

UNIVERSIDADE DO MINHO  
DEPARTAMENTO DE INFORMÁTICA



TRABALHO PRÁTICO  
CIÊNCIAS DA COMPUTAÇÃO - LCC

---

# Computação Gráfica

---

GRUPO 25



Gonçalo Rodrigues A91641



Hugo Sousa A91654

Março de 2023

# Conteúdo

<b>1</b>	<b>Introdução</b>	<b>2</b>
1.1	Contextualização . . . . .	2
1.1.1	Estrutura do Relatório . . . . .	2
<b>2</b>	<b>Análise e Especificação</b>	<b>3</b>
2.1	Descrição e Enunciado . . . . .	3
2.1.1	Generator . . . . .	3
2.1.2	Engine . . . . .	3
2.2	Requisitos . . . . .	4
2.2.1	Engine . . . . .	4
<b>3</b>	<b>Concepção e Desenho da Resolução</b>	<b>5</b>
3.1	Organização do ficheiro config.xml . . . . .	5
3.2	Transformações geométricas . . . . .	6
<b>4</b>	<b>Codificação</b>	<b>7</b>
4.1	Código e ferramentas utilizadas . . . . .	7
4.2	Alterações à engine . . . . .	7
4.2.1	Leitura do ficheiro XML para uma árvore . . . . .	7
4.2.2	Aplicação das Transformações . . . . .	8
<b>5</b>	<b>Testes</b>	<b>9</b>
5.1	Sistema Solar . . . . .	9
<b>6</b>	<b>Conclusão</b>	<b>12</b>

# Capítulo 1

## Introdução

### 1.1 Contextualização

O presente relatório provém da segunda fase do projeto proposto no âmbito da Unidade Curricular de Computação Gráfica, dando continuidade à primeira fase, com o objetivo de criar um modelo estático do Sistema Solar a partir de um ficheiro XML previamente organizado e composto pelas transformações geométricas necessárias.

#### 1.1.1 Estrutura do Relatório

Neste relatório será descrita a interpretação efetuada do enunciado do trabalho prático e a abordagem usada para resolver os problemas propostos.

## Capítulo 2

# Análise e Especificação

### 2.1 Descrição e Enunciado

#### 2.1.1 Generator

Tendo em conta o enunciado e fase que nos encontramos, o *generator* não será modificado visto que não necessitamos de nenhuma figura diferente do que as que já foram construídas e geradas. Desta forma o *generator* desta fase é igual ao da primeira entrega.

#### 2.1.2 Engine

No caso da *engine* são necessárias algumas alterações. A sua função continua a ser ler o ficheiro XML, sendo que numa primeira fase era apenas capaz de ler a configuração da janela, câmara e modelos (figuras geradas pelo *generator*). Para esta fase é necessário que seja capaz de reconhecer transformações como translações, rotações e escalas de modo que sejamos capazes de gerar o sistema solar a partir de transformações geométricas. Para além disso é necessário que exista uma estrutura de dados que permita a organização da informação das transformações que foram feitas, e que estabeleça uma hierarquia entre elas.

## 2.2 Requisitos

### 2.2.1 Engine

A *engine* deve então ser capaz de reconhecer alguns tipos de dados, tais como, configurações da window, camera e group. Este tipo, *group*, contém toda a informação referente à modelagem do Sistema Solar estático. Cada *group* pode ser estruturado por um transform (cada tipo transform deve conter apenas uma transformação de cada tipo), um models (tipo que contém as figuras a serem representadas) e por subgrupos (*group* dentro de outro *group*) que nos permitem estabelecer uma hierarquia entre transformações, ou seja, os subgrupos devem manter as transformações realizadas nos respectivos grupos pais.

## Capítulo 3

# Concepção e Desenho da Resolução

### 3.1 Organização do ficheiro config.xml

- **<world> e </world>**

Reconhece a criação e o término de um mundo.

- **<window width= x height= y / >**

Reconhece os inputs para o tamanho da janela.

- **<camera> e </camera>**

Reconhece as configurações iniciais para a position, lookAt, up e projection da câmara e o término deste tipo.

- **<group> e </group>**

Reconhece a criação e o término de um grupo.

- **<models> e </models>**

Reconhece a criação e término da secção onde devem ser desenhadas as figuras.

- **<model file=”figura.3d”>**

Identifica o ficheiro com informação necessária para a “figura”.

### 3.2 Transformações geométricas

- `<scale x=  $x_0$  y=  $y_0$  z=  $z_0$  / >`

Reconhece uma escala de  $(x_0, y_0, z_0)$ .

- `<translate x=  $x_1$  y=  $y_1$  z=  $z_1$  / >`

Reconhece uma translação de  $(x_1, y_1, z_1)$ .

- `<rotate angle=  $a$  x=  $x_2$  y=  $y_2$  z=  $z_2$  / >`

Reconhece uma rotação de  $(a, x_2, y_2, z_2)$ .

## Capítulo 4

# Codificação

### 4.1 Código e ferramentas utilizadas

Para a execução deste trabalho foi utilizada a linguagem C++ tanto na construção do *generator* como da *engine*. Para permitir a leitura da configuração do motor foi usada a biblioteca *tinyXML2*.

### 4.2 Alterações à engine

#### 4.2.1 Leitura do ficheiro XML para uma árvore

Para esta fase foi alterado a estrutura do ficheiro com a configuração para poderem ser aplicadas transformações aos modelos, agora cada grupo contém dois valores, o **transform** onde são descritas as transformações e outro **models** onde são descritos os ficheiros a ser lidos.

De forma a ler estas transformações foi modificado o parser do ficheiro XML. A procura e a aplicação das definições foram mantidas, tanto da câmara como da janela, contudo agora são percorridos de forma recursivamente os grupos para serem guardadas as transformações e os modelos.

Foram criadas classes para guardar os grupos, as transformações e os modelos como objetos de forma a facilitar a construção da cena. Ainda foram criadas duas árvores, uma para guardar as definições de cada grupo e uma para guardar as informações dos ficheiros. Posteriormente estes serão guardados numa árvore com todos os grupos e semigrupos e num vetor de vbos.



#### 4.2.2 Aplicação das Transformações

Para aplicar as transformações e desenhar a cena, é feita uma travessia **depth-first** pela árvore que contém as informações dos grupos. Sempre que é encontrado um grupo é chamada a instrução **glPushMatrix**, no caso de ser encontrado uma translação, uma rotação ou uma escala são usadas as instruções **glTranslatef**, **glRotatef** e **glScalef** respetivamente. No caso de ser um modelo, o ficheiro é aberto e a sua informação é guardada num **vbo**. Por fim, de modo às transformações não passarem para grupos onde não é pretendido, é chamada a instrução **glPopMatrix** para restaurar a matriz.

# Capítulo 5

## Testes

### 5.1 Sistema Solar

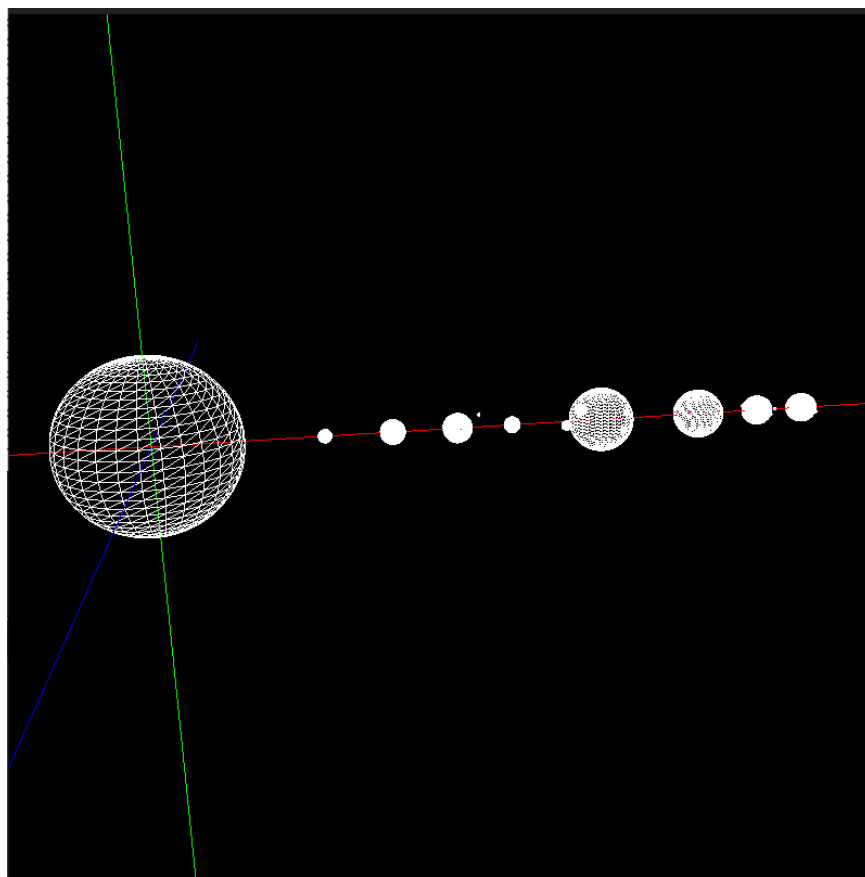


Figura 5.1: Representação do Sistema do Solar 1.

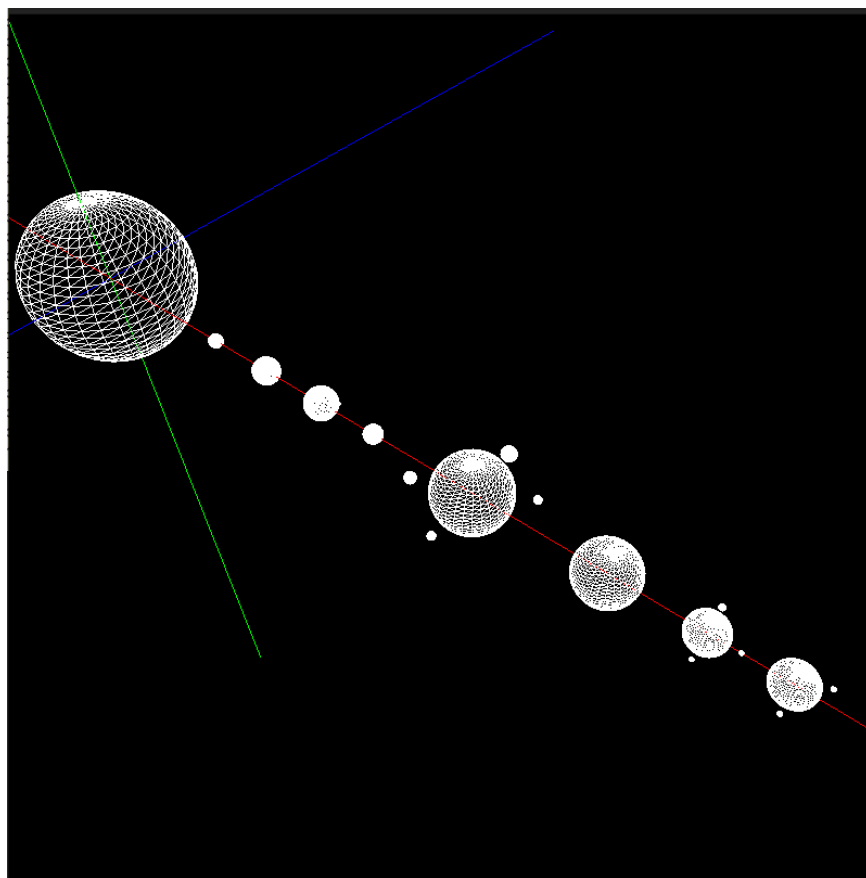


Figura 5.2: Representação do Sistema do Solar 1.

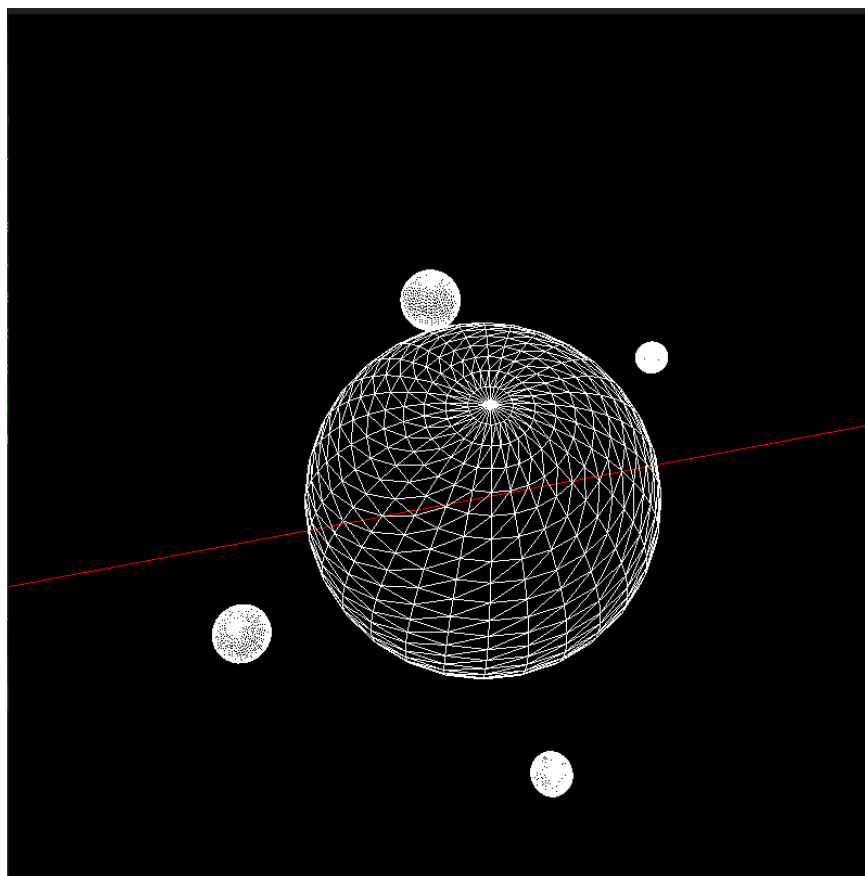


Figura 5.3: Representação de jupiter.

## Capítulo 6

# Conclusão

Nesta fase do trabalho foi proposto que o nosso programa fosse capaz de representar um sistema solar, para isso foi necessário implementar uma estrutura de dados capaz de organizar a informação de forma a que pudéssemos dar prioridades a certas transformações e hierarquizar as mesmas. Desta maneira foi apenas preciso alterar a engine, implementando a estrutura de dados escolhida. Assim fomos capazes de realizar esta fase sem problemas alarmantes.