Linux 期末复习

简答以及代码题类型可能知识点

1. 常用的 Cat 命令有哪些?
(1) 查看一个文本文件的内容
cat filename
(2) 创建文件:将标准输入重定向到文件 filename,覆盖文件
cat > filename
(3)连接文件: 将 f1 和 f2 内容合并到 f3
cat file1 file2 > file3
(4)显示多个文件内容
cat file1 file2
(5)追加内容到文件: 将标准输入追加到 file 末尾
cat >> filename

- 2. 文件锁(互斥锁)的功能概念,文件锁的上锁规则
- (1)文件锁是应用在多个线程竞争访问同一个文件的时候,方便多个进程能够顺畅访问到最终的文件所采用的一个同步方式。
- (2) 读锁可以继续上读锁; 读锁不能被上写锁; 写锁不能上任何类型的锁
- 3. 守护进程的概念, 创建守护进程的步骤。
- (1)守护进程是系统后台长期运行的一个服务进程
- (2) 创建守护进程的步骤:
 - 创建子进程,父进程退出
 - 在子进程中创建新会话
 - 改变当前目录为根目录
 - 重设文件权限掩码
 - 关闭文件描述符
- 4. 管道(pipe)的理解

管道分为3种:无名管道、标准流管道、有名管道

无名管道(pipe):

- o 只能用于具有亲缘关系的进程之间的通信(父子进程和兄弟进程之间)
- o 半双工的通信模式,具有固定的读端和写端
- 。 管道不是普通的文件,不属于其他任何文件系统,只存在于内核的内存空间中标准流管道(含有函数 popen):
 - o 固定读写端的管道,写端固定于键盘,读端固定于显示器-----特征
 - o popen 函数是标准流管道中集成了一切动作的函数,其效果如此

有名管道(mkfifo):

- 。 可以使两个不相关的两个进程实现彼此通信
- 。 其严格遵循先进先出(FIF0)的规则
- o 区别于无名管道只存在于内核中,有名管道有个实体的文件名存在于我们的磁盘上

注意区分和分辨 3 种管道的特性

- 5. 信号量
 - o 信号量对应一个临界资源,二维信号量只有2个值,非0即1
 - o 等于0时只能执行 v 操作, v 是+1操作
 - 。 等于1时只能进行p操作,p是-1操作

信号量 fork. c 猜题:

- 1. 描述这是什么功能的代码(特征: fork 函数, 父子进程)
- 2. 信号量相关代码,删除和保存的运行结果不同

删除:子进程在运行中---父进程先结束---子进程后结束

保留: 子进程在运行, 父进程等待结束---子进程结束---父进程结束

6. 共享内存

书上 p260 页,图 8.8 注意理解

- a. 共享内存被称为是最为高效的进程间通信的手段,因为数据不需要进行复制,在内核的共享内存区域,把这个区域映射到两个进程各自的地址空间当中,这样的话两个进程对自己空间内的数据进行读写,从而间接实现通讯间的效果。
- b. 共享内存实验使用信号量来约束读写操作:
 - i. 生产者与消费者实验(我也不太懂,自己慢慢看)

7. 多线程

(1)3 个函数:

- o pthread_create()
- o pthread join()
- o pthread_exit()

书上 285 页,具体代码自己看下

(2) 互斥锁线程控制和信号量线程控制(主要内容在信号量,易考辨析和信号量线程控制的原理)

互斥锁辨析:

- 加锁:线程在进入临界区前,会尝试获得互斥锁。若锁已被其他线程占用,则当前线程将被阻塞,直至锁被释放。
- o 执行:一旦获取到互斥锁,线程进入临界区,执行需要互斥访问的操作。
- o 解锁:线程离开临界区时释放互斥锁,允许其他线程进入。

信号量辨析:

- 。 详解:信号量机制是一种用于进程同步和互斥的方法,在多个进程同时访问临界资源时,可以使用信号量来控制进程的访问。信号量是一个计数器,用于记录可用资源的数量。
- 当进程需要访问临界资源时,它会尝试获取信号量。若信号量值大于1,则进程可以访问资源,并将信号量-1;若信号量值为0,则进程需要等待,直到其他进程释放资源并增加信号量的值。

8. 网络编程

- a. socket 基础编程、高级编程
 - i. 区分:一个 server 对一个 client;一个 server 对多个 client

- b. 一个服务器监听多个客户端数据
 - i. select()进行监控, p313代码

学习通知识点

waitpid.c 相关知识点

- a. 该程序作用是阻塞父进程,等待子进程结束;子进程不结束,父进程不能先结束
- b. 进入 GDB 调试, 默认进入父进程调试, 子进程不受影响
- c. 调试父进程的设置: set follow-fork-mode parent;
 - i. 子进程顺利执行: set detach-on-fork on;
- d. 调试子进程的设置: set follow-fork-mode child:
 - i. 父进程不执行: set detach-on-fork off;
- e. 如果调试子进程,父进程先阻塞,然后再进入新一轮调试父进程
- f. waitpid(pid, NULL, 0), 此函数作用是阻塞父进程

信号量机制通过共享内存实现的生产者(pr)与消费者(cu)问题

- a. 首先必须创建共享内存区域,然后分别映射到 pr 进程和 cu 进程
- b. 信号量初值必须是 0
- c. 初值为 0 的信号量不能执行 v 操作, 否则会失去约束条件
- d. cu 进程的第一条语句必须添加 p 操作
- e. pr 进程的第一条语句不需要添加 p 或 v 操作

- f. pr 进程的最后一条语句必须添加 v 操作,才能让 cu 进程有机会执行
- g. 信号量机制实现双线程的通信,可以使 cu 进程先运行, pr 进程后运行,仍能得到预期效果

互斥锁和信号量约束线程执行次序

- a. 互斥锁和信号量都可以约束线程按照指定次序运行
- b. 3 线程下,需要 1 个互斥锁,或 3 个信号量,即可实现多线程的指定次序运行
- c. 互斥锁只能有1个,而信号量可以有多个
- d. 先后创建的线程进入临界区, 其运行次序来自于信号量的约束

socket 编程(ABCDE)

- 20. (多选题, 10.0 分) 下面关于socket编程的说法中, 正确的是:
- A. socket()函数用于建立一个socket连接,对sockaddr或sockaddr_in结构体进行初始化;
- B. bind()函数用于将本地IP地址和端口号实现绑定,但在UDP连接中没必要。
- C. accept()函数用于服务器接收客户端发起的socket连接请求。
- D. connetct()函数用于客户端向服务器主动发起socket连接。
- E. send()函数和recv()函数的效果与write()函数和read()函数对同一个文件的读写操作类似。