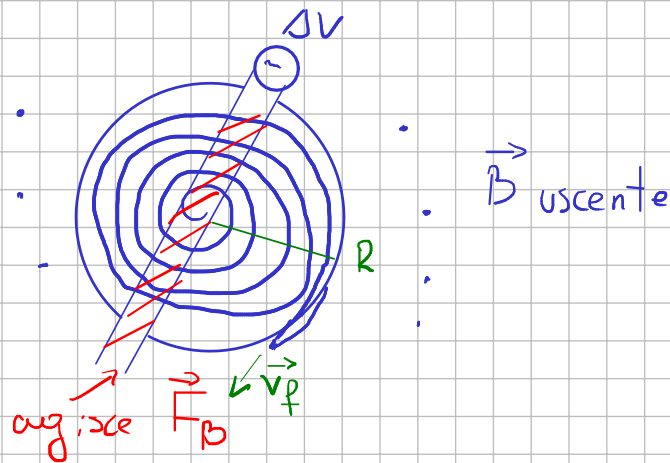


Lezione 12/06/2023

Esercizio 1 (Ciclotrone)



Ogni volta che la particella passa da un contenitore all'altro, guadagna un'energia cinetica $K = q\Delta V$, per cui il raggio aumenta.

Determinare \vec{v}_f e K .

$$\vec{F}_L = q\vec{v} \wedge \vec{B}, \quad a_c = \frac{v^2}{r} \Rightarrow \vec{F}_L = m\vec{a}_c \Rightarrow$$

$$qvB = m \frac{v^2}{r} \Rightarrow r = \frac{mv}{qB} : \text{raggio di ogni traiettoria}$$

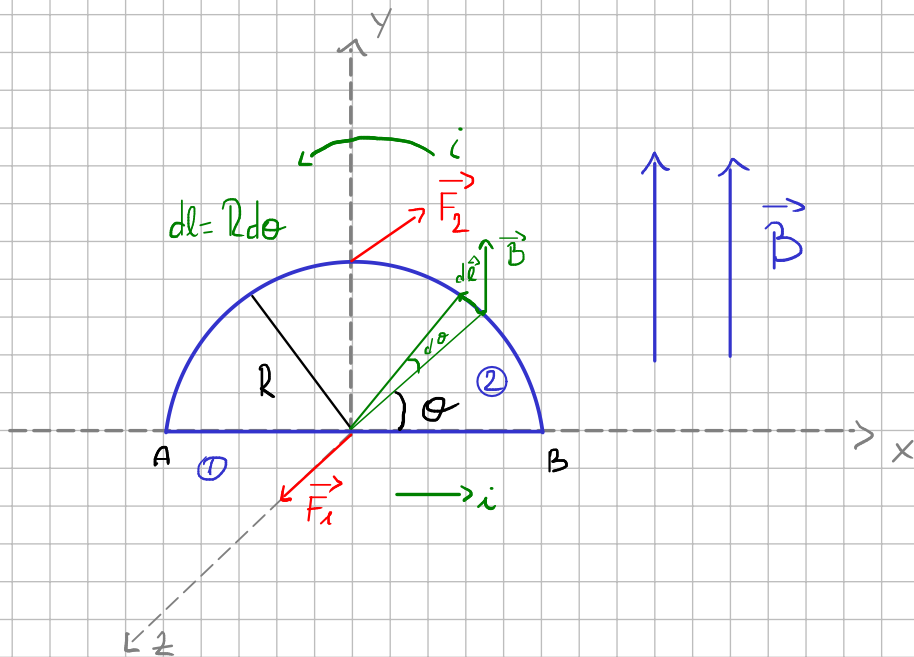
$$\text{Se } R \text{ è il raggio finale} \Rightarrow v_f = \frac{RqB}{m}$$

$$K = \frac{1}{2}mv_f^2 = \frac{1}{2}m \left(\frac{RqB}{m} \right)^2 = \frac{1}{2} \frac{(RqB)^2}{m}$$

Esercizio 2 (Esempio 4, PDF 23)

Un filo a forma di circonferenza di raggio R , richiuso da un tratto rettilineo lungo il diametro \vec{AB} è attraversato da una corrente I .

Trovare il modulo, la direzione e il verso della forza magnetica che agisce sulla parte rettilinea e la forza che agisce sulla parte curva.

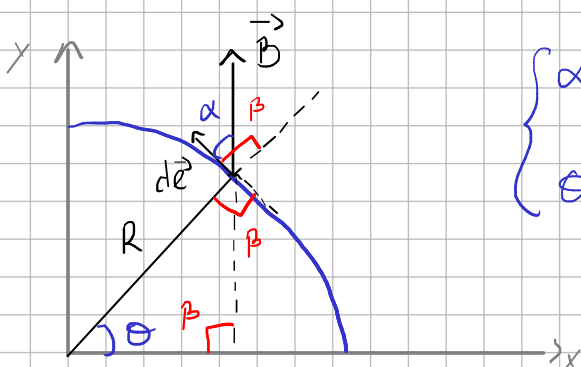


① $\overline{AB} = 2R = l$

$$d\vec{F} = i d\vec{\ell} \wedge \vec{B}$$

$$\vec{F}_1 = i \int_A^B d\vec{\ell} \wedge \vec{B} = i \int_A^B dl \cdot B \cdot \hat{z} = i l B \hat{z} = 2i R B \hat{z}$$

② $\vec{F}_2 = i \int_B^A d\vec{\ell} \wedge \vec{B}$



$$\begin{cases} \alpha + \beta = \frac{\pi}{2} \\ 0 + \beta = \frac{\pi}{2} \end{cases} \Rightarrow \alpha = 0$$

$$\vec{F}_2 = i \int_0^\pi R d\theta B \sin\theta = -\hat{z} i R B \int_0^\pi \sin\theta d\theta = -\hat{z} i R B \int_0^\pi \sin\theta d\theta$$

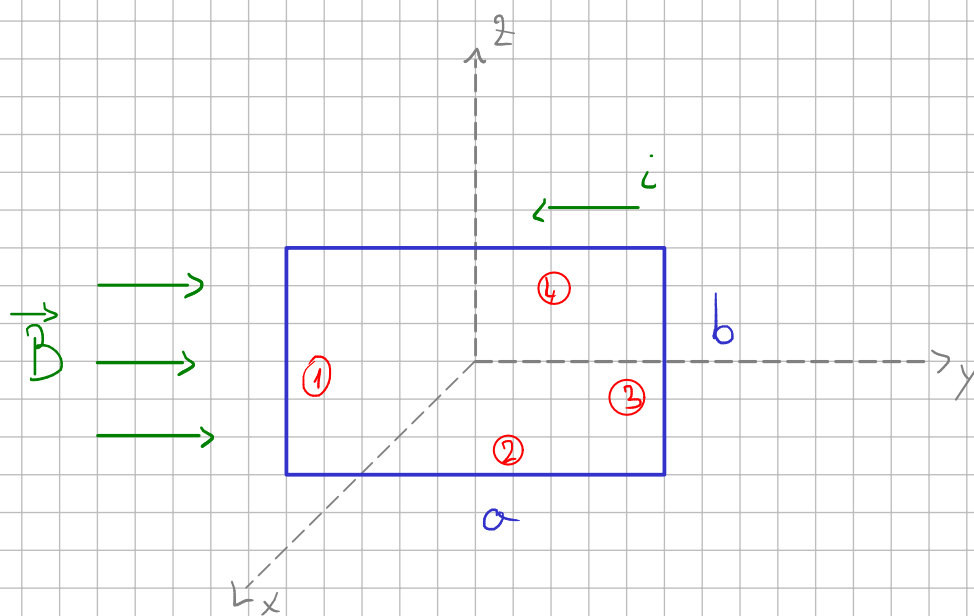
$$= -\hat{z} i R B (-\cos\theta \Big|_0^\pi) = -\hat{z} i R B ((-1) - 1 + 1) = -2 i R B \hat{z}$$

$$\vec{F}_{\text{TOT}} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 = 0$$

Questo è vero in generale: la forza magnetica totale agente su un generico circuito chiuso percorso da corrente e posto in un campo magnetico uniforme è nulla.

Momento delle forze agenti su una spira in un campo magnetico uniforme.

Spira percorsa da corrente posta in un campo magnetico



Calcolare le forze su ciascun ramo e il momento.

$$d\vec{F} = i d\vec{\ell} \wedge \vec{B} \rightarrow \vec{F} = i \vec{\ell} \wedge \vec{B}$$

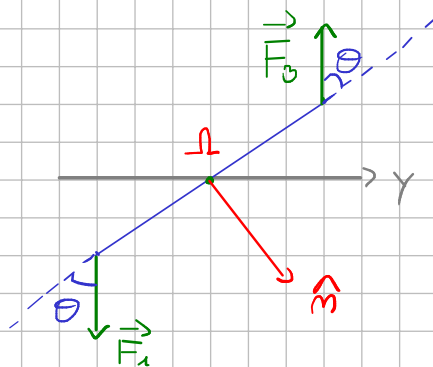
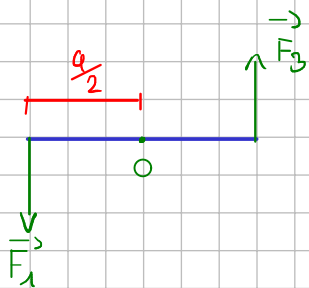
$$\vec{F}_3 = i\vec{b} \wedge \vec{B} = -ibB\hat{x}$$

$$\vec{F}_1 = i\vec{b} \wedge \vec{B} = ibB\hat{x}$$

$$\vec{F}_2 = \vec{F}_4 = \vec{0}, \quad B \text{ e } \ell \text{ sono paralleli}$$

Vista "dall'alto":

Supponiamo che la spira sia ruotata



$$\vec{M}_{\text{TOT}}^{(e)} = \vec{\tau}_{F_1} + \vec{\tau}_{F_3}$$

$$|\vec{\tau}_{F_3}| = \left| \frac{a}{2} \wedge \vec{F}_3 \right| = \frac{a}{2} F_3 \sin(\theta)$$

$$|\vec{\tau}_{F_1}| = \left| \frac{a}{2} \wedge \vec{F}_1 \right| = \frac{a}{2} F_1 \sin(\theta)$$

$$|\vec{M}_{\text{TOT}}^{(e)}| = \left(\frac{a}{2} F_1 + \frac{a}{2} F_3 \right) \sin(\theta) = ab i B \sin(\theta)$$

Definiamo $\vec{\mu} = i A \hat{m}$ momento di dipolo magnetico

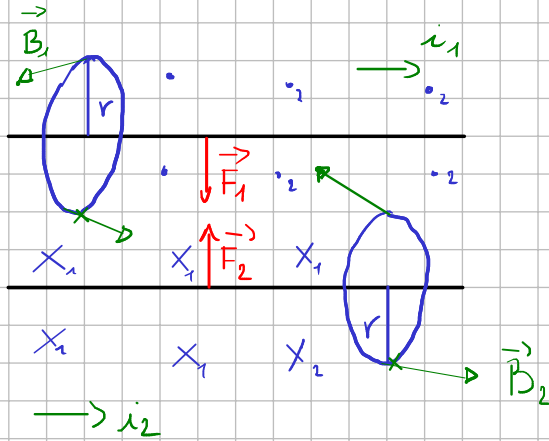
con $A = ab$ (area), quindi $\vec{M}_{\text{TOT}}^{(e)} = \vec{\mu} \wedge \vec{B}$

$$U = -\vec{\mu} \cdot \vec{B} = -\mu B \cos\theta.$$

Forza magnetica tra due conduttori paralleli.

Caso ①:

Due fili paralleli, con corrente di segno concorde.



$$-\oint \vec{B}_1 d\vec{\ell} = \mu_0 i_1 \Rightarrow B_1 2\pi r = \mu_0 i_1 \Rightarrow B_1 = \frac{\mu_0 i_1}{2\pi r}$$

$$\vec{F}_2 = i_2 \vec{\ell} \wedge \vec{B}_1 \Rightarrow F_2 = i_2 \ell B_1 \sin\left(\frac{\pi}{2}\right) \Rightarrow$$

$$F_2 = \frac{i_2 i_1 \mu_0 \ell}{2\pi r}$$

$$-\oint \vec{B}_2 d\vec{\ell} = \mu_0 i_2 \Rightarrow B_2 = \frac{\mu_0 i_2}{2\pi r}$$

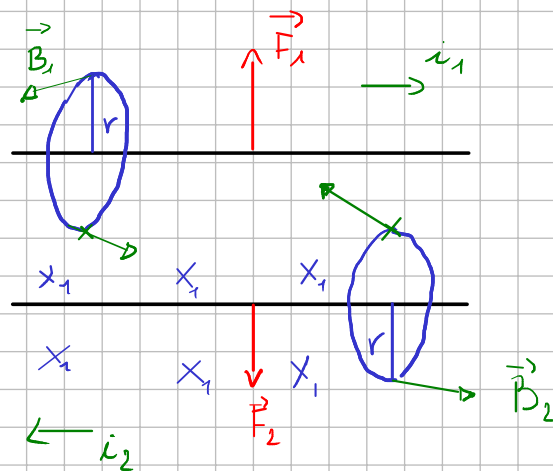
$$\vec{F}_1 = i_1 \vec{\ell} \wedge \vec{B}_2 \Rightarrow F_1 = i_1 \ell B_2 \sin\left(\frac{\pi}{2}\right) \Rightarrow$$

$$F_1 = \frac{i_2 i_1 \mu_0 \ell}{2\pi r}$$

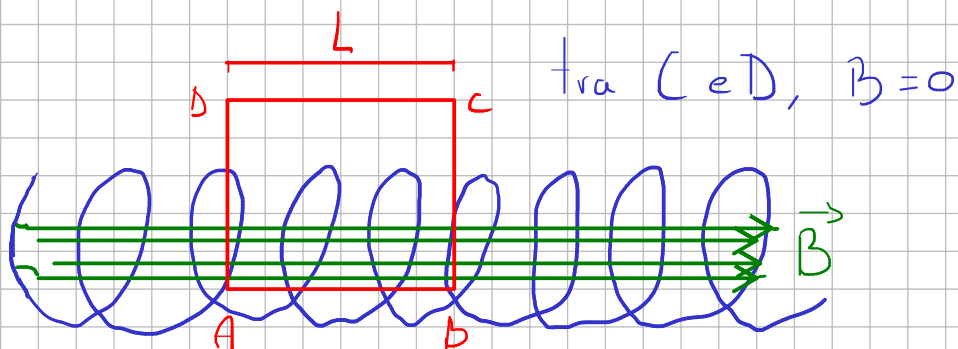
\vec{F}_1 e \vec{F}_2 sono uguali in modulo, ma hanno direzioni opposte.

Caso ②:

Due fili paralleli, con corrente di segno discorde:



Campo magnetico di un solenoide



$$\oint_L \vec{B} d\vec{\ell} = \mu_0 \sum_{j=1}^n i_j$$

Sia $N = \frac{\# \text{ spire}}{L} \Rightarrow \# \text{ spire} = N \cdot L$

$$i_{\text{Tot}} = \# \text{ spire} \cdot i = N L i$$

$$\oint_L \vec{B} d\vec{\ell} = \int_A^B B \cos(0) d\ell + \int_B^C \underbrace{B \cos(\frac{\pi}{2})}_{=0} d\ell + \int_C^D \underbrace{0}_{=0} d\ell + \int_D^A \underbrace{B \cos(\frac{3}{2}\pi)}_{=0} d\ell$$

$$= \int_A^B B dl = BL$$

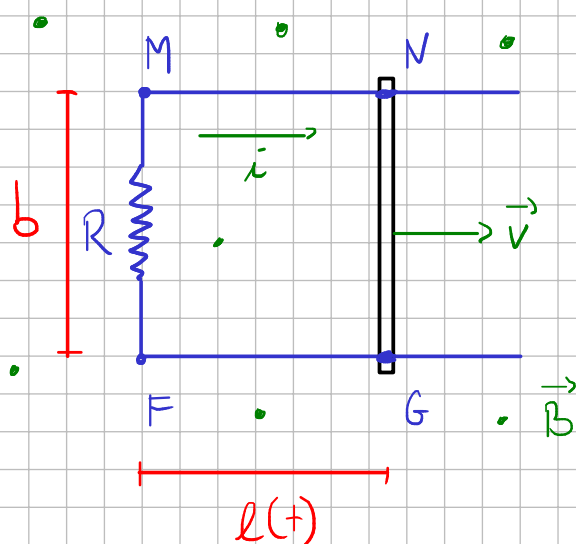
$$\Rightarrow B \cancel{L} = \mu_0 N \cancel{L} i \Rightarrow B = \mu_0 N i$$

Esercizio 3. (forza elettromotrice dinamica, PDF 24 pag 6)

Un circuito rettangolare costituito da due conduttori paralleli, chiuso a sinistra da un conduttore di resistenza R e a destra da una sbarra conduttrice mobile.

Il circuito è posto in un campo magnetico \vec{B} , uniforme, ortogonale al piano del circuito. La sbarra si muove di moto traslatorio con velocità costante.

Calcolare la f.e.m. (ΔV) e la corrente indotta.



Ci sono 2 modi per calcolare la f.e.m.

$$a) \vec{F}_L = q \vec{v} \wedge \vec{B}, \quad \vec{E} = \frac{\vec{F}_L}{q} \Rightarrow$$

$$f_{em} = \oint \vec{E} d\vec{l} \neq 0$$

$$b) \quad \mathcal{f}_{em} = \frac{-d\phi(B)}{dt}$$

Legge di Faraday - Neuman - Lenz

$$a) \quad \mathcal{f}_{em} = \oint_{\ell} \vec{E} d\vec{\ell} \neq 0, \quad \vec{E} = \vec{v} \wedge \vec{B} \Rightarrow$$

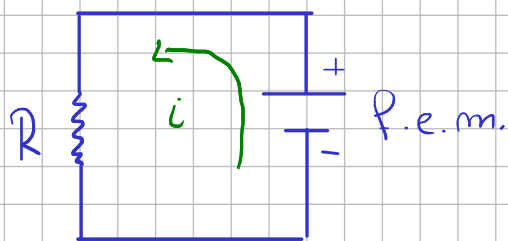
$$\mathcal{f}_{em} = \oint_{\ell} (\vec{v} \wedge \vec{B}) d\vec{\ell} = \int_N^G (\vec{v} \wedge \vec{B}) d\ell = vB \int_N^G d\ell = vBb$$

$$b) \quad \mathcal{f}_{em} = \frac{-d\Phi(B)}{dt}$$

$$\phi(B) = \int_S \vec{B} d\vec{S} = B \ell(t)b \Rightarrow$$

$$\mathcal{f}_{em} = -\frac{d}{dt} (B \ell(t)b) = -Bb \frac{d}{dt} \left(\overbrace{\ell(t)}^v \right) = -Bb v$$

Se consideriamo la sbarra come un generatore:

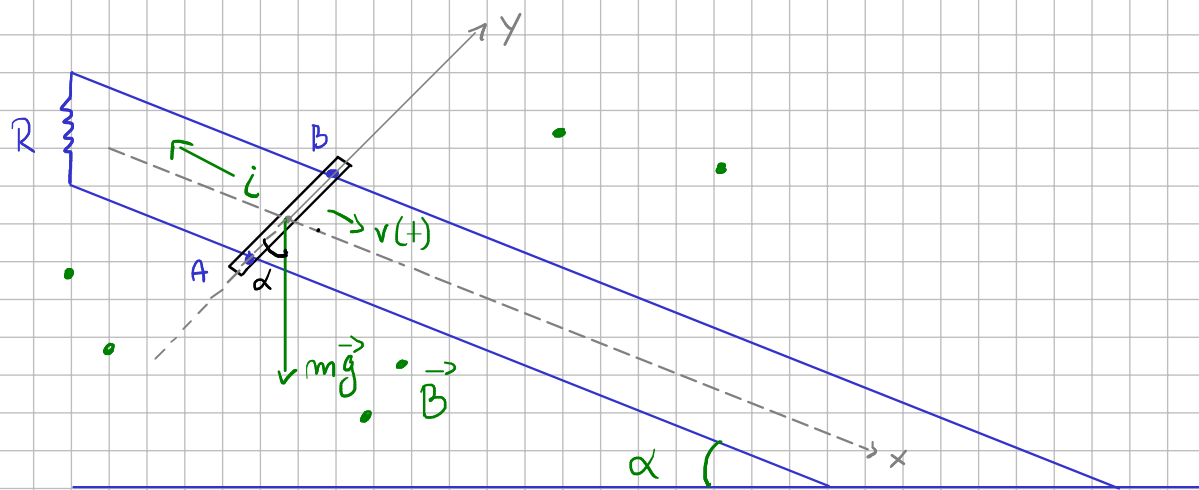


$$i = \frac{\text{f.e.m.}}{R} = -\frac{Bb v}{R}$$

Esercizio 4 (simile all'esempio 4, PDF 24)

Una sbarretta conduttrice si muove senza attrito su due guide parallele formando un piano inclinato di un angolo α , in presenza di un campo magnetico uniforme entrante. La sbarretta ha massa m e lunghezza l .

Calcolare la f.e.m. e la velocità in funzione del tempo usando la seconda legge della dinamica.



La f.e.m. l'abbiamo già calcolata: $\text{fem} = -l v B$

$$i = -\frac{l v B}{R}$$

$$\vec{F}_{\text{TOT}} = m\vec{g} + \vec{F}_L, \quad mg_x = mg \sin \alpha, \quad F_L = i l B = -\frac{l^2 v B^2}{R}$$

$$m a_x = mg \sin \alpha - \frac{l^2 v B^2}{R}, \quad a_x = \frac{dv_x}{dt} \Rightarrow$$

$$m \frac{dv_x}{dt} = mg \sin \alpha - \frac{l^2 v B^2}{R}$$

La velocità di equilibrio si ha quando $a(t) = 0$

$$mg \sin \alpha - \frac{l^2 v B^2}{R} = 0 \Rightarrow v_{eq} = \frac{R mg \sin \alpha}{l^2 B^2}$$

$$\frac{dv(t)}{dt} = \frac{l^2 B^2}{m R} \left(\frac{R mg \sin \alpha}{l^2 B^2} - v \right)$$

$$\frac{dv(t)}{dt} = - \frac{l^2 B^2}{m R} (v - v_{eq})$$

τ

$$\frac{dv(t)}{v - v_{eq}} = - \frac{dt}{\tau} \Rightarrow x = v - v_{eq} \Rightarrow dx = dv$$

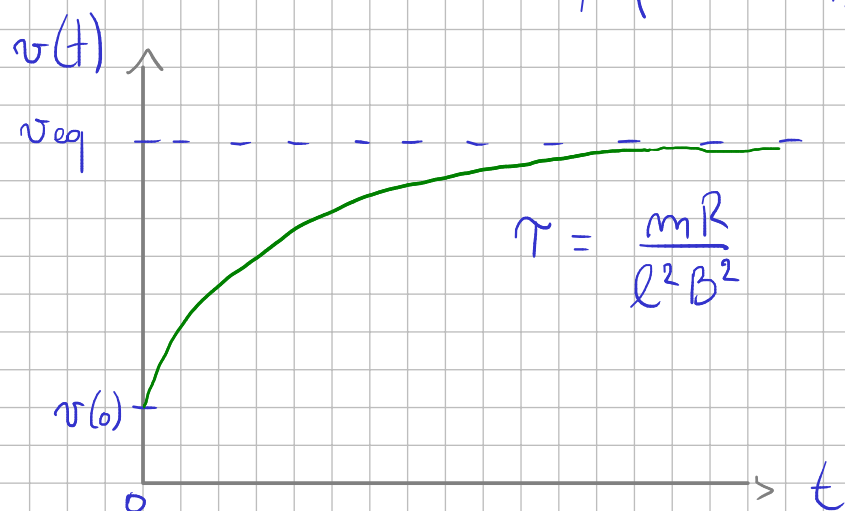
$$\frac{dx}{x} = - \frac{dt}{\tau} \Rightarrow \ln(x) = - \frac{t}{\tau} \Rightarrow \frac{x(t)}{x(0)} = e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$x(0) = v(0) - v_{eq}$$

$$x(t) = v(t) - v_{eq}$$

$$\Rightarrow \frac{v(t) - v_{eq}}{v(0) - v_{eq}} = e^{-\frac{t}{\tau}} \Rightarrow v(t) - v_{eq} = (v(0) - v_{eq}) e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$\Rightarrow v(t) = v_{eq} + (v(0) - v_{eq}) e^{-\frac{t}{\tau}}$$



$$v(t) \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} v_{eq}$$