PCA 和 KPCA:

问 1: PCA 和 KPCA 具体操作流程。

 x_i 表示第i个样本,为一个 $n\times1$ 维列向量。X 的每一行为一个样本的转置,为 $m\times n$ 为的矩阵(共有m个样本)。

PCA:

1、特征中心化,即每一维数据都减去该维均值,除以该维标准差

$$\mu = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} x_i, \quad \sigma = \left(\frac{1}{m-1} \sum_{i=1}^{m} (x_i - \mu)^2\right)^{\frac{1}{2}}$$
$$x_i = \frac{x_i - \mu}{\sigma}$$

2、计算协方差矩阵(可向量化处理)

$$C = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} x_i x_i^T$$
, $C = \frac{1}{m} X^T X$

3、计算协方差矩阵的特征值和特征向量, SVD 分解(svd()已经排序)

$$C = U \Lambda U^T$$

4、从大到小选取诺干特征值对应的特征向量,并映射得到新样本(可向量化处理)

$$U_k = [u_1, u_2, \dots, u_k], \quad z_i = U_k^T x_i, \quad Z = XU_k$$

5、可以使用映射样本复原原始样本

$$x_i' = U_k z_i$$
, $X' = ZU_k^T$

KPCA:

1、利用核函数 $K(x_i,x_j)$ 计算核矩阵 K,同样需要保证映射后的向量均值为零、因此

$$K_{ij} = K\left(x_i, x_j\right)$$

$$\tilde{K} = K - I_m K - K I_m + I_m K I_m$$

其中 I_m 为每个元素都为1/m的矩阵。

3、对核矩阵 \tilde{K} 进行 SVD 分解, 选取前 k 个特征值和特征向量

$$\tilde{K} = U \Lambda U^T$$

$$m\lambda_i\alpha_i=\tilde{K}\alpha_i$$

4、对每个特征向量除以对应特征值的平方,对特征向量进行单位化

$$\alpha_i = \frac{\alpha_i}{\sqrt{\lambda_i}}$$

5、求得映射矩阵进行降维

$$U_k = [\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_k], \quad z_i = U_k^T \tilde{K}(i,:), \quad Z = \tilde{K}U_k$$

6、获得新数据Y, 计算 K^{Y} , 并映射

$$K_{ij}^{Y} = K(y_{i}, x_{j}), \quad z_{i} = U_{k}^{T} K^{Y}(i,:), \quad Z^{Y} = K^{Y} U_{k}$$

7、关于 KPCA 数据的恢复,比较复杂请参见参考文档。

问 2: PCA 在哪一步引入了内积? KPCA 的核函数体现在哪里?

假定投影函数为 $\phi(\bullet)$,与 PCA一样首先必须保证投影之后的样本均值为零

$$\frac{1}{m}\sum_{i=1}^{m}\phi(x_i)=0$$

对应映射之后样本的协方差矩阵

$$C = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \phi(x_i) \phi(x_i)^T$$

相应其特征值和特征向量应满足

$$Cv_k = \lambda_k v_k$$

将上面两式结合

$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \phi(x_i) \phi(x_i)^T v_k = \lambda_k v_k$$

而由于映射空间是由 $\phi(x_i)$ 所张成的空间,因此 v_k 能够用 $\phi(x_i)$ 线性表示。

$$v_k = \sum_{j=1}^m \alpha_k^j \phi(x_j)$$

将上式代入

$$\frac{1}{m}\sum_{i=1}^{m}\phi(x_i)\phi(x_i)^T\sum_{j=1}^{m}\alpha_k^j\phi(x_j)=\lambda_k\sum_{i=1}^{m}\alpha_k^i\phi(x_i)$$

此时两边同时乘以 $\phi(x_l)^T$, 并直接核函数 $K_{ij} = \phi(x_i)^T \phi(x_j)$

$$\frac{1}{m}\sum_{i=1}^{m}K_{li}\sum_{j=1}^{m}\alpha_{k}^{j}K_{ij}=\lambda_{k}\sum_{i=1}^{m}\alpha_{k}^{i}K_{li}$$

其等价于

$$m\lambda_k K\alpha_k = K^2\alpha_k \Rightarrow m\lambda_k\alpha_k = K\alpha_k$$

此时 $\phi(x_i)$ 投影的第k个元素

$$z_k(x_i) = \phi(x_i)^T v_k = \sum_{i=1}^m \alpha_k^i K_{ij}$$

由于映射之后的样本均值不一定为零, 因此需要归一化

$$\phi(x_i) = \phi(x_i) - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \phi(x_i)$$

对应核矩阵

$$\tilde{K} = K - I_m K - K I_m + I_m K I_m$$

由于 ν_k 才是投影空间的特征向量,而 α_k 只是表示参数,因此需要对 α_k 进行归一化

$$1 = v_i^T v_j = \sum_{s=1}^m \alpha_i^s \phi(x_s)^T \sum_{t=1}^m \alpha_j^t \phi(x_t)$$

$$= \sum_{s,t=1}^m \alpha_i^s \alpha_j^t \phi(x_s)^T \phi(x_t)$$

$$= \sum_{s,t=1}^m \alpha_i^s \alpha_j^t K_{st}$$

$$= \alpha_i^T K \alpha_j$$

$$= \lambda_t \alpha_i^T \alpha_i$$

因此需要对 α_i 进行如下归一化

$$\alpha_i = \frac{\alpha_i}{\sqrt{\lambda_i}}$$

- 1、Principal Component Analysis (PCA) 是最常用的线性降维方法,它的目标是通过某种线性投影,将高维的数据映射到低维的空间中表示,并期望在所投影的维度上数据的方差最大,以此使用较少的数据维度,同时保留住较多的原数据点的特性。
- 2、LDA: Linear Discriminant Analysis (也有叫做 Fisher Linear Discriminant)是一种有监督的线性降维算法。与 PCA 保持数据信息不同, LDA 是为了使得降维后的数据点尽可能地容易被区分。

3、