# Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский университет ИТМО»

Факультет программной инженерии и компьютерной техники

# Отчет по лабораторной работе №5 «Интерполяция функции»

По дисциплине «Вычислительная математика»

Вариант 8

Выполнила: Иванова Мария Максимовна

Группа: Р3208

Преподаватель: Машина Екатерина Алексеевна

Санкт-Петербург

Рабочие формулы:

$$Ln(x) = \sum_{i=0}^{n} y_i \frac{(x-x_0)(x-x_1)...(x-x_{i-1})(x-x_{i+1})...(x-x_n)}{(x_i-x_0)(x_i-x_1)...(x_i-x_{i-1})(x_i-x_{i+1})...(x_i-x_n)}$$

$$N_n(x) = f(x_0) + \sum_{k=1}^n f(x_{0,x_1}, \dots, x_k) \prod_{j=0}^{k-1} (x - x_j)$$

$$\begin{split} P_n(x) &= y_0 + t\Delta y_0 + \frac{t(t-1)}{2!}\Delta^2 y_{-1} + \frac{(t+1)t(t-1)}{3!}\Delta^3 y_{-1} \\ &+ \frac{(t+1)t(t-1)(t-2)}{4!}\Delta^4 y_{-2} \\ &+ \frac{(t+2)(t+1)t(t-1)(t-2)}{5!}\Delta^5 y_{-2} \dots \\ &+ \frac{(t+n-1)\dots(t-n+1)}{(2n-1)!}\Delta^{2n-1} y_{-(n-1)} \\ &+ \frac{(t+n-1)\dots(t-n)}{(2n)!}\Delta^{2n} y_{-n} \end{split}$$

$$\begin{split} P_{n}(x) &= y_{0} + t\Delta y_{-1} + \frac{t(t+1)}{2!}\Delta^{2}y_{-1} + \frac{(t+1)t(t-1)}{3!}\Delta^{3}y_{-2} \\ &\quad + \frac{(t+2)(t+1)t(t-1)}{4!}\Delta^{4}y_{-2} + \cdots \\ &\quad + \frac{(t+n-1)\dots(t-n+1)}{(2n-1)!}\Delta^{2n-1}y_{-n} \\ &\quad + \frac{(t+n)(t+n-1)\dots(t-n+1)}{(2n)!}\Delta^{2n}y_{-n} \end{split}$$

```
Вочеват Лаб Вышениченные часть Вариант 8
      X 1,10 1,25 1,40 1,55 1,70 1,85 2,00
ceny y 0, 2234 1,2438 2,2644 3,2984 4,3222 5,3516 6,3867
     Таблица конечных разностей:
     Xi yı Ayi Ayi Ayi Ayi Ayi Ayi Ayı XIXIX X5-110 0,224 1,0204 0,002 0,0132 -0,0368 0,0762 -0,1313
     X1=1,25 1,2438 1,0206 0,0134 -0,0236 0,0394 -0,0561
     X=1,40 2,2644 1,084 -0,0102 0,0158 -0,0157 -
     X3=1,55 3,2984 1,0238 0,0056 0,0001
     X4=170 4,3222 1,0294 0,0057 - - -
     X5=1,85 5,3516 1,0351 - -
    X6= 2,00 6,3867 - - -
    Dkyi = Dkyin - Dkyi
     X1=1,852
    T.K. X => X2 => uenorogyen bropyro untepaene quonnyo
    h=1,25-1,10=0,15
    t = \frac{x - x_h}{h} = \frac{1,852 - 2}{0.15} = -0.99
    N_n(x) = y_n + t \Delta y_{n-1} + \frac{t(t+1)}{2!} \Delta^2 y_{n-2} + ... + \frac{t(t+1)}{n!} (t+n-1) \Delta^n y_0
   N_6(1,852) = 6,3876 + (-0,99) \cdot 1,0351 + \frac{-0,99 \cdot 0,01}{2!},0,0057 +
   + - 0.99.001.101.0,0001 + -0.99.0,01.1,01.2,01.(-0.0157)+
   + -099.001.1,01.2,01.3,01. (-0,0551) + -099.001-1.01.2,01.3,01.4,01
  (-0, 1313) = 5,3627
```

```
X_2 = 1,652
 X_2 > \alpha \Rightarrow replace unternone quounal ageca
t = \frac{x-9}{h} = \frac{9,652-1,55}{0,16} = 0,68
Po (x) = yo + t syo + t(t-1) s2y-1 + (t+1)t(t-1) s3y-1 +
+(++1)+(+-1)(+-2) 24y-2+(++1)(++2)+(+-1)(+-2) 25y-2+
+ (+2) (+1)+ (+-1)(+-2) (+-3) 26 y-3
P_6(1,652) = 3,2984 + 0,68 \cdot 1,0138 + \frac{0,68 \cdot (-0,52)}{2!} \cdot (-0,0102) + \frac{1,68 \cdot 0,68 \cdot (-0,32)}{3!} \cdot (-0,32) \cdot 0,0158 + \frac{1,68 \cdot 0,68 \cdot (-0,32)}{4!} \cdot (-1,32) \cdot 0,039
+ 2,68.1,68.0,68.(-0,32).(ASSA -1,32) (E3. .(-0,55)) +
+ 2,68.1,68.0,68.(-0,32).(-1,32).(-2,32).(-0,1313)=
= 3,9954
```

#### Листинг программы:

```
public class Lagrange {
   public double solve(double [] x, double [] y, int amount, double t ) {
      double result = 0;
      for (int i = 0; i < amount; i++) {
            double temp = y[i];
      }
}</pre>
```

```
for (int j = 0; j < amount; j++) {
        if (j != i) {
            temp *= (t - x[j]) / (x[i] - x[j]);
        }
    }
    result += temp;
}
return result;
}</pre>
```

```
public double solve(double[] x, double[] y, int amount, double t) {
    int mid_index = amount / 2;
    double h = x[1] - x[0];
    double[][] centralDifferencesTable = computeDifferences(y);
    double f1 = firstInterpolationGaussForm(amount, x, y, mid_index, h,
    centralDifferencesTable, t);
    double f2 = secondInterpolationGaussForm(amount, x, y, mid_index, h,
    centralDifferencesTable, t);
    return (t > x[mid_index]) ? f1 : f2;
}

public double firstInterpolationGaussForm(int n, double[] x, double[] y,
    int mid_index, double h, double[][] centralDifferencesTable, double value) {
        double t = (value - x[mid_index]) / h;
        double result = y[mid_index];
        double term = 1.0;
        double tProduct = t;
```

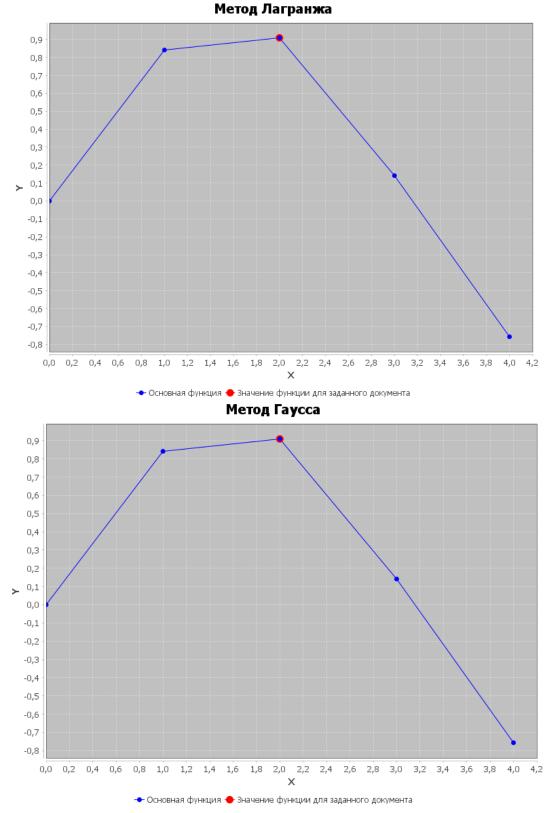
```
tProduct *= (t + (i - 1) / 2);
           result += term * centralDifferencesTable[index][i];
int mid index, double h, double[][] centralDifferencesTable, double value) {
       double result = y[mid index];
               tProduct *= (t + i / 2);
               tProduct *= (t - i / 2);
           result += term * centralDifferencesTable[index][i];
           differences[i][0] = y[i];
               differences[i][j] = differences[i + 1][j - 1] -
       return differences;
       System.out.println("Таблица конечных разностей:");
       System.out.printf("%-10s", "x");
```

```
}
System.out.println();

for (int i = 0; i < amount; i++) {
    System.out.printf("%-10.4f", x[i]);
    for (int j = 0; j < amount - i; j++) {
        System.out.printf("%-10.4f", differences[i][j]);
    }
    System.out.println();
}
</pre>
```

## Вывод программы:

```
Выберете способ ввода: 1 - через консоль, 2 - через файл, 3 - выбрать функцию из предложенных
Выберете функцию: 1. sin(x) 2. x^2
Выберете интервал (введите 2 числа через пробел)
0.5
Введите количество точек на интервале
Введите значение х, в котором будем считать приближенное значение функции
Таблица конечных разностей:
      \Delta^{0}
            \Delta^{1}
                             \Delta^3y
                    \Delta^2
                                     \Delta^4y
0,0000 0,0000 0,8415 -0,7736 -0,0624 0,7686
1,0000 0,8415 0,0678 -0,8360 0,7063
2,0000 0,9093 -0,7682 -0,1297
3,0000 0,1411 -0,8979
4,0000 -0,7568
Многочлен Лагранжа:
Интерполяция при x = 2.0 равна 0.9092974268256817
Нельзя использовать метод Ньютона с разделенными разностями, х не должны быть
равноотстоящими
Метод Гаусса:
Интерполяция при x = 2.0 равна 0.9092974268256817
```



### Вывод:

Во время выполнения работы я изучила понятие интерполяции, а также различные методы ее нахождения. Могу сделать вывод, что метод Лагранжа является наиболее удобным и точным для нахождения интерполяции при равноотстоящих узлах.