

# Politechnika Wrocławska

Sprawozdanie 1 Sygnały i obrazy cyfrowe

#### 1. Cel ćwiczenia

## 1.1 Sekwencja obrazów:

Wygenerować sekwencje M=64 obrazów przedstawiających kręcące się śmigło z n=3,5 łopatkami. Np. z pomocą wykresu funkcji

$$f(x) = \sin\left(3x + \frac{m\pi}{10}\right), m = -\frac{M}{2}, \dots, \frac{M}{2}$$

wykreślonej we współrzędnych biegunowych:

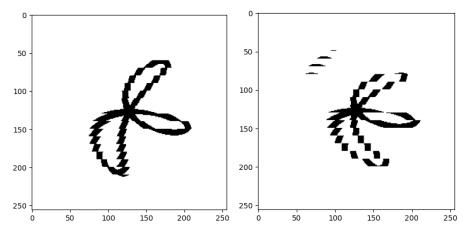
#### 1.2 Sensor:

Zakładamy, że sensor ma rozdzielczość 256 na 256 pikseli. Sprawdzić szybkość sensora przyjmując, że w trakcie rejestrowania każdego obrazu sensor jest w stanie od czytać l=1,...,16 linii. Należy następnie utworzyć film składający się z K=256/l klatek uruchamiając sekwencję obrazów śmigła "w kółko".

Rysunek 1: Śmigła o trzech i pięciu łopatach (n = 3, 5)

## 2. Przebieg zadania:

Celem zadania było przeanalizowanie kodu symulującego efekt alisaingu obracajacego się śmigła, zaobserwowanie zniekształceń ,oraz wyciagniecie wniosków dla 3 i 5 łopatkowego śmigła.

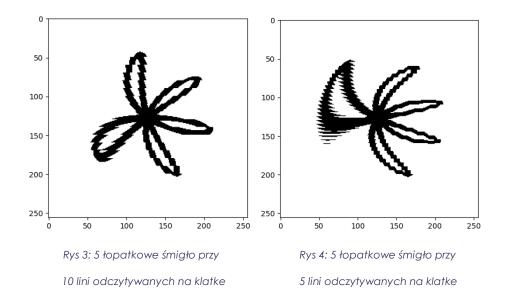


Rys 1: 3 łopatkowe śmigło przy

10 lini odczytywanych na klatke

Rys 2: 3 łopatkowe śmigło przy

5 lini odczytywanych na klatke



### 3. Wnioski:

- Im mniej sensor odczytywal lini na klatke tym obraz był bardziej zniekształcny, może to wynikiać z niespełnienia warunków twierdzenia o próbkowaniu, gdzie częstotliwość w obrazie przetwarzanym powinna być dwa razy większa niż w sygnale wejściowym.
- \* Rozwiazaniem problemu może zwiększenie częstowtliwosci wyświetlania obrazu
- \* W celu stworzenia uniwersalnej funkcji, można użyc funkcji:  $f(x) = \sin(nx + m\pi/10)$