

GMP102 数字气压传感器

概述

GMP102 为一款高精度数字气压传感器芯片,可满足精确压力测量应用的严苛要求,如四联直升机高度控制和便携式导航设备。芯片将压力和温度传感器内嵌於仅有 $2.0\times2.5\times1.05~\text{mm}^3$ 封装内,其中压力芯片采用行业标准的压阻技术,具有世界公认的长期稳定和抗 EMC 的优良特性。内嵌有高性能的 24 位元模数转换模块,提供高达 0.18 Pa 的压力分辨率,以及最高可达 0.004 C 的温度分辨率。芯片具有 300 至 1100 hPa 的宽广工作范围,完整涵盖了地球表面上的所有高度。

GMP102 可以精确地量测绝对大气压力,换算成高度最大分辨率可達 10 厘米。多个操作选项可提供用户对功耗,分辨率和滤波器性能优化的灵活度。

主要特点

O 工作范围:

■ 压力:300~1100hPa(绝压)

■ 温度:-40~+85℃

O 内嵌 24 位元 ADC:

■ 压力分辨率:高达 0.18Pa

■ 温度分辨率:最高可达 0.004℃

O 数字接口:

■ I2C 支持标准和快速模式

■ SPI 三/四线模式,最高时钟频率 10MHz

O 电源电压:

■ VDD: $+1.7V\sim+5.5V$

■ VID: $+1.2V \sim +5.5V$

O 功耗:

■ 待机~1uA

O RoHS 合规包装:

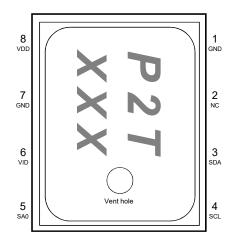
■ 附金属盖的 8 管脚 LGA

■ 覆盖区: 2.0×2.5 mm²

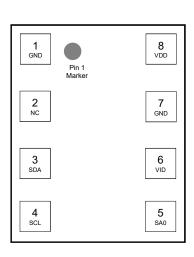
■ 高度: 1.05 mm

应用

上升/下降速度估计,高度和气压测量,室内导航运用时的楼层/电梯侦测,GPS 应用,医疗保健的活动追踪应用。



Top View



Bottom View



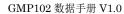
工程规格

表 1:管脚描述

| 管脚编号 | 符号 | 描述 |
|------|---------|------------------------------------|
| 1 | GND | 0V 供电 |
| 2 | CSB | I2C/SPI 模式选择,高电平 I2C 模式,低电平 SPI 模式 |
| | | I2C 模式下作 SDA,串行数据线 |
| 3 | SDI/SDA | SPI 四线模式下作 SDI,串行数据输入 |
| | | SPI 三线模式下作 SDA,串行数据线 |
| 4 | SCK/SCL | I2C 模式下串行时钟 SCL |
| 4 | SCN/SCL | SPI 模式下串行时钟 SCK |
| 5 | SDO | I2C 模式下从设备地址选择线 |
| 3 | SDO | SPI 模式下串行数据输出 |
| 6 | VID | I/O 口电源电压 |
| 7 | GND | 0V 供电 |
| 8 | VDD | 电源供电 |

表 2: 电气和机械参数

| 参数 | 符号 | 测试条件 | 最小值 | 典型值 | 最大值 | 单位 |
|--|-------|---|-----|---------------------------------------|------|-----------|
| 供电电压 | VDD | | 1.7 | _ | 5.5 | V |
| IO 供电电压 | VID | | 1.2 | _ | VDD | V |
| 温度范围 | Ta | | -40 | 25 | +85 | °C |
| 压力范围 | Р | | 300 | _ | 1100 | hPa |
| 操作电流 OSR=256 OSR=1024 OSR=4096 OSR=16384 <u>OSR=32768 (default)</u> | IDD | VDD = 3.3V 20Hz 压力和温度转换 | _ | 97 120 190 420 800 | _ | uA |
| 付 待机电流 | IDDSD | 在上电复位和软复位后 | _ | 1 | | uA |
| 压力相对精度 | PREL | 在 25°C to 40°C 的恒 定温度下 压力范围 从 700 to 950 hPa。 | _ | ±0.12 | _ | hPa |
| 压力温漂系数 | TCO | | _ | ±1.5 | _ | Pa/K |
| 压力绝对精度 | PABS | | _ | 1 | _ | hPa |
| 压力噪声 | | | _ | 1.9 | | Pa RMS |





| 》。 《日 · · · · · · · · · · · · · · · · · · · | TADO | @25°C | _ | 0.5 | _ | °C |
|---|------|-------------|---|-----|---|-----|
| 温度绝对精度 | TABS | -40 to 85°C | _ | 1 | _ | °C |
| 压力长期稳定度 | | | _ | ±1 | _ | hPa |

表 3:极限参数

| 参数 | 符号 | 最小值 | 最大值 | 单位 |
|----------|----------|------|---------------|-----|
| 电源电压 | VDD, VID | -0.3 | 6.5 | V |
| 任一控制管脚电压 | VIS | -0.3 | VDD/VID + 0.3 | V |
| 压力 | PMAX | 0 | 20000 | hPa |
| 贮存温度 | TST | -40 | +125 | °C |
| ESD | HBM | _ | ±2 | kV |



框图和应用电路

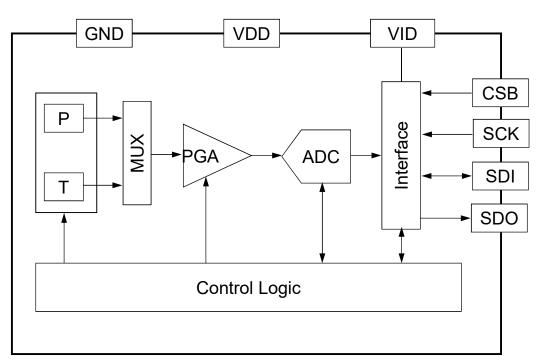


图 1:GMP102 框图

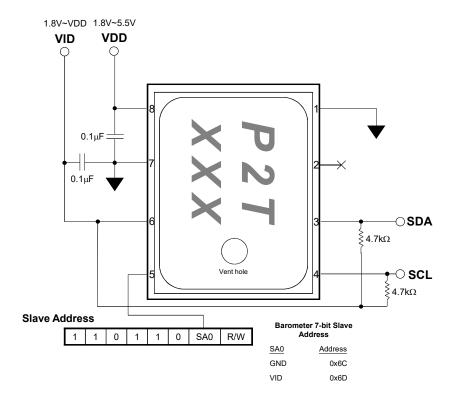


图 2:GMP102 I2C 典型应用电路



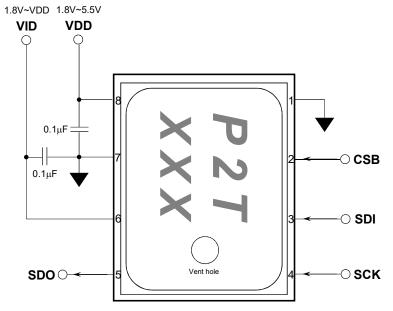


图 3:GMP102 SPI 四线典型应用电路

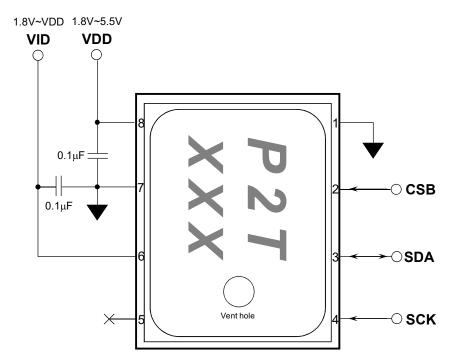


图 4:GMP102 SPI 三线典型应用电路



功能描述

电源管理

GMP102 有两个独立的电源管脚: VDD 和 VID。 VDD 是所有内部模拟和数字功能模块的主要电源管脚。 VID 为数字接口提供参考电压位准。

当电源上电后,上电复位(POR)电路将被激活,内部电路和寄存器会被复位。在POR程序后,所有寄存器将被复位为默认值,而GMP102则切换成待机模式。

复位功能

GMP102 有如下的两种类型的复位:

- 上电复位 (POR): 如前段电源管理部分所述。
- 软复位:将 0x24 写到 RESET 寄存器(00h)会触发器件软复位,在软复位后所有寄存器会被复位为默认值。

初始化步骤

在 POR 上复位电后,GMP102 将自动复位为待机模式。建议执行以下初始化步骤:

- 1. 将 0x24 写到 RESET 寄存器 (00h) 进行软复位。
- 2. 从寄存器 AAh 到 BBh 读取 18 个字节的校准参数。保留这些参数用于压力传感器校准。
- 3. 将四个寄存器 AAh~ADh 设置为 0x00。

电源模式

GMP102 提供三种电源模式,即待机,P强制和T强制模式,可以通过设置 30h [3:0] (Measure_CTRL [3:0]) 位来设定。详细信息,请参阅 30h 寄存器的描述。

不同模式之间的转换如图 5 所示。

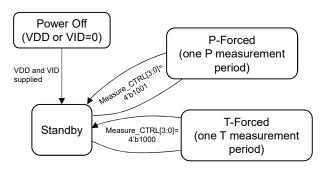


图 5:电源模式转移图

● 待机模式 (Standby mode)

完成 POR 程序后,GMP102 将进入待机模式。在此模式下,数据测量停止,功耗最小。此时仍可以访问所有寄存器,包括 PID 和校准参数寄存器。

● P强制模式 (P-Forced mode)

在 P 强制模式下,GMP102 将进行一次的压力测量,并自动返回待机模式,此时可从压力数据寄存器读取测量结果。用户需要再次设置为 P 强制模式以进行另一个压力测量。 P 强制模式的时序图如下图 6 所示。

为使模数转换的输出为原始压力以供后续校准使用,在设置为 P 强制模式之前,需确保寄存器 A5h [1] (Raw)位值为 1'b1。以下总结单次压力量测步骤:

- 1. 确认 A5h [1] (Raw) 位已设置。如果没有,请设置 A5h = 0x02。
- 2. 通过设置 30h = 0x09 设置为 P 强制模式。



- 3. 检查 02h [0](DRDY)位,并等待其值设置。当 DRDY = 1'b1 时模数转换已完成,可从压力数据 寄存器中读取数据。
- 4. 读取压力数据寄存器(06h~08h)的原始压力模数转换输出。

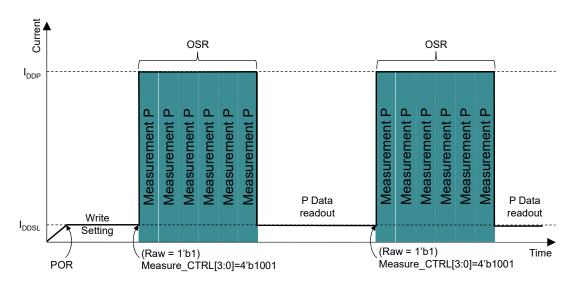


图 6:P 强制模式时序图

● T强制模式 (T-Forced Mode)

在 T 强制模式下,GMP102 将进行一次温度测量,并自动返回待机模式,此时可从温度数据寄存器读取测量结果。 用户需要再次设置为 T 强制模式进行另一个温度测量。 T 强制模式的时序图如下图 7 所示。为使模数转换的输出为校准温度,在设置为 T 强制模式之前,需确保 A5h [1] (Raw) 位值为 1'b0。 以下总结单次温度量测步骤:

- 1. 确保 A5h [1] (Raw) 位未设置。 如果不是这样,请设置 A5h = 0x00。
- 2. 通过设置 30h = 0x08 设置为 T 强制模式。
- 3. 检查 02h [0](DRDY)位,并等待其值为设置。当 DRDY = 1'b1 时模数转换已完成,可从温度数据寄存器中读取数据。
- 4. 读取温度数据寄存器(09h~0Ah)的校准温度模数转换输出。

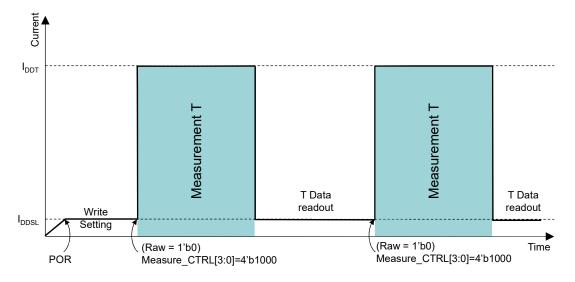


图 7:T 强制模式时序图



使用者寄存器

表 4:寄存器列表

| Addr. | Name | bit7 | bit6 | bit5 | bit4 | bit3 | bit2 | bit1 | bit0 | Access | Default |
|-------|---------|-------|-------------------|------|----------|------------|------------|----------|----------|--------|---------|
| 00h | RESET | SPI4W | R'ved | RST | 0 | 0 | RST | R'ved | SPI4W | RW | 0x00 |
| 01h | PID | | | | PID | [7:0] | | | | R | 0x02 |
| 02h | STATUS | | Rese | rved | | 0 | 0 | 0 | DRDY | R | NA |
| 06h | PRESSH | | | | Pressure | [23:16] | | | | R | NA |
| 07h | PRESSM | | | | Pressur | e [15:8] | | | | R | NA |
| 08h | PRESSL | | | R | NA | | | | | | |
| 09h | TEMPH | | | | Temperat | ture[15:8] | | | | R | NA |
| 0Ah | TEMPL | | | | Tempera | ture[7:0] | | | | R | NA |
| 30h | CMD | | Rese | rved | | N | /leasure_0 | CTRL[3:0 |)] | RW | 0x00 |
| A5h | CONFIG1 | | | Rese | erved | | | Raw | Reserved | RW | 0x00 |
| A6h | CONFIG2 | | Reserved OSR[2:0] | | | | | | | | 0x1F |
| AAh | Calib00 | | | | | | | | | | |
| ~ | ~ | | Calibration data | | | | | | | | NA |
| BBh | Calib17 | | | | | | | | | | |



寄存器描述

寄存器 00h: RESET 寄存器

| Addr. | Name | bit7 | bit6 | bit5 | bit4 | bit3 | bit2 | bit1 | bit0 | Access | Default |
|-------|-------|-------|-------|------|------|------|------|-------|-------|--------|---------|
| 00h | RESET | SPI4W | R'ved | RST | 0 | 0 | RST | R'ved | SPI4W | RW | 0x00 |

将 0x24 写到 RESET 寄存器(00h)会触发器件软复位,在软复位后所有寄存器会被复位为默认值,而 RST 位也会自动回到 1'b0。

SPI4W 位用以选择 SPI 三线或四线模式 默认值 0x00 为 SPI 三线模式 将 0x81 写到 RESET 寄存器(00h) 可选择 SPI 四线模式。

寄存器 01h: PID 寄存器

| Addr. | Name | bit7 | bit6 | bit5 | bit4 | bit3 | bit2 | bit1 | bit0 | Access | Default |
|-------|------|------|----------|------|------|------|------|------|------|--------|---------|
| 01h | PID | | PID[7:0] | | | | | | | R | 0x02 |

PID 寄存器存有产品识别字节,其值固定为 0x02。PID 寄存器在器件完成上电复位后即可读取。

寄存器 02h: STATUS 寄存器

| Addr. | Name | bit7 | bit6 | bit5 | bit4 | bit3 | bit2 | bit1 | bit0 | Access | Default |
|-------|--------|------|------|------|------|------|------|------|------|--------|---------|
| 02h | STATUS | | Rese | rved | | 0 | 0 | 0 | DRDY | R | NA |

当数据模数转换完成后,STATUS 寄存器的 DRDY 位就会被设置为 1'b1,此时可从数据寄存器中读取压力或是温度的数据。

寄存器 06h~08h: 压力数据寄存器

| Addr. | Name | bit7 | bit6 | bit5 | bit4 | bit3 | bit2 | bit1 | bit0 | Access | Default |
|-------|--------|------|-----------------|------|------|------|------|------|------|--------|---------|
| 06h | PRESSH | | | R | NA | | | | | | |
| 07h | PRESSM | | Pressure [15:8] | | | | | | | | NA |
| 08h | PRESSL | | | R | NA | | | | | | |

模数转换后的压力数据为 24 位补码 (2' complement) 编码,储存在三个压力数据寄存器裡。也就是当最高有效位 (bit 23) 为 1'b1 时,代表压力数据为负值。

读取模数转换后的原始压力数据后,需搭配每颗独一的校准参数(从 AAh~BBh 寄存器读取),经由校准公式的计算后便可得到气压数据。相关校准公式参考代码可洽 GMEMS 提供。

寄存器 09h~0Ah: 温度数据寄存器

| Addr. | Name | bit7 | bit6 | bit5 | bit4 | bit3 | bit2 | bit1 | bit0 | Access | Default |
|-------|-------|------|-------------------|------|------|------|------|------|------|--------|---------|
| 09h | TEMPH | | Temperature[15:8] | | | | | | | | NA |





| 0Ah | TEMPL | Temperature[7:0] | R | NA | İ |
|-----|-------|------------------|---|----|---|
|-----|-------|------------------|---|----|---|

模数转换后的温度数据为 16 位补码(2' complement)编码,储存在两个压力数据寄存器裡。也就是当最高有效位(bit 15)为 1'b1 时,代表压力数据为负值。

模数转换后的校准温度数据的灵敏度为 256 LSB/ $\mathbb C$,零值数据(0x00)为 0 $\mathbb C$ 。因此摄氏温度和温度数据可由下列的公式转换:

$$T (^{\circ}C) = \frac{Temperature[15:0]}{256}$$

寄存器 30h: CMD 寄存器

| Addr. | Name | bit7 | bit6 | bit5 | bit4 | bit3 | bit2 | bit1 | bit0 | Access | Default |
|-------|------|----------|------|------|------|------|------------|------|------|--------|---------|
| 30h | CMD | Reserved | | | | N | /leasure_0 |)] | RW | 0x00 | |

Measure_CTRL[3:0]位控制模数转换模式,在每个单次转换后,GMP102 会自动回到待机模式。有效设定值如下表所示。

| Measure_CTRL[3:0] | 电源模式 | | | |
|----------------------|------------|--|--|--|
| 4" _b 1000 | T强制模式 | | | |
| 4'b1000 | 进行单次温度模数转换 | | | |
| 4"h1001 | P强制模式 | | | |
| 4'b1001 | 进行单次压力模数转换 | | | |
| Others | 保留 | | | |

寄存器 A5h: CONFIG1 寄存器

| Addr. | Name | bit7 | bit6 | bit5 | bit4 | bit3 | bit2 | bit1 | bit0 | Access | Default |
|-------|---------|------|----------|------|------|------|------|------|------|--------|---------|
| A5h | CONFIG1 | | Reserved | | | | Raw | 0 | RW | 0x00 | |

在设置 T 强制模式以进行单次温度测量前,需将 Raw 位设为 1'b0,以使模数转换的输出为校准温度。校准温度数据可由温度数据寄存器读取($09h\sim0Ah$)。

在设置 P 强制模式以进行单次压力测量前,需将 Raw 位设为 1'b1,以使模数转换的输出为原始压力。原始压力数据可由压力数据寄存器读取(06h~08h),需搭配每颗独一的校准参数(从 AAh~BBh 寄存器读取),经由校准公式的计算后便可得到气压数据。相关校准公式参考代码可治 GMEMS 提供。



寄存器 A6h: CONFIG2 寄存器

| Addr. | Name | bit7 | bit6 | bit5 | bit4 | bit3 | bit2 | bit1 | bit0 | Access | Default |
|-------|---------|------|------|----------|------|------|----------|------|------|--------|---------|
| A6h | CONFIG2 | | | Reserved | | | OSR[2:0] | | RW | 0x1F | |

OSR[2:0]位决定压力模数转换的过采样率(oversampling ratio),其设定总结如下表。

| OSR[2:0] | 转换时间 (ms) | 过采样率 | 典型分辨率 (ENOB) |
|----------|--------------|-------|-----------------|
| 3'b000 | 2.5 | 1024 | 17.8 |
| 3'b001 | 3.78 | 2048 | 18.2 |
| 3'b010 | 6.34 | 4096 | 18.7 |
| 3'b011 | 11.46 | 8192 | 19.1 |
| 3'b100 | 1.54 | 256 | 17 |
| 3'b101 | 1.86 | 512 | 17.3 |
| 3'b110 | 21.7 | 16384 | 19.4 |
| 3'b111 | 42.18 | 32768 | 19.7 |



数字接口: I2C 模式

I2C 总线概述

GMP102 的 I2C 总线接口是从设备,支持标准(100kHz)和快速(400kHz)模式,控制命令为 7 位。 主机可以通过串行数据线(SDA)和串行时钟线(SCL)两根信号线对芯片进行寄存器的存取和设置。. 芯片 I2C 的 7 位从设备地址可经由 SAO 管脚来设定,总结如下表所列。

| SA0 | 7位从设备地址 |
|-----|---------|
| 低电平 | 0x6C |
| 高电平 | 0x6D |

芯片 I2C 总线由 SCL 从主机获得时钟,并经由 SDA 和主机作双向通信:主机可发送数据到从设备,而从设备也可发送资料到主机。 两根信号线都为漏极开路(open-drain)管脚,需通过上拉电阻连接到VID。芯片 I2C 接口支援批量读写模式,在批量读写模式时,内部的地址会自动增加以便下笔资料读写。

I2C 操作:标准和快速模式

代表是读,如为 1'b0(RW=1'b0)则代表是写。

每个 SCL 周期, SDA 传输一个位的数据。SCL 高期间的 SDA 电位转换为控制信号,所以在数据传输时,SDA 不可於 SCL 高期间转换电位。当总线空闲时,两根数据线都为高。

总线传输通过主机的一个 START 信号(ST)开始。ST 信号为在 SCL 高期间,SDA 有一个高到低的变化。当传输完成,主机可通过一个 STOP 信号(SP)来终止。SP 信号为在 SCL 高期,SDA 有一个从低到高的变化。总线如果收到重复 START 信号(SR)而非 SP,则可继续传输。START 和 STOP 信号的时序如图 8 所示。

图 8: I2C START 和 STOP 信号

SCL

SDA

Start
Condition

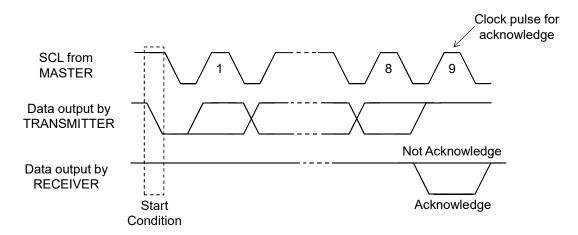
Stop
Condition

7位从地址加上一个读写控制位(RW)构成了完整的从设备地址。如果读写控制位为 1'b1(RW=1'b1),

在ST信号后,主机会传送一个7位的寻地址加上一个读写控制位(RW)共一个字节。如果这个7位寻地址和芯片从设备地址不同,芯片不会有任何回应,而接下来的数据传输也不会对芯片有任何作用。如果这个寻地址和芯片的从设备地址相同,芯片会返回ACK。ACK是在第九个CLK上芯片把SDA拉到低电平来完成,之后芯片会把SDA释放以进行后续的数据传输。ACK信号时序图如图9所示。

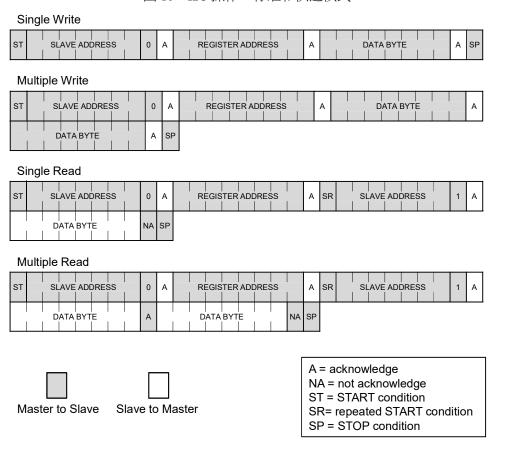


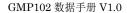
图 9:ACK 信号时序图



主机写入一或多个字节到芯片时,包括以下通讯:主机发送一个 START 信号,再发送一个 7 位的寻地址加上写控制位(RW=1'b0)共一个字节,芯片返回 ACK,再发送一个字节的寄存器地址,芯片返回 ACK,接下来就是要写的一或多个数据字节,和其间芯片返回的 ACK,最后主机发送 STOP 信号终止整个通信。 图 10 中的 "Single Write" 统整了写入单一字节时的通讯格式,而"Multiple Write"则统整了批量写入多个字节的通讯格式。

图 10: I2C 操作:标准和快速模式







主机从芯片读取一或多个字节时,包括以下通讯:主机发送一个 START 信号,再发送一个 7 位的寻地址加上写控制位(RW=1'b0)共一个字节,芯片返回 ACK,再发送一个字节的寄存器地址,芯片返回 ACK 接着主机发送重复 START 信号 和一个 7 位的寻地址加上读控制位(RW=1'b1)共一个字节 RW=1'b1 代表主机开始读取动作,芯片返回 ACK 后,开始将指定寄存器地址的数据传回,主机在正确收到每个字节后,需返回 ACK,而芯片会将寄存器地址自增,再将该地址数据传回,直到最后主机返回 NACK 才停止发送,最后主机发送 STOP 信号终止整个通信。图 10 中的"Single Read"统整了读取单一字节时的通讯格式,而"Multiple Read"则统整了批量读取多个字节的通讯格式。



I2C 工程规格

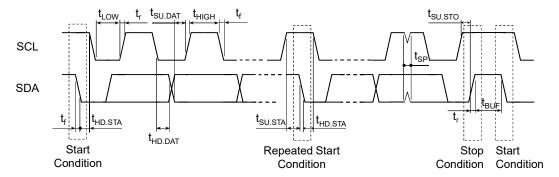
表 5: I2C 接口参数:标准模式

| Parameter | Symbol | Minimum | Typical | Maximum | Unit |
|---------------------|-----------------|---------|---------|---------|---------|
| SCL clock frequency | fscl | _ | _ | 100 | kHz |
| Clock low period | t low | 4.7 | | _ | μs |
| Clock high period | t high | 4 | _ | _ | μs |
| Start hold time | thd.sta | 4 | — | _ | μ s |
| Start setup time | t su.sta | 4.7 | | _ | μ s |
| Data-in hold time | thd.dat | 0 | | _ | μ s |
| Data-in setup time | t su.dat | 250 | _ | _ | ns |
| Stop setup time | t su.sto | 4 | — | _ | μ s |
| Rise time | t r | | | 1 | μs |
| Fall time | t f | _ | _ | 0.3 | μ s |

表 6: I2C 接口参数: 快速模式

| Parameter | Symbol | Minimum | Typical | Maximum | Unit |
|-----------------------|-----------------|---------|---------|---------|---------|
| SCL clock frequency | fscl | _ | _ | 400 | kHz |
| Clock low period | tlow | 1.3 | _ | _ | μs |
| Clock high period | t high | 0.6 | _ | _ | μs |
| Bus free to new start | t buf | 1.3 | — | _ | μs |
| Start hold time | t hd.sta | 0.6 | — | _ | μs |
| Start setup time | tsu.sta | 0.6 | | | μs |
| Data-in hold time | t hd.dat | 0 | | | μ s |
| Data-in setup time | t su.dat | 100 | — | _ | ns |
| Stop setup time | tsu.sto | 0.6 | | _ | μ s |
| Rise time | tr | _ | — | 0.3 | μ s |
| Fall time | tf | | | 0.3 | μs |
| Spike width | tsp | | | 50 | μs |

图 11: I2C 时序图: 标准和快速模式





数字接口: SPI 模式

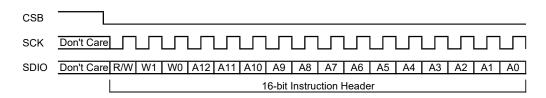
SPI 总线概述

GMP102 的 SPI 总线接口是从设备,支持三线和四线模式,可由 RESET 寄存器(00h)选择,详细请见 00h 寄存器的描述。

CSB 是 SPI 使能信號,由 SPI 主机控制,在 SPI 传输前变低,在 SPI 传输后变高。SPI 传输起始於 CSB 的下降沿,第一阶段传输 16 个位的控制字组,接着传输多个资料字节,每个資料字节是 8 个位。

第一个阶段的16位控制字组如下图所示,可分成三个部分。

图 12: SPI 16 位控制字组



第一个部分 R/W 是读/写控制位,当读写控制位为 1'b1(R/W=1'b1),代表是读,如为 1'b0(RW=1'b0)则代表是写。

第二个部分有两个位,W1 和 W0,他们代表了要传输的字节数目。当传输字节数目不多於三个时(W1:W0=2'00, 2'b01 or 2'b10),CSB 在字节边界可上升为高电平而不会中断本次传输,如 CSB 在非字节边界上升为高电平则会中断本次传输。当 W1:W0=2'11 时,资料字节可持续传输到 CSB 上升到高电平为止,CSB 不可在整个传输过程中上升到高电平否则会中断本次传输。下表总结了 W1 和 W0 所有设定值的行为。

CSB 是否可在字节边 W1:W0 描述 界上升为高电平 2'b00 可传输一个字节的资料 可 2'b01 可传输两个字节的资料 可 可传输三个字节的资料 可 2'b10 可传输多个字节的资料直到 CSB 上升到 高电平为止。CSB 在整个传输过程必须维 2'b11 不可 持低电平。

表 7: W1/W0 设定值

第三个部分包含其它 13 个位,代表资料的寄存器起始地址,如果有多个字节要传输,则会由该起始地址自动增加。

资料字节在 16 位控制字组后发送,每个字节为 8 个位,可藉由 W1:W0 的设定实现多字节的传输。图 13 举例说明 SPI 传输 2 个字节的时序图。

图 13: SPI 访问时序图

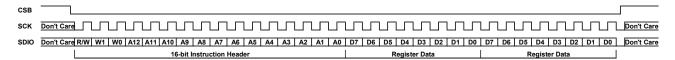
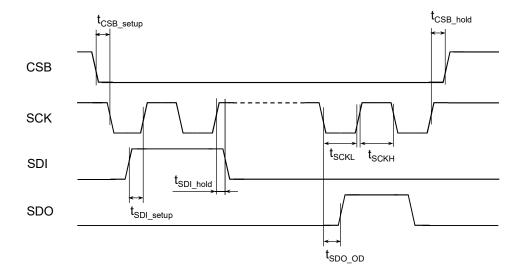




表 8:SPI 接口参数

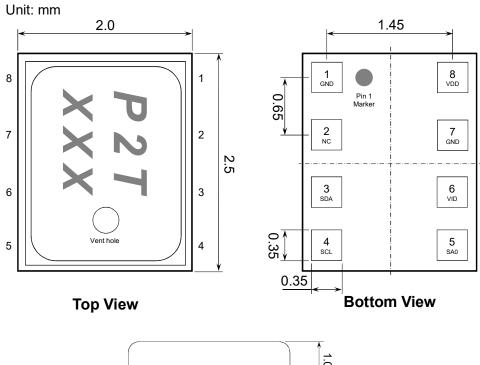
| Parameter | Symbol | Minimum | Maximum | Unit |
|----------------------|-----------------------------|---------|-------------------------|------|
| SCK clock frequency | $\mathbf{f}_{\mathrm{SCK}}$ | _ | 10 | MHz |
| SCK clock low pulse | tsckl | 20 | _ | ns |
| SCK clock high pulse | tsckh | 20 | _ | ns |
| SDI setup time | $t_{\mathrm{SDI_setup}}$ | 20 | _ | ns |
| SDI hold time | ${ m tsDI_hold}$ | 20 | _ | ns |
| SDO/SDI output delay | tsdo_od | _ | 30 (25pF) 40 (250pF) | ns |
| CSB setup time | $t_{\mathrm{CSB_setup}}$ | 20 | _ | ns |
| CSB hold time | $t_{\mathrm{CSB_hold}}$ | 40 | _ | ns |

图 14: SPI 时序图



封装

封装外形尺寸图



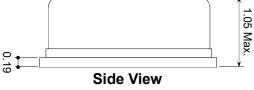


图 15: 封装外形尺寸图

PCB 贴片的布局建议

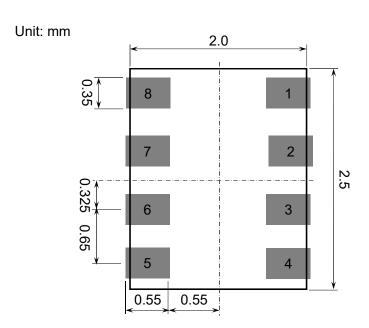


图 16: PCB 贴片的布局建议



RoHS 合规

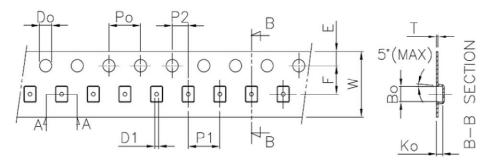
LGA 附金属盖封装的 GMEMS 传感器,符合"关于限制在电子电器设备中使用某些有害成分的指令" (RoHS),具有无卤模塑料(绿色)和无铅端子。以适用于这些工艺的回流焊温度曲线可以成功地用于 焊接元件。

湿敏等级

GMP102 封装 MSL 等级是第 3 级。



包装捲带规格



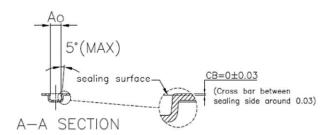


图 17:包装捲带外观尺寸图

表 9: 包装捲带尺寸

| 符号 | 尺寸 (mm) | | |
|----------------|----------------|--|--|
| \mathbf{A}_0 | 2.35 ± 0.1 | | |
| ${f B}_0$ | 2.85 ± 0.1 | | |
| K ₀ | 1.25 ± 0.1 | | |
| P ₀ | 4.0 ± 0.1 | | |
| P ₁ | 8.0 ± 0.1 | | |
| P_2 | 2.0 ± 0.05 | | |
| Т | 0.3 ± 0.05 | | |
| E | 1.75 ± 0.1 | | |
| F | 5.5 ± 0.05 | | |
| D_0 | 1.5+ 0.1/-0 | | |
| D_1 | Min. 1.5 | | |
| W | 12.0 ± 0.3 | | |



| 版本 | 描述 | 日期 |
|------|---------|----------|
| V1.0 | 正式版首次发行 | 2018/2/6 |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |