

# Matrizes inversas

Professor Vitor Luiz de Almeida

# Matrizes invertíveis *versus* sistemas lineares

Objetivo Geral: Resolver sistemas lineares usando a invertibilidade de matrizes.

Objetivos específicos:

- 1 Perceber que o sistema linear admite uma única solução quando a matriz dos coeficientes for invertível;
- 2 Estabelecer condições suficientes e necessárias entre invertibilidade de matrizes e consistência de sistemas lineares;

$$AX = B \Rightarrow X = A^{-1}B$$

**Recordando:** Um sistema linear tem zero, uma ou uma infinidade de soluções.

**Ideia:**

$X_1, X_2$  sol. distintas de  $AX = B$



$X_0 = X_1 - X_2 \neq 0$  sol. de  $AX = 0$

**Ideia:**

Portanto,

$X = X_1 + c \cdot X_0$  é uma solução de  $AX = B$ ,  $\forall c \in \mathbb{R}$

De fato,

$$\begin{aligned}AX &= A(X_1 + c \cdot X_0) \\&= AX_1 + c \cdot AX_0 \\&= B + 0\end{aligned}$$

**Teorema:** Se  $A$  é uma matriz invertível  $n \times n$ , então, para cada matriz  $B$  do tipo  $n \times 1$ , o sistema linear  $AX = B$  tem uma única solução, a saber,  $X = A^{-1}B$ .

**Demonstração:**

Basta observarmos que

$$\begin{aligned}AX = B &\Rightarrow A^{-1} \cdot (AX) = A^{-1} \cdot B \Rightarrow (A^{-1} \cdot A) X = A^{-1} \cdot B \\ &\Rightarrow X = A^{-1} \cdot B\end{aligned}$$

**Demonstração:**

Suponhamos, por absurdo, que  $Y$  seja outra solução de  $AX = B$ .

Portanto,

$$AY = B,$$

isto é,  $Y = A^{-1} \cdot B = X$ , o que gera uma contradição com nossa suposição inicial.

**Exemplo 01:** Resolva o sistema linear

$$\begin{cases} -x + 4y + z = -3 \\ x + 9y - 2z = 4 \\ 6x + 4y - 8z = -5 \end{cases}$$

**Resolução:**

$$\begin{bmatrix} -1 & 4 & 1 \\ 1 & 9 & -2 \\ 6 & 4 & -8 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -3 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 4 & 1 \\ 1 & 9 & -2 \\ 6 & 4 & -8 \end{bmatrix}^{-1} \cdot \begin{bmatrix} -3 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix}$$



**Resolução:**

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 64 & -36 & 17 \\ 4 & -2 & 1 \\ 50 & -28 & 13 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -3 \\ 4 \\ -5 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{421}{2} \\ -\frac{25}{2} \\ -\frac{327}{2} \end{bmatrix}$$

**Exemplo 02:** Resolva o sistema linear

$$\begin{cases} x + 3y + 5z = b_1 \\ -x - 2y = b_2 \\ 2x + 5y + 4z = b_3 \end{cases}$$

em que (i)  $b_1 = -1$ ,  $b_2 = -1$  e  $b_3 = 0$ ; (ii)  $b_1 = 0$ ,  $b_2 = 1$  e  $b_3 = 1$ .

Resolução:

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 5 \\ -1 & -2 & 0 \\ 2 & 5 & 4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix}$$



$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 5 \\ -1 & -2 & 0 \\ 2 & 5 & 4 \end{bmatrix}^{-1} \cdot \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix}$$

Resolução:

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 & -13 & -10 \\ -4 & 6 & 5 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix}$$

Por exemplo, para o item (i), temos

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 & -13 & -10 \\ -4 & 6 & 5 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ -2 \\ 0 \end{bmatrix}$$

**Teorema:** Seja  $A$  uma matriz quadrada.

- (1) Se  $B$  é uma matriz quadrada tal que  $BA = I_{n \times n}$ , então  $B = A^{-1}$ ;
- (2) Se  $B$  é uma matriz quadrada tal que  $AB = I_{n \times n}$ , então  $B = A^{-1}$ .

## Demonstração:

Para o item (1), temos:

$$AX = 0 \Rightarrow B \cdot (AX) = B \cdot 0 \Rightarrow (B \cdot A)X = 0 \Rightarrow X = 0$$

O item (2) deverá ser feito como exercício.

**Consequência imediata:** Sejam  $A$  e  $B$  duas matrizes quadradas de mesmo tamanho. Suponhamos que  $AB$  seja invertível. Então,  $A$  e  $B$  são invertíveis.

$$AB \text{ invertível} \Rightarrow (AB) \cdot C = I \Rightarrow A \cdot (BC) = I$$

De forma análoga,

$$AB \text{ invertível} \Rightarrow C \cdot (AB) = I \Rightarrow (CA) \cdot B = I$$

Portanto,  $A$  e  $B$  são invertíveis.

**Teorema:** As seguintes afirmações são equivalentes:

- (1)  $A$  é invertível;
- (2) O sistema linear homogêneo  $AX = 0$  admite somente a solução trivial;
- (3) A forma escalonada reduzida por linhas de  $A$  é  $I_{n \times n}$ ;
- (4)  $A$  pode ser escrita como produto de matrizes elementares;
- (5)  $AX = B$  é consistente para cada matriz  $B$  do tipo  $n \times 1$ ;
- (6)  $AX = B$  tem exatamente uma única solução para cada matriz  $B$  do tipo  $n \times 1$ .



### Demonstração:

$$(1) \Rightarrow (6) \quad AX = B \Rightarrow X = A^{-1} \cdot B$$

$$(6) \Rightarrow (5) \quad \text{É imediato.}$$

$$(5) \Rightarrow (1) \quad AX_i = e_i \Rightarrow C = \begin{bmatrix} X_1 & \vdots & X_2 & \vdots & \dots & \vdots & X_n \end{bmatrix} \text{ é tal que} \\ A \cdot C = I.$$

**Exemplo 03:** Determine uma relação entre as constantes  $b_1$  e  $b_2$  tais que o sistema linear

$$\begin{cases} 6x - 4y = b_1 \\ 3x - 2y = b_2 \end{cases}$$

seja consistente.

### Resolução:

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 6 & -4 & b_1 \\ 3 & -2 & b_2 \end{array} \right] \xrightarrow{L_1 \leftarrow \frac{1}{6} L_1} \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & -\frac{2}{3} & \frac{b_1}{6} \\ 3 & -2 & b_2 \end{array} \right] \xrightarrow{L_2 \leftarrow L_2 - 3 \cdot L_1}$$

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 1 & -\frac{2}{3} & \frac{b_1}{6} \\ 0 & 0 & b_2 - \frac{b_1}{2} \end{array} \right] \quad \text{Portanto, o sistema só é consistente quando}$$
$$b_2 - \frac{b_1}{2} = 0$$

**Exemplo 04:** Determine uma relação entre as constantes  $b_1$ ,  $b_2$  e  $b_3$  tais que o sistema linear

$$\begin{cases} x - 2y + 5z = b_1 \\ 4x - 5y + 8z = b_2 \\ -3x + 3y - 3z = b_3 \end{cases}$$

seja consistente.

## Resolução:

$$\left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 5 & b_1 \\ 4 & -5 & 8 & b_2 \\ -3 & 3 & -3 & b_3 \end{array} \right] \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 - 4 \cdot L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 + 3 \cdot L_1 \end{array} \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 5 & b_1 \\ 0 & 3 & -12 & b_2 - 4b_1 \\ 0 & -3 & 12 & b_3 + 3b_1 \end{array} \right] \begin{array}{l} L_2 \leftarrow \frac{1}{3} \cdot L_2 \end{array}$$

$$\left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 5 & b_1 \\ 0 & 1 & -4 & \frac{1}{3}(b_2 - 4b_1) \\ 0 & -3 & 12 & b_3 + 3b_1 \end{array} \right] \begin{array}{l} L_3 \leftarrow L_3 + 3 \cdot L_2 \end{array} \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 5 & b_1 \\ 0 & 1 & -4 & \frac{1}{3}(b_2 - 4b_1) \\ 0 & 0 & 0 & -b_1 + b_2 + b_3 \end{array} \right]$$

**Resolução:**

Portanto, o sistema só é consistente quando

$$b_1 = b_2 + b_3$$

**Exemplo 05:** Determine uma relação entre as constantes  $b_1$ ,  $b_2$  e  $b_3$  tais que o sistema linear

$$\begin{cases} -x - 2y - z = b_1 \\ -4x + 5y + 2z = b_2 \\ -4x + 7y + 4z = b_3 \end{cases}$$

seja consistente.

## Resolução:

$$\begin{bmatrix} -1 & -2 & -1 & \vdots & b_1 \\ -4 & 5 & 2 & \vdots & b_2 \\ -4 & 7 & 4 & \vdots & b_3 \end{bmatrix} \quad L_1 \xleftrightarrow{\sim} -L_1 \quad \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & \vdots & -b_1 \\ -4 & 5 & 2 & \vdots & b_2 \\ -4 & 7 & 4 & \vdots & b_3 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 + 4 \cdot L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 + 4 \cdot L_1 \end{array}$$
$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & \vdots & -b_1 \\ 0 & 13 & 6 & \vdots & b_2 - 4b_1 \\ 0 & 15 & 8 & \vdots & b_3 - 4b_1 \end{bmatrix} \quad L_2 \xleftrightarrow{\sim} \frac{1}{13} \cdot L_2 \quad \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & \vdots & -b_1 \\ 0 & 1 & \frac{6}{13} & \vdots & \frac{b_2 - 4b_1}{13} \\ 0 & 15 & 8 & \vdots & b_3 - 4b_1 \end{bmatrix} \quad L_3 \xleftrightarrow{\sim} L_3 - 15L_2$$



### Resolução:

$$\left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 1 & \vdots & -b_1 \\ 0 & 1 & \frac{6}{13} & \vdots & \frac{b_2 - 4b_1}{13} \\ 0 & 0 & \frac{14}{13} & \vdots & b_3 - 4b_1 - 15 \cdot \frac{b_2 - 4b_1}{13} \end{array} \right] \quad L_3 \leftarrow \frac{13}{14} \cdot L_3$$
$$\left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 1 & \vdots & -b_1 \\ 0 & 1 & \frac{6}{13} & \vdots & \frac{b_2 - 4b_1}{13} \\ 0 & 0 & 1 & \vdots & \frac{13}{14} \left[ b_3 - 4b_1 - 15 \cdot \frac{b_2 - 4b_1}{13} \right] \end{array} \right]$$

Portanto, para quaisquer  $b_1, b_2, b_3 \in \mathbb{R}$ , o sistema dado é consistente.

# **Agora é com você!**

Leia a teoria no livro-texto indicado e faça todas as atividades propostas em nosso planejamento de aulas.



**PUC Minas**  
**Virtual**