# QG 工作室数据挖掘小组实验报告

实习生: 许继元 导师: 日期: 2020年07月22日

## 实验名称:数据挖掘理论学习第一阶段

## 已完成内容:

- 1. DecisionTree 算法
- 2. SVM 算法
- 3. AdaBoost 算法
- 4. RandomForest 算法

未完成内容: 暂无

未完成原因: 暂无

需要帮助: 暂无

# 实验总结

## 知识点总结:

DecisionTree 算法:

简介:

决策树算法可用作分类,也可用作回归,属于监督学习。

类型:

基于三种划分指标,决策树算法可分为 ID3 算法(信息增益)、C4.5 算法(信息增益率)和 CART 算法(基尼指数)。

#### 流程:

输入:训练集D、属性集A

过程: 1. 将所有的训练数据都放在根结点中

- 2. 选择一个当前的最优属性,将根结点的数据分割成子集
- 3. 对每个子集, 选择该子集的最优属性, 得到子集的子集
- 4. 递归执行, 直到各个子集都有较好的分类时结束
- 5. 剪枝处理

实践:在 lenses、iris 和西瓜数据集上分别实现了三种算法。

## 优点:

- 良好的解释性及可视化性
- 数据预处理少
- 支持多输出
- 模型好坏易验证
- 支持连续变量

## 缺点:

- 决策树生成容易过拟合
- 模型生成不稳定, 易受小错误样本影响
- 贪心搜索容易陷入局部最优
- · 不支持非线性逻辑, 例如 XOR

## SVM 算法:

简介:

支持向量机是分类与回归分析中的一种监督学习算法,也是一种二分类模型,其基本模型定义为特征空间上间隔最大的线性分类器,且基于最大间隔分隔数据,可转化为求解凸二次规划的问题。

#### 流程:

在 SVM 中, 我们试图找到处于两类样本正中间的划分超平面。而距离超平面最近的几个样本点称为支持向量, 两个异类支持向量到超平面的距离之和称为间隔。在 SVM 中我们希望实现最大间隔。

- 1. 利用拉格朗日乘子法求二次规划问题,求解出最大间隔超平面对应的模型.解出拉格朗日乘子后即可求解模型
- 2. 为了避免二次规划问题随着训练样本增加, 计算开销的增加问题, 使用 SMO 算法计算出对应最优解的拉格朗日乘子
- 3. 为了提高模型的泛化能力,引入松弛变量,允许某些样本误分 类,求解软间隔支持向量机模型
- 3.1. 通过拉格朗日乘子法把 m 个约束转换 m 个拉格朗日乘子, 得到该问题的拉格朗日函数。
  - 3.2. 分别对参数求偏导,代入拉格朗日函数得到对偶问题。
- 3.3. 使用 SMO 算法求解对偶问题,解出所有样本对应的拉格朗日乘子,进而求解出模型。
- 4. 为了处理非线性划分,引入核函数,避免计算高维空间中的内积。

## 优点:

- SVM 的模型只与占训练数据少部分的支持向量有关,故 SVM 不直接依赖数据分布,所得的划分超平面不受某一类点的影响;
  - •即使数据类别不平衡比较严重, SVM 也不需做相应处理。
  - 具有较好的鲁棒性

## 缺点:

- · SVM 算法对大规模训练样本难以实施
- · SVM 无法直接解决多分类问题
- · SVM 的输出无概率意义

## AdaBoost 算法:

简介:

AdaBoost 是一种迭代算法, 其思想是针对同一个训练集训练不同的弱分类器, 然后集成这些弱分类器, 构成一个强分类器。

#### 流程:

基于基学习器的线性组合来最小化指数损失函数。

输入: 训练集、基学习算法、训练轮数

#### 过程:

- 1. 给定训练样本集 S, 其中 X 和 Y 分别对应于正例样本和负例样本; T 为训练的最大循环次数;
  - 2. 初始化样本权重为 1/n , 即为训练样本的初始概率分布;
  - 3. 第一次迭代:
    - (1) 训练样本的概率分布相当, 训练弱分类器:
    - (2) 计算弱分类器的错误率:
    - (3) 选取合适阈值, 使得误差最小:
    - (4) 更新样本权重:

经 T 次循环后,得到 T 个弱分类器,按更新的权重叠加,最终得到的强分类器。

## 优点:

- 很好的利用了弱分类器进行级联
- 可以将不同的分类算法作为弱分类器
- 具有很高的精度
- 充分考虑的每个分类器的权重

#### 缺点:

- 弱分类器数目不太好设定
- 数据不平衡会导致分类精度下降
- 训练比较耗时

## RandomForest 算法

## 简介:

随机森林是 Bagging 的一个扩展变体。RF 在以决策树为基学习器构建 Bagging 集成的基础上,进一步在决策树的训练过程中引入了随机属性选择,且采用随机采样。

#### 流程:

- 1. 随机采样
- 2. 在指定特征个数下选取最优特征
- 3. 构造决策树
- 4. 创建随机森林

## 优点:

- 训练可以高度并行化
- 由于可以随机选择决策树节点划分特征,这样在样本特征维度很高的时候,仍然能高效的训练模型
  - 在训练后, 可以给出各个特征对于输出的重要性
  - 由于采用了随机采样, 训练出的模型的方差小, 泛化能力强
  - 对部分特征缺失不敏感

## 缺点:

• 在某些噪音比较大的样本集上, 随机森林模型容易陷入过拟

合

取值划分比较多的特征容易对随机森林的决策产生更大的影响。从而影响拟合的模型的效果

#### 遇到问题:

二次规划、凸优化、对偶问题以及拉格朗日乘子法的基础概念不够理解, 在推导 SVM 算法过程中,难以理解 《机器学习》中的推导思路,易遗 忘。

#### 解决过程:

查阅资料了解概念,找到更详细的数学推导解析的博客,并做笔记记录数学推导过程,过程中练习 latex 数学公式的编写。

导师评价				
实验分数	知识掌握情况	代码编写能力	建议	评价日期