```
import pandas as pd
import numpy as np

# Here we are using inbuilt dataset of scikit learn
from sklearn.datasets import load_breast_cancer

# instantiating
cancer = load_breast_cancer(as_frame=True)
# creating dataframe
df = cancer.frame

# checking shape
print('Original Dataframe shape :',df.shape)

# Input features
X = df[cancer['feature_names']]
print('Inputs Dataframe shape :', X.shape)
```

Original Dataframe shape : (569, 31) Inputs Dataframe shape : (569, 30)

Теперь мы применим первый шаг, который заключается в стандартизации данных, и для этого нам нужно сначала рассчитать среднее и стандартное отклонение каждого признака в пространстве признаков.

```
# Mean
X_mean = X.mean()

# Standard deviation
X_std = X.std()

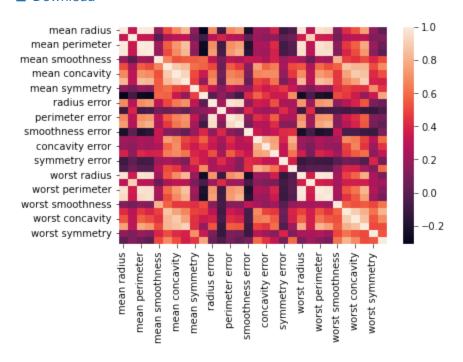
# Standardization
Z = (X - X_mean) / X_std
```

Ковариационная матрица помогает нам визуализировать, насколько сильна зависимость двух признаков друг от друга в пространстве признаков.

```
# covariance
c = Z.cov()

# Plot the covariance matrix
import matplotlib.pyplot as plt
import seaborn as sns
sns.heatmap(c)
plt.show()
```

## **★** Download



Теперь мы вычислим собственные векторы и собственные значения для нашего пространства признаков, которые служат важной цели при определении основных компонентов нашего пространства признаков.

```
eigenvalues, eigenvectors = np.linalg.eig(c)
print('Eigen values:\n', eigenvalues)
print('Eigen values Shape:', eigenvalues.shape)
print('Eigen Vector Shape:', eigenvectors.shape)

Eigen values:
[1.32816077e+01 5.69135461e+00 2.81794898e+00 1.98064047e+00 1.64873055e+00 1.20735661e+00 6.75220114e-01 4.76617140e-01 4.16894812e-01 3.50693457e-01 2.93915696e-01 2.61161370e-01 2.41357496e-01 1.57009724e-01 9.41349650e-02 7.98628010e-02 5.93990378e-02 5.26187835e-02 4.94775918e-02 1.33044823e-04 7.48803097e-04 1.58933787e-03 6.90046388e-03 8.17763986e-03 1.54812714e-02 1.80550070e-02 2.43408378e-02 2.74394025e-02 3.11594025e-02 2.99728939e-02]
```

```
Eigen values Shape: (30,)
Eigen Vector Shape: (30, 30)
```

Отсортируем собственные значения в порядке убывания и таким образом отсортируем соответствующие собственные векторы.

```
# Index the eigenvalues in descending order
idx = eigenvalues.argsort()[::-1]

# Sort the eigenvalues in descending order
eigenvalues = eigenvalues[idx]

# sort the corresponding eigenvectors accordingly
eigenvectors = eigenvectors[:,idx]
```

Объясненная дисперсия — это термин, который дает нам представление о сумме общей дисперсии, которая была сохранена за счет выбора главных компонентов вместо исходного пространства признаков.

```
explained_var = np.cumsum(eigenvalues) / np.sum(eigenvalues)
explained_var
```

```
array([0.44272026, 0.63243208, 0.72636371, 0.79238506, 0.84734274, 0.88758796, 0.9100953, 0.92598254, 0.93987903, 0.95156881, 0.961366, 0.97007138, 0.97811663, 0.98335029, 0.98648812, 0.98915022, 0.99113018, 0.99288414, 0.9945334, 0.99557204, 0.99657114, 0.99748579, 0.99829715, 0.99889898, 0.99941502, 0.99968761, 0.99991763, 0.99997061, 0.99999557, 1. ])
```

Определение количество основных компонентов

Мы можем либо рассмотреть количество главных компонентов любого значения по нашему выбору, либо ограничить объясняемую дисперсию. Здесь рассматривается объясненная дисперсия более 50%. Давайте проверим, сколько главных компонентов сюда входит.

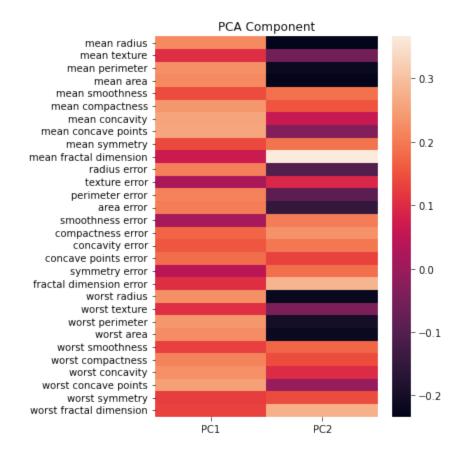
```
n_components = np.argmax(explained_var >= 0.50) + 1
n_components
```

Спроецируйте данные на выбранные основные компоненты

Найдем матрицу проекции. Это матрица собственных векторов, соответствующих наибольшим собственным значениям ковариационной матрицы данных. он проецирует многомерный набор данных на подпространство меньшей размерности

Собственные векторы ковариационной матрицы данных называются главными осями данных, а проекции экземпляров данных на эти главные оси называются главными компонентами.

## **★** Download



Уменьшение размерности достигается за счет сохранения только тех осей (размеров), на которые приходится большая часть дисперсии, и отбрасывания всех остальных.

```
# Matrix multiplication or dot Product
Z_pca = Z @ pca_component
# Rename the columns name
Z_pca.rename({'PC1': 'PCA1', 'PC2': 'PCA2'}, axis=1, inplace=True)
# Print the Pricipal Component values
print(Z_pca)
```

```
PCA1
                    PCA2
     9.184755 1.946870
1
     2.385703 -3.764859
2
     5.728855 -1.074229
3
     7.116691 10.266556
     3.931842 -1.946359
          . . .
     6.433655 -3.573673
564
565
     3.790048 -3.580897
566
     1.255075 - 1.900624
567 10.365673 1.670540
568 -5.470430 -0.670047
```

[569 rows x 2 columns]

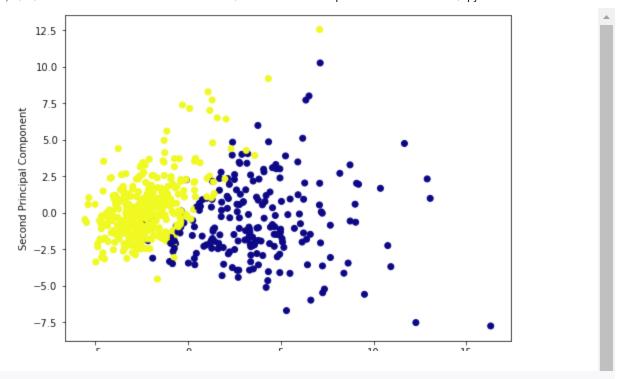
Собственные векторы ковариационной матрицы данных называются главными осями данных, а проекции экземпляров данных на эти главные оси называются главными компонентами. Уменьшение размерности достигается за счет сохранения только тех осей (размеров), на которые приходится большая часть дисперсии, и отбрасывания всех остальных.

Существуют различные библиотеки, в которых весь процесс анализа главных компонентов автоматизирован путем реализации его в пакете как функции, и нам просто нужно передать количество главных компонентов, которое мы хотели бы иметь. Sklearn — одна из таких библиотек, которую можно использовать для PCA, как показано ниже.

```
PC2
          PC1
     9.184755 1.946870
     2.385703 -3.764859
1
2
     5.728855 -1.074229
3
     7.116691 10.266556
4
     3.931842 -1.946359
564 6.433655 -3.573673
565 3.790048 -3.580897
566
    1.255075 -1.900624
567 10.365673 1.670540
568 -5.470430 -0.670047
[569 rows x 2 columns]
```

Мы можем сопоставить df\_pca1 и приведенный выше результат Z\_pca, поскольку он имеет точно такие же значения.

**★** Download



## # components pca.components\_

```
array([[ 0.21890244, 0.10372458, 0.22753729, 0.22099499, 0.14258969, 0.23928535, 0.25840048, 0.26085376, 0.13816696, 0.06436335, 0.20597878, 0.01742803, 0.21132592, 0.20286964, 0.01453145, 0.17039345, 0.15358979, 0.1834174, 0.04249842, 0.10256832, 0.22799663, 0.10446933, 0.23663968, 0.22487053, 0.12795256, 0.21009588, 0.22876753, 0.25088597, 0.12290456, 0.13178394], [-0.23385713, -0.05970609, -0.21518136, -0.23107671, 0.18611302, 0.15189161, 0.06016536, -0.0347675, 0.19034877, 0.36657547, -0.10555215, 0.08997968, -0.08945723, -0.15229263, 0.20443045, 0.2327159, 0.19720728, 0.13032156, 0.183848, 0.28009203, -0.21986638, -0.0454673, -0.19987843, -0.21935186, 0.17230435, 0.14359317, 0.09796411, -0.00825724, 0.14188335, 0.27533947]])
```