

1 Descrição do Problema e da Solução

O problema proposto foi o de achar o número de configurações **distintas** de ladrilhar com quadrados uma área retangular, delimitada por um caminho em escada. O caminho em escada foi representado através de um vetor que guarda os limites máximos de cada degrau, pois representar o retângulo em forma de matriz gastaria demasiada memória e tempo. Assim, cada entrada do vetor contém um valor entre 0 e o comprimento máximo do retângulo.

Esta solução teve por base uma abordagem em **programação dinâmica**. Neste caso, os subproblemas considerados são obtidos a partir do problema anterior subtraindo valores a uma ou mais linhas do vetor. O algoritmo começa sempre por remover ladrilhos da linha mais acima na coluna da direita do retângulo, isto porque é uma das maneiras que permite manter toda a informação do caminho em escada num só vetor, pois basta atualizar o valor máximo das colunas em cada linha à medida que se removem ladrilhos. Para se encontrar a **posição a partir da qual se remove um ladrilho**, percorre-se o vetor, começando na linha 0, até se achar a linha com maior valor. Caso exista mais do que uma linha com o maior valor, tomamos como posição inicial a primeira encontrada. Para saber o **tamanho máximo do ladrilho** que é possível inserir para a esquerda e para baixo nessa posição, basta contar quantas entradas consecutivas abaixo dessa posição têm o mesmo valor. Quando todas as entradas do vetor estiverem a 0 o algoritmo retorna como resposta o valor 1, para indicar que aquela é uma configuração desejável. Para guardar os valores dos subproblemas, para que o algoritmo não os tenha de recalcular, é usada uma *tabela de dispersão*. Quando as chamadas recursivas do algoritmo terminam, é retornado o valor para a chamada anterior, onde mapeamos na *tabela de dispersão* o valor do subproblema com uma chave que representa o estado do vetor nesse momento. Por fim, o algoritmo retorna a soma de todos os valores retornados pelos subproblemas, apresentando assim a resposta final do problema.

2 Análise Teórica

Sendo N a largura da escada.

- Simples leitura do input, colocando cada elemento num vetor. Logo, $\Theta(N)$.
- Para verificar se chegámos às respostas dos subproblemas é necessário, no pior caso, percorrer todas as entradas do vetor até acharmos uma diferente de 0. Logo, $O(N)$.
- Para achar a linha de onde se vai remover o próximo ladrilho, é necessário percorrer sempre todas as entradas do vetor até achar a entrada com valor máximo. Logo, $\Theta(N)$.
- Para achar o tamanho máximo do ladrilho que cabe numa dada posição para a esquerda e para baixo, é necessário percorrer, no pior caso, todas as entradas do vetor na situação em que a posição está na primeira linha e temos todas as entradas com valores iguais. Logo, $O(N)$.
- A função de dispersão utilizada percorre todos os elementos do vetor. Logo, $\Theta(N)$.
- A obtenção dos resultados dos subproblemas a partir da *tabela de dispersão*, bem como a inserção de tais valores na *tabela de dispersão* são feitas no pior caso em tempo linear. Logo, $O(N)$.
- A apresentação do resultado é feita em tempo constante. Logo, $\Theta(1)$.

Assim, a complexidade global da solução é N .

3 Avaliação Experimental dos Resultados

O programa foi executado, pelo menos 10 vezes para cada caminho em escada recorrendo ao programa *hyperfine*.

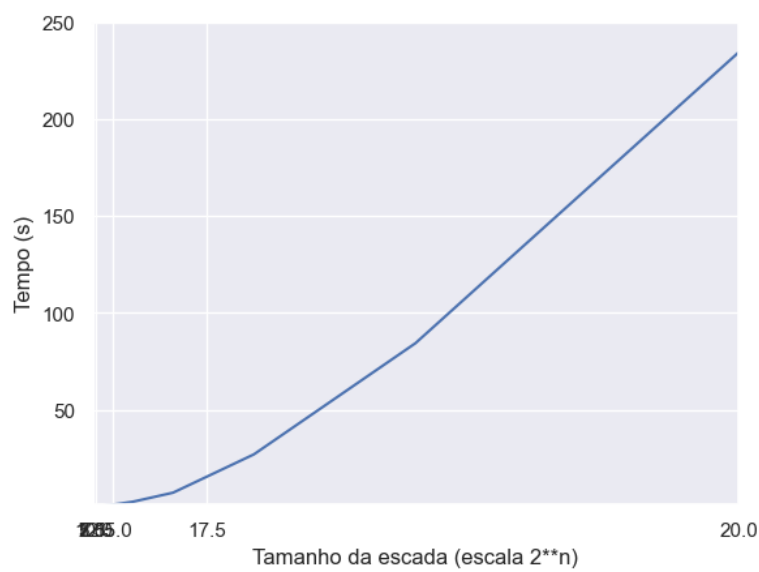


Figure 1: Complexidade temporal do problema proposto

De realçar que, por uma questão de simplicidade, na análise experimental, as escadas usadas foram quadrados, ou seja, $N = M$. O gráfico apresentado tem uma escala N no eixo dos xx . Os dados revelam uma reta linear, comprovando que a complexidade temporal do problema é, num caso geral, N , tal como concluído na análise teórica.

4 Bibliografia