

Probabilità condizionata

12 marzo 2017

Si introduce il concetto di indipendenza stocastica e la regola del prodotto per eventi indipendenti. Si discute di come un processo con memoria introduca un condizionamento fra eventi e ne si mostra l'effetto su una rappresentazione ad albero dello spazio degli stati. Si considera in seguito la relazione tra la correlazione fra eventi e il condizionamento. Infine, si definisce la probabilità condizionata e, su tale base, la regola del prodotto generalizzata.

1 Indipendenza Stocastica

Consideriamo l'esperimento \mathcal{E} = "Lancio di due monete" (monete bilanciate) e l'evento

$$E = \text{"Esce almeno una volta testa"}.$$

È possibile rappresentare lo spazio degli stati dell'esperimento mediante una tabella che mostra tutti i possibili esiti.

Lo spazio di campionamento dell'esperimento, come si nota dalla tabella 1 ha cardinalità $\#(S) = 4$ ovvero tutte le combinazioni possibili dei lanci mentre la cardinalità dell'evento è $\#(E) = 3$ escludendo il caso in cui le due monete hanno entrambe dato "Croce".

Indichiamo con $M_i = T$ oppure $M_i = C$ l'esito elementare per il lancio della moneta M_i , $i = 1, 2$. Possiamo allora scrivere E come l'esito che si ottiene quando una delle due monete produce "Testa".

$$E = \{M_1 = T\} \text{ OR } \{M_2 = T\}$$

La probabilità dell'evento E si calcola dunque come

$$\begin{aligned} P(E) &= P(\{M_1 = T\} \text{ OR } \{M_2 = T\}) \\ &= P(M_1 = T \cup M_2 = T) \\ &= P(M_1 = T) + P(M_2 = T) - P(M_1 = T \cap M_2 = T) \\ &= \frac{1}{2} + \frac{1}{2} - \left[\frac{1}{2} \times \frac{1}{2} \right] \\ &= \frac{3}{4} \end{aligned}$$

Si noti che abbiamo assunto intuitivamente:

$$P(M_1 = T \cap M_2 = T) = P(M_1 = T)P(M_2 = T) = \frac{1}{2} \times \frac{1}{2},$$

ovvero, gli esiti del lancio delle due monete non dipendono uno dall'altro: sono stocasticamente indipendenti. La definizione di Indipendenza Stocastica è dunque

	T	C
T	(T,T)	(T,C)
C	(C,T)	(C,C)

Figura 1: Tabella degli esiti

Definizione 1.1 (Indipendenza Stocastica) Dati due eventi A e B , se $P(A \text{ and } B) = P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$, allora si dice che gli eventi A e B sono **stocasticamente indipendenti**(s.i.).

Osservazione 1.2 Per calcolare la probabilità dell'evento E , si può evitare di usare una rappresentazione tabellare e adottare un approccio inverso, ovvero determinando la probabilità dell'evento complementare $\sim E =$ "Nessuna testa" che equivale a "Tutte (due) croci" per poi sfruttare la regola del complemento: $P(E) = 1 - P(\sim E)$

$$\begin{aligned} P(E) &= 1 - P(M_1 = C \cap M_2 = C) \\ &= 1 - P(M_1 = C)P(M_2 = C) \\ &= 1 - \left[\frac{1}{2} \times \frac{1}{2} \right] \\ &= \frac{3}{4} \end{aligned}$$

Sotto l'ipotesi di indipendenza stocastica, possiamo realizzare \mathcal{E} in due modi: lanciando contemporaneamente due monete M_1 e M_2 , oppure utilizzare la stessa moneta in due lanci consecutivi $M_{t=1}$ e $M_{t=2}$: nel secondo caso l'indice $i = 1, 2$ funge da indice temporale.

Possiamo dare una visualizzazione dinamica e calcolare le probabilità di interesse é tramite l'**albero di probabilità** (in inglese, *chance tree*) solitamente utilizzato quando un esperimento é si svolge sequenzialmente in piú stadi (in questo caso gli stadi sono i lanci):

- Per ogni stadio (nodo) ci sono tanti percorsi radice / foglia quanti sono gli esiti elementari
- Il numero totale dei percorsi rappresenta il numero totale di esiti possibili (foglie dell'albero)
- Ad ogni percorso o ramo dell'albero é associata la probabilità corrispondente all'evento; gli archi sono etichettati con le probabilità "parziali"

Osservazione 1.3 Seguendo i rami del percorso si ottengono tutti gli esiti composti descritti nella tabella precedente (Vedi Figura 1): la probabilità complessiva si ottiene moltiplicando tra loro tutte le probabilità incontrate nel percorso per raggiungere l'esito. Si ha che, per indipendenza stocastica:

$$P(TT) = P(M_1 = T \cap M_2 = T) = P(M_1 = T)P(M_2 = T) = \frac{1}{2} \times \frac{1}{2} = \frac{1}{4}$$

ecc. Così, poiché TT, TC, CT sono disgiunti:

$$P(E) = P(TT) + P(TC) + P(CT) = \frac{3}{4}$$

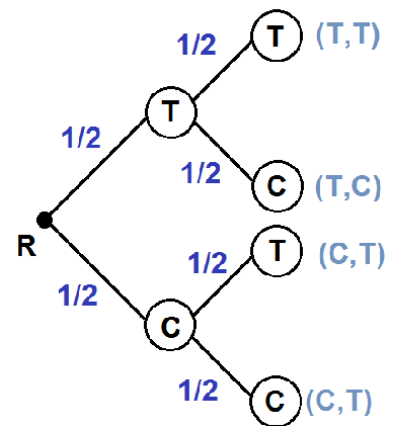


Figura 2: Visualizzazione ad albero di due lanci consecutivi

2 Esperimenti con “memoria” e condizionamento

Possiamo considerare una sequenza di lanci indipendenti come un processo senza memoria: ad ogni lancio la probabilità di avere testa o croce é sempre pari a $\frac{1}{2}$.

Un tipo di esperimento che può introdurre memoria ovvero una dipendenza é quello basato sul modello dell’urna (contenente oggetti)

Con questo tipo di modello posso operare in due modalità:

- con **reimbussolamento**: estraggo l’oggetto e lo rimetto nell’urna;
- senza **reimbussolamento**: estraggo l’oggetto e non lo rimetto nell’urna.

La misura dello spazio di campionamento S corrisponde al numero di oggetti presenti all’interno dell’urna. S viene quindi modificato se estraggo un elemento e non lo reinserisco. L’estrazione senza reimbussolamento introduce dunque una memoria nel processo: l’esito che ottengo al tempo t_{i+1} dipende dall’esito al tempo t_i .

Ad esempio, supponiamo di avere un’urna strutturata come in figura 4: contiene 3 palline di diverso colore: R, Y, B

Consideriamo l’esperimento \mathcal{E} : “estrazione di una coppia di palline”.

Lo spazio campionario S ha misura pari a tutte le possibili disposizioni con ripetizione RR, RB, RY, BR, \dots , ovvero $\#(S) = 3^2 = 9$

Se procediamo con reimbussolamento, possiamo visualizzare S con la rappresentazione ad albero di figura 4.

Poiché, nella modalità con reimbussolamento, estrazioni successive sono stocasticamente indipendenti troviamo:

$$P(RR) = P(R)P(R) = \frac{1}{3} \times \frac{1}{3} = \frac{1}{9}$$

e così per tutti gli altri casi. In termini di misura: $P(RR) = \frac{\#(RR)}{\#(S)} = \frac{1}{9}$

Senza il reimbussolamento della pallina ottenuta alla prima estrazione, S cambia (ho una pallina in meno) e alla seconda estrazione le probabilità sono diverse (ho solo più due possibilità e non tre), come visualizzato chiaramente nell’albero di figura 5 :

Lo spazio campionario si é ristretto, infatti ha misura: $\#(S) = 3 \times 2 = 6$

In questo caso, per esempio:

$$P(RB) = \frac{1}{3} \times \frac{1}{2} = \frac{1}{6}$$

ovvero il risultato é diverso da quello che si aveva con reimbussolamento, $P(R)P(B) = \frac{1}{3} \times \frac{1}{3}$

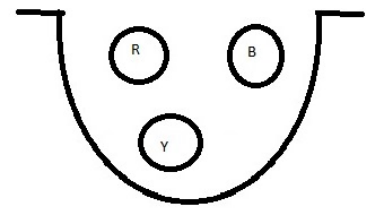


Figura 3: Modello dell’urna

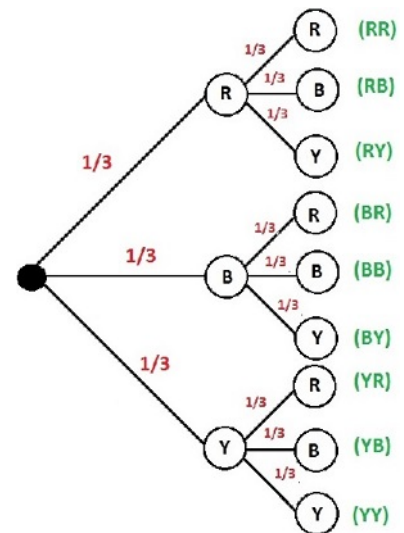


Figura 4: Modello con reimbussolamento

Il numero delle sequenze di k oggetti estratti da n oggetti, ognuno dei quali può essere ripetuto detta disposizione con ripetizione e si calcola come $D_{n,k}^r = n^k$

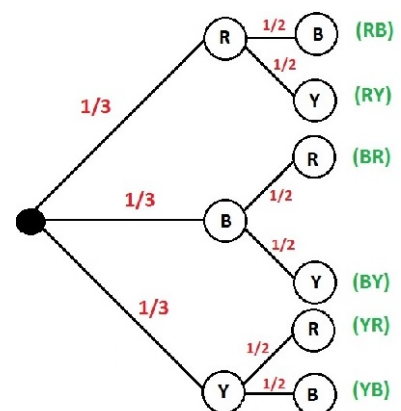


Figura 5: Modello senza reimbussolamento

Qui la seconda estrazione é **condizionata** dalla prima: vi é un *effetto* della prima estrazione sulla seconda. Il processo é dunque con memoria.

Un caso analogo é il seguente.

Abbiamo 54 carte suddivise in:

- numeriche: 40;
- figure 12;
- jolly 2.

Consideriamo la possibilità di pescare due figure di seguito, ovvero consideriamo l'evento

$$F_1 \text{ AND } F_2 = F_1 \cap F_2$$

Con reimbussolamento si inserisce la carta nel mazzo dopo averla estratta, dunque:

$$P(F_1, F_2) = P(F_1 \cap F_2) = P(F_1)P(F_2) = \frac{12}{54} \times \frac{12}{54} = \frac{144}{2916} = 0.049$$

Senza reimbussolamento, non si inserisce la carta nel mazzo dopo averla estratta:

$$P(F_1, F_2) = \frac{12}{54} \times \frac{11}{53} = 0.046$$

Notiamo che:

- $P(F_1)$ rimane uguale in entrambi i casi, con o senza reimbussolamento;
- nel caso di reimbussolamento $P(F_2) = P(F_1)$;
- nel caso in cui non si reinserisca la figura estratta allora $P(F_2) \neq P(F_1)$.

Nel secondo caso non sto più calcolando semplicemente $P(F_2)$ ma calcolo più precisamente

$$P(F_2 \text{ dopo aver estratto } F_1) =$$

$$P(F_2 \text{ dato } F_1) =$$

$$P(F_2 \text{ condizionato a } F_1) =$$

$$P(F_2 | F_1)$$

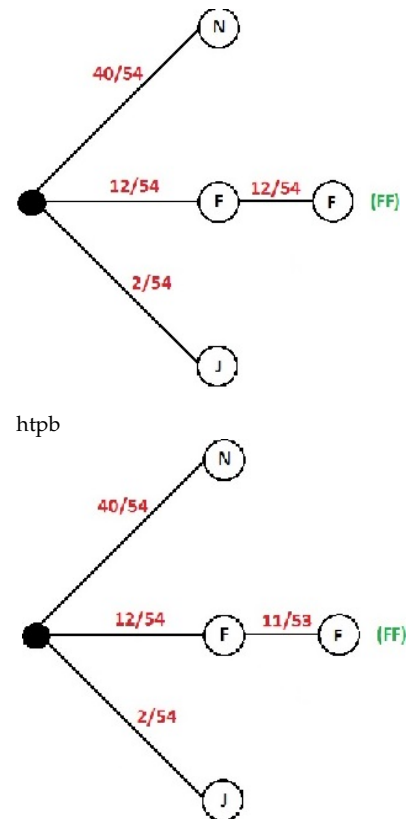
La notazione $P(\cdot | \cdot)$ indica una **probabilità condizionata**.

Nei due casi, in sintesi:

- con reimbussolamento: $P(F_1 \cap F_2) = P(F_1)P(F_2) = 0.049$
- senza reimbussolamento: $P(F_1 \cap F_2) = P(F_1)P(F_2 | F_1) = 0.046$

dove é evidente che $P(F_1)P(F_2) \neq P(F_1)P(F_2 | F_1)$

Dal punto di vista strettamente formale, le due procedure di estrazione della coppia (F_1, F_2) potrebbero essere equivalenti solo se



$$P(F_1)P(F_2) = P(F_1)P(F_2 | F_1);$$

il che implicherebbe

$$P(F_2) = P(F_2 | F_1),$$

ovvero che F_2 non è condizionato, non dipende da F_1 : in altri termini F_1, F_2 sarebbero statisticamente indipendenti

In definitiva le due condizioni

1. $P(F_2) = P(F_2 | F_1)$
2. $P(F_1 \cap F_2) = P(F_1)P(F_2)$

costituiscono due modi equivalenti per sancire l'indipendenza statistica degli eventi F_1 e F_2

3 Correlazione statistica e probabilità condizionata

Dati due eventi C, B , e calcolate $P(C | B)$ e $P(C)$ si danno tre possibilità:

1. $P(C | B) > P(C)$: in questo caso vi è una dipendenza condizionale
2. $P(C | B) < P(C)$: anche in questo caso vi è una dipendenza condizionale
3. $P(C | B) = P(C)$: in questo caso C, B sono statisticamente indipendenti

Nei primi due casi si può affermare che vi è **correlazione** statistica fra i due eventi. In particolare nel caso 1) la correlazione è positiva; nel caso 2), correlazione negativa.

Il terzo caso dice semplicemente che i due eventi sono **scorrelati**.

Osservazione 3.1 In generale, la presenza di una dipendenza probabilistica condizionale per cui $P(B) \neq P(B | A)$ può verificarsi in due situazioni:

- vi è una semplice correlazione o dipendenza statistica tra gli eventi A e B : per esempio, $A =$ "vivere in un'area geografica" (dove potrebbe essere stoccato qualche materiale radioattivo o nocivo, un evento latente o incognito che non è modellato né da A né da B , il quale è invece la vera causa patologica), $B =$ "aver contratto un tumore".
- vi è una effettiva causazione (per esempio, in senso fisico): per esempio, $A =$ "aver maneggiato materiale radioattivo", $B =$ "aver contratto un tumore"

Correlazione vs. causazione

Non è detto che la correlazione implichi una causazione, invece la causazione induce necessariamente una correlazione.

Valutiamo ora la correlazione nei seguenti casi in un esperimento costruito nel seguente modo.

Si lancia un dado. L'evento di interesse é: $C = \text{"numero pari"}$. Per tale evento, a priori sappiamo che

$$\#(S) = 6$$

$$\#(C) = 3$$

$$P(C) = \frac{\#(C)}{\#(S)} = \frac{1}{2}$$

Quando il dado viene tirato, non vedo direttamente l'esito. C'è però un osservatore che mi fornisce un'informazione che può essere correlata o no al risultato. Tale informazione costituisce l'evento B e la probabilità di C é condizionata a B .

Consideriamo i seguenti casi

1. Informazione: evento $B = \text{"numero"} < 6$. Lo spazio di campionamento si riduce a 1, 2, 3, 4, 5 diventando:

$$\#(S) = 6 \rightarrow \#(S | B) = 5$$

. Anche la misura di C si riduce (l'esito numero pari 6 é ormai escluso secondo l'informazione fornita) :

$$\#(C | B) = 2$$

Quindi, se devo determinare la probabilità di C condizionata a questa informazione (cioé la probabilità dell'evento $C | B$), intuitivamente:

$$P(C | B) = \frac{\#(C|B)}{\#(S|B)} = \frac{2}{5} = 0.4$$

Notiamo che $P(C | B) < P(C)$ Questo é un caso dove si ha riduzione: siamo in presenza di una correlazione negativa.

2. Informazione: evento $B = \text{"numero"} > 1$ "

Ripercorrendo il ragionamento fatto sopra:

$$\#(S | B) = 5$$

$$\#(C | B) = 3$$

$$P(C | B) = \frac{\#(C|B)}{\#(S|B)} = \frac{3}{5} = 0.6$$

In questo caso la situazione si é ribaltata: $P(C | B) > P(C)$ Si parla di correlazione positiva

3. Informazione: evento $B = \text{"numero"} < 5$ ". Qui $S | B = \{1, 2, 3, 4\}$

Pertanto:

$$P(C | B) = \frac{\#(C | B)}{\#(S | B)} = \frac{2}{4} = \frac{1}{2} = 0.5$$

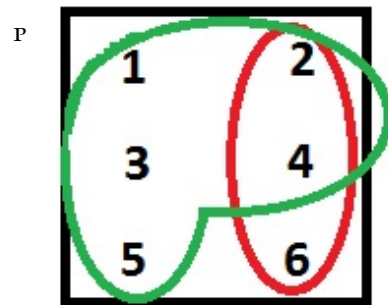


Figura 6: evento $B = \text{"numero"} < 6$

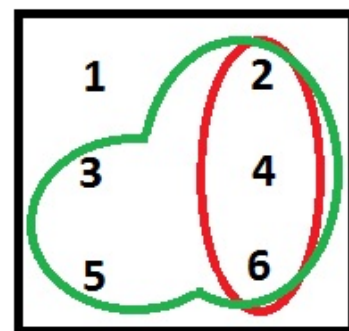


Figura 7: evento $B = \text{"numero"} > 1$ "

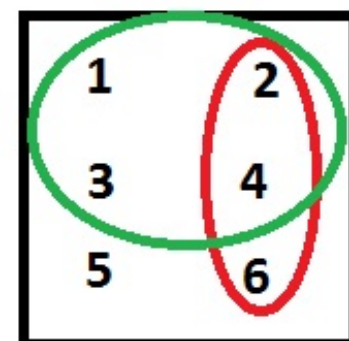


Figura 8: evento $B = \text{"numero"} < 5$ "

Quindi $P(C | B) = P(C)$ gli eventi sono scorrelati .

Notiamo che questo accade perché $C | B$ ha la stessa proporzione in $S | B$ di quella che C aveva in S (cioè $\frac{1}{2}$)

Facendo riferimento alle figure, si nota facilmente che le restrizioni imposte dall'informazione B si possono scrivere come

$$(S) \rightarrow (S | B) = S \cap B = B$$

$$(C) \rightarrow (C | B) = C \cap B$$

Si noti inoltre che il nostro calcolo "intuitivo" della probabilità $P(C | B)$ può essere esplicitato come:

$$P(C | B) = \frac{\#(C \cap B)}{\#(B)} = \frac{\frac{\#(C \cap B)}{\#(S)}}{\frac{\#(B)}{\#(S)}}$$

dove per definizione:

$$\frac{\#(C \cap B)}{\#(S)} = P(C \cap B)$$

$$\frac{\#(B)}{\#(S)} = P(B)$$

E' corretto pertanto dare la seguente:

Definizione 3.2 (Probabilità condizionata) Dato lo spazio di probabilità (S, \mathcal{F}, P) considerati due eventi $C, B \in \mathcal{F}$, con $P(B) > 0$,

$$P(C | B) = \frac{P(C \cap B)}{P(B)}$$

é la probabilità di C condizionata a B .

Mettiamo in evidenza due casi estremi:

1. B esclude C : ovvero $B \cap C = \emptyset$, allora $P(C | B) = 0$
2. B implica C : ovvero $B \subseteq C$, allora $P(C | B) = 1$

Osservazione 3.3 La definizione data:

$$P(C | B) = \frac{P(C \cap B)}{P(B)}$$

e quella di una nuova funzione

$$P_B : \mathcal{F} \rightarrow [0, 1]$$

che é una misura di probabilità, ovvero é una funzione che soddisfa gli assiomi di Kolmogorov:

$$1. P_B(C | B) \geq 0$$

$$2. \text{ per } C = C_1 \cup C_2 \dots \cup C_n \text{ con } C_i \cap C_j = \emptyset,$$

$$P_B(C | B) = P_B(C_1 | B) + P_B(C_2 | B) + \dots + P_B(C_n | B)$$

$$3. P_B(B | B) = 1$$

4 Generalizzazione della regola del prodotto

Nel caso particolare di eventi indipendenti, valeva la seguente regola del prodotto

$$P(C, B) = P(C)P(B)$$

A partire dalla definizione di probabilità condizionata possiamo immediatamente ricavare la seguente:

Prop. 4.1 (Regola generale del prodotto) *Dati due eventi B, C , allora*

$$P(B, C) = P(B)P(C | B) \quad (1)$$

Osservazione 4.2 *Si noti che la regola per eventi indipendenti è un caso particolare di (1) quando $P(C | B) = P(C)$*

Osservazione 4.3 *Si noti che per simmetria: $P(C, B) = P(C \cap B) = P(B \cap C) = P(B, C)$,*

$$P(C)P(B | C) = P(B)P(C | B)$$

Osservazione 4.4 *Posso generalizzare induttivamente la regola del prodotto a una successione di n eventi:*

$$P(A_1, A_2, \dots, A_n) = P(A_1)P(A_2 | A_1)P(A_3 | A_2, A_1) \cdots P(A_n | A_{n-1}, \dots, A_2, A_1)$$