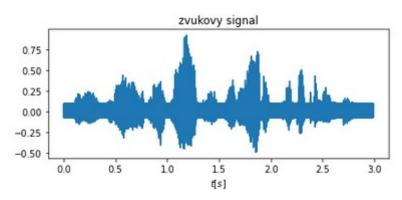
Martin Pentrák xpentr00 ISS

Martin Pentrak xpentr00

4.1



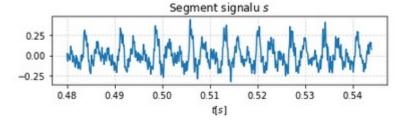
-signál má dĺžku **47821** vzorkov, ak to videlíme frekvenciou dostaneme čas **2.9889** s

-max. hodnota signálu(po normalizaci) je **0.9256** a min. hodnota je **-0.4962**-signál je normalizovaný

- 4.2
- -na ustredneni signálu som použil tento vzorec **s=s-np.mean(s)**
- -signál som normalizoval do dynamického rozsahi -1 až 1 už v prvej úlohe

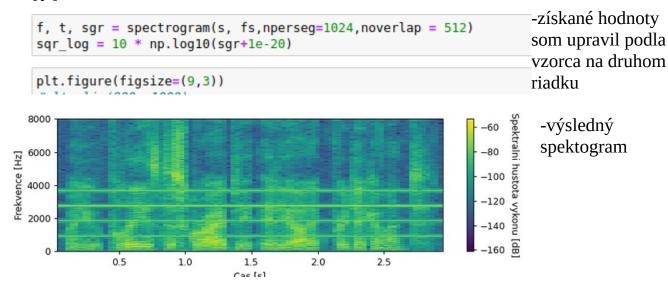
```
while(frame+1024<s.size):
    odkud_vzorky = frame
    pokud_vzorky = frame + 1024
    s_seg=s[odkud_vzorky:pokud_vzorky]
    frames.append(s_seg)
    frame=frame+512
    i=i+1
frames=np.asarray(frames)</pre>
```

-v tomto cykle som si rozdelil signál na rámce o velkosti 1024 vzoriek s prekritím 512 vzoriek,posledné 2 rámce som zahodil lebo nemali dostačujúcu veľkosť



-tento rámec som vybral ako znelý, jedná sa o 17 rámec v poli

4.4



Martin Pentrak xpentr00

4.5

Rušivé frekvencie sú **920 HZ**, **1840 HZ**, **2760 HZ**, **3680 HZ**, jednotlivé frekvenice sú 2,3,4 násobky prvedj frekvencie, tieto údaje som odčítal zo spekogramu po priblížení.

4.6

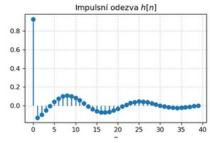
```
cos1 = np.cos(2 * np.pi * 920 * pocet_vzorkov) -vygeneroval som si signál pre jenotlivé
cos2 = np.cos(2 * np.pi * 1840 * pocet_vzorkov
cos3 = np.cos(2 * np.pi * 2760 * pocet_vzorkov
cosinusovky a potom som tieto
   cos4 = np.cos(2 * np.pi * 3680 * pocet_vzorkovcosinusovky spojil do jedného signálu
                                                                      s rovankou dĺžkou akú mal pôvodný
   cos total = cos1 + cos2 + cos3 + cos4
                                                                      signál
   print(cos total)
                                                                                                               -spektogram
   8000
                                                                                                               pre
                                                                                                               cosinusovky
   6000
Frekvence [Hz]
   4000
  2000
                    0.5
                                  1.0
                                                1.5
                                                              2.0
                                                                           2.5
                                             Cas [s]
```

4.7

-v nasledijúcich riadkoch som is vygeneroval koeficienty pre jednotlivé filtre -koeficienty filtrov sú a1 ,b1 až a4 , b4

```
#wp=[(920-50)/(0.5*fs), (920+50)/(0.5*fs)]
#ws=[(920-20)/(0.5*fs), (920+20)/(0.5*fs)]
N ,wn =sc.signal.buttord([(920-50)/(0.5*fs), (920+50)/(0.5*fs)], [(920-20)/(0.5*fs), (920+20)/(0.5*fs)], [(1840-20)/(0.5*fs), (1840+20)/(0.5*fs)], [(1840-20)/(0.5*fs), (1840+20)/(0.5*fs)], [(2760-20)/(0.5*fs), (2760+20)/(0.5*fs)], [(2760-20)/(0.5*fs), (2760+20)/(0.5*fs)], [(2760-20)/(0.5*fs), (2760+20)/(0.5*fs)], [(3680-20)/(0.5*fs), (3680+20)/(0.5*fs)], [(3680-20)/(0.5*fs), (3680+20)/(0.5*fs)], [(3680-20)/(0.5*fs), (3680+20)/(0.5*fs)], [(3680-20)/(0.5*fs), (3680+20)/(0.5*fs)], [(3680-20)/(0.5*fs)], [(3
```

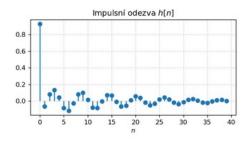
-na tomto obrázku môžeme vydieť impulzné odozvy



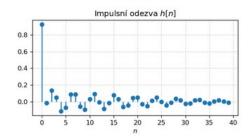
<IPython.core.display.Javascript object>



<IPython.core.display.Javascript object>

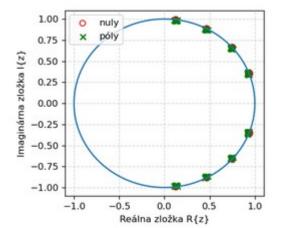


<IPython.core.display.Javascript object>



4.8

z, p, k = tf2zpk(b1, a1) z2, p2, k2 = tf2zpk(b2, a2) z3, p3, k3 = tf2zpk(b3, a3) z4, p4, k4 = tf2zpk(b4, a4) -pomocou tejto funkcie som si zistil nuly a póly pre jednotlivé filtre

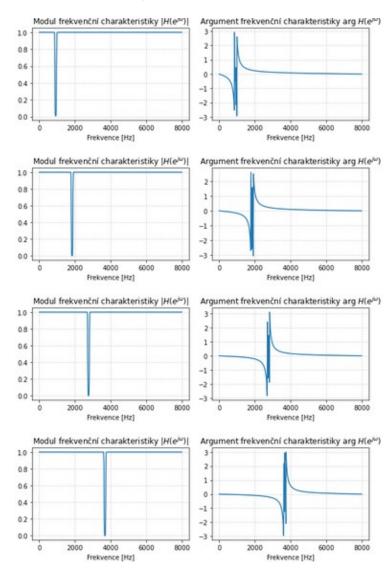


-nuly a póly v komplexnej rovine

4.9

w1, H1 = freqz(b1,a1) w2,H2=freqz(b2,a2) w3,H3=freqz(b3,a3) w4,H4=freqz(b4,a4) -pomocou tejto funkcie som si vygeneroval parametre pre jednotlivé frekvenčné charakteristiky

-frekvenčné charakteristky



4.10

sf = lfilter(b1,a1,s)

sf = lfilter(b2,a2,sf)

sf = lfilter(b3,a3,sf)

sf = lfilter(b4,a4,sf)

-filtrovanie signálu postupne jednotlivími filtrami (výstup z jedného filtra ide do ďalšieho)

-posluchom som prišiel nato že sa signál vyčistil aj keď na začiatku je počuť ešte zvyšky šumu