Sistemas Operacionais

Sincronização de Processos

Parte 2



Prof. Otávio Gomes

Seção crítica Propostas de Solução

- Espera ocupada (busy waiting)
- Sleep / WakeUp (primitivas chamadas de sistema)
- Semáforos (variável de controle)
- Monitores (primitiva de alto nível)
- Troca de Mensagens

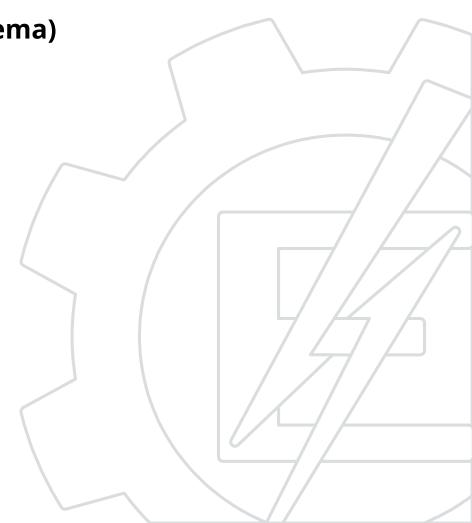


Seção crítica Propostas de Solução

• Espera ocupada (busy waiting)

• Sleep / WakeUp (primitivas - chamadas de sistema)

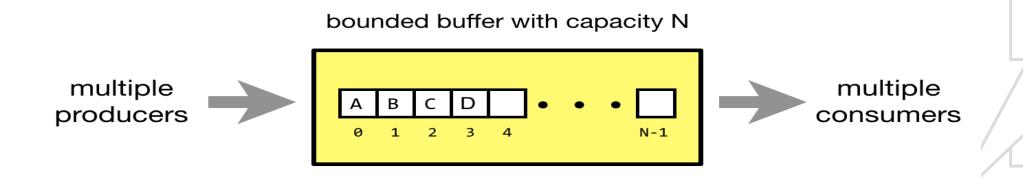
- Semáforos (variáveis de controle)
- Monitores (primitiva de alto nível)
- Troca de Mensagens



A primitiva sleep() é uma chamada de sistema que bloqueia o processo que a chamou, ou seja, suspende a execução de tal processo até que outro processo o "acorde" (via wakeup), evitando a espera ocupada;

• A primitiva wakeup() é uma chamada de sistema que <u>"acorda" um determinado processo</u>.

- Problema que pode ser solucionado com o uso dessas primitivas:
 - Problema do **Produtor/Consumidor** (*bounded buffer*): dois processos compartilham um *buffer* de tamanho fixo (limitado).
 - O processo produtor coloca dados no *buffer* e o processo consumidor retira dados do *buffer*.



- Problema que pode ser solucionado com o uso dessas primitivas:
 - Problema do Produtor/Consumidor (*bounded buffer*): dois processos compartilham um *buffer* de tamanho fixo (limitado).
 - O processo produtor coloca dados no *buffer* e o processo consumidor retira dados do *buffer*;

Problemas:

- Produtor deseja colocar dados quando o buffer ainda está cheio;
- Consumidor deseja retirar dados quando o buffer está vazio;
 - Solução: colocar os processos para "dormir", até que eles possam ser executados.

Buffer:

• Uma variável count controla a quantidade de dados presente no buffer.

Produtor:

- Antes de colocar dados no buffer, verifica o valor de count.
- Se a variável está com valor máximo, o processo produtor é colocado para dormir.
- Caso contrário, o produtor coloca dados no buffer e incrementa count.

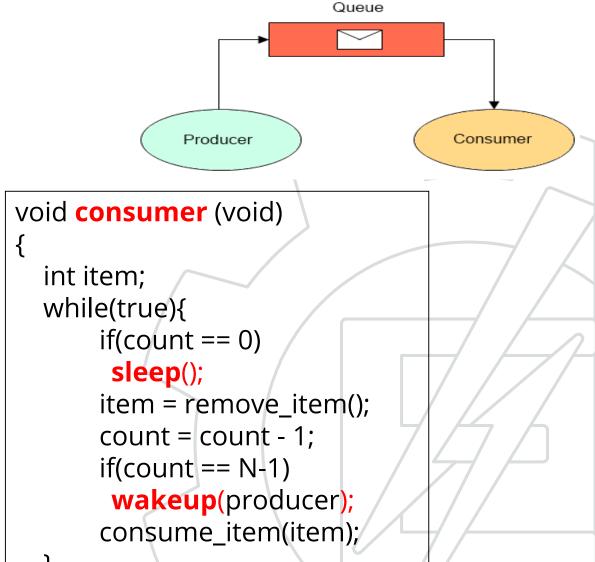
Consumidor:

- Antes de retirar dados do buffer, verifica se count é maior do que zero.
- Se for, ele retira os dados e decrementa count.
- · Caso contrário, o processo vai dormir.

Sempre testam para verificar se o outro processo está acordado, acordando-o se for o caso.

- Chamadas de sistema para bloqueio e desbloqueio.
- Envolve o problema clássico do Produtor-Consumidor.

```
#define N 100
#define count=0
void producer (void)
  int item;
  while(true){
    item = produce_item();
    if(count == N)
      sleep();
    insert_item (item);
    count=count+1;
    if(count==1)
      wakeup(consumer);
```



• Situação-Problema relacionada à preempção:

```
#define N 100
#define count=0
                                                       void consumer (void)
void producer (void)
  int item;
                                                         int item;
  while(true){
                                                         while(true){
    item = produce_item();
                                                              if(count == 0)
    if(count == N)
                                                                 sleep();
      sleep();
                                                              item = remove_item();
    insert_item (item);
                                                              count = count - 1;
                                                              if(count == N-1)
    count=count+1;
    if(count==1)
                                                                 wake-up(producer);
      wake-up(consumer);
                                                              consume_item(item);
```

- Problema relacionado à preempção:
 - Interrupção no consumidor após a comparação *count* == 0
 - A essência do problema está no fato de, por não estar dormindo, o consumidor perdeu o sinal de wakeup.
 - Ambos os processos dormem para sempre.

- Problema relacionado à preempção:
 - Interrupção no consumidor após a comparação count == 0
 - A essência do problema está no fato de, por não estar dormindo, o consumidor perdeu o sinal de wakeup.
 - Ambos os processos dormem para sempre.
- Solução bit de wakeup:
 - *bit* de controle recebe um valor *true* quando um sinal é enviado para um processo que não está dormindo.
 - Quando o processo é posto para dormir, o bit é verificado.
 - No entanto, no caso de vários pares de processos, vários bits devem ser criados sobrecarregando o sistema.

- "bit de wakeup".
 - Quando um wakeup é mandado à um processo já acordado, este bit é setado.
 - Depois, quando o processo tenta ir dormir, se o bit de espera de wakeup estiver ligado,
 este bit será desligado, e o processo será mantido acordado.

Seção crítica Propostas de Solução

- Espera ocupada (busy waiting)
- Sleep / WakeUp (primitivas chamadas de sistema)
- Semáforos (variáveis de controle)
- Monitores (primitiva de alto nível)
- Troca de Mensagens



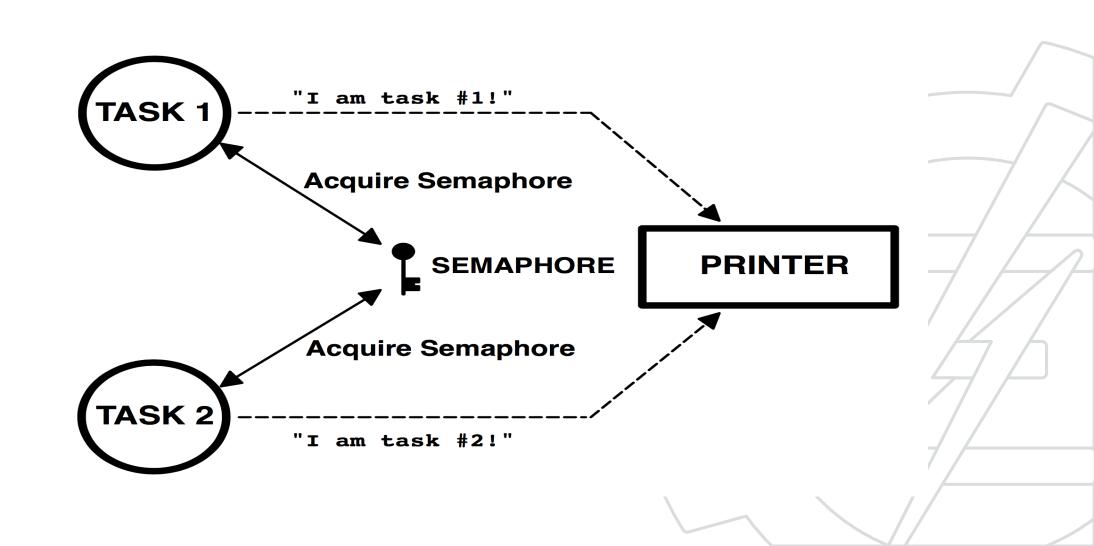
- É uma variável utilizada para controlar o acesso a recursos compartilhados;
- Tem o objetivo de sincronizar o uso de recursos em grande quantidade;
- Nasceu como proposta para contar o número de wake-ups armazenados para uso futuro.

- Pode ser do tipo geral ou de contagem (counting) ou binário (mutex / booleano);
- Pode ser implementado através de espera ocupada ou através da associação de uma fila a cada semáforo.





• É uma variável utilizada para controlar o acesso a recursos compartilhados:



- Semáforo = 0
 - Não há recurso livre
 - Nenhum wakeup está armazenado

- Semáforo > 0
 - Recurso livre
 - Um ou mais wakeups estão pendentes >> Devem utilizar os recursos

Dijkstra propôs 2 operações sobre semáforos, que são generalizações de sleep e wakeup.

- Operações sobre semáforos (atômicas)
 - **down** executada sempre que um processo deseja usar um recurso compartilhado:
 - Verifica se o valor do semáforo é maior que 0;
 - Se for, semáforo=semáforo 1, e continua a operação;
 - Se não for, o processo que executou o *down* fica bloqueado, sem completar o *down*, pois não há recurso disponível.

- *up* executada sempre que um processo liberar o recurso.
 - semáforo=semáforo + 1;
 - Se há processos bloqueados nesse semáforo, escolhe um deles e o desbloqueia finaliza a execução do *down* (Neste último caso, o valor do semáforo permanece o mesmo).

- Operações atômicas
 - Uma vez que uma operação semáforo iniciou, nenhum outro processo pode acessar o semáforo até que a operação seja completada ou bloqueada;
 - Geralmente implementadas como chamade de sistema (syscall);
 - O S.O. desabilita todas as interrupções enquanto está testando o semáforo;
 - Se houver múltiplas CPUs, cada semáforo é protegido por uma variável *Lock*, como a instrução TSL.

• Semáforo geral (*counting semaphore*) - usados para controlar acessos a um determinado recurso com um número finito de instâncias.

• Semáforos usados para implementar exclusão mútua são chamados de **mutex** (mutual exclusion semaphore) ou binários ou booleanos, por apenas assumirem os valores 0 e 1.

• Primitivas de chamadas de sistema: **down** (sleep) e **up** (wakeup).

Originalmente, em holandês, **P** (*down - proberen -* testar) e **V** (*up - verhogen -* incrementar).

Semáforo Geral

- Inicializa com o número de recursos disponíveis;
- Cada processo que deseja utilizar um recurso executa um down();
- Quando um processo libera um recurso, executa um *up()*;
- Quando o contador do semáforo vale 0, todos os recursos estão sendo

usados – o processo é posto para dormir.

Semáforo Binário

- Serve para conceder entrada à região crítica;
- *Mutex* é uma variável com apenas dois estados: bloqueada (0) e desbloqueada (1);
- Quando uma thread ou processo precisa acessar uma região crítica, chama

mutex_lock;

Quando termina, chama mutex_unlock.

• Problema produtor/consumidor: Resolve o problema de perda de sinais enviados.

- Solução utiliza três semáforos:
 - Full: conta o número de slots no buffer que estão ocupados; iniciado com 0
 resolve sincronização;
 - *Empty*: conta o número de *slots* no *buffer* que estão vazios; iniciado com o número total de *slots* no *buffer* resolve sincronização;
 - *Mutex*: garante que os processos produtor e consumidor não acessem o *buffer* ao mesmo tempo; iniciado com 1 permite a exclusão mútua;

```
# include "prototypes.h"
# define N 100
typedef int semaphore;
semaphore mutex = 1;
semaphore empty = N;
semaphore full = 0;
void producer (void){
 int item;
 while (TRUE){
      produce_item(&item);
      down(&empty);
      down(&mutex);
      insert_item(item);
      up(&mutex);
      up(&full);
```

```
void consumer (void){
 int item;
 while (TRUE){
        down(&full);
        down(&mutex);
        remove_item(item);
        up(&mutex);
        up(&empty);
        consume_item(item);
```

- Quando utilizar um *mutex*?
 - É um mecanismo de trava para garantir o acesso a um recurso compartilhado.
 - Somente uma tarefa (task) pode manter a trava e liberá-la.
- Quando utilizar um semáforo binário?
 - É similar ao *mutex*, mas é um mecanismo de sinalização. Um semáforo pode ser utilizado como *mutex*, mas o contrário não é válido.
- Quando utilizar um semáforo?
 - Pode gerenciar mais de um dispositivo do mesmo tipo;
 - Pode ser utilizado como uma fila (compartilhamento de recursos).

MutEx (*Mutual Exclusion*)

```
wait (mutex);
.....
Critical Section
.....
signal (mutex);
```

Mutex vs. Semáforos

Semáforo

A operação *wait* decrementa o valor do argumento S, caso ele seja positive. Caso ele seja negativo ou igual a zero, nenhuma operação é realizada.

```
wait(S)
{
    while (S<=0);
    S--;
}</pre>
```

A operação signal incrementa o valor de S.

```
signal(S) {
    S++;
}
```

Seção crítica Propostas de Solução

- Espera ocupada (busy waiting)
- Sleep / WakeUp (primitivas chamadas de sistema)
- Semáforos (variáveis de controle)
- Monitores (primitiva de alto nível)
- Troca de Mensagens



- Idealizado por Hoare (1974) e Brinch Hansen (1975).
- <u>Primitiva de alto nível para sincronizar processos</u>, conjunto de procedimentos, variáveis e estruturas de dados agrupados <u>em um único módulo ou pacote</u>;
- Somente um processo pode estar ativo no monitor ao mesmo tempo;
- Não são boas soluções para sistemas distribuídos, pois não provém sincronização para máquinas diferentes;
- Todos os recursos compartilhados entre processos devem estar implementados dentro do Monitor;
- Depende da linguagem de programação e o compilador é quem garante a exclusão mútua;
- Existente em Java. Não existe em C.

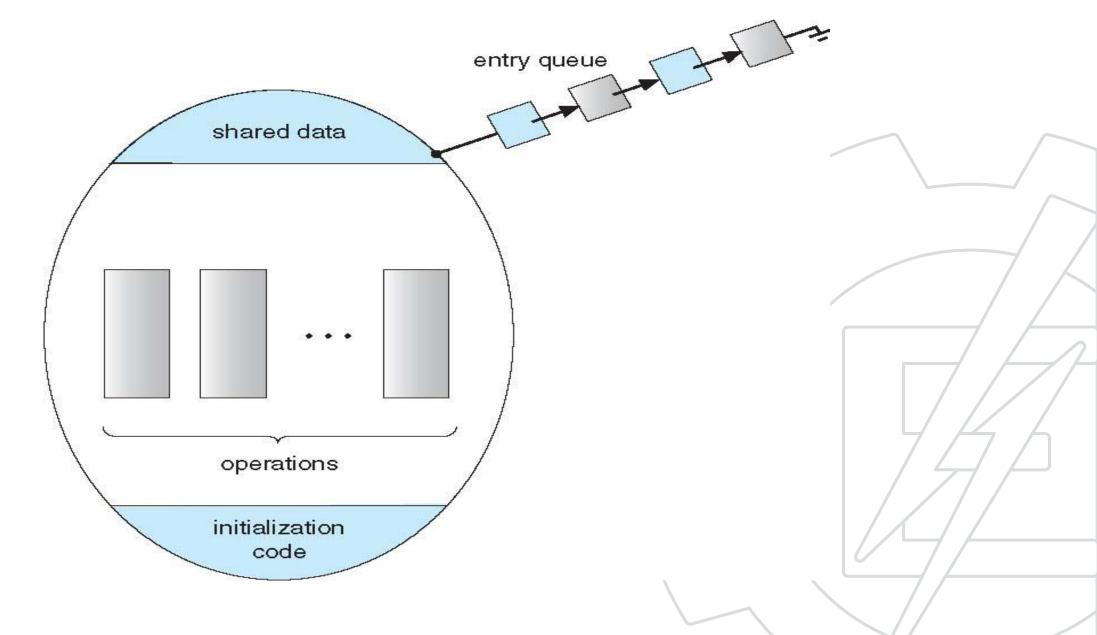
```
monitor example
int i;
condition c;
procedure A();
end;
end;
end;
end;
end;
end monitor;
```

• Um **tipo de dado abstrato** — ou ADT (*abstract data type*) — encapsula dados com um conjunto de funções para operarem sobre esses dados, que são independentes de qualquer implementação específica do ADT.

- <u>Um tipo monitor é um ADT</u> que inclui um <u>conjunto de operações definidas pelo programador</u>
 e que são <u>dotadas de **exclusão mútua** dentro do monitor</u>.
- O tipo monitor também declara as variáveis cujos valores definem o estado de uma instância desse tipo, além dos corpos de funções que operam sobre essas variáveis.

- Execução:
 - Chamada a uma rotina do monitor;
 - Instruções iniciais teste para detectar se um outro processo está ativo dentro do monitor;
 - Se positivo, o processo novo ficará bloqueado até que o outro processo deixe o monitor;
 - Caso contrário, o processo novo executa as rotinas no monitor.
- Pode utilizar variáveis de condição para suspender e reassumir processos
 - x.wait() o processo que invoca a operação é suspenso até o sinal x.signal()
 - x.signal() retoma um dos processos que invocou x.wait()

Esquemático/Estrutura



- Se vários processos estão suspensos na condição x, e uma operação x.signal() é executada por algum processo, como determinar qual dos processos suspensos deve ser retomado em seguida?
 - Uma solução simples é usar uma ordem "primeiro a entrar, primeiro a ser atendido" (FCFS
 - *first-come, first-served*) para que o processo que tenha esperado por mais tempo seja retomado primeiro.
 - Em muitas circunstâncias, no entanto, um esquema de scheduling tão simples não é adequado.

- Infelizmente, o conceito de monitor não garante que a sequência de acesso anterior seja seguida. Especificamente, os seguintes problemas podem ocorrer:
 - Um processo pode acessar um recurso sem antes obter permissão de acesso ao recurso;
 - Um processo pode nunca liberar um recurso, uma vez que tenha obtido acesso a ele;
 - Um processo pode tentar liberar um recurso que nunca solicitou;
 - Um processo pode solicitar o mesmo recurso duas vezes (sem liberá-lo antes).

Semáforos e Monitores

Limitações

- Ambos são boas soluções somente para CPUs com memória compartilhada. Não são boas soluções para sistema distribuídos;
- Nenhuma das soluções provê troca de informações entre processo que estão <u>em</u>
 <u>diferentes máquinas</u>;
- Monitores dependem de uma linguagem de programação poucas linguagens suportam
 Monitores.

Seção crítica Propostas de Solução

- Espera ocupada (busy waiting)
- Sleep / WakeUp (primitivas chamadas de sistema)
- Semáforos (variáveis de controle)
- Monitores (primitiva de alto nível)
- Troca de Mensagens



Memória Transacional

- O conceito de memória transacional teve origem na teoria de bancos de dados e fornece uma estratégia para a sincronização de processos.
- Uma transação de memória é uma sequência de operações atômicas de leitura-gravação em memória.
- Se todas as operações de uma transação são concluídas, a transação de memória é confirmada. Caso contrário, as operações devem ser abortadas e revertidas.
- Os benefícios da memória transacional podem ser obtidos por recursos adicionados a uma linguagem de programação.

Bibliografia

biblioteca virtual.

 TANENBAUM, Andrew S; BOS, Herbert. Sistemas operacionais modernos. 4a ed. São Paulo: Pearson Education do Brasil, 2016.
 Capítulo 2.

https://plataforma.bvirtual.com.br/Acervo/Publicacao/1233

• DEITEL, H.M; DEITEL, P.J; CHOFFNES,D.R. Sistemas Operacionais. 3a ed. São Paulo: Pearson Prentice Hall, 2005. **Capítulos 5 e 6.**

https://plataforma.bvirtual.com.br/Acervo/Publicacao/315





Sistemas Operacionais

Prof. Otávio Gomes

otavio.gomes@unifei.edu.br

