



1. Los tomates pasaran por una banda.
2. El sensor de movimiento detectara cuando pasen los tomates.
3. El sensor RGB detectara el color de tomate.
4. El Arduino estará conectado con ambos sensores y con la placa para que se enciendan los LED'S.
5. Un LED rojo indicará que el tomate está en mal estado y otro LED verde cuando el tomate este en buen estado.
6. Con el módulo Wifi se mandaran los datos a la BD.
7. Se conectara localmente-
8. Finalmente se recibirán los datos del estado de los tomates.