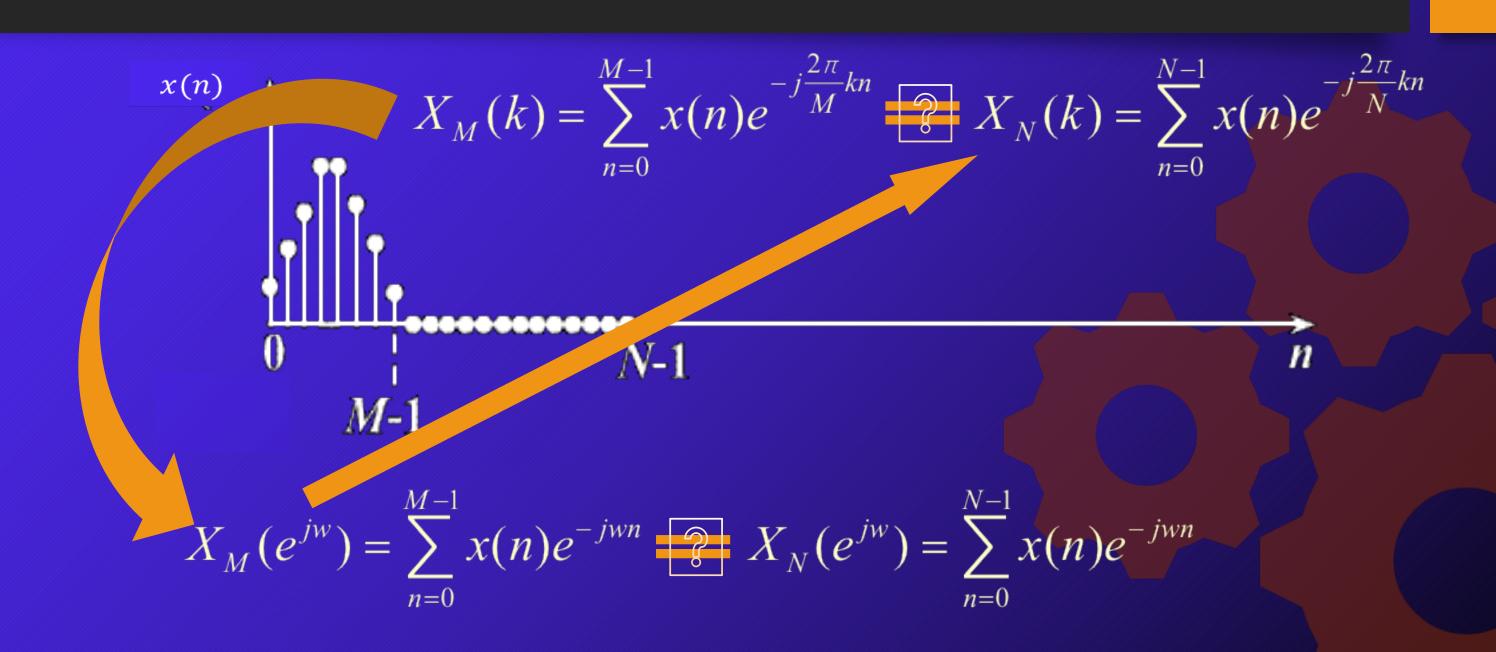
数字信号处理



知识强化与补充

1、时域信号补零后DFT对应频域信号的插值



用频域采样X(k)表示X(z)的内插公式

M点有限长序列x(n),频域N点等间隔抽样,且

$$N \ge M$$

$$X(z) = \sum_{n=0}^{M-1} x(n)z^{-n} = \sum_{n=0}^{N-1} x(n)z^{-n}$$

$$= \sum_{n=0}^{N-1} \left[\frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) W_N^{-nk} \right] z^{-n}$$

$$= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) \left[\sum_{n=0}^{N-1} W_N^{-nk} z^{-n} \right]$$

$$= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) \frac{1 - W_N^{-Nk} z^{-N}}{1 - W_N^{-k} z^{-1}} = \frac{1 - z^{-N}}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \frac{X(k)}{1 - W_N^{-k} z^{-1}}$$

内插公式:
$$X(z) = \frac{1-z^{-N}}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \frac{X(k)}{1-W_N^{-k}z^{-1}}$$

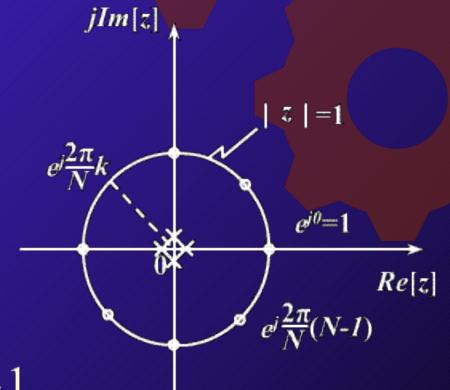
内插函数:
$$\Phi_k(z) = \frac{1}{N} \cdot \frac{1 - z^{-N}}{1 - W_N^{-k} z^{-1}}$$

则内插公式简化为:

$$X(z) = \sum_{k=0}^{N-1} X(k) \Phi_k(z)$$

零点: $z = e^{j\frac{2\pi}{N}r}$, r = 0, 1, ..., N-1

极点:
$$z = e^{j\frac{2\pi}{N}k}$$



用频域采样X(k)表示 $X(e^{j\omega})$ 的内插公式

$$X(e^{j\omega}) = X(z)\Big|_{z=e^{j\omega}} = \sum_{k=0}^{N-1} X(k) \Phi_k(e^{j\omega})$$

$$\Phi_{k}(e^{j\omega}) = \Phi_{k}(z)\Big|_{z=e^{j\omega}} = \frac{1}{N} \cdot \frac{\sin\left[N\left(\frac{\omega}{2} - \frac{\pi}{N}k\right)\right]}{\sin\left(\frac{\omega}{2} - \frac{\pi}{N}k\right)} e^{j\frac{k\pi}{N}(N-1)} e^{-j\frac{N-1}{2}\omega}$$

内插函数:

$$\Phi(\omega) = \frac{1}{N} \cdot \frac{\sin\left(\frac{\omega N}{2}\right)}{\sin\left(\frac{\omega}{2}\right)} e^{-j\left(\frac{N-1}{2}\right)\omega}$$

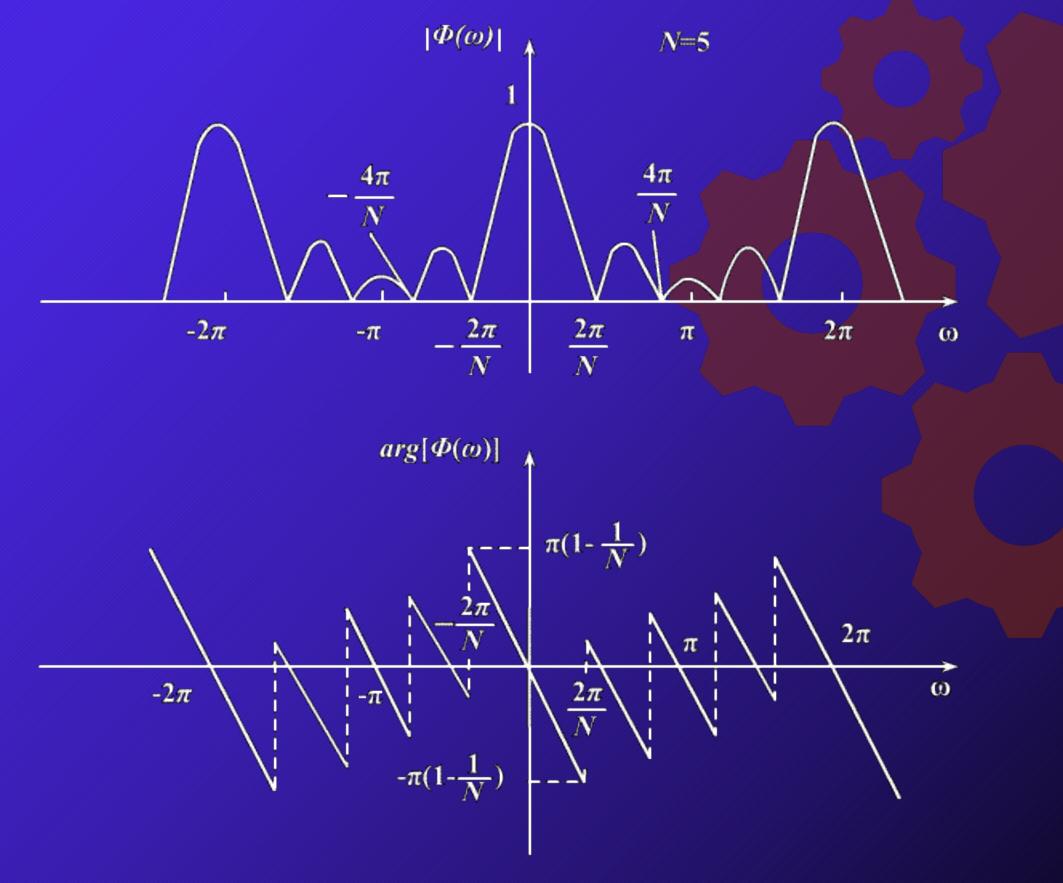
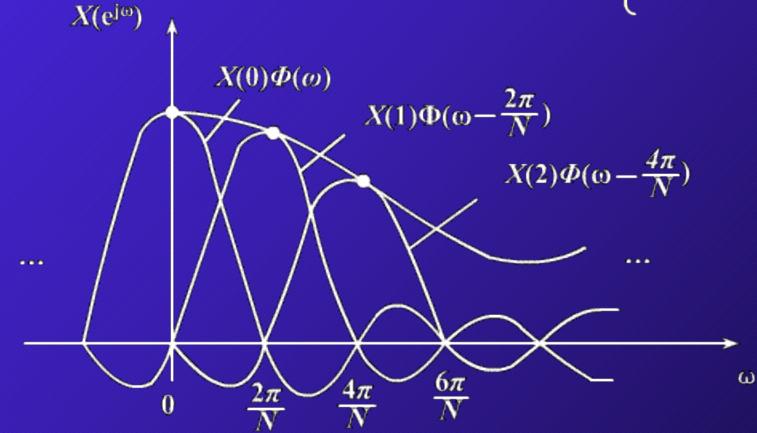


图3-13 插值函数 $\Phi(\omega)$ 的幅度特性与相位特性(N=5)

内插公式:

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{k=0}^{N-1} X(k) \Phi(\omega - \frac{2\pi}{N}k)$$

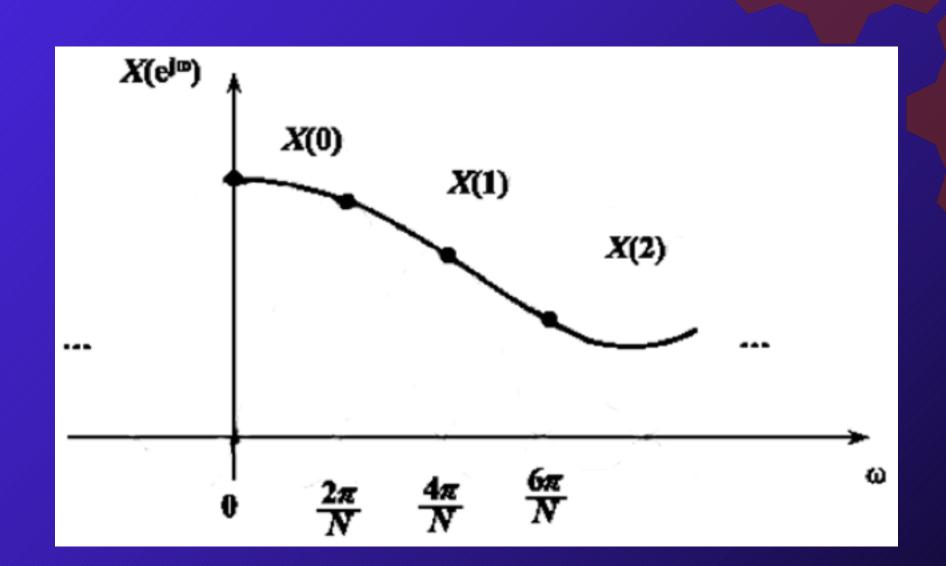
$$\Phi(\omega - \frac{2\pi}{N}k) = \begin{cases} 1 & \omega = \frac{2\pi}{N}k = \omega_k \\ 0 & \omega = \frac{2\pi}{N}i = \omega_i & i \neq k \end{cases}$$



内插公式:

$$X_{M}(e^{j\omega}) = \sum_{k=0}^{M-1} X(k) \Phi(\omega - \frac{2\pi}{M}k)$$

$$X_N(n) = X_M(e^{jw})|_{w=-2\pi n/N}$$



2、共轭对称性

夏 设: $X(e^{j\omega}) = FT[x(n)],$ 则

数共轭

$$FT[x^*(n)] = X^*(e^{-j\omega})$$

$$FT[x^*(-n)] = X^*(e^{j\omega})$$

两个实部相等,虚部互为相反数的复数互为共轭复数 (conjugatecomplexnumber)

两头牛背上的架子称为轭, 轭使两头牛同步行走。共轭即为按一定的规律相配的一对



2022 2:59:43 PM

任意序列可表示成 $x_e(n)$ 和 $x_o(n)$ 之和:

$$x(n) = x_e(n) + x_o(n)$$

其中:
$$x_e(n) = x_e^*(-n) = 1/2[x(n) + x^*(-n)]$$

$$x_o(n) = -x_o^*(-n) = 1/2[x(n) - x^*(-n)]$$

定义:

圆周共轭对称序列:

$$x_{ep}(n) = \tilde{x}_{e}(n)R_{N}(n)$$

$$= 1/2[x((n))_{N} + x^{*}((N-n))_{N}]R_{N}(n)$$

圆周共轭反对称序列:

$$x_{op}(n) = \tilde{x}_{o}(n)R_{N}(n)$$

$$= 1/2[x((n))_{N} - x^{*}((N-n))_{N}]R_{N}(n)$$

则任意有限长序列:

$$x(n) = x_{ep}(n) + x_{op}(n)$$

同理:
$$X(k) = X_{ep}(k) + X_{op}(k)$$

其中:
$$X_{ep}(k) = X_{ep}^*((N-k))_N R_N(k)$$

= $1/2[X((k))_N + X^*((N-k))_N]R_N(k)$

$$X_{op}(k) = -X_{op}^{*}((N-k))_{N}R_{N}(k)$$
$$= 1/2[X((k))_{N} - X^{*}((N-k))_{N}]R_{N}(k)$$

纯实序列的共轭对称性

序列

DFT

$$x(n) = \text{Re}[x(n)] \iff X_{ep}(k) = X(k)$$

$$j \text{Im}[x(n)] = 0 \iff X_{op}(k) = 0$$

$$x_{ep}(n) \iff \text{Re}[X(k)]$$

$$x_{op}(n) \iff j\operatorname{Im}[X(k)]$$

圆周共轭对称序列:

$$x_{ep}(n) = \tilde{x}_{e}(n)R_{N}(n)$$

$$=1/2[x((n))_N + x^*((N-n))_N]R_N(n)$$
 频率域: $X(k) = X_{ep}(k) + X_{op}(k)$

纯虚序列的共轭对称性

序列

DFT

$$\operatorname{Re}[x(n)] = 0 \iff X_{ep}(k) = 0$$

$$x(n)=j\operatorname{Im}[x(n)] \iff X_{op}(k)=X(k)$$

$$x_{ep}(n) \iff \text{Re}[X(k)]$$

$$x_{op}(n) \iff j\operatorname{Im}[X(k)]$$

例:设 $x_1(n)$ 和 $x_2(n)$ 都是N点的实数序列,试用一次N点DFT运算来计算它们各自的DFT:

$$DFT[x_1(n)] = X_1(k)$$
 $DFT[x_2(n)] = X_2(k)$

解: 利用两序列构成一个复序列

$$w(n) = x_1(n) + jx_2(n)$$

则

$$W(k) = DFT[w(n)] = DFT[x_1(n) + jx_2(n)]$$

$$= DFT[x_1(n)] + jDFT[x_2(n)]$$

$$= X_1(k) + jX_2(k)$$

由
$$x_1(n) = \text{Re}[w(n)]$$
得

$$X_{1}(k) = DFT[x_{1}(n)] = DFT\{Re[w(n)]\} = W_{ep}(k)$$

$$= \frac{1}{2}[W((k))_{N} + W^{*}((N-k))_{N}]R_{N}(k)$$

由
$$x_2(n) = \text{Im}[w(n)]$$
得

$$X_2(k) = DFT[x_2(n)] = DFT\{Im[w(n)]\} = \frac{1}{j}W_{op}(k)$$

$$= \frac{1}{2j} [W((k))_N - W^*((N-k))_N] R_N(k)$$

3、因果系统与系统行数极点零点分布

例 2.26 设一个线性非移变系统的系统函数为

$$H(z) = \frac{1 - \frac{1}{2}z^{-1}}{1 + \frac{3}{4}z^{-1} + \frac{1}{8}z^{-2}}$$

试画出极-零点分布图,并确定 H(z)的收敛域和稳定性。

因果稳定系统

我们知道,一线性移不变系统稳定的充要条件是h(n)

必须满足绝对可和: $\sum |h(n)| < \infty$ 。

z变换H(z)的收敛域由满足 $\sum |h(n)z^{-n}| < \infty$ 的那些z值确

定。如单位圆上收敛,此时则有 $\sum |h(n)| < \infty$,即系统稳定;

也就是说,收敛域包括单位圆的系统是稳定的。

因果系统的单位钟 $\lim_{z \to \infty} H(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h(n)z^{-n} = \sum_{n=0}^{\infty} h(n)z^{-n} + \sum_{n=-\infty}^{-1} h(n)z^{-n}$

p74例2.26

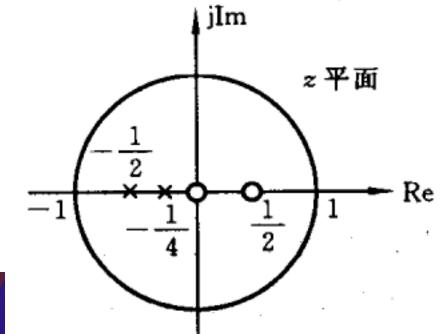
 $R+<|z|\leq\infty$;而因果稳定系统的系统函数收敛域包含

1≤|z|≤∞,也就是说,其全部极点必须在单位圆内。

解 对 H(z)的分母进行因式分解得

$$H(z) = \frac{1 - \frac{1}{2}z^{-1}}{\left(1 + \frac{1}{4}z^{-1}\right)\left(1 + \frac{1}{2}z^{-1}\right)} = \frac{z\left(z - \frac{1}{2}\right)}{\left(z + \frac{1}{4}\right)\left(z + \frac{1}{2}\right)}$$

极点为 $z_1 = -\frac{1}{4}$, $z_2 = -\frac{1}{2}$; 零点为 $z_1 = 0$, $z_2 = \frac{1}{2}$, 如图 2.54 所示。



(1) 若收敛域是极点 $z_2 = -\frac{1}{2}$ 所在的圆的外部

区域,且
$$\lim_{z\to\infty} \frac{1-\frac{1}{2}z^{-1}}{1+\frac{3}{4}z^{-1}+\frac{1}{8}}=1$$
,那么系统是因果的,

系统函数的收敛域为

$$\left|-\frac{1}{2}\right| < |z| \leqslant \infty$$

因为该收敛域包含了单位圆,所以系统是稳定的。

 $z \to \infty$, H(z)的极限存在说明收敛到H(z)的级数不含有正幂项,所以H(z)是因果的。

(2) 若收敛域选的是极点
$$z_1 = -\frac{1}{4}$$
 所在的圆的内部区域,且 $\lim_{z\to 0} \frac{z(z-\frac{1}{2})}{(z+\frac{1}{4})(z+\frac{1}{2})}$

一0,那么系统是逆因果的,系统函数的收敛域为

$$0 \leqslant |z| < \left| -\frac{1}{4} \right|$$

因为收敛域没有包含单位圆,所以系统是不稳定的。

(3) 若收敛域是极点 $z_1 = -\frac{1}{4}$ 与 $z_2 = -\frac{1}{2}$ 所在的两个圆之间的环域,即 $\left| -\frac{1}{4} \right| < |z| < \left| -\frac{1}{2} \right|$

则因为单位圆没有包含在收敛域中,所以系统是不稳定的。

 $z \rightarrow 0, H(z)$ 的极限存在说明收敛到H(z)的级数不含有负幂项,所以H(z)是逆因果的

这里只有求出h(n)才可判定因果性