# **README**

## 问题

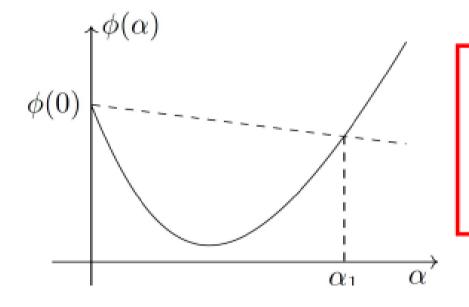
最小化

$$f(\mathbf{x}) = f(x_1, x_2, \dots, x_N) = \sum_{i=1}^{N/2} \Bigl[ 100 ig( x_{2i-1}^2 - x_{2i} ig)^2 + (x_{2i-1} - 1)^2 \Bigr]$$

的X向量

# 方法

Armijo line search



Choose search direction:  $\,d = - 
abla f ig( x^k ig) \,$ 

While  $fig(x^k+ au dig)>fig(x^kig)+c\cdot au d^T
abla fig(x^kig)$   $au\leftarrow au/2$  Update iterate  $x^{k+1}=x^k+ au d$ 

程序如下

```
C++
#include<bits/stdc++.h>
using namespace std;
using vd=vector<double>;
constexpr int max_iter=2000000;
constexpr double minError=0.01;
double function_value(int N, vd& X){
    double res=0;
    for(int i=1;i<=N/2;i++){//x1, x2,...,xn
        res+=100*(pow(X[2*i-2],2)-X[2*i-1])*(pow(X[2*i-2],2)-X[2*i-1])
                +(X[2*i-2]-1)*(X[2*i-2]-1);
    return res;
}
vd diff_function(int N,vd& X){
    vd res(N);
    int bound=N/2;
    for(int i=1;i<=N/2;i++){</pre>
        res[2*i-2]=400*(pow(X[2*i-2],2)-X[2*i-1])*X[2*i-2]+2*(X[2*i-2]-1);
        res[2*i-1]=-200*(pow(X[2*i-2],2)-X[2*i-1]);
```

```
if(N%2==1){
        res[N-1]=400*(pow(X[N-2],2)-X[N-1])*X[N-2]+2*(X[N-2]-1);
    return res;
double norm2(vd& w){
    double res;
    for(double i:w)
        res+=i*i;
    return sqrt(res);
//TODO Goldstein 准则
double goldsteinsearch(vd& Xk_iter,vd& X_k,double X_kV,int N,vd& d,double alpham,double rho,double t)
    double c=0.1;
    double b=alpham;//原步长
    srand(time(NULL));//设置随机数种子,使每次产生的随机序列不同
    double rd=rand()%(1000)/(double)(1000);//小数点后三位
    double alpha=b*rd;//
    bool flag=true;
    double dp=0;//点乘之和
    double a=0.0;//调节系数
    for(int i=0;i<N;i++){</pre>
        dp+=-d[i]*d[i];
    while(flag){
        for(int m=0;m<N;m++){</pre>
            Xk_iter[m]=X_k[m]+t*d[m];//update
        double iterV=function_value(N,Xk_iter);
        if(iterV-X_kV<=rho*alpha*dp) {</pre>
            if(iterV-X_kV>=(1-rho)*alpha*dp){
                flag=false;
            }
            else{
                if(b<alpham){</pre>
                    alpha=(a+b)/2;
                }
                else{
                    alpha=t*alpha;
        else{
            b=alpha;
            alpha=(a+b)/2;
    return alpha;
}
double dot_vd(vd &d,int N){
    double res=0;
    for(int l=0;l<N;l++){
        res+=d[l]*d[l];
    return res;
void cout0(const string& str,double val){
```

```
cout<<str<<" = "<<val<<endl;</pre>
void Armijio_line_search_G(vd& initV, double t, int N)
    double c=0.1;
    vd X_k=initV;
    int inner_iter=0;
    double error=100;
    for(int i=0;i<max_iter&&(error>minError);i++){
        vd d=diff_function(N,X_k);//梯度
        error=norm2(d);
        cout0("error", error);
        for(int di=0;di<d.size();di++){</pre>
            d[di]*=-1;//负梯度
        vd Xk_iter(N);
        for(int m=0;m<N;m++){</pre>
            Xk_{iter[m]=X_k[m]+t*d[m];//update}
//
          goldsteinsearch(vd& Xk_iter,vd& X_k,double X_kV,int N,vd& d,double alpham,double rho,double t)
        double X_kV=function_value(N, X_k);
        bool flag=true;
        t= goldsteinsearch(Xk_iter, X_k, X_kV, N, d, t, c, 0.5);
        //在迭代前需要设定下一步的值 note
        for(int m=0; m<N; m++) {</pre>
            Xk_iter[m]=X_k[m]+t*d[m];//update
        }
        for(int m=0; m<N; m++) {</pre>
            X_k[m]=X_k[m]+t*d[m];
        }
        //2-norm
        inner_iter++;
    for(auto an:X_k){
        cout<<an<<endl;</pre>
    cout<<"inner_iter= "<<inner_iter<<endl;</pre>
}
void Armijio_line_search(vd& initV, double t, int N)
    double c=0.01;
    vd X_k=initV;
    int inner_iter=0;
    double error=100;
    for(int i=0;i<max_iter&&(error>minError);i++){
        vd d=diff_function(N, X_k);//梯度
        error=norm2(d);
        cout0("error", error);
        for(int di=0;di<d.size();di++){</pre>
            d[di]*=-1;//负梯度
        vd Xk_iter(N);
        double X_kV=function_value(N, X_k);
        bool flag=true;
        //在迭代前需要设定下一步的值 note
        for(int m=0; m<N; m++) {</pre>
```

```
Xk_{iter[m]=X_k[m]+t*d[m];//update}
        }
        // Armijo Condition 计算步长
        while(function_value(N, Xk_iter)>(X_kV+c*t*dot_vd(d, N))){
            t/=2;//t->0
            for(int m=0; m<N; m++){</pre>
                Xk_iter[m]=X_k[m]+t*d[m];//update
            }
            double delta=0;//这里 note =0 不然会叠加
        for(int m=0; m<N; m++){</pre>
            X_k[m]=X_k[m]+t*d[m];
        //2-norm
        inner_iter++;
    }
    for(auto an:X_k){
        cout<<an<<endl;
    cout<<"inner_iter= "<<inner_iter<<endl;</pre>
int main(){
    int N=4;
    // vx X(1,2);//t tau
   // X.resize(N);
    // X<<1,2;
    vd X\{-3.2,4.0,1.5,3\};
    double t=0.1;
    Armijio_line_search(X,t,N);
// Armijio_line_search_G(X,t,N);
    return 0;
```

一开始打算用 eigen 库写,但发现无法调试,显示以下报错

没有解决……

后来用标准库写,要写的东西挺多,调试调了半天,发现一个变量没有事先初始化,导致一直无法出循环

# 结果分析

 $\tau$  初始值为 0.1 情况下,改变梯度变化最大值限制

| 梯度变化< | 初始化值       | 结果           | 迭代次数  |
|-------|------------|--------------|-------|
| 0.1   | {-1.2,2.0} | {0.89, 0.80} | 5652  |
| 0.01  | 同上         | {0.98,0.97}  | 12331 |
| 0.001 | 同上         | {0.99,0.99}  | 19633 |

显而易见,最大值越小,精度越高,迭代次数也随之增加;

#### 改变初始值

| 梯度变化< | 初始化值       | 结果           | 迭代次数  |
|-------|------------|--------------|-------|
| 0.01  | {-3.2,4.0} | {0.98, 0.97} | 30102 |

可以看到, 迭代次数迅速提升, 说明初始值对于算法的快速性影响较大;

#### 改变变量维度为 4

| 梯度变化< | 初始化值                                | 结果   | 迭代次数    |
|-------|-------------------------------------|--|---------|
| 0.01  | {-3.2,4.0, <mark>60</mark> ,3}      | {-1.41,<br>2.0, -1.35,1.85}                  | 2000000 |
| 0.01  | {-3.2,4.0, <mark>1.5</mark> ,3<br>} | {0.995284<br>0.990572<br>1.01021<br>1.02056} | 35512   |

变量增加,对比前面相同梯度变化最大值限制,迭代次数变化较小,该算法在多变量优化方面较好

### ,但这是建立在**初值条件较好的情况下**

麻烦问下助教这是什么原因,有什么好的解决方法

## Todo

Goldstein 准则调试实现

使用 matplot-cpp 绘图

## 参考

https://blog.csdn.net/weixin\_45735391/article/details/118705597

https://blog.csdn.net/qq\_39779233/article/details/119973486

#### 最优化方法: 无约束梯度问题----最速下降法理论与C++实现\_weixin\_35338624的博客…

背景优化问题的关键在于每次更新时方向、步长的选择(比较简单的方式是固定步长,缺陷步长选太小收敛速度慢,太大则在靠近最优值时剧烈震荡)。最速下降方法:方向选择的是负梯度方向,步长通过极小化 g(k) = f(x0+k\*dx) 确定(这里 g(k) 是关于k这个常数的一元函数,可以通过

**C** blog.csdn.net

#### [笔记整理] 一维搜索\_罗西的思考的博客-CSDN博客\_一维搜索

本文是阅读Alink源码期间在网上查找资料做的笔记整理,把找到的算法实现加了一些注解。

C blog.csdn.net

### 最速下降法steepest descent详细解释\_微电子学与固体电子学-俞驰的博客-CSDN博客

-------[1]首次提出了梯度下降法和最速下降法,既然柯西写出来了,所以这两个算法肯定不个

一个东西,它们的区别是学习率是否恒定。[4]提出了GoldStein法则Wolfe准则以及Goldstein[5][8]给出了具体的代码实现,[6][7]中给出了手算

C blog.csdn.net

## Rosenbrock函数\_蓝净云的博客-CSDN博客\_rosenbrock函数

定义在数学最优化中,Rosenbrock函数是一个用来测试最优化算法性能的非凸函数,由Howard Harry Rosenbrock在1960年提出。也称为Rosenbrock山谷或Rosenbrock香蕉函数,也简称为香蕉函数。Rosenbrock函数的定义如下:f(x,y)=(a-x)2+b(y-x2)e2.f(x,y) = (a-x)^2+b(y-x2)e2.f(x,y) = (a-x)^2+b(y-x2)e

C blog.csdn.net