Ident	Name	T	S/E	Byte	Bit	Beschreibung	
0.01	NAME OF THE PARTY			0		OP NMT ⁴¹ Operation	
00h NMT			E	1		N CANopen Adresse (1)	
80h	SYNC		E	-	-	Synchronisation	
					0	S2 Start Taster	
					1	S3 Stopp Taster	
				4	2	S4 Reset Taster	
				4	3	S1 Anwendermodus (Admin)	
					4	S1 Anwendermodus (Unsafe)	
					5	S1 Anwendermodus (User)	
					6	F2 Über-/Unterspannungsschutz	
					0	P1 PowerProx Treppenerkennung 1	
					1	P2 PowerProx Treppenerkennung 2	
				_	2	P3 PowerProx Treppenerkennung 3	
181h	TxPDO1	Async	S		3	P4 PowerProx Treppenerkennung 4	
				5	4	P5 PowerProx Treppenerkennung 5	
					5	P6 PowerProx Treppenerkennung 6	
					6	P7 PowerProx Treppenerkennung 7	
					7	P8 PowerProx Treppenerkennung 8	
				6	0	S5-S7 Not-Halt-Taster	
					2	K16 PC Spannung 12V	
					4	B1 Endschalter Wartungsklappe	
					5	B2 Endschalter Tür	
				7	5	K14 Vitector Schaltleisten	
					6	UE10.Y2 Relaiskontrolle	
				-	0	H2 Start Taster LED	
					1	H3 Stopp Taster LED	
				1	2	H4 Reset Taster LED	
					3	H5-H7 Nothalt-Schalter LEDs	
			S		1	H1 Alarm LED	
381h	TxPDO3	Async		2	2	K2-K13 Widerstandsbremse Relais	
					3	K14 Quittieren der Schaltleisten	
					0	Hauptrelais K1	
				3	1	K15 Halterelais für Hauptrelais K0	
					2	Einschaltbefehl für PC-Netzteil	
					3	UE10.B1/B3 Feststellbremse	

Tabelle 2.11: CAN-Tabelle 1/2 der Flexi Soft

⁴¹**N**etwork **M**anagemen**T**

Async Async Async Async S Async Async S Async S Async Async Async S Async Async Async Async S Async Asyn	Ident	Funktion	T^{42}	S/E	Byte	Bit	Beschreibung
Async Async Async Async S Async Async S Async S Async S Async Async Async S Async Async Async S Async Async Async Async S Async						0	Treppen vorne erkannt
2 Treppen hinten erkannt 3 Treppen links erkannt 0 Das ALF ist eingeschaltet 1 Der Admin-Modus ist ausgewählt 2 Der User-Modus ist ausgewählt 3 Der Hand-Modus ist ausgewählt 4 Quittierung ist möglich 0 Heartbeat des PCs ist korrekt 1 Heartbeat des MCMs vorne korrekt 1 Heartbeat des MCMs vorne korrekt 3 UE10 Relaisfehler Feststellbremse 4 Vitector Schaltleisten ausgelöst 4 Vitector Schaltleisten ausgelöst 1 Feststellbremse ist deaktiviert 0 Heartbeat des PCs 1 Bremse deaktivieren 2 MCMs neustarten 0 MCM vorne CAN Error 1 MCM vorne Stillstand 2 MCM vorne gewollter Stillstand 3 Heartbeat des vorderen MCM 0 MCM hinten CAN Error 1 MCM hinten CAN Error 1 MCM hinten Stillstand 2 MCM hinten gewollter Stillstand 3 MCM hinten						1	Treppen rechts erkannt
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$					4	2	Treppen hinten erkannt
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$						3	Treppen links erkannt
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$						0	Das ALF ist eingeschaltet
481h TxPDO4 Async S $ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$						1	Der Admin-Modus ist ausgewählt
Async					5	2	Der User-Modus ist ausgewählt
4 Quittierung ist möglich 0 Heartbeat des PCs ist korrekt 1 Heartbeat des MCMs vorne korrekt 2 Heartbeat des MCMs hinten korrekt 3 UE10 Relaisfehler Feststellbremse 4 Vitector Schaltleisten ausgelöst 1 Feststellbremse ist deaktiviert 0 Heartbeat des PCs 1 Bremse deaktivieren 2 MCMs neustarten 0 MCM vorne CAN Error 1 MCM vorne Stillstand 2 MCM vorne gewollter Stillstand 3 Heartbeat des vorderen MCM 0 MCM hinten CAN Error 1 MCM hinten CAN Er	4011-	mDDΩ4	A	C		3	Der Hand-Modus ist ausgewählt
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	481n	1XPDO4	Async	ס		4	Quittierung ist möglich
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$						0	Heartbeat des PCs ist korrekt
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$					6	1	Heartbeat des MCMs vorne korrekt
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$						2	Heartbeat des MCMs hinten korrekt
						3	UE10 Relaisfehler Feststellbremse
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$						4	Vitector Schaltleisten ausgelöst
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$					7	0	Heartbeat der Flexi Soft
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$						1	Feststellbremse ist deaktiviert
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$		RxPDO1	500 ms	E	1	0	Heartbeat des PCs
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	201h					1	Bremse deaktivieren
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$						2	MCMs neustarten
301h RxPDO2 500 ms E 4 2 MCM vorne gewollter Stillstand 3 Heartbeat des vorderen MCM 0 MCM hinten CAN Error 1 MCM hinten Stillstand 2 MCM hinten gewollter Stillstand						0	MCM vorne CAN Error
2 MCM vorne gewollter Stillstand 3 Heartbeat des vorderen MCM 0 MCM hinten CAN Error 1 MCM hinten Stillstand 2 MCM hinten gewollter Stillstand	0011	D DDOO	500 ms	E		1	MCM vorne Stillstand
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	301n	RXPDU2			4	2	MCM vorne gewollter Stillstand
401h RxPDO3 500 ms E 4 1 MCM hinten Stillstand 2 MCM hinten gewollter Stillstand						3	Heartbeat des vorderen MCM
401h RxPDO3 500 ms E 4 2 MCM hinten gewollter Stillstand			500 ms	Е		0	MCM hinten CAN Error
2 MCM hinten gewollter Stillstand	4011	RxPDO3			4	1	MCM hinten Stillstand
3 Heartheat des hinteren MCM	401n					2	MCM hinten gewollter Stillstand
J Hour book dos inition on Mon						3	Heartbeat des hinteren MCM

Tabelle 2.12: CAN-Tabelle 2/2 der Flexi Soft

⁴²T=Periodendauer

Ident	Funktion	Т	S/E	Byte	Bit	Beschreibung
102h	n_{max}	10 ms	E	0-1		maximale Drehzahl Motor 1+2
101h	$ m M1_{soll}$	10 ms	E	0-1		Soll-Drehmoment Motor 1
103h	$n1_{ist}$	10 ms	S	0-1		Ist-Drehzahl Motor 1
104h	temp1	1000 ms	E	0		Temperatur Leistungselektr. 1
111h	$M2_{ m soll}$	10 ms	E	0-1		Soll-Drehmoment Motor 2
113h	n2 _{ist}	10 ms	S	0-1		Ist-Drehzahl Motor 2
114h	temp2	1000 ms	E	0		Temperatur Leistungselektr. 2
					0	MCM CAN Error
301h	Flags	$500\mathrm{ms}$	E	4	1	Stillstand
901H				4	2	angeforderter Stillstand
					3	Heartbeat

Tabelle 2.13: CAN-Tabelle des MCMs vorne

Ident	Funktion	Т	S/E	Byte	Bit	Beschreibung
102h	n _{max}	10ms	E	0-1		maximale Drehzahl Motor 1+2
121h	$ m M1_{soll}$	10 ms	E	0-1		Soll-Drehmoment Motor 1
123h	$n1_{ist}$	10 ms	S	0-1		Ist-Drehzahl Motor 1
124h	temp1	1000 ms	E	0		Temperatur Leistungselektr. 1
131h	$M2_{ m soll}$	10 ms	E	0-1		Soll-Drehmoment Motor 2
133h	n2 _{ist}	10 ms	S	0-1		Ist-Drehzahl Motor 2
134h	temp2	1000 ms	E	0		Temperatur Leistungselektr. 2
					0	MCM CAN Error
401h	Flags	500 ms	E	4	1	Stillstand
40111					2	angeforderter Stillstand
					3	Heartbeat

Tabelle 2.14: CAN-Tabelle des MCMs hinten

Ident	Funktion	S/E	Byte	Bit	Beschreibung
500h	Laser	E	0	0	Laser aktivieren/deaktivieren
501h	Messung	E	0		Anforderung Messwerte
		S	0-1		Messwert Ultraschallsensor 1
502h	Ultra1		2-3		Messwert Ultraschallsensor 2
502II			4-5		Messwert Ultraschallsensor 3
			6-7		Messwert Ultraschallsensor 4
	Ultra2		0-1		Messwert Ultraschallsensor 5
503h		S	2-3		Messwert Ultraschallsensor 6
อบอน			4-5		Messwert Ultraschallsensor 7
			6-7		Messwert Ultraschallsensor 8
504h	Beladungserkennung	S	0-1		Messwert Infrarotsensor
505h	Spannung	S	0-1		Messwert Spannungsmessung

Tabelle 2.15: CAN-Tabelle der SEP1 vorne links

Ident	Funktion	S/E	Byte	Bit	Beschreibung
500h	Laser	E	0	0	Laser aktivieren/deaktivieren
507h	Messung	E	0		Anforderung Messwerte
		S	0-1		Messwert Ultraschallsensor 1
808h	Ultra1		2-3		Messwert Ultraschallsensor 2
00011			4-5		Messwert Ultraschallsensor 3
			6-7		Messwert Ultraschallsensor 4
	Ultra2	S	0-1		Messwert Ultraschallsensor 5
509h			2-3		Messwert Ultraschallsensor 6
509H			4-5		Messwert Ultraschallsensor 7
			6-7		Messwert Ultraschallsensor 8
50Ah	Beladungserkennung	S	0-1		Messwert Infrarotsensor
50Bh	Spannung	S	0-1		Messwert Spannungsmessung

Tabelle 2.16: CAN-Tabelle der SEP2 vorne rechts

Ident	Funktion	S/E	Byte	Bit	Beschreibung
500h	Laser	E	0	0	Laser aktivieren/deaktivieren
50Dh	Messung	E	0		Anforderung Messwerte
			0-1		Messwert Ultraschallsensor 1
50Eh	Ultra1	S	2-3		Messwert Ultraschallsensor 2
90EII	Omai		4-5		Messwert Ultraschallsensor 3
			6-7		Messwert Ultraschallsensor 4
	Ultra2		0-1		Messwert Ultraschallsensor 5
50Fh		S	2-3		Messwert Ultraschallsensor 6
90F II			4-5		Messwert Ultraschallsensor 7
			6-7		Messwert Ultraschallsensor 8
510h	Beladungserkennung	S	0-1		Messwert Infrarotsensor
511h	Spannung	S	0-1		Messwert Spannungsmessung

Tabelle 2.17: CAN-Tabelle der SEP3 hinten rechts

Ident	Funktion	S/E	Byte	Bit	Beschreibung
500h	Laser	E	0	0	Laser aktivieren/deaktivieren
513h	Messung	E	0		Anforderung Messwerte
			0-1		Messwert Ultraschallsensor 1
514h	Ultra1	s	2-3		Messwert Ultraschallsensor 2
314II		מ	4-5		Messwert Ultraschallsensor 3
			6-7		Messwert Ultraschallsensor 4
	Ultra2	S	0-1		Messwert Ultraschallsensor 5
515h			2-3		Messwert Ultraschallsensor 6
91911			4-5		Messwert Ultraschallsensor 7
			6-7		Messwert Ultraschallsensor 8
516h	Beladungserkennung	S	0-1		Messwert Infrarotsensor
517h	Spannung	S	0-1		Messwert Spannungsmessung

Tabelle 2.18: CAN-Tabelle der SEP4 hinten links