# Danale云平台设备接入SDK

深圳市大拿科技有限公司版权所有.

保留一切权利,非经本公司书面许可,任何单位和个人不得擅自摘抄/复制本文档内容的部分或全部,并不得以任何形式传播.

# 读者对象

- Danale云平台开发人员
- 集成Danale云平台的第三方开发人员

# 更新历史

版本	修改时间	修改内容	修订人
v1.0.0.150815	2015.08.15	添加一些新特性/告警类型	Di3
v1.0.0.150811	2015.08.11	添加 电源频率 解释	Di3
v1.0.0.150525	2015.05.25	初稿	Di3

# 更新记录 2015-08-15

- 1. 库方法更新
  - 。无
- 2. 其他
  - 新特性具体见 danavideo.h
    - DANAVIDEO FEATURE HAVE RF315
    - DANAVIDEO\_FEATURE\_HAVE\_RF433
    - DANAVIDEO\_FEATURE\_HAVE\_RF866
    - DANAVIDEO\_FEATURE\_HAVE\_ZIGBEE
    - DANAVIDEO\_FEATURE\_HAVE\_BELL
    - DANAVIDEO\_FEATURE\_HAVE\_2\_WAY\_VOICE
    - DANA\_VIDEO\_HAVE\_SMART\_HOME
    - DANA\_VIDEO\_HAVE\_UPGRADE
  - 新告警类型具体见 danavideo.h
    - DANA VIDEO PUSHMSG MSG TYPE COMBUSTIBLEGAS EXCEEDED
    - DANA\_VIDEO\_PUSHMSG\_MSG\_TYPE\_DOOR\_BELL
    - DANA\_VIDEO\_PUSHMSG\_MSG\_TYPE\_DEMOLITION
    - DANA\_VIDEO\_PUSHMSG\_MSG\_TYPE\_LOW\_BATTERY
    - DANA\_VIDEO\_PUSHMSG\_MSG\_TYPE\_PASSWD\_INCORRECT
    - DANA VIDEO PUSHMSG MSG TYPE SOS
    - DANA\_VIDEO\_PUSHMSG\_MSG\_TYPE\_WATERLOGGING
    - DANA\_VIDEO\_PUSHMSG\_MSG\_TYPE\_DEV\_OFFLINE
    - DANA\_VIDEO\_PUSHMSG\_MSG\_TYPE\_DEV\_ONLINE
    - DANA\_VIDEO\_PUSHMSG\_MSG\_TYPE\_SENSOR\_DETECT
    - DANA\_VIDEO\_PUSHMSG\_MSG\_TYPE\_VLOST
    - DANA VIDEO PUSHMSG MSG TYPE VMASK
    - DANA\_VIDEO\_PUSHMSG\_MSG\_TYPE\_DISKFULL
    - DANA\_VIDEO\_PUSHMSG\_MSG\_TYPE\_DISKERR
    - DANA\_VIDEO\_PUSHMSG\_MSG\_TYPE\_DISK\_NO\_FORMAT

# 更新记录 2015-08-11

- 1. 库方法更新
  - 。无
- 2. 其他
  - 。 电源频率用于日光灯下抗闪

- DANAVIDEO\_POWERFREQ\_50Hz
- DANAVIDEO POWERFREQ 60Hz

# 概述

### 1. 概述

Libdana\_video 库是大拿科技提供的音视频网络传输开发包,配合Danale云平台,提供连接建立及可靠音视频传输等功能.本文档定义了Danale云平台音视频服务设备接入接口,包括一键入网,设备注册,连接建立,命令格式,常用功能等.

### 2. 使用流程

使用 libdana video 库的流程如下:

- 1. 注册连接相关回调函数
  - danavideoconn created
  - danavideoconn\_aborted
  - danavideoconn command handler
- 2. 注册其他回调函数,包括
  - 心跳状态 danavideo\_hb\_is\_ok\_callback\_t / danavideo\_hb\_is\_not\_ok\_callback\_t
  - 固件更新 danavideo\_upgrade\_rom\_callback\_t
  - 电源频率及时间 danavideo\_autoset\_callback\_t
  - 网络配置 danavideo\_local\_setwifiap\_callback\_t
  - 本地连接认证 danavideo\_local\_auth\_callback\_t
  - 配置文件更新 danavideo\_conf\_created\_or\_updated\_t
  - Wi-Fi信号质量 danavideo\_get\_connected\_wifi\_quality\_callback\_t
  - 生产工具 danavideo productsetdeviceinfo callback t
- 3. 调用 lib\_danavideo\_init 进行库的初始化,如果失败继续调用,需要保证成功
- 4. 调用 lib\_danavideo\_start 开始监听新连接,如果失败继续调用,需要保证成功
- 5. 在回调函数中完成相应的动作
  - 连接建立/销毁的资源管理
  - 响应客户端命令
  - = ...
- 6. 调用其他接口完成相关的功能,比如告警等
- 7. 调用 lib\_danavideo\_stop 停止接收新连接
- 8. 调用 lib\_danavideo\_deinit 进行资源释放

# API接口

# libdana video库提供以下API:

- lib\_danavideo\_set\_maximum\_buffering\_data\_size
- lib\_danavideo\_set\_startup\_timeout
- lib\_danavideo\_init
- lib\_danavideo\_create\_on\_check\_conf
- lib\_danavideo\_start
- lib\_danavideo\_stop
- lib\_danavideo\_deinit
- danavideoconn\_created
- danavideoconn\_aborted
- danavideoconn\_command\_handler
- lib\_danavideo\_set\_userdata
- lib\_danavideo\_get\_userdatalib\_danavideo\_set\_hb\_is\_ok
- [lib\_danavideo\_set\_hb\_is\_not\_ok]
- [lib\_danavideo\_set\_upgrade\_rom [lib\_danavideo\_set\_autoset]
- lib\_danavideo\_set\_local\_setwifiap
- lib\_danavideo\_set\_local\_auth
- lib\_danavideo\_set\_conf\_created\_or\_updated
- lib\_danavideo\_set\_get\_connected\_wifi\_quality
- lib\_danavideo\_set\_productsetdeviceinfo
- lib\_danavideo\_set\_listen\_port
- lib\_danavideo\_get\_listen\_port

```
lib_danavideo_linked_version
   lib_danavideo_linked_version_str
   lib_danavideo_deviceid_from_conf
   lib_danavideo_deviceid
   lib danavideoconn send
  lib_danavideoconn_readaudio
  lib_danavideo_audio_packet_destroy
   lib_danavideo_cmd_exec_response
   lib_danavideo_cmd_setvideo_response
   lib_danavideo_cmd_startvideo_response
   lib_danavideo_cmd_startaudio_response
   lib_danavideo_cmd_getalarm_response
  lib_danavideo_cmd_getbaseinfo_response
   lib_danavideo_cmd_getcolor_response
   lib_danavideo_cmd_getflip_response
   lib_danavideo_cmd_getfunlist_response
   lib_danavideo_cmd_getnetinfo_response
   lib_danavideo_cmd_getpowerfreq_response
   lib_danavideo_cmd_gettime_response
  lib_danavideo_cmd_getwifiap_response
   lib danavideo cmd getwifi response
   lib_danavideo_cmd_starttalkback_response
   lib_danavideo_cmd_reclist_response
   lib_danavideo_cmd_recplanget_response
   lib_danavideo_cmd_getosd_response
   lib_danavideo_cmd_getchanname_response
   lib_danavideo_cmd_getpsp_response
   lib_danavideo_cmd_getlayout_response
   lib_danavideo_util_setdeviceinfo
   lib_danavideo_util_setdevicefeature
   lib_danavideo_util_pushmsg
  lib_danavideo_local_searchapp
   lib_danavideo_smart_conf_init
• lib_danavideo_smart_conf_parse
  lib_danavideo_smart_conf_set_danalepath
  lib_danavideo_smart_conf_set_volume
  lib_danavideo_set_smart_conf_response
   danaairlink_set_danalepath
   danaairlink_init
   danaairlink_start_once
   danaairlink_stop
   danaairlink_deinit
```

# lib\_danavideo\_set\_maximum\_buffering\_data\_size API参考で

### 【描述】

用于设置最大视频缓存大小

### 【语法】

void lib\_danavideo\_set\_maximum\_buffering\_data\_size(const int32\_t size);

### 【参数】

• size 内存大小 单位:Byte

### 【返回值】

无

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

• 默认2M(小于2M会自动设置为2M)

• 需要在 lib\_danavideo\_init 之前调用,否则采用默认值

# lib\_danavideo\_set\_startup\_timeout API参考で

### 【描述】

用于设置lib danavideo start超时时间

### 【语法】

void lib\_danavideo\_set\_startup\_timeout(const uint32\_t timeout\_sec);

### 【参数】

• timeout\_sec 超时时长 单位: 秒

### 【返回值】

无

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

• 默认30s(小于30s会自动设置为30s)

# lib\_danavideo\_init API参考☜

### 【描述】

进行danale视频库的初始化

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_init(const char danale\_path, const char agent\_user, const char agent\_pass, const char chip\_code, const char scheme\_code, const char product\_code, dana\_video\_callback\_funs\_t \*danavideocallbackfuns);

### 【参数】

- danale path 配置文件路径
- agent\_user 代理帐号
- agent\_pass 代理密码
- chip\_code 芯片代码
- scheme\_code 方案代码
- product\_code 产品代码
- danavideocallbackfuns 回调函数集合结构体

# 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

- 配置文件名为danale.conf
- 当配置文件不存在或者配置文件内容不正确,初始化函数不再自动生成配置文件,需要调用 lib danavideo create on check conf 创建配置文件
- 当本地部署了生产服务器,则agent\_user,agent\_pass可以不设置
- chip\_code,scheme\_code,product\_code 必须设置

# lib\_danavideo\_create\_on\_check\_conf API参考 で

# 【描述】

创建配置文件

【语法】

bool lib\_danavideo\_create\_on\_check\_conf();

【参数】无

【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

- 配置文件名为danale.conf
- 必须在lib danavideo init调用之后才可以调用
- 当配置文件不存在或者配置文件内容不正确,调用 lib\_danavideo\_create\_on\_check\_conf 将创建新配置文件
- 如果指定目录下配置文件存在且内容真确,则不会创建新配置文件也不会修改原配置文件
- 该操作非阻塞,用户需要保证调用该方法知道配置文件成功生成

# lib\_danavideo\_start API参考☜

### 【描述】

开启danavideo服务等待新的连接到来

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_start();

【参数】无

【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

无

# lib\_danavideo\_stop API参考☜

# 【描述】

停止danavideo服务

# 【语法】

bool lib\_danavideo\_stop();

【参数】无

【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

# lib\_danavideo\_deinit API参考☜

### 【描述】

退出danaideo服务后清理相关资源

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_deinit()

### 【参数】无

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

无

# danavideoconn\_created API参考™

# 【描述】

用户回调函数连接创建时的操作

### 【语法】

uint32\_t (danavideoconn\_created)(void danavideoconn);

### 【参数】

• danavideoconn 保存每条连接信息结构体

# 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

无

# danavideoconn\_aborted API参考☜

### 【描述】

用户回调函数连接销毁时的操作

### 【语法】

void (danavideoconn\_aborted)(void danavideoconn);

# 【参数】

• danavideoconn 保存每条连接信息结构体

# 【返回值】

无

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

无

# danavideoconn\_command\_handler API参考®

### 【描述】

用户回调函数接收命令后对命令进行处理

【语法】 void (danavideoconn\_command\_handler)(void danavideoconn, dana\_video\_cmd\_t cmd, uint32\_t trans\_id, void\* cmd\_arg, uint32\_t cmd\_arg\_len);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- cmd 命令类型(eg. DANAVIDEOCMD\_STARTVIDEO)
- trans\_id 传输过程的ID号
- cmd\_arg 命令参数
- cmd arg len 参数长度

# 【返回值】

无

# 【需求】

- danavideo.h
- danavideo\_cmd.h
- lib danavideo.a

### 【注意】

danavideoconn command handler命令参数说明

# lib\_danavideo\_set\_userdata API参考™

### 【描述】

绑定用户自定义数据到一条已建立的连接上

### 【语法】

uint32\_t lib\_danavideo\_set\_userdata(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, void userdata);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- userdata 用户自定义数据指针

# 【返回值】

返回值	描述
0	成功
-1	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

无

# lib\_danavideo\_get\_userdata API参考☜

## 【描述】

获取与已建立连接相关联的用户自定义数据

### 【语法】

uint32\_t lib\_danavideo\_get\_userdata(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, void \*userdata);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- userdata 用于用户自定义数据的指针

# 【返回值】

返回值	描述
0	成功
-1	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_set\_hb\_is\_ok API参考電

### 【描述】

设置当收到p2p服务器的心跳后执行的回调函数

### 【语法】

void lib\_danavideo\_set\_hb\_is\_ok(danavideo\_hb\_is\_ok\_callback\_t fun);

### 【参数】

• fun 回调函数

### 【返回值】

无

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_set\_hb\_is\_not\_ok API参考 も

### 【描述】

设置的当与p2p服务器的心跳失效时执行的回调函数

### 【语法】

void lib\_danavideo\_set\_hb\_is\_not\_ok(danavideo\_hb\_is\_not\_ok\_callback\_t fun);

# 【参数】

• fun 回调函数

# 【返回值】

无

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

无

# lib\_danavideo\_set\_upgrade\_rom API参考 □

### 【描述】

设置固件升级的回调函数

### 【语法】

void lib\_danavideo\_set\_upgrade\_rom(danavideo\_upgrade\_rom\_callback\_t fun);

### 【参数】

• fun 回调函数

```
【返回值】
 无
  【需求】
    • danavideo.h
   • lib_danavideo.a
 回调函数类型见danavideo.h
lib_danavideo_set_autoset API参考 

□
  【描述】
 设置自动初始化的回调函数
  【语法】
 void lib_danavideo_set_autoset(danavideo_autoset_callback_t fun);
 【参数】
   • fun 回调函数
  【返回值】
 无
  【需求】
    • danavideo.h
   • lib_danavideo.a
  【注意】
 回调函数类型见danavideo.h
lib_danavideo_set_local_setwifiap API参考 回
 【描述】
 设置执行SetWifiap的回调函数
 void lib_danavideo_set_local_setwifiap(danavideo_local_setwifiap_callback_t fun);
  【参数】
   • fun 回调函数
 【返回值】
 【需求】
   • danavideo.h
   • lib_danavideo.a
 【注意】
 回调函数类型见danavideo.h
lib_danavideo_set_local_auth API参考 1
 【描述】
 设置执行本地验证的回调函数
 void lib_danavideo_set_local_auth(danavideo_local_auth_callback_t fun);
  【参数】
   • fun 回调函数
  【返回值】
 无
  【需求】
```

- danavideo.h
- lib danavideo.a

### 【注意】

回调函数类型见danavideo.h

# lib\_danavideo\_set\_conf\_created\_or\_updated API参考 1

### 【描述】

用于设置配置文件更新(创建)的回调函数

### 【语法】

void lib\_danavideo\_set\_conf\_created\_or\_updated(danavideo\_conf\_created\_or\_updated\_t fun);

### 【参数】

• fun 回调函数

### 【返回值】

无

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

回调函数类型见danavideo.h

# lib\_danavideo\_set\_get\_connected\_wifi\_quality API参考す

### 【描述】

用于设置获取已连接的wifi质量的回调函数

### 【语法】

 $void\ lib\_danavideo\_set\_get\_connected\_wifi\_quality(danavideo\_get\_connected\_wifi\_quality\_callback\_t\ fun);$ 

# 【参数】

• fun 回调函数

### 【返回值】

无

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

回调函数类型见danavideo.h

# lib\_danavideo\_set\_productsetdeviceinfo API参考で

# 【描述】

用于注册接收生产工具设置的信息的回调函数

### 【语法】

void lib\_danavideo\_set\_productsetdeviceinfo(danavideo\_productsetdeviceinfo\_callback\_t fun);

### 【参数】

• fun 回调函数

# 【返回值】

无

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

# lib\_danavideo\_set\_listen\_port API参考 □

### 【描述】

设置本地监听端口

### 【语法】

void lib\_danavideo\_set\_listen\_port(const bool listen\_port\_fixed, const uint16\_t listen\_port);

### 【参数】

- listen\_port\_fixed 监听端口是否自动分配
- listen\_port 如果监听端口不是自动分配,表示需要设置的监听端口

### 【返回值】

无

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

详见danavideo.h及testdanavdieo.c

# lib\_danavideo\_get\_listen\_port API参考で

# 【描述】

获取本地监听端口

### 【语法】

uint16\_t lib\_danavideo\_get\_listen\_port();

### 【参数】无

### 【返回值】

• 本地监听端口

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

详见danavideo.h及testdanavdieo.c

# lib\_danavideo\_linked\_version API参考 を

# 【描述】

获取大拿视频库版本号

### 【语法】

uint32\_t lib\_danavideo\_linked\_version(void);

### 【参数】

无

# 【返回值】

• 库版本号

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

无

# lib\_danavideo\_linked\_version\_str API参考 も

# 【描述】

转换库版本号为字符串

### 【语法】

char \* lib\_danavideo\_linked\_version\_str(uint32\_t version);

### 【参数】

• version 库版本号

### 【返回值】

• 库版本号字符串

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注音】

版本号字符串静态分配,不要释放

# lib\_danavideo\_deviceid\_from\_conf API参考 1

### 【描述】

获取设备标识码(读取配置文件)

### 【语法】

char \* lib\_danavideo\_deviceid\_from\_conf(const char \*danale\_path);

### 【参数】

• danale\_path 配置文件路径

### 【返回值】

• 设备标识码

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

- 设别标识码字符串静态分配,不要释放
- 在库初始化成功之前也能调用

# lib\_danavideo\_deviceid API参考 □

# 【描述】

获取设备标识码

# 【语法】

char \* lib\_danavideo\_deviceid();

### 【参数】无

### 【返回值】

• 设备标识码

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

- 设别标识码字符串静态分配,不要释放
- 必须在库初始化成功之后才能调用

# lib\_danavideoconn\_send API参考す

发送数据,该方法可用于发送音/视频/图片/extend\_data数据

【语法】 bool lib\_danavideoconn\_send(pdana\_video\_conn\_t danavideoconn, const danavideo\_msg\_type\_t msg\_type, const danavidecodec\_t codec, const uint8\_t ch\_no, const uint8\_t is\_keyframe, const uint32\_t timestamp, const char\* data, const uint32\_t data\_len, const uint32\_t timeout\_usec);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- msg\_type 数据类型(eg. video\_stream)
- codec 编码类型(eg. H264)
- ch no 数据产生通道
- is keyframe 如果是视频数据,标识是否是关键帧[0/1]
- timestamp\_msec 时间戳(单位:ms)
- data 待发送数据
- data len 待发送数据的大小
- timeout\_usec 超时时间(单位: us)

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

● 支持发送音频/视频/抓图/extend\_data,详见 testdanavideo.c

# lib\_danavideoconn\_readaudio API参考で

# 【描述】

读取对讲的音频数据

【语法】 dana\_audio\_packet\_t *lib\_danavideoconn\_readaudio(dana\_video\_conn\_t* danavideoconn, uint32\_t timeout\_usec);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- timeout\_usec 超时时间(单位: us)

### 【返回值】

• dana\_audio\_packet\_t\* 获取的音频数据指针

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

使用完需要调用lib\_danavideo\_audio\_packet\_destroy销毁获取的数据

# lib\_danavideo\_audio\_packet\_destroy API参考回

### 【描述】

释放获取的对讲音频数据

【语法】 void lib\_danavideo\_audio\_packet\_destroy(dana\_audio\_packet\_t \*danaaudiomsg);

# 【参数】

• danaaudiomsg 获取的音频数据指针

### 【返回值】

无

### 【需求】

- danavideo.h
- lib danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_exec\_response API参考で

### 【描述】

发送设置类命令的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_exec\_response(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, const dana\_video\_cmd\_t cmd, char error\_method, const uint32\_t trans\_id, const uint32\_t code, const char\* code\_msg);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- cmd 命令类型(eg. DANAVIDEOCMD\_STARTVIDEO)
- error\_method 解析失败的命令method
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

详见 testdanavideo.c

# lib\_danavideo\_cmd\_setvideo\_response API参考 も

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_SETVIDEO的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_setvideo\_response(pdana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char code\_msg, const uint32\_t fps);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- fps 幀率

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib danavideo.a

# 【注意】

# lib\_danavideo\_cmd\_startvideo\_response API参考 1

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD STARTVIDEO的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_startvideo\_response(pdana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char code\_msg, const uint32\_t fps);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- fps 幀率

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】无

# lib\_danavideo\_cmd\_startaudio\_response API参考 1

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_STARTAUDIO的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_startaudio\_response(pdana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char *code\_msg, const uint32\_t* audio\_codec, const uint32\_t *sample\_rate, const uint32\_t* sample\_bit, const uint32\_t \*track);

# 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- audio\_codec 默认G711A( danavideocodec\_t )
- sample\_rate 默认8000Hz
- sample\_bit 默认16bit
- track 1 mono; 2 stereo

# 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

无

### 【描述】

### 命令DANAVIDEOCMD GETALARM的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getalarm\_response(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, constchar code\_msg, const uint32\_t motion\_detection, const uint32\_t opensound\_detection, const uint32\_t openi2o\_detection, const uint32\_t shadow\_detection, const uint32\_t other\_detection);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- motion detection 移动侦测
- opensound\_detection 声音侦测
- openi2o detection 红外
- smoke\_detection 烟雾感应
- shadow\_detection 遮蔽感应
- other\_detection 其他

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib danavideo.a

# 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_getbaseinfo\_response API参考で

# 【描述】

命令DANAVIDEOCMD GETBASEINFO的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getbaseinfo\_response(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char code\_msg, const char dana\_id, const char api\_ver, const char sn, const char device\_name, const char \*rom\_ver, const uint32\_t device\_type, const uint32\_t ch\_num, const uint64\_t sdc\_size, const uint64\_t sdc\_free);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- dana\_id dana分配的唯一ID
- api\_ver dana视频库版本号
- sn 设备序列号
- device\_name 设备名称
- rom\_ver 设备固件版本号
- device\_type 设备类型1,IPC;2,DVR;3,NVR
- ch num 如果为非IPC,则通道数
- sdc\_size sd卡总大小(bytes)
- sdc\_free sd卡可使用大小(bytes)

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功

false 失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_getcolor\_response API参考 で

### 【 描: 术 】

命令DANAVIDEOCMD\_GETCOLOR的回应

# 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getcolor\_response(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, constchar code\_msg, const uint32\_t brightness, const uint32\_t contrast, const uint32\_t saturation, const uint32\_t hue);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- brightness 亮度
- contrast 对比度
- saturation 饱和度
- hue 色调

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_getflip\_response API参考で

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_GETFLIP的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getflip\_response(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char code\_msg, const uint32\_t flip\_type);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- flip\_type 0:Upright, 1:Flip Horizontal , 2:Flip Vertical , 3:turn 180

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_getfunlist\_response API参考 1

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD GETFUNLIST的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getfunlist\_response(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char code\_msg, const uint32\_t methodes\_count, const char \*\*methodes);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code msg 错误消息
- methodes\_count 支持的命令数
- methodes 支持的命令列表

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_getnetinfo\_response API参考 1

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_GETNETINFO的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getnetinfo\_response(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char code\_msg, const uint32\_t ip\_type, const char ipaddr, const char netmask, const char gateway, const uint32\_t dns\_type, const char dns\_name1, const char \*dns\_name2, const uint32\_t http\_port);

# 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- ip\_type 0 fixed ip; 1 dhcp
- ipaddr IP地址
- netmask 子网掩码
- gateway 网关地址
- dns\_type 0 fix; 2 dhcp
- dns name1 main dns
- dns\_name2 seond dns
- http\_port HTTP 服务运行的端口

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_getpowerfreq\_response API参考で

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_GETPOWERFREQ的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getpowerfreq\_response(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char code\_msg, const uint32\_t freq);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- freq DANAVIDEO\_POWERFREQ\_50Hz, DANAVIDEO\_POWERFREQ\_60Hz

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_gettime\_response API参考□

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD GETTIME的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_gettime\_response(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char code\_msg, const int64\_t now\_time, const char time\_zone, const char ntp\_server\_1, const char \*ntp\_server\_2);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- now\_time 时间(s)
- time\_zone 时区
- ntp\_server\_1 NTP服务器
- ntp\_server\_2 NTP服务器

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_getwifiap\_response API参考 回

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_GETWIFIAP的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getwifiap\_response(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char code\_msg, const uint32\_t wifi\_device, const uint32\_t wifi\_list\_count, const libdanavideo\_wifiinfo\_t \*wifi\_list);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code msg 错误消息
- wifi\_device 0 表示没有WIFI设备; 1 表示有WIFI设备.
- wifi\_list\_count 可用wifi数
- wifi\_list 所有可用 WIFI 信息

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_getwifi\_response API参考 1

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_GETWIFI的回应

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getwifi\_response(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char code\_msg, const char essid, const char auth\_key, const uint32\_t enc\_type);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- essid wifi ssid
- auth key 密码
- enc\_type 加密类型

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

• danavideo.h

• lib\_danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_starttalkback\_response API参考で

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_STARTTALKBACK的回应

### 【海注】

bool lib\_danavideo\_cmd\_starttalkback\_response(dana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char code\_msg, const uint32\_t audio\_codec);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- audio codec 设备支持声音编码

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_reclist\_response API参考 1

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_RECLIST的回应,发送本地录像记录

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_reclist\_response(pdana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char *code\_msg, const uint32\_t rec\_lists\_count, const libdanavideo\_reclist\_recordinfo\_t* rec\_lists);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- rec\_lists\_count 录像记录数
- rec\_lists 录像记录

# 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

每次最多35条记录

# lib\_danavideo\_cmd\_recplanget\_response API参考 で

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_RECPLANGET的回应,发送本地录像计划

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_recplanget\_response(pdana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char code\_msg, const uint32\_t rec\_plans\_count, const libdanavideo\_recplanget\_recplan\_t rec\_plans);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- rec plans count 录像计划数
- rec plans 录像计划

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

每次最多3条记录

# lib\_danavideo\_cmd\_getosd\_response API参考 つ

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_GETOSD的回应,发送OSD信息

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getosd\_response(pdana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char \* code\_msg, const libdanavideo\_osdinfo\_t \*osdinfo);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- osdinfo OSD信息

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_getchanname\_response API参考 1

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_GETCHANNAME的回应,发送通道名称

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getchanname\_response(pdana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char \* code msg, const char \*chan name);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- chan\_name 通道名称

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_getpsp\_response API参考 で

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_GETPSP的回应,发送预置点信息

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getpsp\_response(pdana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char \* code\_msg, const uint32\_t total, const uint32\_t psp\_count, const libdanavideo\_pspinfo\_t \*psp);

# 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans\_id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code\_msg 错误消息
- total 总条数
- psp\_count 当次返回的预置点数量
- psp 当次返回的预置点信息

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_cmd\_getlayout\_response API参考 も

### 【描述】

命令DANAVIDEOCMD\_GETLAYOUT的回应,发送不规则分屏布局

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_cmd\_getlayout\_response(pdana\_video\_conn\_t danavideoconn, const uint32\_t trans\_id, uint32\_t code, const char \* code\_msg, const uint32\_t matrix\_x, const uint32\_t matrix\_y, const size\_t

chans\_count, const uint32\_t chans[64], const uint32\_t layout\_change, const uint32\_t chan\_pos\_change, const size\_t use\_chs\_count, const uint32\_t use\_chs[98]);

### 【参数】

- danavideoconn 保存每条连接信息结构体
- trans id 传输过程的ID号
- code 错误码
- code msg 错误消息
- matrix x 标准视频合成的矩阵,X轴切分次数
- matrix\_y 标准视频合成的矩阵,Y轴切分次数
- chans\_count 当前包含的视频通道编号数
- chans 当前包含的视频通道编号,当其中一个位置不显示视频的时候,需要设置为0
- layout\_change 是否支持布局可变(如果不支持,则只支持全画面和单通道方式切换),0 不支持;1 支持
- chan\_pos\_change 是否支持通道编号随意变换, 0 不支持; 1 支持
- use\_chs\_count 所有有视频的通道编号数
- use\_chs 所有有视频的通道编号,按照通道的先后顺序排列

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_util\_setdeviceinfo API参考で

# 【描述】

上报设备信息

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_util\_setdeviceinfo(const danavideo\_device\_type\_t device\_type, const uint32\_t channel\_num, const char rom\_ver, const char api\_ver, const char \*rom\_md5);

### 【参数】

- device\_type 设置设备类型
  - DANAVIDEO\_DEVICE\_IPC
  - DANAVIDEO DEVICE DVR
  - DANAVIDEO\_DEVICE\_NVR
  - DANAVIDEO\_DEVICE\_DVR\_NO\_MIX\_NO\_MULTI\_CHANNEL
  - DANAVIDEO\_DEVICE\_NVR\_NO\_MIX\_NO\_MULTI\_CHANNEL
  - DANAVIDEO\_DEVICE\_DVR\_NO\_MIX\_MULTI\_CHANNEL
  - DANAVIDEO\_DEVICE\_NVR\_NO\_MIX\_MULTI\_CHANNEL
  - DANAVIDEO DEVICE DVR SPLIT
  - DANAVIDEO DEVICE NVR SPLIT
- channel\_num 如果 device\_type > 1 时,设置总通道数
- rom\_ver 设备固件版本号
- api\_ver Dana设备版本号
- rom\_md5 唯一标示该ROM的串号,该号码和ROM表中的字符串不一致时为升级操作GetWifi

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

danavideo.h

• lib\_danavideo.a

### 【注意】

该接口设置设备的类型和相关参数,在初始化库启动成功后调用

# lib\_danavideo\_util\_setdevicefeature API参考で

### 【描述】

上报设备支持的硬件特性及扩展功能

### (语法)

bool lib\_danavideo\_util\_setdevicefeature(const size\_t feature\_list\_count, const dana\_video\_feature\_t feature\_list[152]);

### 【参数】

- feature list count 特性列表长度
- feature\_list 特性列表

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

该接口需要在库启动成功后和 lib danavideo util setdeviceinfo 一起调用

# lib\_danavideo\_util\_pushmsg API参考 も

### 【描述】

上报信息(告警,录像)

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_util\_pushmsg(const uint32\_t ch\_no, const uint32\_t alarm\_level, const uint32\_t msg\_type, const char msg\_title, const char msg\_body, const int64\_t cur\_time, const uint32\_t att\_flag, const char att\_path, const char att\_type, const uint32\_t record\_flag, const int64\_t start\_time, const uint32\_t time\_len, const uint32\_t save\_site, const char \*save\_path);

### 【参数】

- ch no 通道号
- alarm\_level 消息等级 1低; 2中; 3高
- msg\_type 消息类型
- msg\_title 消息头
- msg\_body 消息主体
- cur\_time 产生消息时间
- att\_flag 是否有附件
- att\_path 附件地址
- att\_type 附件数据类型
- record\_flag 是否有录像数据
- start time 录像开始时间
- time\_len 录像时长
- save\_site 录像存储类型
- save\_path 录像存储地址

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

无

# lib\_danavideo\_local\_searchapp API参考 □

### 【描述】

搜索APP

### 【语法】

bool lib\_danavideo\_local\_searchapp(const char \*check\_data, const uint32\_t encrypt\_flag);

### 【参数】

- check data 认证数据
- encrypt\_flag 通信加密标识

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

无

# lib\_danavideo\_smart\_conf\_init API参考 1

### 【描述】

初始化智能声控功能

### 【语法】

void lib\_danavideo\_smart\_conf\_init();

### 【参数】

无

# 【返回值】

无

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

- 使用智能声控功能前必须初始化,只需要初始化一次
- 需要首先设置音频系统 采用频率48000/采样精度16位 (有符号数) 设定

# lib\_danavideo\_smart\_conf\_parse API参考 を

# 【描述】

智能声控模式下,解析PCM数据

# 【语法】

void lib\_danavideo\_smart\_conf\_parse(const int16\_t \*audio, int32\_t size);

# 【参数】

- audio PCM 音频数据
- num 音频数据长度

### 【返回值】

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

• PCM 音频数据: 16位有符号数,采样频率必须为44100

# lib\_danavideo\_smart\_conf\_set\_danalepath API参考 1

### 【描述】

智能声控,用于设置配置文件路径

### 【语法】

void lib\_danavideo\_smart\_conf\_set\_danalepath(const char \*danale\_path);

• danale\_path 配置文件路径

# 【返回值】

无

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

• 在使用智能声控之前,需要先设置danale配置文件路径或者执行一次 lib\_danavideo\_init

# lib\_danavideo\_smart\_conf\_set\_volume API参考で

### 【描述】

智能声控,用于设置回馈播放音量

### 【语法】

void lib\_danavideo\_smart\_conf\_set\_volume(const uint32\_t volume);

### 【参数】

• volume 音量大小

### 【返回值】

无

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

• 需要各个厂家在各自的板子上调试,推荐值0x2600 不超过0x8000

# lib\_danavideo\_set\_smart\_conf\_response API参考 で

# 【描述】

智能声控,用于设置回馈播放回调函数

### 【语法】

void lib\_danavideo\_set\_smart\_conf\_response(danavideo\_smart\_conf\_response\_callback\_t fun);

# 【参数】

• fun 回调函数

# 【返回值】

无

【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

● 回调函数类型见 danavideo.h

# danaairlink\_set\_danalepath API参考司

### 【描述】

DanaAirLink,用于设置配置文件路径

### 【海法】

bool danaairlink\_set\_danalepath(const char \*danale\_path);

### 【参数】

• danale\_path 配置文件路径

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

### 【注意】

• 需要在调用 danaairlink\_init 之前调用

# danaairlink\_init API参考☜

### 【描述】

用于初始化DanaAirLink

### 【语法】

bool danaairlink\_init(const danaairlink\_chip\_type\_t chip\_type, const char \*if\_name);

### 【参数】

- chip\_type WiFi芯片类型(请根据设备WiFi芯片类型设置)
  - 。 DanaAirLink目前支持芯片列表
    - DANAAIRLINK\_CHIP\_TYPE\_MT7601
    - DANAAIRLINK\_CHIP\_TYPE\_RLT8188
  - 。 其他WiFi芯片适配请联系 Danale
- if\_name 无线网卡名(比如ra0)

### 【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

无

# danaairlink\_start\_once API参考 □

# 【描述】

用于开启一次DanaAirLink配置

【语法】

bool danaairlink\_start\_once();

【参数】

无

【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

### 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

• 配置成功后,如需要再次进入配置状态还要调用一次该方法

# danaairlink\_stop API参考☜

【描述】

停止DanaAirLink配置

【语法】

bool danaairlink\_stop();

【参数】

无

【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# 【注意】

• 配置成功后或者不想等待配置了可以强制停止

# danaairlink\_deinit API参考☜

【描述】

清理DanaAirLink内部资源

【语法】

bool danaairlink\_deinit();

【参数】

无

【返回值】

返回值	描述
true	成功
false	失败

# 【需求】

- danavideo.h
- lib\_danavideo.a

# danavideoconn\_command\_handler命令参数说明

 $danavide o conn\_command\_handler =$ 

# DANAVIDEOCMD\_DEVDEF

【描述】

重启恢复默认值

【请求参数说明】

• ch\_no 通道编号

【响应参数说明】

• 无

### DANAVIDEOCMD\_DEVREBOOT

【描述】

重启设备

【请求参数说明】

● ch\_no 通道编号

【响应参数说明】

• 无

### DANAVIDEOCMD\_GETSCREEN

【描述】

获得当前摄像头的缩略图

【请求参数说明】

• ch\_no 通道编号

【响应参数说明】

• 无

# DANAVIDEOCMD\_GETALARM

【描述】

获得报警参数

【请求参数说明】

• ch\_no 通道编号

【响应参数说明】todo 这里跳转到命令回应函数,在命令回应函数处再返回回来

- lib\_danavideo\_cmd\_getalarm\_response
- motion\_detection 0 标示关闭移动侦测; > 0表示灵敏度. 1,2,3 -> 数字越大优先级越高.
- opensound\_detection 0 关闭声音侦测; > 0表示灵敏度. 1,2,3 -> 数字越大优先级越高.
- openi2o\_detection 红外
- smoke\_detection 烟雾感应
- shadow\_detection 遮蔽感应
- other\_detection 其它

# DANAVIDEOCMD\_GETBASEINFO

【描述】

获得设备基本信息

【请求参数说明】

• ch no 通道编号

# 【响应参数说明】 • lib\_danavideo\_cmd\_getbaseinfo\_response

- dana\_id 大拿设备编号
- api\_ver 大拿设备版本号
- sn 设备序列号
- device\_name 设备名称
- rom\_ver 设备固件版本号
- device\_type 1 IPC;2 DVR;3 NVR
- ch\_num 如果为非IPC,则通道数
- sdc\_size SD卡总大小(单位BYTE)
- sdc\_free SD卡还可使用的大小(单位BYTE)

### DANAVIDEOCMD\_GETCOLOR

### 【描述】

获得图像颜色参数

### 【请求参数说明】

● ch\_no 通道编号

# 【响应参数说明】

- lib\_danavideo\_cmd\_getcolor\_response
- brightness 亮度
- contrast 对比度
- saturation 饱和度
- hue 色调

### DANAVIDEOCMD\_GETFLIP

### 【描述】

获得图片翻转

### 【请求参数说明】

● ch\_no 通道编号

# 【响应参数说明】

- lib\_danavideo\_cmd\_getflip\_response
- flip\_type 0:Upright; 1:Flip Horizontal; 2:Flip Vertical; 3:turn 180

# DANAVIDEOCMD\_GETFUNLIST

### 【描述】

获得支持的功能列表

# 【请求参数说明】

● ch\_no 通道编号

# 【响应参数说明】

- lib\_danavideo\_cmd\_getfunlist\_response
- methods 支持的命令列表

# DANAVIDEOCMD\_GETNETINFO

# 【描述】

获得网络设置

### 【请求参数说明】

• ch\_no 通道编号

### 【响应参数说明】

- lib\_danavideo\_cmd\_getnetinfo\_response
- ip\_type 0 fixed ip; 1 dhcp
- ipaddr IP地址
- netmask 子网掩码

- gateway 网关地址
- dns\_type 0 fix; 1 dhcp
- dns name1 main dns
- dns\_name2 seond dns
- http\_port HTTP 服务运行的端口

### DANAVIDEOCMD\_GETPOWERFREQ

### 【描述】

获得电源频率

### 【请求参数说明】

• ch\_no 通道编号

### 【响应参数说明】

- lib\_danavideo\_cmd\_getpowerfreq\_response
- freq DANAVIDEO\_POWERFREQ\_50Hz, DANAVIDEO\_POWERFREQ\_60Hz

### DANAVIDEOCMD\_GETTIME

### 【描述】

获得设备时间和时区

### 【请求参数说明】

• ch\_no 通道编号

# 【响应参数说明】

- lib\_danavideo\_cmd\_gettime\_response
- now\_time 单位秒
- time\_zone 时区
- ntp\_server1 NTP 服务器1
- ntp\_server2 NTP 服务器2

# DANAVIDEOCMD\_GETWIFIAP

# 【描述】

获得设备能够搜索到的WIFI

### 【请求参数说明】

• ch\_no 通道编号

# 【响应参数说明】

- lib\_danavideo\_cmd\_getwifiap\_response
- wifi\_device 0 表示没有WIFI设备; 1 表示有WIFI设备
- Wifi list 所有可用 WIFI 信息
  - o essid
  - o enc\_type 加密类型
  - quality WIFI网络质量(1~100 值越大代表质量越高)

# DANAVIDEOCMD\_GETWIFI

### 【描述】

获得WIFI设置

# 【请求参数说明】

● ch\_no 通道编号

### 【响应参数说明】

- lib\_danavideo\_cmd\_getwifi\_response
- essid
- enc\_type 加密类型
- quality WIFI网络质量

### DANAVIDEOCMD\_PTZCTRL

【描述】

# • ch\_no 通道编号 • code DANAVIDEO\_PTZ\_CTRL\_XXX • para1 • para2 【响应参数说明】 • 无 DANAVIDEOCMD\_SDCFORMAT 【描述】 格式化SD卡 【请求参数说明】 • ch\_no 通道编号 【响应参数说明】 • 无 DANAVIDEOCMD\_SETALARM 【描述】 设置报警参数 【请求参数说明】 • ch\_no 通道编号 ● motion\_detection 0 标示关闭移动侦测; > 0表示灵敏度. 1,2,3 -> 数字越大优先级越高. ● opensound\_detection 0 关闭声音侦测; > 0表示灵敏度. 1,2,3 -> 数字越大优先级越高. • openi2o\_detection 红外 ● smoke\_detection 烟雾感应 ● shadow\_detection 遮蔽感应 • other\_detection 其它 【响应参数说明】 • 无 DANAVIDEOCMD\_SETCHAN 【描述】 如果是NVR/DVR(设置NVR/DVR输出视频的通道) 【请求参数说明】 • ch\_no 通道编号 • chans 这里设置需要那几路视频和成一个视频 【响应参数说明】 • 无 DANAVIDEOCMD\_SETCOLOR 【描述】 设置图像颜色参数 【请求参数说明】 • ch no 通道编号

云台控制

【请求参数说明】

video\_rate 码率
brightness 亮度
contrast 对比度
saturation 饱和度

• hue 色调

【响应参数说明】

# DANAVIDEOCMD\_SETFLIP

【描述】

设置图片翻转

### 【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- flip\_type 0:Upright; 1:Flip Horizontal; 2:Flip Vertical; 3:turn 180

### 【响应参数说明】

• 无

### DANAVIDEOCMD\_SETNETINFO

【描述】

设置网络设置

# 【请求参数说明】

- ch no 通道编号
- ip\_type 0 fixed ip; 1 dhcp
- ipaddr IP地址
- netmask 子网掩码
- gateway 网关地址
- dns type 0 fix; 1 dhcp
- dns\_name1 main dns
- dns\_name2 seond dns
- http\_port HTTP 服务运行的端口

### 【响应参数说明】

• 无

# DANAVIDEOCMD\_SETPOWERFREQ

【描述】

设置电源频率

### 【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- freq 0 50Hz, 1 60Hz

### 【响应参数说明】

• 无

# DANAVIDEOCMD\_SETTIME

【描述】

设置设备时间和时区

### 【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- now\_time 单位秒
- time\_zone 时区
- ntp\_server1 NTP 服务器1
- ntp\_server2 NTP 服务器2

### 【响应参数说明】

• 无

# DANAVIDEOCMD\_SETVIDEO

### 【描述】

设置视频播放参数

【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- video\_quality 录像质量: 1-100; 数字越大画面质量越高

### 【响应参数说明】

- lib\_danavideo\_cmd\_setvideo\_response
- fps 返回设备帧率

### 【参考算法】

- res 分辨率
- fps 幀率
- kbps 码率

```
int res, fps, kbps;
if (q > 100) {
   q = 100;
 if (q < 1) {
   q = 1;
 if (q > 75) {
    res = DDI_RES_1080P;
    fps = 5+(q-75)*20/25;
    if (fps > 25) {
        fps = 25;
    kbps = 100*fps;
 } else if (q > 50) {
    res = DDI RES 720P;
    fps = 5+(q-50)*20/25;
    if (fps > 25) {
        fps = 25;
    kbps = 75*fps;
 } else if (q > 25) {
    res = DDI_RES_VGA;
    fps = 5+(q-25)*20/25;
    if (fps > 25) {
       fps = 25;
    kbps = 20*fps;
 } else {
     res = DDI RES QVGA;
    fps = 5+q;
    if(fps>25) {
        fps=25;
     kbps=6.4*fps;
```

# DANAVIDEOCMD\_SETWIFIAP

# 【描述】

在AP模式下设置Wifi参数

### 【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- ip\_type 0 fixed ip; 1 dhcp
- ipaddr IP地址
- netmask 子网掩码
- gateway 网关地址
- dns\_name1 main dns
- dns\_name2 seond dns
- essid
- auth\_key
- enc\_type 加密类型

# 【响应参数说明】

• 无

# DANAVIDEOCMD\_SETWIFI

# 设置WIFI参数 【请求参数说明】 • ch\_no 通道编号 • essid • auth\_key • enc\_type 加密类型

【响应参数说明】

• 无

【描述】

# DANAVIDEOCMD\_STARTAUDIO

### 【描述】

开启音频

### 【请求参数说明】

• ch\_no 通道编号

【响应参数说明】todo 需要添加响应参数

- lib\_danavideo\_cmd\_startaudio\_response
- audio\_codec 设备支持的声音编码
- sample rate 采用频率
- sample bit 采样宽度
- track 声道

# DANAVIDEOCMD\_STARTTALKBACK

### 【描述】

打开对讲

# 【请求参数说明】

● ch\_no 通道编号

# 【响应参数说明】

- lib\_danavideo\_cmd\_starttalkback\_response
- audio\_codec 设备支持的声音编码

# DANAVIDEOCMD\_STARTVIDEO

# 【描述】

开启视频

# 【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- client\_type 1 Phone; 2 Pad; 3 PC
- video\_quality 视频质量: 1~100: lowest~highest.具体参见SetVideo参考算法
- vstrm 0:main; 1:sub1; 2:sub2...(如果是开启DVR/NVR, 默认给出的视频为0, 1, 2, 3这4路视频)

### 【响应参数说明】

- lib danavideo cmd startvideo response
- fps 返回设备帧率

# DANAVIDEOCMD\_STOPAUDIO

# 【描述】

关闭音频

# 【请求参数说明】

• ch\_no 通道编号

# 【响应参数说明】

• 无

# 【请求参数说明】 ● ch\_no 通道编号 【响应参数说明】 • 无 DANAVIDEOCMD STOPVIDEO 【描述】 关闭视频 【请求参数说明】 • ch\_no 通道编号 【响应参数说明】 • 无 DANAVIDEOCMD\_RECLIST 【描述】 获得本地录像记录 【请求参数说明】 • ch no 通道编号 • last\_time 最后获得的时间 (单位秒( • get\_type 1 表示取下一页(next)数据,取从last\_time到最新的记录使用该值; 2 表示向后(prev)数据,取比last\_time更 早的记录使用该值. • get\_num 取多少条数据. 【响应参数说明】 • lib danavideo cmd reclist response • rec\_lists 所有录像记录. (App根据该记录拼接为一个时间轴.)

# o record\_type 1, 正常录像; 2, 告警录像. DANAVIDEOCMD\_RECPLAY

DANAVIDEOCMD\_STOPTALKBACK

【描述】 关闭对讲

【描述】

播放录像

【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- time\_stamp 开始播放录像时间 单位: 秒

o start time 开始录像时间戳 单位秒

o length 录像时长,单位秒

【响应参数说明】

• 无

# DANAVIDEOCMD\_RECSTOP

【描述】

结束录像播放

【请求参数说明】

● ch\_no 通道编号

【响应参数说明】

• 无

DANAVIDEOCMD\_RECACTION

# 【描述】

录像暂停/播放

### 【请求参数说明】

- ch no 通道编号
- action 1; pause; 2: play

# 【响应参数说明】

• 无

### DANAVIDEOCMD\_RECSETRATE

### 【描述】

设置播放速率

### 【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- rec\_rate 1: 1/2; 2: normal; 3: time 2; 4: time 4

### 【响应参数说明】

• 无

# DANAVIDEOCMD\_RECPLANGET

### 【描述】

获得本地存储计划

### 【请求参数说明】

• ch\_no 通道编号

### 【响应参数说明】

- lib\_danavideo\_cmd\_recplanget\_response
- rec\_plans 录像计划 (最多3个)
  - record\_no 录像计划编号 (1-3)
  - o week 数字只能是1-7,分别代表周一到周日
  - o start\_time 开始时间
  - o end\_time 结束时间
  - o status 状态: 0关闭;1开启

# DANAVIDEOCMD\_RECPLANSET

### 【描述】

设置本地存储计划

# 【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- record\_no 录像计划编号 (1-3)
- week 数字只能是1-7,分别代表周一到周日
- start\_time 开始时间
- end\_time 结束时间
- status 状态: 0关闭;1开启

### 【响应参数说明】

• 无

# DANAVIDEOCMD\_EXTENDMETHOD

# 【描述】

用户自定义命令

# 【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- method\_body 自定义命令的内容

### 【响应参数说明】

# DANAVIDEOCMD\_GETOSD

【描述】

获取OSB信息

### 【请求参数说明】

● ch\_no 通道编号

### 【响应参数说明】

- lib\_danavideo\_cmd\_getosd\_response
- 见 lib\_danavideo\_cmd\_getosd\_response

### DANAVIDEOCMD\_SETOSD

### 【描述】

设置OSD信息

### 【请求参数说明】

- ch no 通道编号
- `chan\_name\_show' 0: 不显示通道名; 1: 显示通道名
- show\_name\_x (x,y)计算方式: 左上角0,0为起点, x,y 以百分比表示,百分比从0-100之间
- show name y
- datetime\_show 0: 不显示时间; 1: 显示时间
- show datetime x
- show\_datetime\_y
- show\_format 0: YYYY-MM-DD; 1: MM-DD-YYYY; 2: YYYY年MM月DD日; 3: MM月DD日YYYY年; 4: DD-MM-YYYY; 5: DD日MM月YYYY年
- hour\_format 0: 24小时制; 1: 12小时制
- show\_week 0: 不显示星期; 1: 显示星期
- datetime\_attr OSD属性 0: 透明; 1: 闪烁(保留)
- custom1\_show 自定义显示字符: 0: 不显示; 1: 显示
- show\_custom1\_str
- show\_custom1\_x
- show\_custom1\_y
- [custom2\_show] 0: 不显示; 1: 显示
- show\_custom2\_str
- show\_custom2\_x
- show\_custom2\_y

# 【响应参数说明】

• 无

# DANAVIDEOCMD\_SETCHANNAME

### 【描述】

设置通道名称(配合 DANAVIDEOCMD\_SETOSD 命令显示通道名称)

# 【请求参数说明】

- ch no 通道编号
- chan\_name 通道名

# 【响应参数说明】

• 无

### DANAVIDEOCMD\_GETCHANNAME

### 【描述】

获取通道名称

### 【请求参数说明】

● ch\_no 通道编号

【响应参数说明】

• lib\_danavideo\_cmd\_getchanname\_response

# DANAVIDEOCMD\_CALLPSP

### 【描述】

转到预置点,只能对有效预置点发出该命令

### 【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- psp\_id 预置点编号

### 【响应参数说明】

• 无

### DANAVIDEOCMD\_GETPSP

### 【描述】

获得预置点(目前支持最大8个预置点,每个预置点的编号是固定的,也就是psp\_id值的范围是1-8)

### 【请求参数说明】

- ch no 通道编号
- page 当前获取第几页
- page\_size 每页的条数

# 【响应参数说明】

• lib\_danavideo\_cmd\_getpsp\_response

### DANAVIDEOCMD\_SETPSP

### 【描述】

设置预置点

# 【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- psp 预置点参数
  - o psp\_id 预置点编号
  - psp\_name 预置点名称
  - o psp\_default 是否是看守位(所有预置点只能有一个看守位)
  - o is\_set 是否有效

### 【响应参数说明】

• 无

# DANAVIDEOCMD\_SETPSPDEF

### 【描述】

将该位置设置为看守位

# 【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号
- psp\_id 预置点编号

# 【响应参数说明】

• 无

# DANAVIDEOCMD\_GETLAYOUT

### 【描述】

不规则分屏,获取布局(只有设备类型DANAVIDEO\_DEVICE\_DVR\_SPLIT/DANAVIDEO\_DEVICE\_NVR\_SPLIT才支持该接口)

# 【请求参数说明】

• ch\_no 通道编号(目前该值只能是:0)

### 【响应参数说明】

• lib\_danavideo\_cmd\_getlayout\_response

# DANAVIDEOCMD\_SETCHANADV

### 【描述】

不规则分屏,设置NVR/DVR输出视频的通道(只有设备类型 DANAVIDEO\_DEVICE\_DVR\_SPLIT/DANAVIDEO\_DEVICE\_NVR\_SPLIT/支持该接口)

# 【请求参数说明】

- ch\_no 通道编号(目前该值只能是:0)
- matrix\_x 标准视频合成的矩阵,X轴切分次数
- matrix\_y 标准视频合成的矩阵,Y轴切分次数
- chans 每个位置显示的通道,相同的通道允许多次出现,出现的数字总数必须是matrixs设定的值,当其中一个位置不显示视频的时候,需要设置为0

### 【响应参数说明】

• 无

### DANAVIDEOCMD\_RESOLVECMDFAILED

# 【描述】

解析命令失败

### 【请求参数说明】

• 无

# 【响应参数说明】

• 无